

# Méthodes Numériques II

## Chapitre 4: Equations aux Dérivées Partielles

### *Exercices - épisode 1*

#### EXERCICE 1 : schéma étudié en cours

**Q. 1** Ecrire la fonction `AssembleMat1D` retournant la matrice  $\mathbb{M} \in \mathcal{M}_d(\mathbb{R})$  définie par

$$\mathbb{M} = \begin{pmatrix} \gamma & 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ \beta & \alpha_1 & \beta & \ddots & & & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & \beta & \alpha_{d-2} & \beta \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix} \quad (1.1)$$

où  $\alpha_1, \dots, \alpha_{d-2}, \beta$  et  $\gamma$  sont des réels donnés. □

On souhaite résoudre par un schéma aux différences finies l'EDP suivante:

$$\begin{aligned} -u'' + cu &= f \text{ in } ]a, b[, \\ u(a) &= \alpha \in \mathbb{R}, \\ u(b) &= \beta \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

où  $c : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^+$  et  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ .

On note  $(x_i)_{i=0}^N$  la discrétisation régulière de  $[a, b]$  avec  $N$  pas de discrétisation. Le schéma d'ordre 2 suivant

$$u_0 = \alpha, \quad (1.2)$$

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} + c(x_i)u_i = f(x_i) \quad \forall i \in \llbracket 0, N \rrbracket, \quad (1.3)$$

$$u_N = \beta. \quad (1.4)$$

vérifie

$$\max_{i \in \llbracket 0, N \rrbracket} |u(x_i) - u_i| = \mathcal{O}(h^2). \quad (1.5)$$

On note  $\mathbf{V}$  le vecteur de dimension  $N + 1$ , de composantes  $\mathbf{V}_i = u_{i-1}, \forall i \in \llbracket 1, N + 1 \rrbracket$ .

**Q. 2** Montrer que (1.2)-(1.4) est équivalent à résoudre un système linéaire

$$\mathbb{A}\mathbf{V} = \mathbf{F} \quad (1.6)$$

ou l'on explicitera la matrice  $\mathbb{A}$  et le vecteur  $\mathbf{F}$  en précisant les dimensions. □

**Q. 3** a. Ecrire une fonction algorithmique `solvePDE` permettant de résoudre l'EDP précédente par le schéma (1.2)-(1.4). On pourra utiliser la fonction  $\mathbf{X} \leftarrow \text{Solve}(\mathbf{A}, \mathbf{B})$  retournant la solution du système linéaire  $\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{B}$ .

b. En choisissant jeu de données pertinent et non trivial avec solution exacte, écrire un programme algorithmique permettant d'obtenir la solution numérique donnée par le schéma (1.2)-(1.4) et de calculer  $E = \max_{i \in [0, N]} |u(x_i) - u_i|$ .

□

**Q. 4** En choisissant judicieusement un jeu de données écrire un programme permettant de vérifier l'ordre du schéma utilisé à l'aide de la formule (??).

□

## EXERCICE 2 : énoncé du cours

Soit  $\varphi$  une fonction suffisamment régulière et  $h > 0$

**Q. 1** Montrer que

$$\frac{d\varphi}{dx}(x) = \frac{-3\varphi(x) + 4\varphi(x+h) - \varphi(x+2h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2) \quad (2.7)$$

□

**Q. 2** Montrer que

$$\frac{d\varphi}{dx}(x) = \frac{3\varphi(x) - 4\varphi(x-h) + \varphi(x-2h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2) \quad (2.8)$$

□

**Q. 3** Déterminer une formule permettant de calculer une approximation à l'ordre 2 de  $\frac{d^2\varphi}{dx^2}(x)$  en utilisant uniquement des valeurs de la fonction  $\varphi$  aux points  $x + ih$  avec  $i \in \mathbb{N}$ .

□

**Q. 4** Déterminer une formule permettant de calculer une approximation à l'ordre 2 de  $\frac{d^2\varphi}{dx^2}(x)$  en utilisant uniquement des valeurs de la fonction  $\varphi$  aux points  $x - ih$  avec  $i \in \mathbb{N}$ .

□

## EXERCICE 3 : énoncé du cours

Soit le problème suivant

$$-u''(x) + c(x)u(x) = f(x), \quad \forall x \in ]a; b[, \quad (3.9)$$

$$u'(a) = \alpha, \quad (3.10)$$

$$u(b) = \beta. \quad (3.11)$$

où  $c$  est une fonction positive.

**Q. 1** a. Quelles sont les données du problème (3.9)-(3.11)? (préciser le type de chaque donnée : réel, entier, fonction, vecteur, ...)

b. Quelles sont les inconnues du problème (3.9)-(3.11)? (préciser le type)

c. Quelles sont les conditions initiales?

d. Quelles sont les conditions aux limites?

□

**Q. 2** Construire une discrétisation régulière de  $[a; b]$  avec  $N$  pas de discrétisation en espace.

□

On note  $x_i$ ,  $i \in \llbracket 0, N \rrbracket$  cette discrétisation. On souhaite résoudre (3.9) à l'aide du schéma numérique

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{\Delta x^2} + c_i u_i = f_i. \quad (3.12)$$

**Q. 3** a. Expliquer comment le schéma (3.12) a été obtenu à partir de (3.9) et préciser ce que représente les termes  $u_i$ ,  $f_i$ ,  $c_i$  et  $\Delta x$ ?

b. Donner l'ensemble  $\mathcal{E}$  des valeurs que peut prendre  $i$  dans le schéma (3.9).

c. Construire une discrétisation des conditions aux limites d'ordre 2 au moins.

d. Le schéma global est de quel ordre? Justifiez.

□

On note  $\mathbf{V}$  le vecteur de dimension  $N + 1$ , de composantes  $\mathbf{V}_i = u_{i-1}$ ,  $\forall i \in \llbracket 1, N + 1 \rrbracket$ .

**Q. 4** Montrer que le vecteur  $\mathbf{V}$  est solution du système linéaire

$$\mathbb{A}\mathbf{V} = \mathbf{F} \quad (3.13)$$

en explicitant la matrice  $\mathbb{A}$  et le vecteur  $\mathbf{F}$  (préciser les dimensions).

□

**Q. 5** Ecrire un algorithme complet de résolution du problème (3.9) à (3.11) basé sur (3.13). (Utiliser au maximum les fonctions). On pourra utiliser la fonction  $\mathbf{X} \leftarrow \text{Solve}(\mathbb{A}, \mathbf{B})$  retournant la solution du système linéaire  $\mathbb{A}\mathbf{X} = \mathbf{B}$ .

□

## EXERCICE 4 : exercice 2, partiel 2, 2019/2020

Soit l'E.D.P. suivante

$$-u''(x) + cu'(x) = f(x), \quad \forall x \in ]a; b[, \quad (4.14)$$

$$-u'(a) + 3u(a) = \alpha, \quad (4.15)$$

$$u(b) = \beta. \quad (4.16)$$

où  $c$  est un réel strictement positif.

**Q. 1** a. Que signifie l'abréviation E.D.P.?

b. Quelles sont les données du problème (4.14)-(4.16)? (préciser le type de chaque donnée : réel, entier, fonction, vecteur, ...)

c. Quelles sont les inconnues du problème (4.14)-(4.16)? (préciser le type)

d. Quelles sont les conditions initiales?

e. Quelles sont les conditions aux limites?

□

**Q. 2** a. Expliciter la discrétisation régulière de  $[a; b]$  avec  $N$  pas de discrétisation en espace.

b. Ecrire la fonction `DisReg` permettant de retourner cette discrétisation.

□

On note  $x_i$ ,  $i \in \llbracket 0, N \rrbracket$  cette discrétisation. On souhaite résoudre l'E.D.P. (4.14)-(4.16) à l'aide des schémas numériques

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} + c \frac{u_{i+1} - u_{i-1}}{2h} = f_i, \quad (4.17)$$

$$(3 + 6h)u_0 - 4u_1 + u_2 = 2h\alpha. \quad (4.18)$$

**Q. 3** a. Expliquer en détail la façon d'obtenir le schéma (4.17) à partir de (4.14) et préciser ce que représentent les termes  $u_i$ ,  $f_i$ ,  $c$  et  $h$ ?

b. Expliquer en détail comment le schéma (4.18) a été obtenu à partir de (4.15).

c. Donner une discrétisation détaillée du problème (4.14) à (4.16) en utilisant les schémas (4.17) et (4.18).

d. Le schéma global est de quel ordre? Justifiez.

□

On note  $\mathbf{V}$  le vecteur de dimension  $N + 1$ , de composantes  $\mathbf{V}_i = u_{i-1}$ ,  $\forall i \in \llbracket 1, N + 1 \rrbracket$ .

**Q. 4** Montrer que le vecteur  $\mathbf{V}$  est solution du système linéaire

$$\mathbb{A}\mathbf{V} = \mathbf{F} \quad (4.19)$$

en explicitant la matrice  $\mathbb{A}$  et le vecteur  $\mathbf{F}$  (préciser les dimensions).

□

**Q. 5** Ecrire la fonction `Assemble` retournant la matrice  $\mathbb{M} \in \mathcal{M}_d(\mathbb{R})$  définie par

$$\mathbb{M} = \begin{pmatrix} \mu_1 & \mu_2 & \mu_3 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ r & s & w & 0 & & & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & r & s & w \\ 0 & \dots & \dots & 0 & \nu_3 & \nu_2 & \nu_1 \end{pmatrix} \quad (4.20)$$

où  $s$ ,  $r$ ,  $w$ ,  $\mu_1$ ,  $\mu_2$ ,  $\mu_3$ ,  $\nu_1$ ,  $\nu_2$  et  $\nu_3$  sont des réels donnés.

□

**Q. 6** *Ecrire un algorithme complet de résolution du problème (4.14) à (4.16) basé sur (4.19). (Utiliser au maximum les fonctions). On pourra utiliser la fonction  $\mathbf{X} \leftarrow \text{Solve}(\mathbf{A}, \mathbf{B})$  retournant la solution du système linéaire  $\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{B}$ .  $\square$*