

I Généralités sur les ensembles et les applications

1) Ensemble :

Définition : Un ensemble est une collection d'objets. Les objets d'un ensemble sont encore appelés élément de cet ensemble

Exemple : Les actions de la bourse de Paris, les électeurs à la présidentielle française 2007, ...

$\mathbb{N} = \{0, 1, 2, 3, \dots\}$ l'ensemble des entiers naturels

$\mathbb{Z} = \{\dots, -4, -3, -2, -1, 0, 1, 2, \dots\}$ l'ensemble des entiers relatifs

\mathbb{Q} l'ensemble des nombres rationnels (c.a.d les quotients d'entiers relatifs)

\mathbb{R} l'ensemble des nombres réels (c.a.d les nombres à développement décimal arbitraire)

Notation : On convient qu'il existe un ensemble sans élément.
Il est noté \emptyset

Notation : Soit A un ensemble et a un élément de A
 $a \in A$ se lit a appartient à A

Définition : Soit A et B deux ensembles. B est dit sous-ensemble de A ou contenu dans A, si tous les éléments de B sont des éléments de A.

Notation : Soit B un sous-ensemble de A.
 $B \subset A$ se lit B contenu dans A

Exemples : $\{-1/2, 4, 3/5\}$ est le sous-ensemble de \mathbb{Q} constitué des 3 éléments $-1/2, 4$ et $3/5$.

$\mathbb{R}^+ = \{x \in \mathbb{R} \text{ tel que } x \geq 0\} \subset \mathbb{R}$
ou encore \mathbb{R}^+ est l'ensemble des nombres réels positifs
 $\mathbb{R}^* = \{x \in \mathbb{R} \text{ tel que } x \neq 0\}$
 $\mathbb{R}^- = \{x \in \mathbb{R} \text{ tel que } x \leq 0\}$

2) Opération sur les ensembles

Définitions : Soit E un ensemble et $B \subset E$, $C \subset E$ deux sous-ensembles de E

1) L'intersection de B et de C est le sous-ensemble de E , noté $B \cap C$, défini par

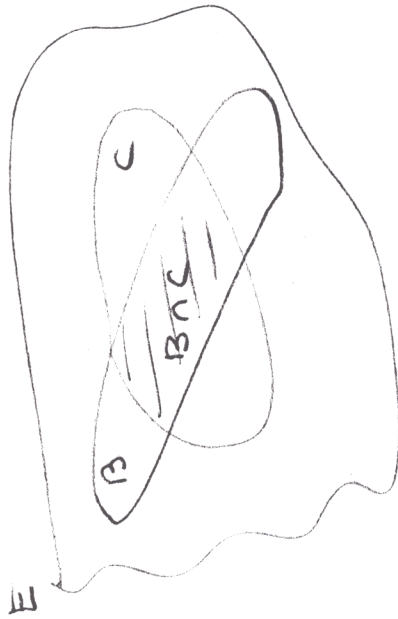
$$B \cap C = \{x \in E \text{ tel que } x \in B \text{ et } x \in C\}$$

2) La réunion (ou l'union) de B et de C est le sous-ensemble de E , noté $B \cup C$,

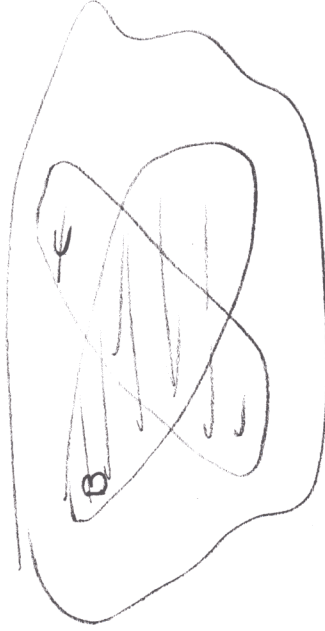
défini par $B \cup C = \{x \in E \text{ tel que } x \in B \text{ ou } x \in C\}$

3) Le complémentaire de B dans E est le sous-ensemble de E , noté $E - B$, défini par :

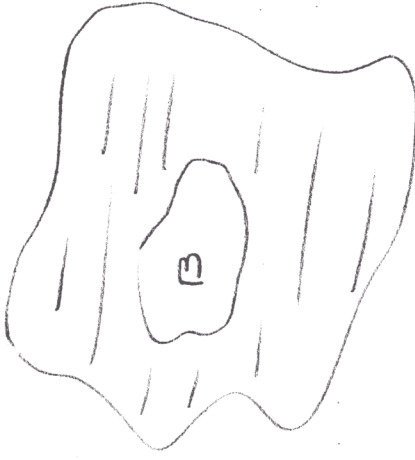
$$E - B = \{x \in E \text{ tel que } x \text{ n'appartient pas à } B\}$$



$B \cap C$



$B \cup C$



$E - B$

Definition : Le cardinal d'un ensemble A est son nombre d'éléments.
On peut le noter $\text{card}(A)$

Formule : Soit B, C deux sous-ensembles de E

$$\text{card}(B \cup C) = \text{card } B + \text{card } C - \text{card}(B \cap C)$$

$$\text{card}(E - B) = \text{card } E - \text{card } B$$

Exemple : $B = \{-6, -4, -2, 1, 2, 3\} \subset \mathbb{Z}$
 $C = \{-4, 1, 2, 5, 7\} \subset \mathbb{Z}$

$$B \cap C = \{-4, 1, 2\}$$

$$B \cup C = \{-6, -4, -2, 1, 2, 3, 5, 7\}$$

$$B \cup C - B \cap C = \{-6, -2, 3, 5, 7\}$$

$$B - B \cap C = \{-6, 2, 3\}$$

$$C - B \cap C = \{5, 7\}$$

3) Applications entre deux ensembles

Définition : Soit X, Y deux ensembles. Une application f de X dans Y est un procédé qui à tout élément x de X associe un élément noté $f(x)$ de Y .

- 1) X est appelé la source de f
- 2) Y est appelé le but de f
- 3) Si $x \in X$, $f(x)$ est appelé l'image de x par f
- 4) Soit $y \in Y$, si $x \in X$ est tel que $f(x) = y$, alors x est appelé un antécédent de y

Une application est la donnée de sa source X , du son but Y et du procédé.

$f: X \rightarrow Y$ signifie que l'on a une application de X vers Y reste ensuite à préciser le procédé.

Exemple : $\mathbb{R}^+ \xrightarrow{f} \mathbb{R} \quad x \mapsto f(x) = 1 - 3x$

quelle est l'image de 3 : $f(3) = 1 - 9 = -8$

quels sont les antécédents de -1 :

$$\begin{aligned} x \in \mathbb{R}^+ ? \quad f(x) &= -1 \\ 1 - 3x &= -1 \\ -3x &= -2 \\ x &= \frac{2}{3} \end{aligned}$$

quels sont les antécédents de 3 :

$$\begin{aligned} x \in \mathbb{R}^+ ? \quad f(x) &= 3 \\ 1 - 3x &= 3 \\ -3x &= 2 \\ x &= -\frac{2}{3} \end{aligned} \quad \text{mais } -\frac{2}{3} \text{ n'appartient pas à } \mathbb{R}^+$$

donc 3 n'a pas d'antécédent

Exemple :

$X = \{1, 2, 3, 4\}$

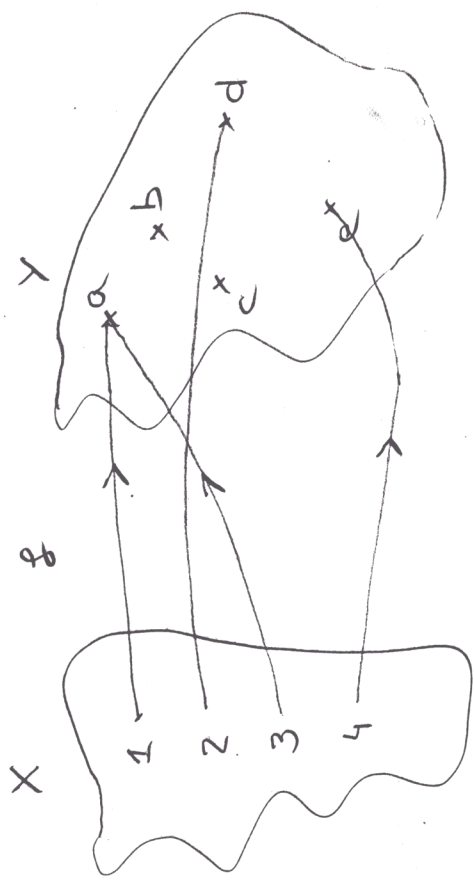
$Y = \{a, b, c, d, e\}$

$f(1) = a$

$f(2) = d$

$f(3) = a$

$f(4) = e$



f est bien une application

L'image de 1 est a

Les antécédents de a sont 1 et 3

c n'a pas d'antécédents

etc...

Définition (l'identité) : Soit E un ensemble. L'identité de E , noté Id_E est l'application de E vers E qui envoie tout élément de E sur lui-même. Autrement écrit :

$$\text{Id}_E : E \rightarrow E \quad x \mapsto \text{Id}_E(x) = x$$

Définition (composition d'applications) :

Soient $f : A \rightarrow B$ et $g : B \rightarrow C$ deux applications

La composée de g par f , notée $g \circ f$, est l'application :

$$g \circ f : A \rightarrow C \quad a \mapsto (g \circ f)(a) = g(f(a))$$

\triangleq $g \circ f$ n'est défini que si la source de g est le but de f .

Example 1

$$\mathbb{R}^+ \xrightarrow{f} \mathbb{R}$$

$$x \mapsto f(x) = 1 - 2x$$

$$\mathbb{R} \xrightarrow{g} \mathbb{R}^+$$

$$x \mapsto g(x) = x^2 + 2$$

$$g \circ f : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+ \quad x \mapsto (g \circ f)(x) = g(f(x)) = g(1 - 2x)$$

$$= (1 - 2x)^2 + 2$$

$$= 4x^2 - 4x + 3$$

Example 2

$$\mathbb{R} \xrightarrow{f} \mathbb{R}^+$$

$$x \mapsto f(x) = (x + 1)^2$$

$$\mathbb{R}^+ \xrightarrow{g} \mathbb{R}$$

$$x \mapsto g(x) = -\sqrt{x}$$

$$g \circ f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto (g \circ f)(x) = g(f(x)) = g((x + 1)^2)$$

$$= -\sqrt{(x + 1)^2}$$

$$= -|x + 1|$$

4) Injection, surjection, bijection

Définition: Soit $f: X \rightarrow Y$ une application

- 1) Si tout élément de Y par f a 0 ou 1 antécédent, on dit que f est injective
 2) ——— a 1 ou plus antécédents, ——— est surjective
 3) ——— a exactement 1 antécédent, ——— est bijective

4) Si f est bijection, l'application de Y vers X qui a $y \in Y$ associe son antécédent par f est notée f^{-1}

$$f^{-1}: Y \rightarrow X \quad y \mapsto f^{-1}(y) \text{ l'antécédent de } y \text{ par } f$$

Remarque: Si $f: X \rightarrow Y$ est bijective, $f \circ f^{-1} = \text{Id}_Y$ $f^{-1} \circ f = \text{Id}_X$

Rappels: Les antécédents de y par f sont les solutions de

$$x \in X \text{ et } f(x) = y$$

Ainsi savoir si f est injective, surjective, bijective, c'est résoudre des équations. Si f est bijective, trouver f^{-1} peut s'obtenir aussi en résolvant des équations.

Exemple : $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto f(x) = -17x + 1$
Montrer que f est bijective, déterminer f^{-1}

Exercice : $f: \mathbb{R} - \{1\} \rightarrow \mathbb{R} - \{-2\} \quad x \mapsto f(x) = \frac{-2x+1}{x-1}$
Montrer que f est bijective, déterminer f^{-1}

I.4 Injection, surjection, bijection (suite)

Rappel : $f: X \rightarrow Y \quad x \mapsto y = f(x)$

Fixons $y \in Y$ et regardons le système d'éq.
$$\begin{cases} f(x) = y \\ x \in X \end{cases} \quad (*)$$

Si pour tout y , le syst^m (*) a ≤ 1 solutions, on dit f injective

(*) a ≥ 1 —

(*) a ≤ 1 solution — f surjective

Dans le dernier cas : $f^{-1}: Y \rightarrow X \quad y \mapsto$ l'unique solution de (*)
est appelé l'inverse de f . On a $f \circ f^{-1} = \text{Id}_Y \quad f^{-1} \circ f = \text{Id}_X$

Exercice : $\mathbb{R} - \{2\} \xrightarrow{f} \mathbb{R} - \{1\}$ $x \mapsto f(x) = \frac{x-1}{x-2}$
 Montrer que f est bijective et déterminer f^{-1}

1) Préalablement, on peut montrer que f est bien définie.

Si x appartient à la source de f , $x \neq 2$ et $f(x)$ est un réel bien défini. Il reste à voir que $f(x)$ appartient au but de f , donc que $f(x) \neq 1$. Soit on : $\frac{x-1}{x-2} = 1$, d'où $x-1 = x-2$ et $1=2$, c'est impossible

2) Soit y au but de f , c.a.d. $y \neq 1$ Résolvons

$$\begin{cases} x \in \mathbb{R} - \{2\} \\ f(x) = y \end{cases} ?$$

$$\text{ce système s'écrit } (*) \begin{cases} x \neq 2 & (a) \\ \frac{x-1}{x-2} = y & (b) \end{cases}$$

Si $x \neq 2$ vérifié (b) : $(x-1) = y(x-2)$

$$x-1 = yx - 2y$$

$$x - yx = 1 - 2y$$

$$x(1-y) = 1-2y$$

Comme $y \neq 1$, on obtient $x = \frac{1-2y}{1-y}$.

Il reste à voir que ce réel vérifie bien (a), c.a.d est élément de \mathbb{Z}

Soit $\frac{1-2y}{1-y} = 2$, d'où $1-2y = 2-2y$ et $1=2$; impossible!

Donc, pour tout $y \neq 1$, (x) a une unique solution l'application f est bien bijective et

$$f^{-1}: \mathbb{R} - \{1\} \longrightarrow \mathbb{R} - \{2\} \quad y \longmapsto x = \frac{1-2y}{1-y}$$

Exercice : Montrer que l'application

$$h : \mathbb{R} - \{-2\} \rightarrow \mathbb{R} - \{3\} \quad x \mapsto y = h(x) = 3 + \frac{6}{x+2}$$

est bijective. Déterminer h^{-1}

Solution : on admet que h est bien défini

$$\text{Soit } y \neq 3$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x \neq -2 \\ 3 + \frac{6}{x+2} = y \end{array} \right. \quad (*)$$

Résolvons

$$\frac{6}{x+2} = y - 3$$

$$\frac{6}{y-3} = x+2$$

$$x = -2 + \frac{6}{y-3}$$

Reste à voir que $-2 + \frac{6}{y-3} \neq -2$; Or on a $-2 + \frac{6}{y-3} = -2$

et $\frac{6}{y-3} = 0$ et $6 = 0$ impossible

Donc pour $y \neq 3$, y a un unique antécédent par R

$$x = -2 + \frac{6}{y-3}$$

ainsi R est bijectif.

$$R^{-1}: \mathbb{R} - \{3\} \rightarrow \mathbb{R} - \{-2\} \quad y \mapsto x = -2 + \frac{6}{y-3}$$

$$= \frac{-2y + 12}{y-3}$$

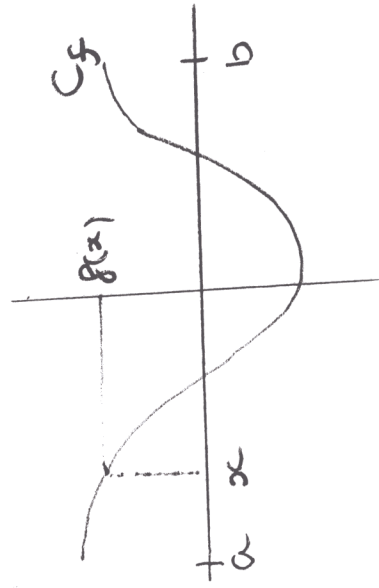
5) Théorème sur les fonctions numériques d'une variable (une propriété des nombres réels)

$$\frac{a}{b} \text{ peut être } \begin{matrix} -\infty \\ +\infty \end{matrix}$$

$a < b$ deux réels $f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$

Considérons la courbe représentative C_f de f

M de coordonnées $(x, y) \in C_f$
 si et seulement si $y = f(x)$



Théorème : $f :]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$ dérivable

On suppose que pour tout $c \in]a, b[: f'(c) > 0$
(respectivement $f'(c) < 0$)

Alors

- 1) f est strictement croissante (respectivement décroissante)
- 2) L'ensemble des images par f des réels de $]a, b[$ est intervalle $] \alpha, \beta [$ de \mathbb{R} où $\alpha = \lim_{x \rightarrow a} f(x)$ $\beta = \lim_{x \rightarrow b} f(x)$ (respectivement

$$\alpha = \lim_{x \rightarrow a} f(x), \beta = \lim_{x \rightarrow b} f(x)$$

- 3) L'application $]a, b[\rightarrow] \alpha, \beta [$ $x \mapsto f(x)$ est alors bijective.
Son inverse $g :] \alpha, \beta [\rightarrow]a, b[$ est dérivable et pour tout

$$x \in] \alpha, \beta [: g'(x) = \frac{1}{f'(g(x))}$$

Exemple : Considérons la fonction polynomiale d'une variable réelle

$$\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto x^2$$

Sa dérivée est la fonction $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto 2x$ qui est strictement positive sur $]0, \infty[$. Ainsi $f:]0, \infty[\rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto f(x) = x^2$ vérifie les hypothèses du théorème

Comme $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = 0$ et $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \infty$, on obtient

Définition de $\sqrt{\quad}$: Pour tout $y > 0$, il existe un unique $x > 0$
 vérifiant $x^2 = y$. Ce réel est noté \sqrt{y} et appelé
 la racine carrée de y

La fonction $]0, \infty[\xrightarrow{g}]0, \infty[\quad x \mapsto \sqrt{x}$ est dérivable et

$$g'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$

Coséclaire : Soit a réel, considérons l'équation $x^2 = a$ ($*$)

Si $a < 0$ ($*$) pas de solutions

$a = 0$ ($*$) a une unique solution

$a > 0$ ($*$) a deux solutions \sqrt{a} et $-\sqrt{a}$

Exercice : $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto y = (x-1)^2 + 2$$

- 1) Déterminer en fonction du réel y , les antécédents de y par f
- 2) En déduire que $R:]1, \infty[\rightarrow]2, \infty[$ est bijectif et déterminer son inverse.

$$1) \begin{cases} x \in \mathbb{R} ? \\ y = (x-1)^2 + 2 \end{cases} \quad y-2 = (x-1)^2$$

si $y < 2$ pas de solutions

$y = 2$ $x = 1$ unique solution

$$y > 2 \quad (x-1)^2 = y-2$$

$$\text{d'où } x-1 = \pm \sqrt{y-2}$$

$$\text{et } x = 1 \pm \sqrt{y-2}$$

une réel est dans l'intervalle $]1, \infty[$ deux solutions dont

2) Ainsi R est bijectif d'inverse

$$R^{-1}:]2, \infty[\rightarrow]1, \infty[$$

$$y \mapsto 1 + \sqrt{y-2}$$

Vocabulaire (fonction) Une fonction $f: A \rightarrow B$ est un procédé qui associe à des éléments de A des éléments de B . Son domaine de définition \mathcal{D}_f est l'ensemble des points de A auxquels on associe un unique élément de B . On obtient ainsi l'application

$$\mathcal{D}_f \rightarrow B \quad x \mapsto f(x)$$

Exemple: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto \frac{\sqrt{x-1}}{x-2}$

$$\mathcal{D}_f =]1, 2[\cup]2, \infty[$$

II \mathbb{R}^n et sous-ensembles de \mathbb{R}^n

Un n -uplet de réel est la donnée de n réels

\mathbb{R}^n est l'ensemble des n -uplets de réels

Un élément de \mathbb{R}^n est la donnée de n réels x_1, x_2, \dots, x_n .

Cet élément est noté (x_1, x_2, \dots, x_n)

Soit $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ et $\lambda \in \mathbb{R}$

addition dans \mathbb{R}^n $x + y = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n)$

multiplication par un réel dans \mathbb{R}^n : $\lambda x = (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n)$

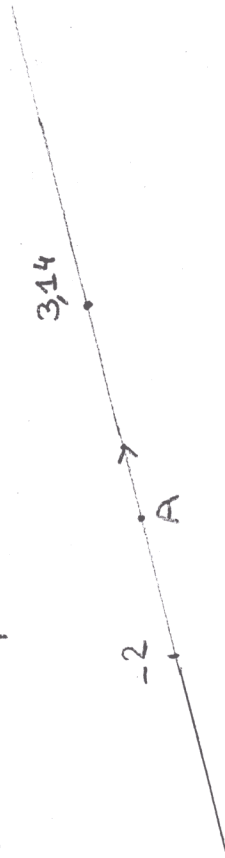
lettre grecque : λ Lambda

Représentation géométrique de \mathbb{R} , \mathbb{R}^2 , \mathbb{R}^3

$n = 1$

\mathbb{R} droite munie d'un repère

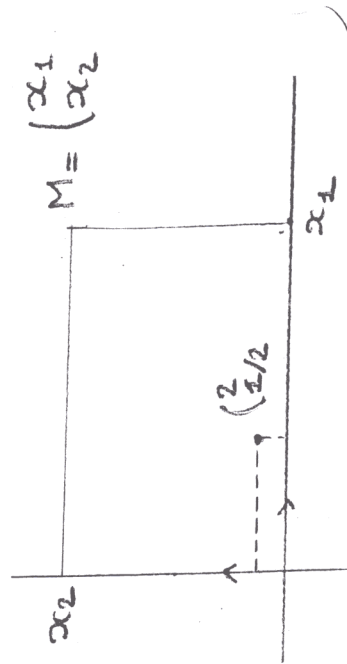
$x \rightarrow$ le point M de \mathcal{D} de coordonnée x
dans le repère de \mathcal{D}



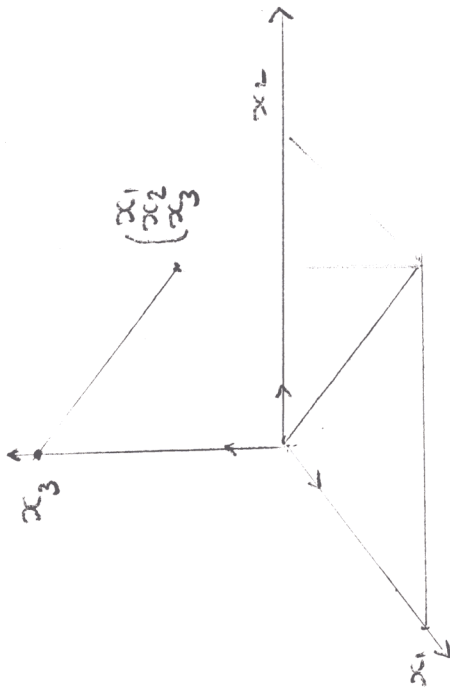
$n = 2$

\mathbb{R}^2 \mathcal{P} plan avec un repère

$(x_1, x_2) \rightarrow$ le point M de coordonnées (x_1, x_2)
dans le repère de \mathcal{P}



\mathbb{R}^3
 $(x_1, x_2, x_3) \mapsto$
E espace muni d'un repère
Le point M de coordonnées (x_1, x_2, x_3)
dans le repère E



1) Quelques exemples de sous-ensembles de \mathbb{R}^n

$n = 1$: Soit $a < b$ deux réels

$$]a, b[= \{x \in \mathbb{R} \text{ tel que } a < x < b\}$$

$$]a, \infty[= \{x \in \mathbb{R} \text{ } a < x\}$$

$$[a, b] = \{x \in \mathbb{R} \text{ tel que } a \leq x \leq b\}$$

$$[a, \infty[= \{x \in \mathbb{R} \text{ } a \leq x\}$$

Valeur absolue $x \in \mathbb{R} \quad |x| \geq 0$

$$|x| = \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

$x \rightarrow M$ le point d'abscisse x
 $a \rightarrow A$



$|x|$ est la distance de M à l'origine
 $|x - a|$ de M à A

epsilon ε

Soit ε réel strictement positif

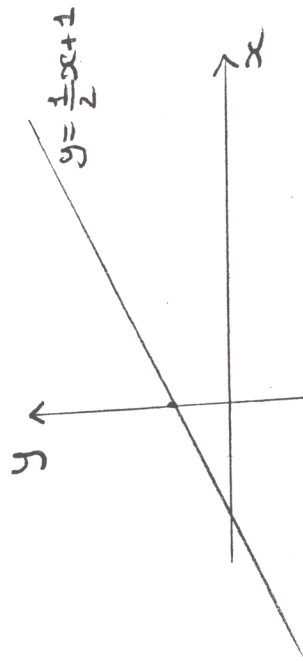
$$\{x \in \mathbb{R} \text{ tel que } |x - a| < \varepsilon\} =]a - \varepsilon, a + \varepsilon[$$

$$\{x \in \mathbb{R} \text{ — } |x - a| \leq \varepsilon\} = [a - \varepsilon, a + \varepsilon]$$

"droite de \mathbb{R}^2 "

Exemple sous forme usuelle :

$$\{(x, y) \in \mathbb{R}^2, y = \frac{1}{2}x + 1\}$$

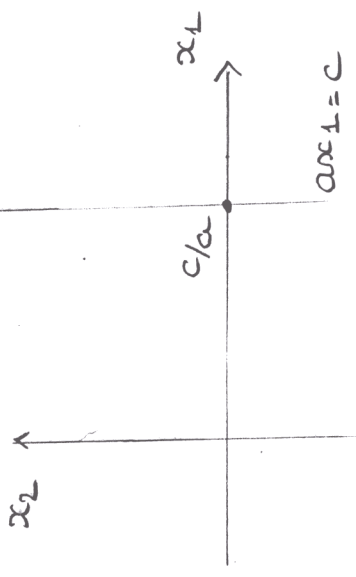


Preons a, b, c trois réels, a et b non simultanément nuls

Point clé: La représentation dans le plan du sous ensemble $\{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } ax_1 + bx_2 = c\} \subset \mathbb{R}^2$ est une droite dite "la droite d'équation $ax_1 + bx_2 = c$ "

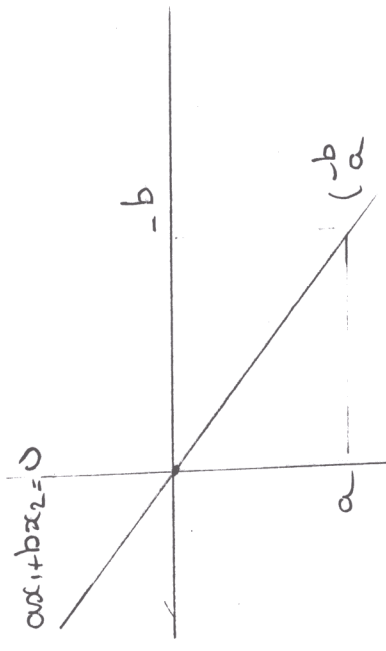
$b=0$ droite d'equation

$\frac{ax_1 = c}{ax_1 = c}$



$c=0$ droite d'equation

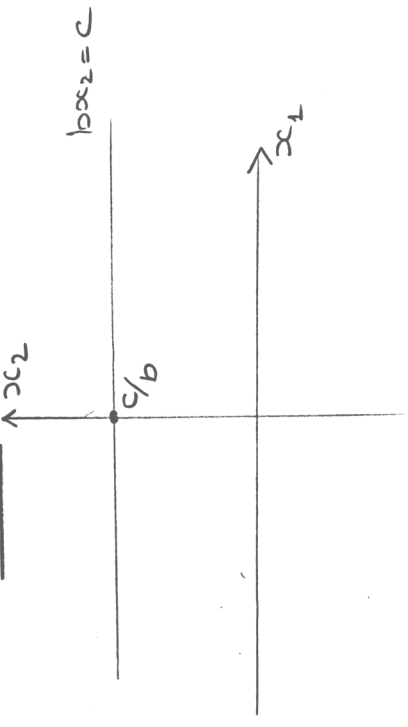
$\frac{ax_1 + bx_2 = 0}{ax_1 + bx_2 = 0}$



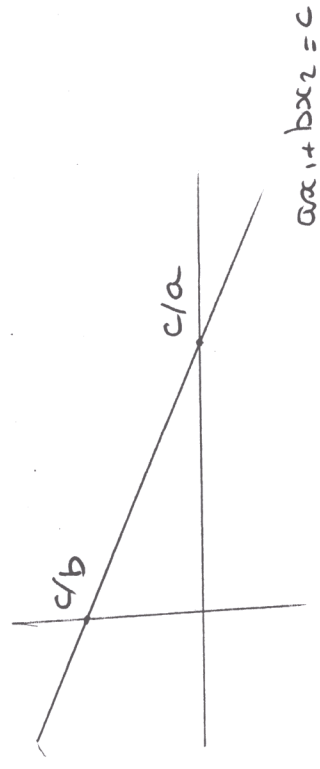
preuve: passe par $0 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$

$a=0$ droite d'equation

$\frac{bx_2 = c}{bx_2 = c}$



car a, b, c non nuls



preuve: passe par $\begin{pmatrix} c/a \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 0 \\ c/b \end{pmatrix}$

Exemples: tracer les droites respectivement d'équation

a) $2x_1 = 3$ b) $\frac{1}{2}x_1 + x_2 = 0$ c) $\frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{3}x_2 = 1$

Remarque 1: Quand c varie les droites d'équations $ax_1 + bx_2 = c$ sont parallèles

Remarque 2: Les droites d'équations $ax_1 + bx_2 = c$ et $a'x_1 + b'x_2 = c$ sont parallèles si et seulement si $ab' - ba' = 0$

Exemple de variation des coefficients Fixons $b > 0, c > 0$

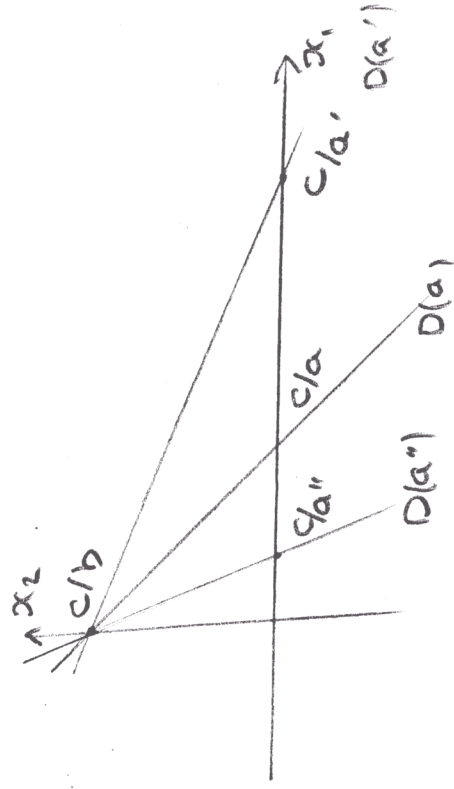
Considérons la famille de droites $D(a): ax_1 + bx_2 = c$

Ces droites passent toutes par le point $(\frac{c}{b}, 0)$

$D(a)$ passe par $(\frac{c}{a}, 0)$

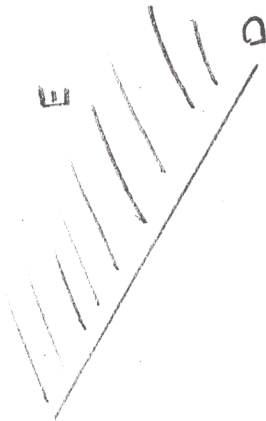
Ainsi si $0 < a' < a < a''$

$$0 < \frac{c}{a''} < \frac{c}{a} < \frac{c}{a'}$$



"demi-plan" de \mathbb{R}^2

Dans un plan une droite délimite deux demi-plans



E un-demi plan
délimité par D

Fixons a, b deux réels non simultanément nuls, c réel

point clé : La représentation géométrique des sous-ensembles

de \mathbb{R}^2 : $\{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } ax_1 + bx_2 > c \} \subset \mathbb{R}^2$

$\{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ — } ax_1 + bx_2 < c \} \subset \mathbb{R}^2$

sont les deux-demi plans délimités par la droite d'équation

$ax_1 + bx_2 = c$. On les appelle demi-plan resp. d'équation $ax_1 + bx_2 > c$

et $ax_1 + bx_2 < c$

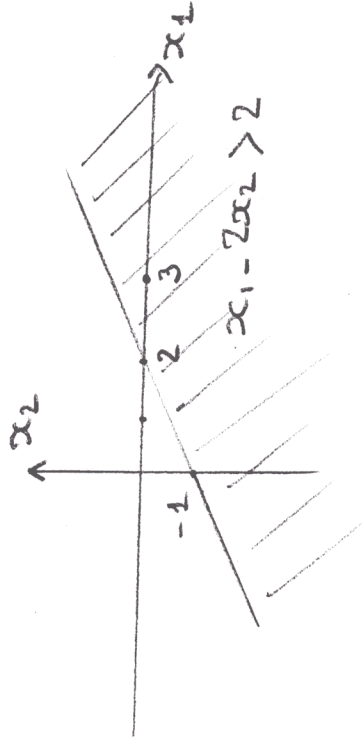
Exemple : Représenter le demi-plan d'équation $x_1 - 2x_2 > 2$

Il s'agit d'un demi-plan délimité par la droite D d'équation

$$x_1 - 2x_2 = 2.$$

D est la droite passant par les points $\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

Le point $\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ appartient au demi-plan $x_1 - 2x_2 > 2$.

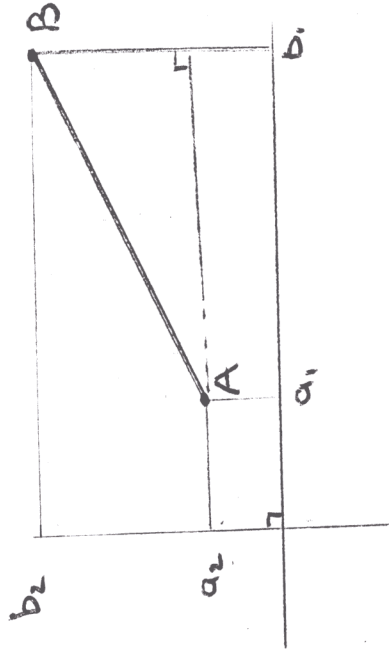


Exercice : représenter le demi-plan d'équation $\frac{x_1}{2} + \frac{x_2}{3} < 1$

Cercle de \mathbb{R}^2 : $a = (a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2$ $b = (b_1, b_2) \in \mathbb{R}^2$

$d(a, b) = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2}$ est appelé distance de a à b .

interprétation géométrique : A pt de coord $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$ B pt de coord $\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$



$d(a, b) = AB$ Longueur du segment AB

= distance de A à B

Point def $a = (a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2$ $R > 0$

La représentation géométrique du cercle

$$C(a, R) = \{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid \sqrt{(x_1 - a_1)^2 + (x_2 - a_2)^2} = R \}$$

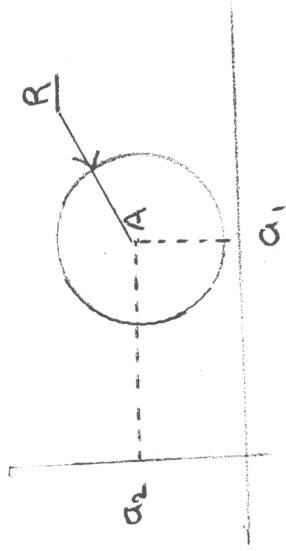
est un cercle de centre A et de rayon R où A est le

point de coordonnées $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$

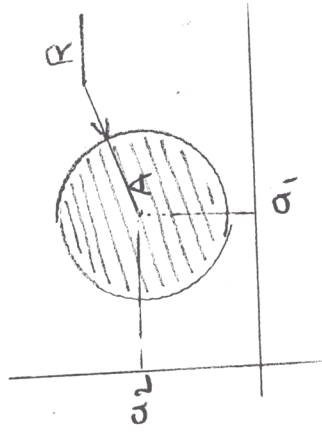
La représentation géométrique du sous-ensemble

$$B(a, R) = \{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } \sqrt{(x_1 - a_1)^2 + (x_2 - a_2)^2} < R \}$$

est le disque de centre A et de rayon R c'est à dire l'ensemble des points du plan à une distance $< R$ de A



cercle de centre A
de rayon R



boule de centre A
de rayon R

Exercice : Représenter les sous-ensembles de \mathbb{R}^2

a) $\{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } \sqrt{(x_1 - 1)^2 + (x_2 - 2)^2} = \frac{1}{4}\} = C$

b) $\{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid \frac{1}{4}\} = B$

c) $\{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid \frac{1}{4}\} = E$

2) Notions d'ouverts, de fermés, de bornés dans \mathbb{R}^n

$x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ $y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$

Definition : $\sqrt{(y_1 - x_1)^2 + \dots + (y_n - x_n)^2}$ est appelé la distance de x à y

$d(x, y) = \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + \dots + (y_n - x_n)^2}$ $R > 0$

Definition : $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$

$B(a; R) = \{x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mid \text{tel que } d(a, x) < R\} \subset \mathbb{R}^n$
 = $\{x \in \mathbb{R}^n \mid \sqrt{(x_1 - a_1)^2 + \dots + (x_n - a_n)^2} < R\}$
 tel que

est appelé le boule de centre a et de rayon R

Exemple : $a = (1, 2, 3, 4) \in \mathbb{R}^4$ $b = (2, 3, 4, 5) \in \mathbb{R}^4$

calculer $d(a, b)$

2) Notions d'ouverts, de fermés et de bornés dans \mathbb{R}^n

Rappels: $x, y \in \mathbb{R}^n$ distance de x à y

$$n=2 \quad x = (x_1, x_2), y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2 \quad d(x, y) = \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + (y_2 - x_2)^2}$$

$$n=3 \quad x = (x_1, x_2, x_3), y = (y_1, y_2, y_3) \in \mathbb{R}^3 \quad d(x, y) = \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + (y_2 - x_2)^2 + (y_3 - x_3)^2}$$

$$n \geq 3 \quad x = (x_1, x_2, \dots, x_n), y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n \quad d(x, y) = \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + (y_2 - x_2)^2 + \dots + (y_n - x_n)^2}$$

$a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$, R réel > 0 $B(a; R)$ boule de centre a et de rayon R



$$B(a; R) = \{ x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \text{ tel que } d(a; x) < R \}$$

$n=2$ disque de centre a et de rayon R



$n=3$ boule de centre a et de rayon R

Définition: Un sous-ensemble U de \mathbb{R}^n est dit ouvert si pour tout $x = (x_1, \dots, x_n) \in U$, il existe un n -uplet $y = (y_1, \dots, y_n)$ assez proche de x restant dans U

y assez proche de x signifie $d(x, y)$ petit

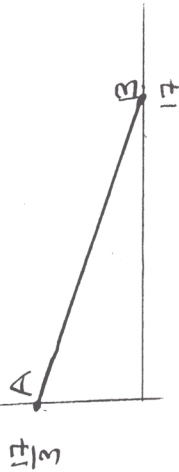
Soit $(q_1, q_2) \in F$ pour n grand par exemple $(q_1 + \frac{1}{n}, q_2 + \frac{1}{n})$
est proche de (q_1, q_2)

$$(q_1 + \frac{1}{n}) + 3(q_2 + \frac{1}{n}) = q_1 + 3q_2 + \frac{4}{n} = 17 + \frac{4}{n} \neq 17$$

donc $(q_1 + \frac{1}{n}, q_2 + \frac{1}{n}) \notin F$

F n'est pas un sous-ensemble ouvert de \mathbb{R}^2

V est le segment
 AB



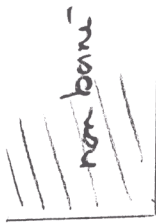
Définition: $U \subset \mathbb{R}^n$ est dit un ouvert de \mathbb{R}^n

si pour tout $x = (x_1, \dots, x_n) \in U$, il existe $\varepsilon > 0$ réel

tel que $B(x; \varepsilon) \subset U$

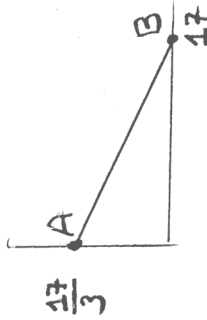
Un sous-ensemble de \mathbb{R}^n est dit fermé si son complémentaire
est ouvert

definition $H \subset \mathbb{R}^n$ est dite bornée si H est contenu dans une boule de \mathbb{R}^n



exemple :

le segment AB est borné



Exemples on la représentation géométrique de \mathbb{R}^2 permet de conclure



Zone hachurée dans la boule ouverte



Zone hachurée avec la boule non ouverte

\mathbb{R}^n est ouvert dans \mathbb{R}^n , fermé dans \mathbb{R}^n et non borné

Proposition: Soit U et V deux ouverts (resp. fermés) de \mathbb{R}^n

Alors $U \cap V$ et $U \cup V$ sont des ouverts (resp. fermés) de \mathbb{R}^n

II.3 Fonctions numériques, exemples

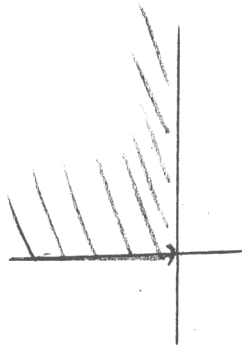
On entend par fonction numérique, une fonction définie sur un sous-ensemble de \mathbb{R}^n et à valeurs dans \mathbb{R}

$$U \subset \mathbb{R}^n \quad f: U \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, \dots, x_n)$$

Exemple: $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto \frac{\sqrt{x_1}}{\sqrt{x_2}}$

quel est le domaine de def de g
 représenter ce domaine

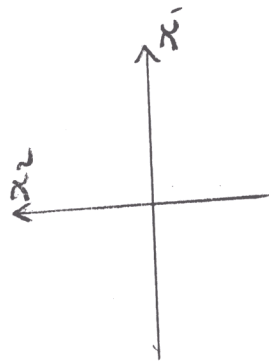
$$\text{Dg} = \{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tels que } x_1 > 0 \text{ et } x_2 > 0 \}$$



Exemple: $R: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto \frac{x_1^2 + x_2^2}{x_1 x_2}$

in questions

$\mathcal{D}_R = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tels que } x_1, x_2 \text{ diffèrent de } 0\}$



\mathcal{D}_R complémentaire du axes de coordonnées

autres exemples:

$F = \{(q_1, q_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tels que } q_1 + 3q_2 = 17, q_1 > 0 \text{ et } q_2 > 0\} \rightarrow \mathbb{R}$
 $(q_1, q_2) \mapsto \sqrt{q_1} + \sqrt{q_2}$

cette fonction est définie sur F

opérations sur les fonctions numériques

$$f: U \rightarrow \mathbb{R} \quad g: V \rightarrow \mathbb{R} \quad \lambda \in \mathbb{R} \quad U \subset \mathbb{R}^n$$

somme : $f+g: U \rightarrow \mathbb{R} \quad x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto (f+g)(x_1, \dots, x_n) = f(x_1, \dots, x_n) + g(x_1, \dots, x_n)$

produit par λ : $\lambda f: U \rightarrow \mathbb{R} \quad x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto (\lambda f)(x_1, \dots, x_n) = \lambda \cdot f(x_1, \dots, x_n)$

produit : $fg: U \rightarrow \mathbb{R} \quad x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto (fg)(x_1, \dots, x_n) = f(x_1, \dots, x_n)g(x_1, \dots, x_n)$

quotient : $\frac{f}{g}: U \rightarrow \mathbb{R} \quad x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto \left(\frac{f}{g}\right)(x_1, \dots, x_n) = \frac{f(x_1, \dots, x_n)}{g(x_1, \dots, x_n)}$

$$\mathcal{D}_{fg} = \mathcal{D}_{f+g} = \mathcal{D}_f \cap \mathcal{D}_g \quad \mathcal{D}_{f/g} = \{x \in \mathcal{D}_f \cap \mathcal{D}_g \text{ et } g(x) \neq 0\}$$

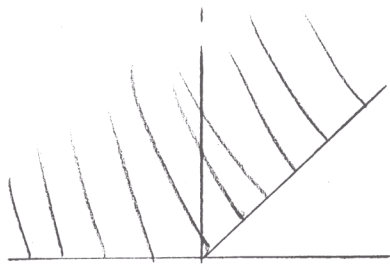
Exemple : $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto f(x_1, x_2) = \sqrt{x_1}$

$$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto g(x_1, x_2) = \sqrt{x_1 + x_2}$$

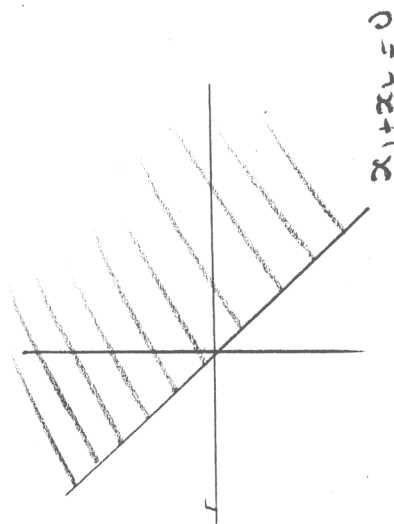
Déterminer les domaines de définition et les représentations

- a) f b) g c) $f+g$ d) $\frac{f}{g}$

8

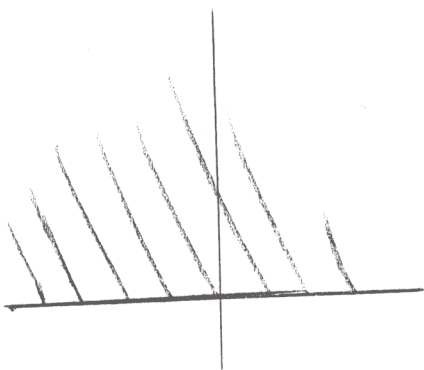


8/5

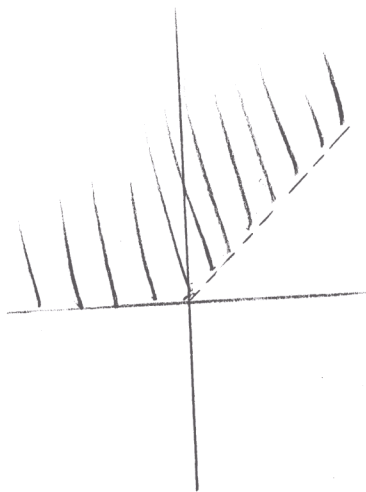


$$x_1 + x_2 = 0$$

8/6



8/7



8/8

Exemples de fonctions polynomiales

une variable: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto \frac{1}{17}x^5 - 3x^4 + \frac{1}{2}x^2 - 1$

deux variables: $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto \frac{1}{3}x_1^7 x_2^{11} - 17x_1^4 x_2 + 5x_1 - \frac{1}{2}$

trois variables: $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, x_3) \mapsto 7x_1^3 x_2 x_3^4 + \frac{1}{2}x_1^2 x_2 - 8x_1 x_2 x_3$

$(i_1, \dots, i_n) \in \mathbb{N}^n \quad \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, \dots, x_n) \mapsto a x_1^{i_1} \dots x_n^{i_n}$
 $a \in \mathbb{R}$ est appelée fonction monomiale

Une fonction polynomiale s'obtient comme somme finie de fonctions monomiales

Les fonctions polynomiales sont définies sur \mathbb{R}^n . Elles sont stables par +, produits

Exemple: $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1^2 + x_2^2)^2 + x_3 x_2 + 1$
est une fonction polynomiale

Exemples de fonctions polynomiales

$$\mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R} \quad (u, v, w, t) \mapsto \frac{1}{5} u^4 w^3 t - \frac{7}{2} u^5 + 9uv + 17$$

$$\mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, x_3, x_4) \mapsto \frac{1}{17} x_1^2 x_2^3 x_4 - 9x_1 x_2 + x_4$$

Les fonctions polynomiales sont stables par somme et produit

Exemple: Développer la fonction

$$\mathbb{R}^3 \xrightarrow{f} \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1^2 + x_2^2)^2 - x_1^2 x_2^2 + x_3 x_2 + 1$$

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, x_3) &= x_1^4 + x_2^4 + 2x_1^2 x_2^2 - x_1^2 x_2^2 + x_3 x_2 + 1 \\ &= x_1^4 + x_2^4 + x_1^2 x_2^2 + x_3 x_2 + 1 \end{aligned}$$

$$\mathbb{R}^3 \xrightarrow{g} \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, x_3) \mapsto x_1^4 + x_2^4 + x_1^2 x_2^2 + x_3 x_2 + 1$$

Définition: On appelle fonction rationnelle la quotient de deux fonctions polynomiales

$$\frac{x_1^2 x_2 + x_1^4 + 2}{x_1^3 x_2 + x_1 x_2}$$

Exemple $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto$

$$\mathcal{D}_f = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid x_1^3 x_2 + x_1 x_2 \neq 0\}$$

III Dérivées particulières, premières applications

1) Rappel de la notion de dérivée

$$\alpha < \beta \in \mathbb{R}$$

$$f:]\alpha, \beta[\longrightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto f(x)$$

On dit que la limite de $f(x)$ quand x tend vers a est l , on écrit $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = l$

Si $f(x)$ est proche de l quand x est proche de a

On dit que f est dérivable en a de dérivée $f'(a)$ si la fonction

$x \mapsto \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$ a une limite quand x est proche de a , cette

limite est alors noté $f'(a)$

Autrement dit f est dérivable en a de dérivée $f'(a)$ si

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = f'(a)$$

Dfn: La dérivée de f est la fonction $f':]\alpha, \beta[\rightarrow \mathbb{R}$ $x \mapsto f'(x)$
 (elle est définie sur les x où f est dérivable)

Rappels:

$$(f+g)' = f' + g'$$

$$(\lambda f)' = \lambda f'$$

$$(fg)' = f'g + fg'$$

$$\left(\frac{1}{g}\right)' = -g'/g^2$$

$$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{gf' - fg'}{g^2}$$

$$(g \circ f)' = f' \cdot g' \circ f$$

$$(g \circ f)'(x) = f'(x) \cdot g'(f(x))$$

$$(x^n)' = n x^{n-1} \quad \forall n \in \mathbb{Z}$$

$$(\sqrt{x})' = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$

$$(e^x)' = e^x$$

$$\ln x = 1/x$$

Calculer les dérivées des fonctions suivantes :

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto f(x) = \frac{1}{6}x^3 - 2x^2 + x + 4$$

$$g: \mathbb{R} - \{1\} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto g(x) = \frac{2x-4}{x-1}$$

$$h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto h(x) = e^{(1/4)x^2 - 2x + 4}$$

$$u: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto u(x) = \ln(x^2 + 1)$$

2) Dérivée partielle :

Définition: Ω ouvert de \mathbb{R}^n , $a = (a_1, \dots, a_n) \in \Omega$

$$f: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, \dots, x_n)$$

On dit que f admet en $a = (a_1, \dots, a_n)$ une dérivée partielle par rapport à x_i si il existe la fonction d'une variable

$$x_i \mapsto f(a_1, \dots, a_{i-1}, x_i, a_{i+1}, \dots, a_n)$$

est dérivable en a_i . Dans le cas la dérivée de cette fonction en a_i

$$\text{est notée} \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(a_1, \dots, a_{i-1}, a_i, \dots, a_n)$$

Si en tout point de Ω , f admet une dérivée / ∂x_i ,
on obtient une fonction

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} : \Omega \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, \dots, x_n) \mapsto \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n)$$

appelée dérivée partielle de f en x_i

Règle: Pour déterminer $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n)$, on regarde f comme fonction de la seule variable x_i , puis on dérive cette fonction de la variable x_i . On encadre en rouge $x_1, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n$ comme des constantes et on dérive par rapport à la variable x_i

Exemple: $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto \frac{1}{6} x_2 x_1^3 - 2x_1^2 x_2 + x_1 x_2 + 4x_2$

Calculer $\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2)$ pour $\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2)$

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2) = \frac{3}{6} x_2 x_1^2 - 4x_1 x_2 + x_2 = \frac{1}{2} x_2 x_1^2 - 4x_1 x_2 + x_2$$

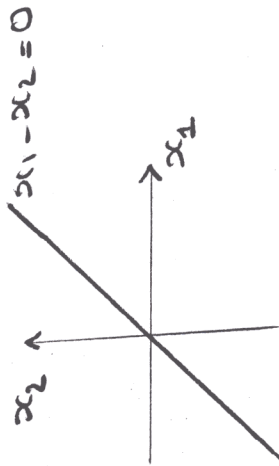
$$\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{1}{6} x_1^3 - 2x_1^2 + x_1 + 4$$

$$\frac{2x_1x_2 - 4x_2}{x_1 - x_2}$$

$$g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto$$

Trouver le domaine de définition de g
 Représenter Dg et montrer que Dg est ouvert
 Calculer les dérivées partielles de g en tout point de Dg

$$Dg = \{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \text{ tels que } x_1 - x_2 \neq 0 \}$$



$$\frac{\partial g}{\partial x_1}(x_1, x_2) = \frac{(x_1 - x_2)(2x_2) - (2x_1x_2 - 4x_2)}{(x_1 - x_2)^2} = \frac{4x_2 - 2x_2^2}{(x_1 - x_2)^2}$$

$$\frac{\partial g}{\partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{(x_1 - x_2)(2x_1 - 4) - (2x_1x_2 - 4x_2)(-1)}{(x_1 - x_2)^2} = \frac{2x_1^2 - 4x_1}{(x_1 - x_2)^2}$$

Exemple : $\mathbb{R}^3 \xrightarrow{f} \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, u) \mapsto f(x_1, x_2, u) = x_1^2 x_2 + u(x_1 + x_2) + 2u$

Montrer que f admet des dérivées partielles par rapport à x_1, x_2 et u . Calculer ces 3 tris dérivées partielles

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2, u) = 2x_1 x_2 + u$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2, u) = x_1^2 + u$$

$$\frac{\partial f}{\partial u}(x_1, x_2, u) = x_1 + x_2 + 2$$

Exemple : $\mathbb{R}^2 \xrightarrow{g} \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto g(x_1, x_2) = \sqrt{x_1^2 + x_2^2} - 1$

Déterminer et représenter Dg .

$$\Omega = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; x_1^2 + x_2^2 - 1 > 0\}$$

Représenter Ω , montrer que Ω est ouvert

Pour $(x_1, x_2) \in \Omega$, calculer $\frac{\partial g}{\partial x_1}(x_1, x_2)$, $\frac{\partial g}{\partial x_2}(x_1, x_2)$.

$$\frac{\partial g}{\partial x_1}(x_1, x_2) = \frac{2x_1}{2\sqrt{x_1^2 + x_2^2} - 1} = \frac{x_1}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2} - 1}$$

$$\frac{\partial g}{\partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{x_2}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2} - 1}$$

Dérivée d'ordre supérieure : Lorsque ses dérivées ont un sens, on note

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial f}{\partial x_j} \right) (x)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_i}(x) \text{ est aussi notée } \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}(x)$$

On appelle ces dérivées partielles, les dérivées partielles d'ordre 2

$$\text{On peut continuer } \frac{\partial^3 f}{\partial x_k \partial x_j \partial x_i}(x) = \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} \right) (x)$$

Exemple : Calculer les dérivées partielles d'ordre 1 et 2 de

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, x_2) \mapsto \frac{1}{2} x_2 x_1^3 - 2x_1^2 x_2 + x_1 x_2 + 4x_2$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2) = \frac{3}{2} x_2 x_1^2 - 4x_1 x_2 + x_2$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{1}{2} x_1^3 - 2x_1^2 + x_1 + 4$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(x_1, x_2) = 3x_2 x_1 - 4x_2$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{3}{2} x_1^2 - 4x_1 + 1$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(x_1, x_2) = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{3}{2} x_1^2 - 4x_1 + 1$$

Proposition: Une fonction polynomiale admet des dérivées partielles de tout ordre. Ces dérivées partielles sont encore des fonctions polynomiales.

Une fonction rationnelle admet des dérivées partielles de tout ordre ou son ordre de dérivation. Ces dérivées partielles sont encore des dérivées partielles définies sur le \mathbb{R}^n ouvert.

Example: $\mathbb{R}^2 \xrightarrow{g} \mathbb{R}$ $(x_1, x_2) \mapsto g(x_1, x_2) = \frac{2x_1x_2 - 4x_2}{x_1 - x_2}$

3) Extremum local et point critique :

$$A \subset \mathbb{R}^n \quad f: A \rightarrow \mathbb{R} \quad (x_1, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, \dots, x_n)$$

Définition : On dit que f admet un maximum en $a = (a_1, \dots, a_n) \in A$ si

$$\text{pour tout } (x_1, \dots, x_n) \in A : f(x_1, \dots, x_n) \leq f(a_1, \dots, a_n)$$

On dit que f admet un minimum en $a = (a_1, \dots, a_n) \in A$

$$\text{si pour tout } (x_1, \dots, x_n) \in A : f(x_1, \dots, x_n) \geq f(a_1, \dots, a_n)$$

On dit que f admet un maximum local en $a = (a_1, \dots, a_n) \in A$

si il existe $\varepsilon > 0$ tel que pour $(x_1, \dots, x_n) \in B(a, \varepsilon) \cap A$

$$f(x_1, \dots, x_n) \leq f(a_1, \dots, a_n)$$

On dit que f admet un minimum local en $a = (a_1, \dots, a_n) \in A$

si il existe $\varepsilon > 0$ —

$$f(x_1, \dots, x_n) \geq f(a_1, \dots, a_n)$$

extremum = minimum ou maximum