# Exercices associés au cours d'Analyse Numérique $I^*$ Résolution de systèmes linéaires Méthodes directes

## Références

- [1] F. CUVELIER, Analyse numérique I, résolution de systèmes linéaires, méthodes directes, résumé. fichier pdf, https://www.math.univ-paris13.fr/~cuvelier/docs/Enseignements/MACS1/AnaNumI/25-26/resume\_RSLdirecte.pdf.
- [2] F. CUVELIER, Analyse numérique élémentaire (version du 29 sep. 2025), Polycopié (téléchargement), 2025.
- [3] F. CUVELIER, Analyse numérique I, rappels analyse et algèbre linéaire, résumé., 2025. fichier pdf, https://www.math.univ-paris13.fr/~cuvelier/docs/Enseignements/MACS1/AnaNumI/25-26/rappels\_Algebre\_Lineaire\_2x1.pdf.

## 1 Exercices cours

### Exercice 1 : Résolution système triangulaire supérieur

Soient  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice triangulaire inversible et  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ .

- Expliquer comment calculer  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$ , solution de  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  et expliciter les formules permettant de calculer l'ensemble des composantes de  $\mathbf{x}$ .
- R. 1
  On veut résoudre le système linéaire

$$\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b} \iff \begin{pmatrix} A_{1,1} & \dots & \dots & A_{1,n} \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & A_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

On remarque que l'on peut calculer successivement  $x_n, x_{n-1}, \ldots, x_1$ , car il est possible de calculer  $x_i$  si on connait  $x_{i+1}, \ldots, x_n$ : c'est la **méthode de remontée**. En effet, on a

$$\forall i \in [1, n], (\Delta \boldsymbol{x})_i = b_i,$$

et donc, par définition d'un produit matrice-vecteur,

$$\forall i \in [1, n], \quad \sum_{j=1}^{n} A_{i,j} x_j = b_i.$$

Comme A est une matrice triangulaire supérieure, on a (voir Définition B.2.24 dans [2] et [3])

$$\forall (i,j) \in [1,n]^2, i > j, A_{i,j} = 0.$$

On obtient alors

$$\forall i \in [1, n], \quad b_i = \sum_{j=1}^{i-1} \underbrace{A_{i,j}}_{=0} x_j + A_{i,i} x_i + \sum_{j=i+1}^n A_{i,j} x_j$$

$$= A_{i,i} x_i + \sum_{j=i+1}^n A_{i,j} x_j. \tag{R1.1}$$

<sup>\*</sup>Compilé le 2025/10/24 à 09:27:14.

R. 2

## $\textbf{Algorithme 1} \, | \, \mathcal{R}_0$ Algorithme 1 $|\mathcal{R}_1|$ Résoudre $\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$ en calculant 1: Pour $i \leftarrow n$ à 1 faire(pas de -1) successivement $x_n, x_{n-1}, \ldots, x_1$ . calculer $x_i$ connaissant $x_{i+1}, \ldots, x_n$ à l'aide de l'équation (R1.1) 3: Fin Pour

## Algorithme 1 $|\mathcal{R}_1|$

- 1: Pour  $i \leftarrow n$  à 1 faire(pas de -1) Calculer  $x_i$  connaissant  $x_{i+1}, \ldots, x_n$ à l'aide de l'équation (R1.1)
- 3: Fin Pour

## Algorithme 1 $|\mathcal{R}_2|$

- 1: Pour  $i \leftarrow n$  à 1 faire(pas de -1)
- $S \leftarrow \sum_{j=i+1}^{n} A_{i,j} x_j$  $x_i \leftarrow (b_i S)/A_{i,j}$
- 4: Fin Pour

# Algorithme 1 $|\mathcal{R}_2|$

1: Pour  $i \leftarrow n$  à 1 faire(pas de -1)

$$S \leftarrow \sum_{j=i+1}^{n} A_{i,j} x_j$$

- $x_i \leftarrow (b_i S)/A_{i,i}$
- 4: Fin Pour

## Algorithme 1 $|\mathcal{R}_3|$

1: Pour  $i \leftarrow n$  à 1 faire(pas de -1)

2: 
$$S \leftarrow 0$$
  
3: Pour  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire  $S \leftarrow S + A(i, j) * x(j)$   
5: Fin Pour

- $x_i \leftarrow (b_i S)/A_{i.i}$
- 7: Fin Pour

On obtient alors l'algorithme final

Algorithme 1 Fonction ResTriSup permettant de résoudre le système linéaire triangulaire supérieur inversible

matrice triangulaire de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  supérieure inversible. Données:

 $\boldsymbol{b}$ vecteur de  $\mathbb{R}^n$ . Résultat : x : vecteur de  $\mathbb{R}^n$ . 1: Fonction  $x \leftarrow \text{ResTriSup}(A, b)$ 

- Pour  $i \leftarrow n$  à 1 faire(pas de -1) 4:
  - Pour  $j \leftarrow i + 1$  à n faire
- $S \leftarrow S + A(i,j) * x(j)$
- Fin Pour
- $x(i) \leftarrow (b(i) S)/A(i, i)$ 7:
- Fin Pour
- 9: Fin Fonction

## EXERCICE 2: Matrice de permutation

Soit  $(i,j) \in [1,n]^2$ ,  $i \neq j$ , on note  $\mathbb{P}_n^{[i,j]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  la matrice identitée dont on a permuté les lignes i et j.

Représenter cette matrice et la définir proprement.

(R. 1)

On note, dans toute la correction,  $\mathbb{P} = \mathbb{P}_n^{[i,j]}$ . On peut définir cette matrice par ligne,

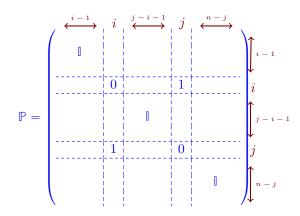
$$\begin{cases} \forall r \in \llbracket 1, n \rrbracket \backslash \{i, j\}, & P_{r,s} = \delta_{r,s}, & \forall s \in \llbracket 1, n \rrbracket, \\ P_{i,s} = \delta_{j,s}, & \forall s \in \llbracket 1, n \rrbracket, \\ P_{j,s} = \delta_{i,s}, & \forall s \in \llbracket 1, n \rrbracket. \end{cases}$$

ou par colonne

$$\begin{cases} \forall s \in \llbracket 1, n \rrbracket \backslash \{i, j\}, & P_{r,s} = \delta_{r,s}, & \forall r \in \llbracket 1, n \rrbracket, \\ P_{r,i} = \delta_{r,j}, & \forall r \in \llbracket 1, n \rrbracket, \\ P_{r,j} = \delta_{r,i}, & \forall r \in \llbracket 1, n \rrbracket. \end{cases}$$

Ne pas utiliser les indices i et j qui sont déjà fixés dans la définition de la matrice  $\mathbb{P} = \mathbb{P}_n^{[i,j]}$ .

On peut noter que la matrice  $\mathbb{P}$  est symétrique. Pour la représentation, on suppose i < j. On effectue une représentation bloc  $5 \times 5$  avec des blocs diagonaux carrés sachant que tous les blocs non décrits sont nuls:



Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . On note  $\mathbf{A}_{r,:}$  le r-ème vecteur ligne de  $\mathbb{A}$  et  $\mathbf{A}_{:,s}$  le s-ème vecteur colonne de  $\mathbb{A}$ .

Q. 2

- a. Déterminer les lignes de la matrice  $\mathbb{D} = \mathbb{P}_n^{[i,j]} \mathbb{A}$  en fonction des vecteurs lignes de  $\mathbb{A}$ .
- b. Déterminer les colonnes de la matrice  $\mathbb{E} = \mathbb{AP}_n^{[i,j]}$  en fonction des vecteurs colonnes de  $\mathbb{A}$ .

R. 2

a. On note  $\mathbb{D}=\mathbb{P}\mathbb{A}.$  Par définition du produit matriciel on a

$$D_{r,s} = \sum_{k=1}^{n} P_{r,k} A_{k,s}.$$

On obtient,  $\forall s \in [1, n]$ ,

$$\begin{cases} D_{r,s} &= \sum_{k=1}^{n} \delta_{r,k} A_{k,s} = A_{r,s}, \quad \forall r \in [1, n] \setminus \{i, j\}, \\ D_{i,s} &= \sum_{k=1}^{n} \delta_{j,k} A_{k,s} = A_{j,s}, \\ D_{j,s} &= \sum_{k=1}^{n} \delta_{i,k} A_{k,s} = A_{i,s}. \end{cases}$$

ce qui donne

$$\left\{ \begin{array}{lcl} \boldsymbol{D}_{r,:} & = & \boldsymbol{A}_{r,:}, & \forall r \in \llbracket 1, n \rrbracket \backslash \{i, j\}, \\ \boldsymbol{D}_{i,:} & = & \boldsymbol{A}_{j,:}, \\ \boldsymbol{D}_{j,:} & = & \boldsymbol{A}_{i,:}. \end{array} \right.$$

Note: La notation  $D_{i,:}$  correspond au vecteur ligne  $(D_{i,1},\ldots,D_{i,n})$  et  $D_{:,j}$  correspond au vecteur colonne

$$E_{r,s} = \sum_{k=1}^{n} A_{r,k} P_{k,s} = \sum_{k=1}^{n} A_{r,k} P_{s,k}.$$

Ne pas utiliser les indices i et j qui sont déjà fixés dans la définition de la matrice  $\mathbb{P} = \mathbb{P}_n^{[i,j]}$ .

On obtient en raisonnant par colonne,  $\forall r \in [1, n]$ ,

$$\begin{cases} E_{r,s} &= \sum_{k=1}^{n} A_{r,k} \delta_{s,k} = A_{r,s}, \quad \forall s \in [1, n] \setminus \{i, j\}, \\ E_{r,i} &= \sum_{k=1}^{n} A_{r,k} \delta_{j,k} = A_{r,j}, \\ E_{r,j} &= \sum_{k=1}^{n} A_{r,k} \delta_{i,k} = A_{r,i}. \end{cases}$$

ce qui donne

$$\left\{ \begin{array}{lcl} \boldsymbol{E}_{:,s} & = & \boldsymbol{A}_{:,s}, & \forall s \in \llbracket 1,n \rrbracket \backslash \{i,j\}, \\ \boldsymbol{E}_{:,i} & = & \boldsymbol{A}_{:,j}, \\ \boldsymbol{E}_{:,j} & = & \boldsymbol{A}_{:,i}. \end{array} \right.$$

Q. 3

- a. Calculer le déterminant de  $\mathbb{P}_n^{[i,j]}$
- b. Déterminer l'inverse de  $\mathbb{P}_n^{[i,j]}$ .

- a.  $det(\mathbb{P}) = -1$ , si  $i \neq j$  et  $det(\mathbb{P}) = 1$  sinon.
- b. Immédiat par calcul direct on a  $\mathbb{PP} = \mathbb{I}$  et donc la matrice  $\mathbb{P}$  est inversible et  $\mathbb{P}^{-1} = \mathbb{P}$ .

#### EXERCICE 3: Matrice d'élimination

Soit  $\mathbf{v} \in \mathbb{C}^n$  avec  $v_1 \neq 0$ . On note  $\mathbb{E}^{[\mathbf{v}]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  la matrice triangulaire inférieure à diagonale unité définie par

$$\mathbb{E}^{[\boldsymbol{v}]} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ -v_2/v_1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ -v_n/v_1 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
(3.1)

Q. 1

- a. Calculer le déterminant de  $\mathbb{E}^{[v]}$ .
- b. Déterminer l'inverse de  $\mathbb{E}^{[v]}$ .

- a. La matrice  $\mathbb{E}^{[v]}$  est triangulaire : son déterminant est donc le produit de ses éléments diagonaux (Proposition B.2.8 de [2]) On a alors  $\det(\mathbb{E}^{[\boldsymbol{v}]}) = 1$ .
- b. Pour calculer son inverse qui existe puisque  $\det(\mathbb{E}^{[v]}) \neq 0$ , on écrit  $\mathbb{E}^{[v]}$  sous forme bloc :

$$\mathbb{E}^{[\boldsymbol{v}]} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \boldsymbol{e} & \vdots & \vdots & \vdots \\ \end{pmatrix}$$

avec  $e = (-v_2/v_1, \dots, -v_n/v_1)^{\mathsf{t}} \in \mathbb{C}^{n-1}$  On note  $\mathbb{X} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  son inverse qui s'écrit avec la même structure bloc

$$\mathbb{X} = \begin{pmatrix} a & b^* \\ c & \mathbb{D} \end{pmatrix}$$

avec  $a \in \mathbb{C}$ ,  $\boldsymbol{b} \in \mathbb{C}^{n-1}$ ,  $\boldsymbol{c} \in \mathbb{C}^{n-1}$  et  $\mathbb{D} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ .

La matrice  $\mathbb{X}$  est donc solution de  $\mathbb{E}^{[v]}\mathbb{X} = \mathbb{I}$ . Grace à l'écriture bloc des matrices on en déduit rapidement la matrice  $\mathbb{X}$ . En effet, en utilisant les produits blocs des matrices, on obtient

$$\mathbb{E}^{[\boldsymbol{v}]}\mathbb{X} = \begin{pmatrix} 1 & \mathbf{0}_{n-1}^{\mathsf{t}} \\ e & \mathbb{I}_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & \boldsymbol{b}^* \\ c & \mathbb{D} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \times a & 1 \times \boldsymbol{b}^* + \mathbf{0}_{n-1}^{\mathsf{t}} \times \mathbb{D} \\ e \times a + \mathbb{I}_{n-1} \times c & e \times \boldsymbol{b}^* + \mathbb{I}_{n-1} \times \mathbb{D} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} a & \boldsymbol{b}^* \\ ae + c & eb^* + \mathbb{D} \end{pmatrix}$$

Comme  $\mathbb{X}$  est l'inverse de  $\mathbb{E}^{[v]}$ , on a  $\mathbb{E}^{[v]}\mathbb{X} = \mathbb{I}$  et donc en écriture bloc

$$\begin{pmatrix} a & \mathbf{b}^* \\ a\mathbf{e} + \mathbf{c} & \mathbf{e}\mathbf{b}^* + \mathbb{D} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \mathbf{0}_{n-1}^{\mathsf{t}} \\ \mathbf{0}_{n-1} & \mathbb{I}_{n-1} \end{pmatrix}.$$

Ceci revient à résoudre les 4 équations

$$a = 1$$
,  $b^* = \mathbf{0}_{n-1}^{t}$ ,  $ae + c = \mathbf{0}_{n-1}$  et  $eb^* + \mathbb{D} = \mathbb{I}_{n-1}$ 

qui donnent immédiatement  $a=1, b=0_{n-1}, c=-e$  et  $\mathbb{D}=\mathbb{I}_{n-1}$ . On obtient le résultat suivant

$$\left( egin{array}{c|ccc} 1 & 0 & \dots & 0 \ -e & & \mathbb{I}_{n-1} \end{array} 
ight) \left( egin{array}{c|ccc} 1 & 0 & \dots & 0 \ e & & \mathbb{I}_{n-1} \end{array} 
ight) = \mathbb{I}_n.$$

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  avec  $A_{1,1} \neq 0$ . On note  $A_{:,j}$  le j-ème vecteur colonne de  $\mathbb{A}$  et  $A_{i,:}$  son i-ème vecteur ligne. On pose  $A_1 = A_{:,1}$ .

- Q. 2

  a. Soit  $\mathbf{v} \in \mathbb{C}^n$  avec  $v_1 \neq 0$ . Calculer  $\tilde{\mathbb{A}} = \mathbb{E}^{[\mathbf{v}]} \mathbb{A}$  en fonction des vecteurs lignes de  $\mathbb{A}$ .
  - b. En déduire que la première colonne de  $\mathbb{E}^{[\mathbf{A}_1]}\mathbb{A}$  est le vecteur  $(A_{1,1},0,\ldots,0)^t$  i.e.

$$\mathbb{E}^{[\mathbf{A}_1]} \mathbb{A} \mathbf{e}_1 = A_{1,1} \mathbf{e}_1 \tag{3.2}$$

où  $\mathbf{e}_1$  est le premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ .

(R. 2)

a. Pour simplifier les notations, on note  $\mathbb{E} = \mathbb{E}^{[A_1]}$  et  $\boldsymbol{v} = \boldsymbol{A}_1$ . Par définition du produit de deux matrices on a

$$\tilde{A}_{i,j} = \sum_{k=1}^{n} E_{i,k} A_{k,j}, \quad \forall (i,j) \in [1,n]^2.$$

Quand i = 1, on a par construction  $E_{1,k} = \delta_{1,k}$  et donc

$$\tilde{A}_{1,j} = A_{1,j}, \ \forall j \in [1, n] \iff \tilde{A}_{1,:} = A_{1,:}.$$
 (R3.2)

Pour  $i \ge 2$ , on a  $E_{i,1} = -\frac{v_i}{v_1}$  et  $E_{i,k} = \delta_{i,k}$ ,  $\forall k \in [2, n]$ . On obtient alors pour tout  $j \in [1, n]$ 

$$\tilde{A}_{i,j} = E_{i,1}A_{1,j} + \sum_{k=2}^{n} E_{i,k}A_{k,j} = -\frac{v_i}{v_1}A_{1,j} + \sum_{k=2}^{n} \delta_{i,k}A_{k,j} = -\frac{v_i}{v_1}A_{1,j} + A_{i,j}$$

ce qui donne pour tout  $i \in [2, n]$ 

$$\tilde{A}_{i,j} = A_{i,j} - \frac{v_i}{v_1} A_{1,j}, \ \forall j \in [1, n] \iff \tilde{A}_{i,:} = -\frac{v_i}{v_1} A_{1,:} + A_{i,:}$$
 (R3.3)

En conclusion, la matrice  $\tilde{\mathbb{A}}$  s'écrit

$$\tilde{\mathbb{A}} = egin{pmatrix} m{A}_{1,:} & & & & \\ & m{A}_{2,:} - (v_2/v_1) m{A}_{1,:} & & & \\ & & \vdots & & & \\ & m{A}_{n,:} - (v_n/v_1) m{A}_{1,:} & & \end{pmatrix}$$

b. De (R3.2), on tire  $\tilde{A}_{1,1} = A_{1,1}$ . A partir de (R3.3) on obtient pour tout  $i \in [\![2,n]\!]$ ,  $\tilde{A}_{i,1} = A_{i,1} - \frac{v_i}{v_1}A_{1,1}$ . Par construction  $v_j = A_{j,1}$  pour tout  $j \in [\![1,n]\!]$ , ce qui donne  $\tilde{A}_{i,1} = 0$ . La première colonne de  $\tilde{\mathbb{A}}$  est  $(1,0,\ldots,0)^{t}$ .

## EXERCICE 4 : Méthode de Gauss, écriture algébrique

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  inversible.

 $(\mathcal{P}_n)$ 

Montrer qu'il existe une matrice  $\mathbb{G} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telle que  $|\det(\mathbb{G})| = 1$  et  $\mathbb{G} \mathbb{A} \mathbf{e}_1 = \alpha \mathbf{e}_1$  avec  $\alpha \neq 0$  et  $\mathbf{e}_1$  premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ .

D'après le Lemme 3.1.1 de [2]/Lemme 2.2 de [1], si  $A_{1,1} \neq 0$ , le résultat est immédiat.

Dans l'énoncé rien ne vient corroborer cette hypothèse. Toutefois, comme la matrice  $\mathbb{A}$  est inversible, il existe au moins un  $p \in [1, n]$  tel que  $A_{p,1} \neq 0$ . On peut même choisir le premier indice p tel que  $|A_{p,1}| = \max_{i \in [1, n]} |A_{i,1}| > 0$  (pivot de l'algorithme de Gauss-Jordan). On note  $\mathbb{P} = \mathbb{P}_n^{[1,p]}$  la matrice de permutation des lignes 1 et p (voir Lemme 3.1.2 de [2]/Lemme 2.1 de [1]). On a alors

$$|\det \mathbb{P}| = 1$$
 et  $\mathbb{P}^{-1} = \mathbb{P}$ .

Par construction  $(\mathbb{P}\mathbb{A})_{1,1} = A_{p,1} \neq 0$ , et on peut alors appliquer le Lemme 3.1.1 de [2]/Lemme 2.2 de [1] à la matrice  $(\mathbb{P}\mathbb{A})$  pour obtenir l'existence d'une matrice  $\mathbb{E} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  vérifiant det  $\mathbb{E} = 1$  et telle que

$$\mathbb{E}(\mathbb{P}\mathbb{A})\boldsymbol{e}_1 = A_{p,1}\boldsymbol{e}_1.$$

En posant  $\mathbb{G} = \mathbb{EP}$  et  $\alpha = A_{p,1}$ , on obtient bien  $\mathbb{GA}e_1 = \alpha e_1$ . De plus, on a

$$|\det \mathbb{G}| = |\det(\mathbb{EP})| = |\det \mathbb{E} \times \det \mathbb{P}| = 1.$$

Remarque. La matrice © étant inversible, on a

$$Ax = b \iff CAx = Cb$$

ce qui correspond à la première permutation/élimination de l'algorithme de Gauss-Jordan.

- a. Montrer par récurrence sur l'ordre des matrices que pour toute matrice  $\mathbb{A}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  inversible, il existe une matrice  $\mathbb{S}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telle que  $|\det \mathbb{S}_n| = 1$  et  $\mathbb{S}_n \mathbb{A}_n = \mathbb{U}_n$  avec  $\mathbb{U}_n$  matrice triangulaire supérieure inversible.
  - b. Soit  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ . En supposant connue la décompostion précédente  $\mathbb{S}_n \mathbb{A}_n = \mathbb{U}_n$ , expliquer comment résoudre le système  $\mathbb{A}_n \mathbf{x} = \mathbf{b}$ .
  - a. On veut démontrer, par récurrence sur  $n\geqslant 2,$  la propriété suivante
    - $\forall \mathbb{A}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  inversible,  $\exists \mathbb{S}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ,  $|\det \mathbb{S}_n| = 1$ , tel que la matrice  $\mathbb{U}_n \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{S}_n \mathbb{A}$  soit une triangulaire supérieure inversible.

Initialisation: Pour n = 2. Soit  $\mathbb{A}_2 \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$  inversible. En utilisant la question précédente il existe  $\mathbb{G}_2 \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ 

telle que  $|\det \mathbb{G}_2| = 1$  et  $\mathbb{G}_2 \mathbb{A}_2 \boldsymbol{e}_1 = \alpha \boldsymbol{e}_1$  avec  $\alpha \neq 0$  et  $\boldsymbol{e}_1$  premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^2$ . On note  $\mathbb{U}_2 = \mathbb{G}_2 \mathbb{A}_2$ . Cette matrice s'écrit donc sous la forme

$$\mathbb{U}_2 = \begin{pmatrix} \alpha & \bullet \\ 0 & \bullet \end{pmatrix}$$

et elle est triangulaire supérieure. Les matrices  $\mathbb{G}_2$  et  $\mathbb{A}_2$  étant inversible, leur produit  $\mathbb{U}_2$  l'est aussi. La proposition  $(\mathcal{P}_2)$  est donc vérifiée avec  $\mathbb{S}_2 = \mathbb{G}_2$ .

**Hérédité**: Soit  $n \ge 3$ . On suppose que  $(\mathcal{P}_{n-1})$  est vraie. Montrons que  $(\mathcal{P}_n)$  est vérifiée.

Soit  $\mathbb{A}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  inversible. En utilisant la question précédente il existe  $\mathbb{G}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telle que  $|\det \mathbb{G}_n| = 1$  et  $\mathbb{G}_n \mathbb{A}_n \mathbf{e}_1 = \alpha_n \mathbf{e}_1$  avec  $\alpha_n \neq 0$  et  $\mathbf{e}_1$  premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ . On note  $\mathbb{V}_n = \mathbb{G}_n \mathbb{A}_n$ . Cette matrice s'écrit donc sous la forme

$$\mathbb{V}_n = \begin{pmatrix} \begin{array}{c|ccc} \alpha_n & \bullet & \dots & \bullet \\ \hline 0 & \bullet & \dots & \bullet \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \hline 0 & \bullet & \dots & \bullet \\ \end{pmatrix} \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} \begin{array}{c|ccc} \alpha_n & \mathbf{c}_{n-1}^* \\ \hline 0 & & \\ \vdots & & \\ \hline 0 & & \\ \end{array} \end{pmatrix}$$

où  $\mathbf{c}_{n-1} \in \mathbb{C}^{n-1}$  et  $\mathbb{B}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ . Comme  $\mathbb{G}_n$  et  $\mathbb{A}_n$  sont inversibles,  $\mathbb{V}_n$  l'est aussi. On en déduit donc que  $\mathbb{B}_{n-1}$  est inversible car  $0 \neq \det \mathbb{V}_n = \alpha_n \times \det \mathbb{B}_{n-1}$  et  $\alpha_n \neq 0$ .

On peut donc utiliser la propriété  $(\mathcal{P}_{n-1})$  (hyp. de récurrence) sur la matrice  $\mathbb{B}_{n-1}$ : il existe donc  $\mathbb{S}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ , avec  $|\det \mathbb{S}_{n-1}| = 1$ , tel que la matrice  $\mathbb{U}_{n-1} = \mathbb{S}_{n-1}\mathbb{B}_{n-1}$  soit une triangulaire supérieure inversible. Soit  $\mathbb{Q}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  la matrice définie par

$$\mathbb{Q}_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

On a alors

$$\mathbb{Q}_{n}\mathbb{G}_{n}\mathbb{A}_{n} = \mathbb{Q}_{n}\mathbb{V}_{n} = \begin{pmatrix}
\frac{1}{0} & 0 & \dots & 0 \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & 0 \\
0 & & & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1}\mathbb{B}_{n-1} & 0
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\alpha_{n} & \boldsymbol{c}_{n-1}^{*} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1}\mathbb{B}_{n-1} & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1}\mathbb{B}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
0 & & & & \\
\vdots & & \mathbb{S}_{n-1} & & \\
\vdots & \mathbb{S}_$$

La matrice  $\mathbb{U}_n$  est triangulaire supérieure inversible car  $\mathbb{U}_{n-1}$  l'est aussi et  $\alpha_n \neq 0$ .

On pose  $\mathbb{S}_n = \mathbb{Q}_n \mathbb{G}_n$ . On a donc

$$\mathbb{S}_n \mathbb{A}_n = \mathbb{U}_n$$
.

De plus, comme on a  $\det \mathbb{S}_n = \det \mathbb{Q}_n \times \det \mathbb{G}_n$ , et  $\det \mathbb{Q}_n = \det \mathbb{S}_{n-1}$ , on obtient, en utilisant  $|\det \mathbb{G}_n| = 1$  et l'hypothèse de récurrence  $|\det \mathbb{S}_{n-1}| = 1$ , que

$$|\det \mathbb{S}_n| = 1.$$

Ceci prouve la véracité de la proposition  $(\mathcal{P}_n)$ .

b. Comme  $\mathbb{S}_n$  est inversible, on a en multipliant à gauche le système par  $\mathbb{S}_n$ 

$$\mathbb{A}_n \boldsymbol{x} = \boldsymbol{b} \iff \mathbb{S}_n \mathbb{A}_n \boldsymbol{x} = \mathbb{S}_n \boldsymbol{b} \iff \mathbb{U}_n \boldsymbol{x} = \mathbb{S}_n \boldsymbol{b}$$

Pour déterminer le vecteur  $\boldsymbol{x}$ , on peut alors résoudre le dernier système par l'algorithme de remontée.

R. 3

Si  $\mathbb{A}$  est non inversible, alors dans la première question nous ne sommes pas assurés d'avoir  $\alpha \neq 0$ . Cependant l'existence de la matrice  $\mathbb{G}$  reste avérée.

Pour la deuxième question, le seul changement vient du fait que la matrice  $\mathbb{U}_n$  n'est plus inversible.

#### EXERCICE 5: Vers la factorisation LU

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice dont les sous-matrices principales d'ordre i, notées  $\Delta_i$ ,  $i \in [1, n]$ . Montrer par récurrence sur l'ordre n de la matrice  $\mathbb{A}$  qu'il existe une matrice  $\mathbb{E} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , triangulaire inférieure à diagonale unité telle que la matrice  $\mathbb{U}$  définie par

$$U = \mathbb{F}A$$

soit triangulaire supérieure avec  $U_{i,i} = \det \Delta_i / (U_{1,1} \times \cdots \times U_{i-1,i-1}), \forall i \in [1,n]$ .

Correction Soit  $n \ge 2$ , on va démontrer par récurrence sur n la proposition suivante

 $(\mathcal{P}_n)$ 

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . Si, pour tout  $i \in [1, n]$ , les sous-matrices principales d'ordre i de  $\mathbb{A}$ , notées  $\Delta_i$ , sont inversibles, alors il existe une matrice  $\mathbb{E} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , triangulaire inférieure à diagonale unité telle que la matrice  $\mathbb{U} = \mathbb{E} \mathbb{A}$  soit triangulaire supérieure avec  $U_{i,i} = \det \Delta_i/(U_{1,1} \times \cdots \times U_{i-1,i-1})$ ,  $\forall i \in [1, n]$ .

Initialisation: n = 2 Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ . Si  $\Delta_1 = A_{1,1} \neq 0$  et  $\Delta_2 = \mathbb{A}$  inversible. On va construire une matrice  $\mathbb{E} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ , triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbb{U} = \mathbb{E}\mathbb{A}$  soit triangulaire supérieure.

$$\mathbb{E}\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ E_{2,1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} \\ A_{2,1} & A_{2,2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} \\ 0 & U_{2,2} \end{pmatrix} = \mathbb{U}$$

On a donc  $U_{2,1}=0=E_{2,1}A_{1,1}+A_{2,1}.$  Comme par hypothèse,  $A_{1,1}\neq 0,$  on a  $E_{2,1}=-A_{2,1}/A_{1,1},$  ce qui donne

$$\mathbb{E}\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{A_{2,1}}{A_{1,1}} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} \\ A_{2,1} & A_{2,2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} \\ 0 & A_{2,2} - \frac{A_{2,1}}{A_{1,1}} A_{1,2} \end{pmatrix} = \mathbb{U}.$$

On a alors

$$\begin{array}{rcl} U_{1,1} & = & A_{1,1} = \det(\Delta_1), \\ \\ U_{2,2} & = & A_{2,2} - \frac{A_{2,1}}{A_{1,1}} A_{1,2} = \frac{A_{2,2} A_{1,1} - A_{2,1} A_{1,2}}{A_{1,1}} = \frac{\det \mathbb{A}}{U_{1,1}} = \frac{\det \Delta_2}{U_{1,1}}. \end{array}$$

**Hérédité:** Soit  $n \ge 3$ , on suppose que  $(\mathcal{P}_{n-1})$  est vérifiée. Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . dont toutes les sous-matrices principales d'ordre i de  $\mathbb{A}$ , notées  $\Delta_i$ ,  $i \in [1, n]$  sont inversibles. On décompose la matrice  $\mathbb{A}$  sous la forme bloc

$$\mathbb{A} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{A}_{n-1} & \mathbf{g} \\ \hline \mathbf{f}^* & A_{n,n} \end{array}\right)$$

avec  $\mathbb{A}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ ,  $\mathbf{f} \in \mathbb{C}^{n-1}$  et  $\mathbf{g} \in \mathbb{C}^{n-1}$ . Comme les n-1 premières sous-matrices principales de  $\mathbb{A}$  sont les n-1 sous-matrices principales de  $\mathbb{A}_{n-1}$ , ces dernières sont, par hypothèse, inversibles. Par hypothèse de récurrence sur  $\mathbb{A}_{n-1}$ , il existe une matrice  $\mathbb{E}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ , triangulaire inférieure à diagonale unité telle que la matrice  $\mathbb{U}_{n-1} = \mathbb{E}_{n-1}\mathbb{A}_{n-1}$  soit triangulaire supérieure.

On va construire (si possible) une matrice  $\mathbb{E} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbb{U} = \mathbb{E}\mathbb{A}$  soit triangulaire supérieure. La matrice  $\mathbb{E}$  s'écrit sous forme bloc

$$\mathbb{E} = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{X}_{n-1} & \mathbf{0} \\ \hline \mathbf{h}^* & 1 \end{array} \right)$$

avec  $\mathbb{X}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{h} \in \mathbb{C}^{n-1}$ .

On a alors

$$\mathbb{E}\mathbb{A} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{X}_{n-1} & \mathbf{0} \\ \hline \mathbf{h}^* & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{A}_{n-1} & \mathbf{g} \\ \hline \mathbf{f}^* & A_{n,n} \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{X}_{n-1}\mathbb{A}_{n-1} & \mathbb{X}_{n-1}\mathbf{g} \\ \hline \mathbf{h}^*\mathbb{A}_{n-1} + \mathbf{f}^* & \mathbf{h}^*\mathbf{g} + A_{n,n} \end{array}\right)$$

Pour que la matrice  $\mathbb{E}\mathbb{A}$  soit triangulaire supérieure, il faut que  $\mathbb{X}_{n-1}\mathbb{A}_{n-1}$  soit triangulaire supérieure et  $\mathbf{h}^*\mathbb{A}_{n-1}+\mathbf{f}^*=0$ . En choisissant  $\mathbb{X}_{n-1}=\mathbb{E}_{n-1}$ , on a  $\mathbb{U}_{n-1}=\mathbb{X}_{n-1}\mathbb{A}_{n-1}$  triangulaire supérieure. La matrice  $\mathbb{A}_{n-1}$  étant inversible, on a  $\mathbf{h}^*=-\mathbf{f}^*\mathbb{A}_{n-1}^{-1}$  On obtient donc

$$\mathbb{E}\mathbb{A} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{E}_{n-1} & \mathbf{0} \\ \hline \mathbf{h}^* & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{A}_{n-1} & \mathbf{g} \\ \hline \mathbf{f}^* & A_{n,n} \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{U}_{n-1} & \mathbb{E}_{n-1}\mathbf{g} \\ \hline 0 & A_{n,n} - \mathbf{h}^*\mathbf{g} \end{array}\right) = \mathbb{U}.$$

On a donc construit une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité,  $\mathbb{E}$ , telle que  $\mathbb{U}=\mathbb{E}\mathbb{A}$  soit triangulaire supérieure. Par construction, on a

$$U_{i,j} = (\mathbb{U}_{n-1})_{i,j}, \ \forall (i,j) \in [[1, n-1]]^2$$

et donc, par hypothèse de récurrence sur  $\mathbb{U}_{n-1}$ , on obtient

$$U_{i,i} = \det \Delta_i / (U_{1,1} \times \dots \times U_{i-1,i-1}), \quad \forall i \in [1, n-1].$$

De plus on a,

$$\det(\mathbb{E}\mathbb{A}) = \det(\mathbb{E}) \det(\mathbb{A})$$

$$= \det(\mathbb{A})$$

$$= \det(\Delta_n).$$

$$\operatorname{car} \mathbb{E} \text{ tri. inf. à diag. unité}$$

$$= \det(\Delta_n).$$

$$\operatorname{car} \Delta_n = \mathbb{A}.$$

et

$$\det(\mathbb{U}) = \prod_{k=1}^{n} U_{k,k}$$
 car  $\mathbb{U}$  tri. sup. 
$$= U_{n,n} \prod_{k=1}^{n-1} U_{k,k}$$

Comme  $\mathbb{U} = \mathbb{E}\mathbb{A}$ , on en déduit que la matrice  $\mathbb{U}$  est inversible (car  $\mathbb{E}$  et  $\mathbb{A}$  le sont), que ses coefficients sont non nuls et, en prenant le déterminant:

$$\det(\Delta_n) = U_{n,n} \prod_{k=1}^{n-1} U_{k,k}$$

et donc

$$U_{n,n} = \frac{\det(\Delta_n)}{\prod_{k=1}^{n-1} U_{k,k}}.$$

La proposition  $(\mathcal{P}_n)$  est donc vraie.

Conclusion: On a démontré par récurrence que la proposition  $(\mathcal{P}_n)$  est vraie pour tout  $n \geq 2$ .

\_

#### Exercice 6: factorisation LDL\*

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .

Montrer que s'il existe  $\mathbb{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , matrice triangulaire inférieure à diagonale unité, et,  $\mathbb{D} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , matrice diagonale à coefficients diagonaux strictement positifs, telle que  $\mathbb{A} = \mathbb{LDL}^*$  alors  $\mathbb{A}$  est hermitienne définie positive.

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admettant une factorisation  $\mathbb{LDL}^*$  avec  $\mathbb{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , matrice triangulaire inférieure à diagonale unité, et,  $\mathbb{D} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , matrice diagonale à coeffcients diagonaux strictement positifs. La matrice  $\mathbb{A}$  est alors hermitienne car

$$\mathbb{A}^* = (\mathbb{LDL}^*)^* = (\mathbb{L}^*)^* \mathbb{D}^* \mathbb{L}^* = \mathbb{LDL}^*.$$

De plus  $\forall \boldsymbol{x} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$  on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{LDL}^*\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{DL}^*\boldsymbol{x}, \mathbb{L}^*\boldsymbol{x} \rangle$$

On pose  $\mathbf{y} = \mathbb{L}^* \mathbf{x} \neq 0$  car  $\mathbf{x} \neq 0$  et  $\mathbb{L}^*$  inversible. On obtient alors

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{D}\boldsymbol{y}, \boldsymbol{y} \rangle = \sum_{i=1}^{n} D_{i,i} |y_i|^2 > 0$$

car  $\mathbb{D}$  diagonale,  $D_{i,i} > 0$ ,  $\forall i \in [1, n]$  et  $\mathbf{y} \neq 0$ .

La matrice hermitienne A est donc bien définie positive.

Montrer que si  $\mathbb{A}$  est hermitienne définie positive alors il existe  $\mathbb{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , matrice triangulaire inférieure à diagonale unité, et,  $\mathbb{D} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , matrice diagonale à coefficients diagonaux strictement positifs, telle que  $\mathbb{A} = \mathbb{LDL}^*$ .

R. 2

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice hermitienne définie positive.

D'après le Corollaire 3.1.1 de [2]/Corollaire 2.6 de [1], la matrice A admet une unique factorisation LU.

D'après le Théorème 3.1.6 de [2]/Théorème 2.8 de [1], la matrice hermitienne  $\mathbb{A}$  peut alors s'écrire sous la forme  $\mathbb{A} = \mathbb{LDL}^*$  où  $\mathbb{D}$  est diagonale à coefficients réels et  $\mathbb{L}$  triangulaire inférieure à diagonale unité.

Il reste à démontrer que  $D_{i,i} > 0$ ,  $\forall i \in [1, n]$ .

Comme  $\mathbb{A}$  est définie positive, on a  $\forall \boldsymbol{x} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}, \langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle > 0$ . Or on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{LDL}^*\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{DL}^*\boldsymbol{x}, \mathbb{L}^*\boldsymbol{x} \rangle$$

On note  $\{\boldsymbol{e}_1, \dots, \boldsymbol{e}_n\}$ , la base canonique de  $\mathbb{C}^n$  et on rappelle que  $\forall i \in [1, n], \langle \mathbb{D}\boldsymbol{e}_i, \boldsymbol{e}_i \rangle = D_{i,i}$ . Soit  $i \in [1, n]$ . En choisissant  $\boldsymbol{x} = (\mathbb{L}^*)^{-1}\boldsymbol{e}_i \neq 0$ , on obtient alors

$$\langle \mathbb{DL}^* \boldsymbol{x}, \mathbb{L}^* \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{D} \boldsymbol{e}_i, \boldsymbol{e}_i \rangle = D_{i,i} > 0.$$

## Exercice 7: factorisation de Cholesky

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .

Montrer que si A admet une factorisation factorisation régulière de Cholesky alors A est hermitienne définie positive.

R. 1

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admettant une factorisation régulière de Cholesky  $\mathbb{A} = \mathbb{BB}^*$  avec  $\mathbb{B}$  est une matrice triangulaire inférieure inversible.

La matrice  $\mathbb{A}$  est hermitienne car

$$\mathbb{A}^* = (\mathbb{BB}^*)^* = (\mathbb{B}^*)^* \mathbb{B}^* = \mathbb{BB}^* = \mathbb{A}.$$

Soit  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$ , on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{B}\mathbb{B}^*\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{B}^*\boldsymbol{x}, \mathbb{B}^*\boldsymbol{x} \rangle = \|\mathbb{B}^*\boldsymbol{x}\|^2 > 0$$

car  $\mathbb{B}^* \boldsymbol{x} \neq 0$  ( $\mathbb{B}^*$  inversible et  $\boldsymbol{x} \neq 0$ ). Donc la matrice  $\mathbb{A}$  est bien hermitienne définie positive.

(Q. 2) Montrer que si A est hermitienne définie positive alors elle admet une factorisation factorisation régulière de Cholesky.

R. 2

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice hermitienne définie positive.

D'après le Corollaire 3.1.2 de [2]/Corollaire 2.9 de [1], il existe alors une matrice  $\mathbb{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure à diagonale unité et une matrice  $\mathbb{D} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale à coefficient strictement positifs telles que

$$A = LDL^*$$
.

On note  $\mathbb{H} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice diagonale inversible vérifiant  $\mathbb{H}^2 = \mathbb{D}$  (i.e.  $H_{i,i} = \pm \sqrt{D_{i,i}} \neq 0, \forall i \in [\![1,n]\!]$ ). On a alors

$$A = LHHL^* = (LH)(LH)^*$$

En posant  $\mathbb{B} = \mathbb{LH}$ , la matrice  $\mathbb{B}$  est bien triangulaire inférieure inversible car produit d'une matrice triangulaire inférieure inversible par une matrice diagonale inversible et on a  $\mathbb{A} = \mathbb{BB}^*$ .

- $\overbrace{On\ suppose\ que\ \mathbb{A}\ est\ hermitienne\ définie\ positive.}}^{\mathbf{Q.\ 3}}$ 
  - a. Montrer que A admet une factorisation positive de Cholesky.
  - b. Montrer que cette factorisation est unique.

R. 3

a. En choisissant, dans la question précédente,

$$\forall i \in [1, n], \ H_{i,i} = \sqrt{D_{i,i}} > 0,$$

la matrice  $\mathbb{B} = \mathbb{LH}$  triangulaire inférieure a alors pour éléments diagonaux

$$\forall i \in [1, n], B_{i,i} = H_{i,i} > 0.$$

b. Montrons qu'une factorisation positive de Cholesky est unique. On propose ici deux démonstrations.

#### • 1ère démonstration.

Soient  $\mathbb{B}_1$  et  $\mathbb{B}_2$  deux factorisations positives de la matrice  $\mathbb{A}$ , on a donc

$$\mathbb{A} = \mathbb{B}_1 \mathbb{B}_1^* = \mathbb{B}_2 \mathbb{B}_2^*.$$

En multipliant à gauche par  $\mathbb{B}_2^{-1}$  et à droite par  $(\mathbb{B}_1^*)^{-1}$  cette équation on obtient

$$\mathbb{B}_{2}^{\text{--}1}\mathbb{B}_{1} = \mathbb{B}_{2}^{*}(\mathbb{B}_{1}^{*})^{\text{--}1} = \mathbb{B}_{2}^{*}(\mathbb{B}_{1}^{\text{--}1})^{*} = (\mathbb{B}_{1}^{\text{--}1}\mathbb{B}_{2})^{*}$$

En notant  $\mathbb{G}\stackrel{\mbox{\tiny def}}{=}\mathbb{B}_2^{-1}\mathbb{B}_1,$  on tire de l'équation précédente

$$\mathbb{G} = (\mathbb{G}^{-1})^*. \tag{R7.4}$$

Or, on a

- Proposition B.2.8 de [2]: l'inverse d'une matrice triangulaire inférieure à coefficients diagonaux réels strictement positifs est aussi une matrice triangulaire inférieure à coefficients diagonaux réels strictement positifs.
- Proposition B.2.7 de [2]: le produit de matrices triangulaires inférieures à coefficients diagonaux réels strictement positifs reste triangulaire inférieure à coefficients diagonaux réels strictement positifs.

On en déduit que les matrices  $\mathbb{G} = \mathbb{B}_2^{-1}\mathbb{B}_1$  et  $\mathbb{G}^{-1} = \mathbb{B}_1^{-1}\mathbb{B}_2$  sont triangulaires inférieures à coefficients diagonaux réels strictement positifs.

De plus l'équation (R7.4) identifie la matrice triangulaire inférieure © à la matrice triangulaire supérieure  $(\mathbb{G}^{-1})^*$ : ce sont donc des matrices diagonales à coefficients diagonaux réels strictement positifs et on en déduit

$$\left(\mathbb{G}^{-1}\right)^{*}=\mathbb{G}^{-1}$$

et

$$\forall i \in [1, n], \quad \left(\mathbb{G}^{-1}\right)_{i,i} = \frac{1}{\mathbb{G}_{i,i}} > 0.$$

De l'équation (R7.4), on obtient alors  $\mathbb{G} = \mathbb{G}^{-1}$  et donc

$$\forall i \in [1, n], \mathbb{G}_{i,i} = \frac{1}{\mathbb{G}_{i,i}} > 0.$$

On en déduit alors que  $\mathbb{G} = \mathbb{I}$  et donc

$$\mathbb{B}_2^{-1}\mathbb{B}_1 = \mathbb{I}$$

c'est à dire  $\mathbb{B}_2^{-1}$  est l'inverse de  $\mathbb{B}_1$  qui est unique, donc  $\mathbb{B}_1 = \mathbb{B}_2$ .

## 2ème demonstration.

Soient  $\mathbb{B}$  et  $\mathbb{C}$  deux factorisations positives de la matrice  $\mathbb{A}$ , on a donc

$$\mathbb{A} = \mathbb{BB}^* = \mathbb{CC}^*.$$

En multipliant à gauche par  $\mathbb{C}^{-1}$  et à droite par  $(\mathbb{B}^*)^{-1}$  cette équation, on obtient

$$\mathbb{C}^{-1}\mathbb{B} = \mathbb{C}^*(\mathbb{B}^*)^{-1} = \mathbb{C}^*(\mathbb{B}^{-1})^* = (\mathbb{B}^{-1}\mathbb{C})^*$$
(R7.5)

Or, on a

- Proposition B.2.8 de [2]: Soit  $\mathbb{T} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure inversible (ses coefficient diagonaux sont non nuls). Son inverse est aussi triangulaire inférieure et,  $\forall i \in [\![1,n]\!], \mathbb{T}_{i,i}^{-1} = \frac{1}{\mathbb{T}_{i,i}}$ . On en déduit que les matrices  $\mathbb{B}^{-1}$  et  $\mathbb{C}^{-1}$  sont triangulaires inférieures à coefficients diagonaux réels
  - strictement positifs.
- Proposition B.2.7 de [2]: Soient  $\mathbb{T} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et  $\mathbb{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaires inférieures. Alors  $\mathbb{TL}$  est triangulaire inférieure et,  $\forall i \in [1, n], (\mathbb{TL})_{i,i} = \mathbb{T}_{i,i} \mathbb{L}_{i,i}$ .
  - On en déduit que les matrices  $\mathbb{C}^{-1}\mathbb{B}$  et  $\mathbb{B}^{-1}\mathbb{C}$  sont triangulaires inférieures à coefficients diagonaux réels strictement positifs.

De plus l'équation (R7.5) identifie la matrice triangulaire inférieure  $\mathbb{C}^{-1}\mathbb{B}$  à la matrice triangulaire supérieure  $(\mathbb{B}^{-1}\mathbb{C})^*$ : ce sont donc des matrices diagonales à coefficients diagonaux réels strictement positifs. On en déduit,  $\forall i \in [1, n]$ ,

$$\left(\mathbb{C}^{\text{-}1}\mathbb{B}\right)_{i,i} = \left(\left(\mathbb{B}^{\text{-}1}\mathbb{C}\right)^*\right)_{i,i} \ \Leftrightarrow \ \mathbb{C}_{i,i}^{\text{-}1}\mathbb{B}_{i,i} = \overline{\mathbb{B}_{i,i}^{\text{-}1}\mathbb{C}_{i,i}}$$

Comme les coefficients diagonaux sont réels, on obtient

$$\mathbb{C}_{i,i}^{-1}\mathbb{B}_{i,i} = \mathbb{B}_{i,i}^{-1}\mathbb{C}_{i,i}$$

ce qui est équivalent à

$$\mathbb{B}_{i,i}^2 = \mathbb{C}_{i,i}^2.$$

Or les coefficients diagonaux sont strictement positifs donc, on obtient

$$\forall i \in [1, n], \quad \mathbb{B}_{i,i} = \mathbb{C}_{i,i}.$$

On en déduit que les coefficients diagonaux des matrices diagonales  $\mathbb{C}^{-1}\mathbb{B}$  et  $(\mathbb{B}^{-1}\mathbb{C})^*$  vérifient

$$\forall i \in [1, n], \quad (\mathbb{C}^{-1}\mathbb{B})_{i,i} = ((\mathbb{B}^{-1}\mathbb{C})^*)_{i,i} = 1.$$

Elles s'identifient donc à la matrice identité et on a alors  $\mathbb{B}=\mathbb{C}.$  Ce qui démontre l'unicité.

## EXERCICE 8 : Propriété de la matrice élémentaire de Householder

Soit  $\boldsymbol{u} \in \mathbb{C}^n$  tel que  $\|\boldsymbol{u}\|_2 = 1$ . On note  $\mathbb{H} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  la matrice définie par

$$\mathbb{H} = \mathbb{I} - 2uu^*.$$

- $(\mathbf{Q}.\ \mathbf{1})$  a. Montrer que  $\mathbb{H}$  est hermitienne.
  - b. Montrer que  $\mathbb{H}$  est unitaire.

a. Cette matrice est hermitienne car

$$\mathbb{H}^* = (\mathbb{I} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^*)^* = \mathbb{I} - 2(\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^*)^* = \mathbb{I} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^* = \mathbb{H}.$$

b. La matrice  $\mathbb H$  est unitaire si  $\mathbb H^*\mathbb H=\mathbb I.$  On a

$$\mathbb{H}^*\mathbb{H} = \mathbb{H}\mathbb{H} = (\mathbb{I} - 2uu^*)(\mathbb{I} - 2uu^*)$$
$$= \mathbb{I} - 4uu^* + 4uu^*uu^*.$$

Or, par hypothèse, on a  $\boldsymbol{u^*u} = \|\boldsymbol{u}\|_2 = 1$  et donc

$$\mathbb{H}^*\mathbb{H} = \mathbb{I} - 4uu^* + 4u(u^*u)u^* = \mathbb{I}.$$

Soit  $\boldsymbol{x} \in \mathbb{K}^n$ . On note  $\boldsymbol{x}_{\parallel} = \operatorname{proj}_{\boldsymbol{u}}(\boldsymbol{x}) \stackrel{\text{def}}{=} \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} \rangle \boldsymbol{u}$  et  $\boldsymbol{x}_{\perp} = \boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}_{\parallel}$ .

Montrer que

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel}) = \boldsymbol{x}_{\perp} - \boldsymbol{x}_{\parallel}.$$

et

$$\mathbb{H} \boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}, \quad si \langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{u} \rangle = 0.$$

On note que par construction  $\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x}_{\perp} \rangle = 0$ . En effet, on a

$$\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x}_{\perp} \rangle = \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}_{\parallel} \rangle$$

$$= \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} \rangle - \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x}_{\parallel} \rangle$$

$$= \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} \rangle - \langle \boldsymbol{u}, \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} \rangle \boldsymbol{u} \rangle$$

$$= \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} \rangle - \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{x} \rangle \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle$$

$$= 0 \operatorname{car} \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle = \|\boldsymbol{u}\|_{2}^{2} = 1.$$

On a alors

$$\begin{split} \mathbb{H}(\boldsymbol{u})(\boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel}) &= (\mathbb{I} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^{*})\left(\boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel}\right) = \boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel} - 2\boldsymbol{u}\underbrace{\boldsymbol{u}^{*}\boldsymbol{x}_{\perp}}_{=0} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^{*}\boldsymbol{x}_{\parallel} \\ &= \boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^{*}\left(\langle\boldsymbol{u},\boldsymbol{x}\rangle\boldsymbol{u}\right) = \boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel} - 2\langle\boldsymbol{u},\boldsymbol{x}\rangle\boldsymbol{u}\underbrace{\boldsymbol{u}^{*}\boldsymbol{u}}_{=1} \\ &= \boldsymbol{x}_{\perp} + \boldsymbol{x}_{\parallel} - 2\boldsymbol{x}_{\parallel} \\ &= \boldsymbol{x}_{\perp} - \boldsymbol{x}_{\parallel}. \end{split}$$

Si  $\langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{u} \rangle = 0$  alors  $\boldsymbol{x}_{\parallel} = 0$  et  $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}_{\perp}$ .

#### EXERCICE 9

Soient  $\boldsymbol{a}$  et  $\boldsymbol{b}$  deux vecteurs non nuls et non colinéaires de  $\mathbb{C}^n$  avec  $\|\boldsymbol{b}\|_2 = 1$ . On va chercher  $\alpha \in \mathbb{C}$  et  $\boldsymbol{u} \in \mathbb{C}^n$ ,  $\|\boldsymbol{u}\|_2 = 1$ , vérifiant

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\boldsymbol{a} = \alpha \boldsymbol{b}, \text{ avec } \mathbb{H}(\boldsymbol{u} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{I} - 2 * \boldsymbol{u}^* \boldsymbol{u} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}). \tag{9.1}$$

Montrer que si  $\alpha$  et **u** vérifient (9.1) alors

a. on a

$$|\alpha| = \|\boldsymbol{a}\|_2 \tag{9.2}$$

b. on a

$$\boldsymbol{a} - 2\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle \boldsymbol{u} = \alpha \boldsymbol{b} \tag{9.3}$$

c. on en déduit que

$$|\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle|^2 = \frac{\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle}{2}$$
 (9.4)

Par la suite, on pose  $\mathbb{H} = \mathbb{H}(\boldsymbol{u})$  pour alléger les notations.

a. On a

$$\begin{aligned} \|\boldsymbol{a}\|_2^2 &= \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle = \langle \mathbb{H}^* \mathbb{H} \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle \quad \text{car } \mathbb{H} \text{ unitaire} \\ &= \langle \mathbb{H} \boldsymbol{a}, \mathbb{H} \boldsymbol{a} \rangle \quad \text{par definition du produit scalaire} \\ &= \|\mathbb{H} \boldsymbol{a}\|_2^2 = \|\alpha \boldsymbol{b}\|_2^2 = |\alpha|^2 \|\boldsymbol{b}\|_2^2 = |\alpha|^2. \end{aligned}$$

b. Pour établir (9.3), on écrit

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\boldsymbol{a} = \alpha\boldsymbol{b} \iff (\mathbb{I} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^*)\boldsymbol{a} = \alpha\boldsymbol{b}$$
$$\iff \boldsymbol{a} - 2\boldsymbol{u}(\boldsymbol{u}^*\boldsymbol{a}) = \alpha\boldsymbol{b}$$
$$\iff \boldsymbol{a} - 2\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle \boldsymbol{u} = \alpha\boldsymbol{b}$$

c. En effectuant le produit scalaire (à gauche) avec  $\boldsymbol{a}$  de (9.3), on obtient

$$\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - 2 \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{u} \rangle = \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle$$

ce qui prouve (9.4).

Nous allons maintenant établir une condition pour que (9.4) ait un sens.

On suppose que  $\arg \alpha = -\arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle) [\pi]$ 

a. Montrer que  $\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \in \mathbb{R}$ .

b. Montrer que  $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \in \mathbb{R}^{*+}$ .

R. 2

a. On a par définition de l'argument  $\alpha = |\alpha|e^{i \arg \alpha}$  et  $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle = |\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle|e^{i \arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle)}$  ce qui donne

$$\alpha \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = |\alpha| |\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle| e^{i(\arg \alpha + \arg(\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle))}$$
(R9.6)

et donc  $\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle$  est réel si  $\arg \alpha + \arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle) = 0 [\pi].$ 

b. On vient de demontrer que  $\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \in \mathbb{R}$  et donc  $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \in \mathbb{R}$ . Il reste donc à montrer que  $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle > 0$ .

- Si  $\arg \alpha = -\arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle) + \pi$  [2 $\pi$ ], alors de (R9.6) on obtient  $\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \leqslant 0$  et donc  $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \geqslant \|\boldsymbol{a}\|_2 > 0$  car  $\boldsymbol{a} \neq 0$ .
- Si  $\arg \alpha = -\arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle)$  [2 $\pi$ ], alors de (R9.6) on obtient  $\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \geqslant 0$ . Comme les vecteurs  $\boldsymbol{a}$  et  $\boldsymbol{b}$  ne sont pas colinéaires, on a inégalité stricte dans Cauchy-Schwarz :

$$|\langle a, b \rangle| < ||a||_2 ||b||_2 = ||a||_2$$
.

On obtient donc

$$0 \leqslant \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \leqslant |\alpha| |\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle| < |\alpha| \|\boldsymbol{a}\|_2 = \|\boldsymbol{a}\|_2^2$$

Attention, dans ce cas  $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle$  peut-être très petit.

Q. 3

Soient  $\alpha$  et  $\boldsymbol{u}$  vérifiant (9.1). En déduire que si  $\arg \alpha = -\arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle)$   $[\pi]$  alors  $\boldsymbol{u}$  est donné par

$$\boldsymbol{u} = \frac{1}{2\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle} (\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}). \tag{9.5}$$

 $et \|u\|_2 = 1.$ 

R. 3

On peut noter que  $\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle \neq 0$  car sinon, d'après (9.3),  $\boldsymbol{a} = \alpha \boldsymbol{b}$  or par hypothèse  $\boldsymbol{a}$  et  $\boldsymbol{b}$  sont non colinéaires. On obtient alors immédiatement (9.5) à partir de (9.3)

Vérifions que  $\|\boldsymbol{u}\|_2 = 1$ . On a

$$\|\boldsymbol{u}\|_{2}^{2} = \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle = \frac{1}{4|\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{a} \rangle|^{2}} \langle \boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b} \rangle$$

En utilisant (9.4), on obtient

$$4|\langle \mathbf{u}, \mathbf{a} \rangle|^2 = 2(\langle \mathbf{a}, \mathbf{a} \rangle - \alpha \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle)$$
$$= 2\|\mathbf{a}\|_2^2 - 2\alpha \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle$$

De plus, on a

$$\langle \boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b} \rangle = \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle - \overline{\alpha} \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + |\alpha|^2 \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{b} \rangle = \|\boldsymbol{a}\|_2^2 - \overline{\alpha} \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + |\alpha|^2$$

$$= 2 \|\boldsymbol{a}\|_2^2 - \overline{\alpha} \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} \rangle - \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle$$

$$= 2 \|\boldsymbol{a}\|_2^2 - 2\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle \quad \text{car } \alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle = \overline{(\alpha \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle)} = \overline{\alpha} \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} \rangle \in \mathbb{R}$$

On en déduit donc que  $\|\boldsymbol{u}\|_2 = 1$ .

## EXERCICE 10

Soient  $\boldsymbol{a}$  et  $\boldsymbol{b}$  deux vecteurs de  $\mathbb{C}^n$  avec  $\|\boldsymbol{b}\|_2 = 1$ .

- a. On suppose que  $\mathbf{a} = \lambda \mathbf{b}$ ,  $\lambda \in \mathbb{C}^*$ , (i.e.  $\mathbf{a}$  et  $\mathbf{b}$  colinéaires). Exprimer  $\mathbf{a} \alpha \mathbf{b}$  en fonction de  $\lambda$  et  $\mathbf{b}$ .
- b. Que peut-on dire si a est nul?

**R**. 1

a. On a

et.

$$\|\boldsymbol{a}\|_2 = |\lambda| \|\boldsymbol{b}\|_2 = |\lambda|$$

$$\langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} \rangle = \langle \boldsymbol{b}, \lambda \boldsymbol{b} \rangle = \lambda \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{b} \rangle = \lambda.$$

On rappelle que 
$$\langle \pmb{b}, \pmb{a} \rangle = \overline{\langle \pmb{a}, \pmb{b} \rangle}$$
 et,  $\forall z \in \mathbb{C}$ ,  $\arg(z) = -\arg(\overline{z})$ . On a alors 
$$\arg(\alpha) = -\arg(\langle \pmb{a}, \pmb{b} \rangle) + \delta\pi$$
$$= \arg(\langle \pmb{b}, \pmb{a} \rangle) + \delta\pi$$

 $= \arg(\lambda) + \delta\pi.$ 

On a alors

• avec  $\delta=0,$   $\alpha=|\alpha|e^{\imath\arg(\alpha)}=|\lambda|e^{\imath\arg(\lambda)}=\lambda$  ce qui donne

$$\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b} = \mathbf{0},$$

• avec  $\delta = 1$ ,

$$\alpha = |\alpha|e^{i\arg(\alpha)} = |\lambda|e^{i(\arg(\lambda)+\pi)} = -\lambda$$

$$\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b} = 2\lambda \boldsymbol{b}.$$

b. Si  $\boldsymbol{a}$  est nul, on a  $\alpha = 0$  et  $\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b} = \boldsymbol{0}$ .

- Ecrire la fonction algorithmique Householder de paramètres  $\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}$  et  $\delta \in [0,1]$  retournant une matrice  $\mathbb{S} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire et  $\alpha \in \mathbb{C}$  telles que
  - $si \ a \langle b, a \rangle b = 0$  (i.e.  $a \ nul \ ou \ colinéaire \ à b$ ) alors S est la matrice identitée et  $\alpha = 0$ ,
  - sinon  $\alpha$  est le nombre complexe défini en Q. 1 (dépendant de  $\delta$ ) et  $\mathbb S$  est la matrice élémentaire de Householder

$$\mathbb{S} = \mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_{2}}\right)$$

telle que  $\mathbb{S}\boldsymbol{a} = \alpha \boldsymbol{b}$ .

Des fonctions comme  $dot(\boldsymbol{a},\boldsymbol{b})$  (produit scalaire de deux vecteurs),  $norm(\boldsymbol{a})$  (norme 2 d'un vecteur), arg(z) (argument d'un nombre complexe), eve(n) (matrice identitée de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ),  $matprod(\mathbb{A},\mathbb{B})$  (produit de deux matrices), ctranspose( $\mathbb{A}$ ) (adjoint d'une matrice), ... pourront être utilisées

## **Algorithme 2** function $[S, \alpha] \leftarrow \text{Householder}(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \delta)$ .

Retourne une matrice  $\mathbb{S} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire et  $\alpha \in \mathbb{C}$  telles que

- si  $\mathbf{a} \langle \mathbf{b}, \mathbf{a} \rangle \mathbf{b} = 0$  (i.e.  $\mathbf{a}$  nul ou colinéaire à  $\mathbf{b}$ ) alors  $\mathbb{S}$  est la matrice identitée et  $\alpha = 0$ ,
- sinon  $\alpha$  est le nombre complexe défini par

$$|\alpha| = \|\boldsymbol{a}\|_2$$
 et  $\arg(\alpha) = -\arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle) + \delta\pi$ ,

et, S est la matrice élémentaire de Householder

$$\mathbb{S} = \mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_{2}}\right)$$

telle que  $\mathbb{S}\boldsymbol{a} = \alpha \boldsymbol{b}$ .

**Données :** a, b : deux vecteurs de  $\mathbb{C}^n$  non nuls et non colinéaires.

: 0 ou 1, permet de déterminer  $\alpha$ .

 $\mathbb{S}$ : matrice de Householder ou indentité dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , Résultat :

: nombre complexe, de module  $\|\boldsymbol{a}\|_2$  et d'argument  $-\arg(\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle) + \delta \pi$ .

```
1: Fonction [S, \alpha] \leftarrow \text{Householder}(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \delta)

ightharpoonup dot(\boldsymbol{b}, \boldsymbol{a}) : \boldsymbol{b^*a}
               ba \leftarrow dot(\boldsymbol{b}, \boldsymbol{a})
               \mathbf{Si} \ \operatorname{norm}(\boldsymbol{a} - \operatorname{ba} * \boldsymbol{b}) < 1e - 15 \ \mathbf{alors}
                      \mathbb{S} \leftarrow \text{eye}(n), \ \alpha \leftarrow 0
                     \alpha \leftarrow \text{norm}(\boldsymbol{a}) * exp(i * (\delta * \pi + \text{arg(ba)}))
                     \boldsymbol{u} \leftarrow \boldsymbol{a} - \alpha * \boldsymbol{b}
                     \boldsymbol{u} \leftarrow \boldsymbol{u} / \text{norm}(\boldsymbol{u})
                      \mathbb{S} \leftarrow \text{eye}(n) - 2 * \text{matprod}(\boldsymbol{u}, \text{ctranspose}(\boldsymbol{u}))
                Fin Si
11: Fin Fonction
```

Proposer un programme permettant de tester cette fonction. On pourra utiliser la fonction vecrand(n) retournant un vecteur aléatoire de  $\mathbb{C}^n$ , les parties réelles et imaginaires de chacune de ses composantes étant dans ]0,1[ (loi uniforme).

R. 3

```
1: n \leftarrow 100
2: \boldsymbol{a} \leftarrow \operatorname{vecrand}(n)
3: \boldsymbol{b} \leftarrow \operatorname{vecrand}(n)
4: \boldsymbol{b} \leftarrow \boldsymbol{b}/\text{norm}(\boldsymbol{b}, 2)
5: [\mathbb{H}, \alpha] \leftarrow \text{Householder}(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, 0)
6: error \leftarrow norm(\mathbb{H} * \boldsymbol{a} - \alpha * \boldsymbol{b}, 2)
```

Proposer un programme permettant de vérifier que  $\delta = 1$  est le "meilleur" choix.

R. 4

Ici, l'objectif est d'illustrer le fait qu'avec **a** presque colinéaire à **b**, on a (voir **Q. 1**)

- si  $\delta = 1$ , alors  $\boldsymbol{a} \alpha \boldsymbol{b} \approx 2 \langle \boldsymbol{b}, \boldsymbol{a} \rangle \boldsymbol{b}$
- si  $\delta = 0$ , alors  $\mathbf{a} \alpha \mathbf{b} \approx \mathbf{0}$  et ceci est source d'ennuis numériques (précision machine) lors du calcul du vecteur

$$\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_2}.$$

1: 
$$n \leftarrow 100$$
  
2:  $\boldsymbol{b} \leftarrow \operatorname{vecrand}(n)$   
3:  $\boldsymbol{b} \leftarrow \boldsymbol{b}/\operatorname{norm}(\boldsymbol{b}, 2)$   
4:  $\boldsymbol{a} \leftarrow \boldsymbol{b} + \operatorname{tol} * \operatorname{vecrand}(n)$ 

```
5: [\mathbb{H}_1, \alpha_1] \leftarrow \text{Householder}(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, 1)

6: [\mathbb{H}_0, \alpha_0] \leftarrow \text{Householder}(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, 0)

7: \operatorname{error0} \leftarrow \operatorname{norm}(\mathbb{H}_0 * \boldsymbol{a} - \alpha_0 * \boldsymbol{b}, 2)/(1 + \operatorname{abs}(\alpha_0))

8: \operatorname{error1} \leftarrow \operatorname{norm}(\mathbb{H}_1 * \boldsymbol{a} - \alpha_1 * \boldsymbol{b}, 2)/(1 + \operatorname{abs}(\alpha_1))
```

Dans la figure qui suit, on représente en échelle logarithmique, et, en fonction de l'ordre des matrices, l'erreur obtenue avec  $\delta = 1$ ,  $\delta = 0$  et tol = 1e - 12 lors de l'utilisation de la fonction Householder avec un vecteur **a** presque colinéaire à **b**. En Figure 2, la représentation est faite avec tol = 1e - 6.

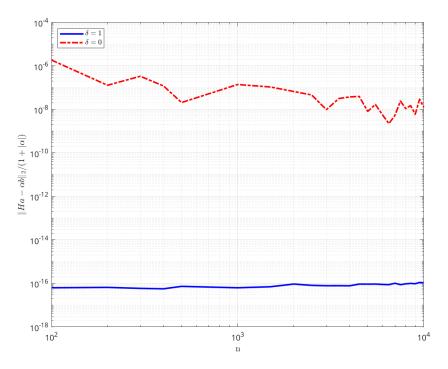


Figure 1: Choix de  $\alpha$  dans Householder : erreur relative en norme  $L_2$  avec tol = 1e-12

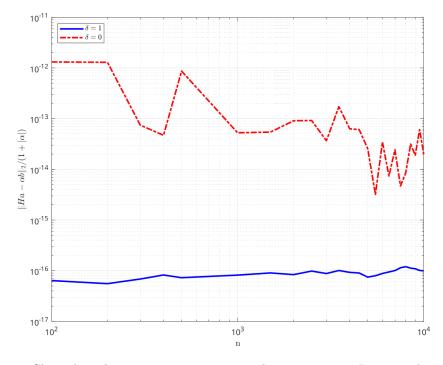


Figure 2: Choix de  $\alpha$  dans Householder : erreur relative en norme  $L_2$  avec tol = 1e-6

## EXERCICE 11

Soit  $\boldsymbol{a} \in \mathbb{C}^n$  non nul et non colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1$ , premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ .

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\boldsymbol{a} = -\|\boldsymbol{a}\|_{2} e^{i \arg(a_{1})} \boldsymbol{e}_{1}. \tag{11.1}$$

Correction Avec  $\boldsymbol{b} = \boldsymbol{e}_1$ , on est sous les conditions du théorème 3.1.8 de [2]/théorème 2.15 de [1]. On défini alors  $\alpha \in \mathbb{C}$  tel que

$$|\alpha| = \|\boldsymbol{a}\|_2$$
 et  $\arg \alpha = -\arg \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + \delta \pi$ , avec  $\delta \in [0, 1]$ .

On a donc

$$\arg \alpha = -\arg(\overline{a_1}) + \delta \pi = \arg(a_1) + \delta \pi.$$

le choix  $\delta = 1$  étant numériquement préférable (voir Exercice ...) Le théorème permet alors d'affirmer que

$$\mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_{2}}\right) \boldsymbol{a} = \alpha \boldsymbol{b}.$$

Or, on a

$$\mathbf{a} - \alpha \mathbf{b} = \mathbf{a} - |\alpha| e^{i \arg(\alpha)} \mathbf{e}_1$$
  
=  $\mathbf{a} - |\mathbf{a}||_2 e^{i (\arg(a_1) + \delta \pi)} \mathbf{e}_1$ 

Avec le choix  $\delta = 1$ , on obtient

$$\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b} = \boldsymbol{a} + \|\boldsymbol{a}\|_2 e^{i \arg(a_1)} \boldsymbol{e}_1.$$

On obtient alors

$$\mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} + \|\boldsymbol{a}\|_2 \, e^{\imath \arg(a_1)} \boldsymbol{e}_1}{\|\boldsymbol{a} + \|\boldsymbol{a}\|_2 \, e^{\imath \arg(a_1)} \boldsymbol{e}_1\|_2}\right) \boldsymbol{a} = - \left\|\boldsymbol{a}\right\|_2 e^{\imath \arg(a_1)} \boldsymbol{e}_1$$

5

#### EXERCICE 12

Soit  $n \ge 2$ .

 $(\mathcal{P}_n)$ 

Soit  $\mathbb{A}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice. Il existe une matrice unitaire  $\mathbb{U}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telles que

$$\mathbb{U}_n \mathbb{A}_n = \mathbb{R}_n. \tag{12.1}$$

Q. 1

Démontrer par récurrence que  $\forall n \in \mathbb{N}, n \geq 2, (\mathcal{P}_n)$  est vraie.

R. 1

- Initialisation : on va montrer que  $(\mathcal{P}_2)$  est vraie Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ . On note  $\boldsymbol{a} = \mathbb{A}_{:,1}$  (première colonne de  $\mathbb{A}$ ) et  $\mathbb{b} = (1,0)^{t}$ .
  - Si  $\boldsymbol{a} \neq 0$  et si  $\boldsymbol{a}$  non colinéaire à  $\boldsymbol{b}$ , on est sous les conditions du théorème 3.1.8 de [2]/théorème 2.15 de [1]. On défini alors  $\alpha \in \mathbb{C}$   $|\alpha| = \|\boldsymbol{a}\|_2$  et arg  $\alpha = -\arg \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + \delta \pi$  (choix  $\delta = 1$  préférable) Dans ce cas on a

$$\mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a}-\alpha\boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a}-\alpha\boldsymbol{b}\|_{2}}\right)\boldsymbol{a}=\alpha\boldsymbol{b}.$$

On pose  $\mathbb{U} = \mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_2}\right)$  qui est une matrice unitaire.

- Si  $\boldsymbol{a} = 0$  ou si  $\boldsymbol{a}$  est colinéaire à  $\boldsymbol{b}$ , alors  $\boldsymbol{a}_2 = \mathbb{A}_{2,1} = 0$  et on pose  $\mathbb{U} = \mathbb{I}$ , qui est unitaire, et  $\alpha = \boldsymbol{a}_1 (= \mathbb{A}_{1,1})$ .

Dans les 2 cas, on obtient

$$\mathbb{U}\mathbb{A} = \mathbb{U}\left( \begin{array}{c|c} \mathbb{A}_{:,1} & \mathbb{A}_{:,2} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{U}\mathbb{A}_{:,1} & \mathbb{U}\mathbb{A}_{:,2} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} \alpha & \mathbb{U}\mathbb{A}_{:,2} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} \alpha & \mathbb{U}\mathbb{A}_{:,2} \end{array} \right) = \mathbb{R}$$

où R est triangulaire supérieure et la matrice U est soit l'indentité, soit une matrice élémentaire de Housholder.

• **Hérédité**: soit  $n \ge 2$ , on suppose que  $(\mathcal{P}_{n-1})$  est vérifiée, on va alors montrer que  $(\mathcal{P}_n)$  est vraie. Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . On note  $\mathbf{a} = \mathbb{A}_{:,1} \in \mathbb{C}^n$  (première colonne de  $\mathbb{A}$ ) et  $\mathbb{b} = \mathbf{e}_1$ , premier vecteur de la base canonique  $(\forall i \in [1, n], \mathbb{b}_i = \delta_{1,i})$ . - Si  $\boldsymbol{a} \neq 0$  et si  $\boldsymbol{a}$  non colinéaire à  $\boldsymbol{b}$ , on est sous les conditions du théorème 3.1.8 de [2]/théorème 2.15 de [1]. On défini alors  $\alpha \in \mathbb{C}$   $|\alpha| = \|\boldsymbol{a}\|_2$  et arg  $\alpha = -\arg \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + \delta \pi$  (choix  $\delta = 1$  préférable) Dans ce cas on a

$$\mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_{2}}\right) \boldsymbol{a} = \alpha \boldsymbol{b}.$$

On pose  $\mathbb{H} = \mathbb{H}\left(\frac{\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{a} - \alpha \boldsymbol{b}\|_2}\right)$  qui est une matrice unitaire.

- Si  $\boldsymbol{a}=0$  ou si  $\boldsymbol{a}$  est colinéaire à  $\boldsymbol{b}$ , alors  $\forall i \in [2,n]$ ,  $\boldsymbol{a}_i=\mathbb{A}_{i,1}=0$ . On pose  $\mathbb{H}=\mathbb{I}$ , qui est unitaire, et  $\alpha=\boldsymbol{a}_1(=\mathbb{A}_{1,1})$ .

Dans les 2 cas, on obtient

$$\begin{array}{lll} \mathbb{H}\mathbb{A} & = & \mathbb{H}\left( \begin{array}{c|c|c} \mathbb{A}_{:,1} & \mathbb{A}_{:,2} & \dots & \mathbb{A}_{:,n} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c|c} \mathbb{H}\mathbb{A}_{:,1} & \mathbb{H}\mathbb{A}_{:,2} & \dots & \mathbb{H}\mathbb{A}_{:,n} \end{array} \right) \\ & = & \left( \begin{array}{c|c|c} \alpha e_1 & \mathbb{H}\mathbb{A}_{:,2} & \dots & \mathbb{H}\mathbb{A}_{:,n} \end{array} \right) \end{array}$$

On en déduit que HA s'écrit aussi sous la forme

$$\mathbb{H}\mathbb{A} = \begin{pmatrix} \alpha & \bullet & \dots & \bullet \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

où  $\mathbb{A}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ . On peut donc appliquer à  $\mathbb{A}_{n-1}$  l'hypothèse de récurrence:  $\exists \mathbb{U}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$  unitaire et  $\exists \mathbb{R}_{n-1} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$  triangulaire supérieure telles que

$$\mathbb{U}_{n-1}\mathbb{A}_{n-1}=\mathbb{R}_{n-1}.$$

On défini alors

$$\mathbb{U} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{U}_{n-1} & \\ 0 & & & \end{pmatrix}.$$

On a

$$\mathbb{U}\mathbb{U}^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{U}_{n-1} & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{U}_{n-1}^* & \\ 0 & & & \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{U}_{n-1}\mathbb{U}_{n-1}^* \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

Comme  $\mathbb{U}_{n-1}$  est unitaire, on en déduit que  $\mathbb{U}$  est aussi unitaire. On a alors

$$\mathbb{U}(\mathbb{HA}) = \begin{pmatrix} \frac{1}{0} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{U}_{n-1} \\ 0 & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\alpha}{0} & \bullet & \dots & \bullet \\ 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{A}_{n-1} \\ 0 & & & \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\alpha}{0} & \bullet & \dots & \bullet \\ 0 & & & \\ \vdots & & \mathbb{U}_{n-1} \mathbb{A}_{n-1} \\ \vdots & & & \mathbb{U}_{n-1} \mathbb{A}_{n-1} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{\alpha}{0} & \bullet & \dots & \bullet \\ 0 & & & & \\ \vdots & & & \mathbb{R}_{n-1} \\ \vdots & & & & \\ 0 & & & & \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{def}} \mathbb{R}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}).$$

Comme  $\mathbb{R}_{n-1}$  est triangulaire supérieure, on en déduit que  $\mathbb{R}_n$  est aussi triangulaire supérieure. On pose  $\mathbb{U}_n = \mathbb{UH}$ . Cette matrice est unitaire, car produit de deux matrices unitaires, et on a

$$\mathbb{U}_n \mathbb{A} = \mathbb{R}_n$$
.

La proposition  $(\mathcal{P}_n)$  est donc vérifiée.

• Conclusion : on vient de démontrer par récurrence que,  $\forall n \in \mathbb{N}, n \geq 2, (\mathcal{P}_n)$  est vraie.

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . Montrer qu'il existe une matrice unitaire  $\mathbb{Q} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telles que  $\mathbb{A} = \mathbb{Q}\mathbb{R}.$ 

R. 2

D'après la proposition  $(\mathcal{P}_n)$ , Il existe une matrice unitaire  $\mathbb{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telles que

$$\mathbb{U}\mathbb{A}=\mathbb{R}.$$

Comme  $\mathbb{U}$  est unitaire, on a  $\mathbb{U}^* = \mathbb{U}^{-1}$  et donc

$$A = \mathbb{U}^*\mathbb{R}$$
.

En posant  $\mathbb{Q} = \mathbb{U}^*$ , qui est unitaire, on obtient le résultat demandé.

 $(\mathcal{Q}_n)$ 

Soit  $A_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice. Il existe une matrice orthogonale  $\mathbb{U}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que

$$\mathbb{U}_n \mathbb{A}_n = \mathbb{R}_n. \tag{12.2}$$

Q. 3

La proposition  $(Q_n)$  est-elle vérifiée pour tout  $n \ge 2$ ? Justifier.

R. 3

La proposition  $(Q_n)$  est toujours vérifiée. En effet, en reprenant la démonstration par récurrence dans le cas complexe, on peut noter que toutes les matrices sont réelles y compris les matrices de Householder utilisées car les coefficients  $\alpha$  sont nécessairement réels (arg  $\alpha = -\arg \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + \delta \pi = \delta \pi$ ), et Les matrices unitaires réelles sont orthogonales.

Q. 4

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

a. Montrer qu'il existe une matrice orthogonale  $\mathbb{Q} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que

$$\mathbb{A} = \mathbb{QR}$$
.

b. Montrer qu'il existe une matrice orthogonale  $\mathbb{Q} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  à coefficient diagonaux positifs ou nuls telles que

$$A = \mathbb{QR}$$
.

c. On suppose  $\mathbb{A}$  inversible. Montrer qu'il existe une unique matrice orthogonale  $\mathbb{Q} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une unique matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  à coefficient diagonaux strictement positifs telles que

$$\mathbb{A} = \mathbb{QR}$$
.

(R. 4

a. D'après la proposition  $(Q_n)$ , Il existe une matrice orthogonale  $\mathbb{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que

$$\mathbb{U}\mathbb{A}=\mathbb{R}.$$

Comme  $\mathbb{U}$  est orthogonale, on a  $\mathbb{U}^{t} = \mathbb{U}^{-1}$  et donc

$$A = U^{t} \mathbb{R}$$

En posant  $\mathbb{Q} = \mathbb{U}^{t}$ , qui est orthogonale, on obtient le résultat demandé.

b. D'après la proposition  $(Q_n)$ , Il existe une matrice orthogonale  $\widetilde{\mathbb{U}} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\widetilde{\mathbb{R}} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que

$$\widetilde{\mathbb{D}}\mathbb{A} = \widetilde{\mathbb{R}}.$$

Soit S l'application telle que S(x) = -1, si x < 0 et S(x) = +1, si  $x \ge 0$ . Soit  $\mathbb{D} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , la matrice diagonale telle que  $\forall i \in [1, n]$ ,  $\mathbb{D}_{i,i} = S(\widetilde{\mathbb{R}}_{i,i})$ . Cette matrice est orthogonale.

On a alors

$$\mathbb{D}\widetilde{\mathbb{U}}\mathbb{A}=\mathbb{D}\widetilde{\mathbb{R}}.$$

On pose  $\mathbb{U}=\mathbb{D}\widetilde{\mathbb{U}}$  et  $\mathbb{R}=\mathbb{D}\widetilde{\mathbb{R}}$ . Comme le produit de deux matrices orthogonales est une matrice orthogonale, la matrice  $\mathbb{U}$  est orthogonale. La matrice  $\mathbb{R}$  est triangulaire supérieure car le produit d'une matrice diagonale par une matrice triangulaire supérieure est une matrice triangulaire supérieure. De plus, pour tout  $i \in [1, n]$ , on a

$$\mathbb{R}_{i,i} = \mathbb{D}_{i,i} \widetilde{\mathbb{R}}_{i,i} = S(\widetilde{\mathbb{R}}_{i,i}) \widetilde{\mathbb{R}}_{i,i} = |\widetilde{\mathbb{R}}_{i,i}| \geqslant 0.$$

En posant  $\mathbb{Q} = \mathbb{U}^{t}$ , on obtient le résultat souhaité.

c. On vient de démontrer, en  $\mathbf{Q}$ . 4 b., qu'il l'existe une matrice orthogonale  $\mathbb{Q} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et une matrice triangulaire supérieure  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  à coefficient diagonaux positifs ou nuls telles que  $\mathbb{A} = \mathbb{Q}\mathbb{R}$ . Comme  $\mathbb{A}$  inversible, on a

$$\det(\mathbb{A}) = \det(\mathbb{Q}) \det(\mathbb{R}) \neq 0.$$

On en déduit que  $det(\mathbb{R}) \neq 0$ . De plus,  $\mathbb{R}$  étant triangulaire supérieure, on obtient

$$\det(\mathbb{R}) = \prod_{i=1}^{n} \mathbb{R}_{i,i} \neq 0 \iff \forall i \in [1, n], \ \mathbb{R}_{i,i} \neq 0.$$

et donc, tous les coefficient diagonaux de  $\mathbb{R}$  sont strictement positifs.

Pour montrer l'unicité d'une telle factorisation, on note  $\mathbb{Q}_1$ ,  $\mathbb{Q}_2$ , deux matrices orthogonales et  $\mathbb{R}_1$ ,  $\mathbb{R}_2$ , deux matrices triangulaires à coefficients diagonaux strictements positifs telles que

$$A = \mathbb{Q}_1 \mathbb{R}_1 = \mathbb{Q}_2 \mathbb{R}_2.$$

On a alors

$$\mathbb{I} = \mathbb{A}\mathbb{A}^{-1} = \mathbb{Q}_1\mathbb{R}_1(\mathbb{Q}_2\mathbb{R}_2)^{-1} = \mathbb{Q}_1\mathbb{R}_1\mathbb{R}_2^{-1}\mathbb{Q}_2^{-1}$$

et donc

$$\mathbb{Q}_1^{\text{-1}}\mathbb{Q}_2 = \mathbb{R}_1\mathbb{R}_2^{\text{-1}} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \mathbb{T}.$$

Comme  $\mathbb{Q}_1$  est orthogonale on a  $\mathbb{T} = \mathbb{Q}_1^{\mathsf{t}} \mathbb{Q}_2$  et

$$\mathbb{T}^{\mathsf{t}}\mathbb{T} = (\mathbb{Q}_{1}^{\mathsf{t}}\mathbb{Q}_{2})^{\mathsf{t}}\mathbb{Q}_{1}^{\mathsf{t}}\mathbb{Q}_{2} = \mathbb{Q}_{2}^{\mathsf{t}}\mathbb{Q}_{1}\mathbb{Q}_{1}^{\mathsf{t}}\mathbb{Q}_{2} = \mathbb{I}.$$

La matrice  $\mathbb{T}$  est donc orthogonal. De plus  $\mathbb{T} = \mathbb{R}_1 \mathbb{R}_2^{-1}$  est une matrice triangulaire supérieure à coefficients diagonaux strictement positifs puisque produit de triangulaire supérieure à coefficients diagonaux strictement positifs. La matrice  $\mathbb{I}$  étant symétrique définie positive, d'après le Théorème 3.15(factorisation positive de Cholesky) il existe une unique matrice  $\mathbb{L}$  triangulaire inférieure à coefficients diagonaux strictement positifs telle que  $\mathbb{LL}^{t} = \mathbb{I}$ . Cette matrice  $\mathbb{L}$  est évidemment la matrice identité. On en déduit que  $\mathbb{T} = \mathbb{L}^{t} = \mathbb{I}$  et donc  $\mathbb{Q}_1 = \mathbb{Q}_2$  et  $\mathbb{R}_1 = \mathbb{R}_2$ .

#### EXERCICE 13

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_{m+n}(\mathbb{C})$  la matrice bloc

$$\mathbb{A} = \frac{m}{n} \left( \begin{array}{c|c} m & n \\ \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \hline \mathbb{E} & \mathbb{V} \end{array} \right).$$

On note  $\boldsymbol{v} = \mathbb{V}_{:,1} \in \mathbb{C}^n$  le premier vecteur colonne de  $\mathbb{V}$  et on suppose que  $\boldsymbol{v}$  est non nul et non colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1^n$  (premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ ).

Expliciter, en fonction de  $\boldsymbol{v}$ , le vecteur  $\boldsymbol{u} \in \mathbb{C}^n$ ,  $\|\boldsymbol{u}\|_2 = 1$ , tel que

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\boldsymbol{v} = \alpha \boldsymbol{e}_1^n, \quad avec \ \mathbb{H}(\boldsymbol{u}) \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{I} - 2\boldsymbol{u}\boldsymbol{u}^*.$$

On a

$$\boldsymbol{u} = \frac{\boldsymbol{v} - \alpha \boldsymbol{e}_1^n}{\|\boldsymbol{v} - \alpha \boldsymbol{e}_1^n\|} \text{ avec } \alpha = \|\boldsymbol{v}\|_2 e^{i(\delta \pi - \arg\langle \boldsymbol{v}, \boldsymbol{e}_1^n \rangle)}, \ \delta \in \{0, 1\}.$$

Comme  $\langle \boldsymbol{v}, \boldsymbol{e}_1^n \rangle = \overline{v_1}$  et  $\arg(\overline{z}) = -\arg(z)$ , on obtient

$$\alpha = \|\boldsymbol{v}\|_2 e^{i(\arg(v_1) + \delta\pi)}$$

ce qui donne avec le choix  $\delta = 1$ 

$$\alpha = -\|\boldsymbol{v}\|_2 e^{i \arg(v_1)}.$$

Soient  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^m$  et  $\mathbf{y} \in \mathbb{C}^n$ . On pose  $\mathbf{w} = \left(\frac{\mathbf{x}}{\mathbf{y}}\right) \in \mathbb{C}^{m+n}$ . Déterminer  $\mathbb{H}(\mathbf{w})$  en fonction de  $\mathbb{H}(\mathbf{x})$  et de  $\mathbb{H}(\mathbf{y})$ .

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{w}) = \mathbb{I}_{m+n} - 2\boldsymbol{w}\boldsymbol{w}^* \\
= \left(\frac{\mathbb{I}_m \mid \mathbb{O}_{m,n}}{\mathbb{O}_{n,m} \mid \mathbb{I}_n}\right) - 2\left(\frac{\boldsymbol{x}}{\boldsymbol{y}}\right) \left(\boldsymbol{x}^* \mid \boldsymbol{y}^*\right) \\
= \left(\frac{\mathbb{I}_m \mid \mathbb{O}_{m,n}}{\mathbb{O}_{n,m} \mid \mathbb{I}_n}\right) - 2\left(\frac{\boldsymbol{x}\boldsymbol{x}^* \mid \boldsymbol{x}\boldsymbol{y}^*}{\boldsymbol{y}\boldsymbol{x}^* \mid \boldsymbol{y}\boldsymbol{y}^*}\right) \\
= \left(\frac{\mathbb{H}(\boldsymbol{x}) \mid -2\boldsymbol{x}\boldsymbol{y}^*}{-2\boldsymbol{y}\boldsymbol{x}^* \mid \mathbb{H}(\boldsymbol{y})}\right)$$

Q. 3

On pose 
$$\boldsymbol{w} = \left( \frac{\boldsymbol{0}_m}{\boldsymbol{u}} \right) \in \mathbb{C}^{m+n}$$
.

- a. Déterminer  $\mathbb{H}(\boldsymbol{w})\mathbb{A}$  en fonction de  $\mathbb{H}(\boldsymbol{u})$ .
- b. Que peut-on dire de particulier sur le bloc (2,2) de  $\mathbb{H}(\boldsymbol{w})\mathbb{A}$ ?

(R. 3)

a. De la question précédente, on déduit

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{w}) = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{I}_{m,m} & \mathbb{O}_{m,n} \\ \hline \mathbb{O}_{n,m} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}). \end{array} \right)$$

On obtient alors

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{w})\mathbb{A} = \begin{pmatrix} \mathbb{I}_{m,m} & \mathbb{O}_{m,n} \\ \mathbb{O}_{n,m} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}). \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \mathbb{E} & \mathbb{V} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \mathbb{H}(\boldsymbol{u})\mathbb{E} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u})\mathbb{V} \end{pmatrix}.$$

b. le bloc (2,2) de  $\mathbb{H}(\boldsymbol{w})\mathbb{A}$  correspond à la matrice  $\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\mathbb{V}\in\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  dont la première colonne vaut  $\alpha\boldsymbol{e}_1^n$ . On a alors

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\mathbb{V} = \begin{pmatrix} \alpha & \bullet & \cdots & \bullet \\ \hline 0 & \bullet & \cdots & \bullet \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \bullet & \cdots & \bullet \end{pmatrix}.$$

#### EXERCICE 14

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .

Q. 1

Expliquer comment construire une matrice  $\mathbb{H} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire, produit d'au plus n-1 matrices élémentaires de Householder, et,  $\mathbb{R} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , triangulaire supérieure telles  $\mathbb{H}\mathbb{A} = \mathbb{R}$ .

R. 1

**Remarque.** Soient  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et  $j \in \mathcal{M}_1(n)$ . On dit que la colonne j de  $\mathbb{A}$  est colonne supérieure si,  $\forall i \in [j+1,n]$ ,  $A_{i,j}=0$ , c'est à dire  $\mathbb{A}:, j=\operatorname{Vect}(\boldsymbol{e}_1,\ldots,\boldsymbol{e}_j).$ 

En notant  $\mathbb{A}^{[0]}=\mathbb{A}$ , l'idée générale est la suivante:

Pour j allant successivement de 1 à n-1, on va déterminer  $\mathbb{H}^{[j]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire, pour que la colonne j de  $\mathbb{A}^{[j]} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{H}^{[j]} \mathbb{A}^{[j-1]}$  soit colonne supérieure sans modifier les colonnes 1 à j de  $\mathbb{A}^{[j-1]}$ .

**Etape 1:** il faut déterminer  $\mathbb{H}^{[1]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire, pour que la colonne 1 de  $\mathbb{A}^{[1]} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{H}^{[1]} \mathbb{A}^{[0]}$  soit colonne supérieure.

- Si  $\mathbb{A}^{[0]}_{:,1}$  est nulle ou colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1$  alors on prend  $\mathbb{H}^{[1]} = \mathbb{I}_n$  qui est unitaire.
- Sinon,  $\mathbb{A}^{[0]}_{:,1}$  est non nulle et non colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1$ : on est sous les hypothèse du corollaire 3.1.3 de [2]/corollaire 2.16 de [1] avec  $\boldsymbol{a} = \mathbb{A}^{[0]}_{:,1}$ .

On en déduit alors qu'avec le vecteur  $\boldsymbol{u}_1 \in \mathbb{C}^n$  donné par

$$\boldsymbol{u}_1 = \frac{\boldsymbol{a} - \|\boldsymbol{a}\|_2 e^{i \arg(\boldsymbol{a}_1)} \boldsymbol{e}_1}{\|\boldsymbol{a} - \|\boldsymbol{a}\|_2 e^{i \arg(\boldsymbol{a}_1)} \boldsymbol{e}_1\|_2}$$

on a

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u}_1)\boldsymbol{a} = -\|\boldsymbol{a}\|_2 e^{i \arg(\boldsymbol{a}_1)} \boldsymbol{e}_1.$$

En posant  $\mathbb{H}_1 = \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_1)$  et  $\alpha_1 = -\|\boldsymbol{a}\|_2 e^{i \arg(\boldsymbol{a}_1)}$ , on obtient

$$\mathbb{A}^{[1]} \stackrel{\mathrm{def}}{=} \mathbb{H}_1 \mathbb{A}^{[0]} = \begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} \alpha_1 & \bullet \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot \bullet \\ \hline 0 & \bullet \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot \bullet \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \bullet \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot \bullet \\ \end{array} \end{pmatrix}.$$

**Etape 2:** il faut déterminer  $\mathbb{H}^{[2]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire, pour que la colonne 2 de  $\mathbb{A}^{[2]} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{H}^{[2]} \mathbb{A}^{[1]}$  soit colonne supérieure sans modifier la colonne 1 de  $\mathbb{A}^{[1]}$ . Pour celà on va utiliser le corollaire 3.1.3 de [2]/corollaire 2.16 de [1] en posant

$$\mathbb{A}^{[1]} = \frac{1}{n-1} \left( \begin{array}{c|c} 1 & n-1 \\ \hline \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \hline \mathbb{E} & \mathbb{V} \end{array} \right), \quad \text{avec} \quad \mathbb{U} = \alpha_1, \ \mathbb{E} = \mathbb{O}_{n-1,1}, \ \mathbb{F} = \mathbb{A}^{[1]}_{1,2:n}, \ \mathbb{V} = \mathbb{A}^{[1]}_{2:n,2:n}$$

- Si  $V_{:,1} \in \mathbb{C}^{n-1}$ , est nulle ou colinéaire à  $e_1^{n-1}$ , premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^{n-1}$ , alors on pose  $\mathbb{H}^{[2]} = \mathbb{I}_n$  qui est unitaire.
- Sinon,  $\mathbb{V}_{:,1} \in \mathbb{C}^{n-1}$ , est non nulle et non colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1^{n-1}$ , et le corollaire peut s'appliquer. On en déduit alors qu'avec le vecteur  $\boldsymbol{u}_2 \in \mathbb{C}^{n-1}$  donné par

$$\boldsymbol{u}_{2} = \frac{\mathbb{V}_{1,:} - \alpha_{2} \boldsymbol{e}_{1}^{n-1}}{\|\mathbb{V}_{1,:} - \alpha_{2} \boldsymbol{e}_{1}^{n-1}\|} \text{ avec } \alpha_{2} = -\|\mathbb{V}_{1,:}\|_{2} e^{i \arg(\mathbb{V}_{1,1})}$$

on a  $\mathbb{H}(\boldsymbol{u}_2)\mathbb{V}_{1,:}=\alpha_2\boldsymbol{e}_1^{n-1}$  et donc

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u}_2)\mathbb{V} = \begin{pmatrix} \alpha_2 & \bullet \cdots & \bullet \\ \hline 0 & \bullet \cdots & \bullet \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \bullet \cdots & \bullet \end{pmatrix}.$$

De plus, en posant

$$\mathbf{w}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ \mathbf{u}_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^n \text{ et } \mathbb{H}^{[2]} = \mathbb{H}(\mathbf{w}_2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot 0 \\ 0 & \\ \vdots & \mathbb{H}(\mathbf{u}_2) \\ 0 & \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$$

on a

$$\mathbb{A}^{[2]} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{H}^{[2]} \mathbb{A}^{[1]} = \begin{pmatrix} \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \hline \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_2)\mathbb{E} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_2)\mathbb{V} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha_1 & \mathbb{F} \\ \hline 0 & \\ \vdots & \\ \vdots & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_2)\mathbb{V} \\ \hline 0 & \end{pmatrix}$$

En récrivant la matrice  $\mathbb{A}^{[2]}$  sous forme de  $2 \times 2$  blocs de dimensions 2 et n-2, on obtient

$$\mathbb{A}^{[2]} = \begin{pmatrix} & & & & & & & \\ & \alpha_1 & \bullet & \bullet & \cdots & \bullet \\ & 0 & \alpha_2 & \bullet & \cdots & \bullet \\ \hline & 0 & 0 & \bullet & \cdots & \bullet \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & n-2 \\ 0 & 0 & \bullet & \cdots & \cdots & \bullet \end{pmatrix}$$

. . .

**Etape** j: il faut déterminer  $\mathbb{H}^{[j]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire, pour que la colonne j de  $\mathbb{A}^{[j]} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{H}^{[j]} \mathbb{A}^{[j-1]}$  soit colonne supérieure tout en ayant les (j-1) premières colonnes identiques à celles  $\mathbb{A}^{[j-1]}$ .

Pour celà on utilise le corollaire 3.1.3 de [2]/corollaire 2.16 de [1] en posant, p = j - 1, q = n - p et

$$\mathbb{A}^{[j-1]} = {}^p_q \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{F} & q \\ \hline \mathbb{E} & \mathbb{V} \end{array} \right), \quad \text{avec} \quad \mathbb{U} = \left( \begin{array}{c|c} \alpha_1 & \bullet & \cdots & \cdots & \bullet \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & \alpha_{j-1} \end{array} \right), \quad \mathbb{E} = \mathbb{O}_{q,p}, \quad \mathbb{F} = \mathbb{A}^{[j-1]}_{1:p,j:n}, \quad \mathbb{V} = \mathbb{A}^{[j-1]}_{j:n,j:n}$$

- Si  $\mathbb{V}_{:,1} \in \mathbb{C}^q$ , est nulle ou colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1^q$ , premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^q$ , alors on prend  $\mathbb{H}^{[j]} = \mathbb{I}_n$  qui est unitaire.
- Sinon,  $\mathbb{V}_{:,1} \in \mathbb{C}^q$ , est non nulle et non colinéaire à  $\boldsymbol{e}_1^q$ , et le Lemme peut s'appliquer. On en déduit alors qu'avec le vecteur  $\boldsymbol{u}_i \in \mathbb{C}^q$  donné par

$$\boldsymbol{u}_{j} = \frac{\mathbb{V}_{1,:} - \alpha_{j} \boldsymbol{e}_{1}^{q}}{\|\mathbb{V}_{1,:} - \alpha_{j} \boldsymbol{e}_{1}^{q}\|} \text{ avec } \alpha_{j} = -\|\mathbb{V}_{1,:}\|_{2} e^{i \arg(\mathbb{V}_{1,1})}$$

on a  $\mathbb{H}(\boldsymbol{u}_j)\mathbb{V}_{1,:}=\alpha_j\boldsymbol{e}_1^q$  et donc

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u}_j)\mathbb{V} = \begin{pmatrix} \alpha_j & \bullet \cdots \cdots \bullet \\ \hline 0 & \bullet \cdots \cdots \bullet \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \bullet \cdots \cdots \bullet \end{pmatrix}.$$

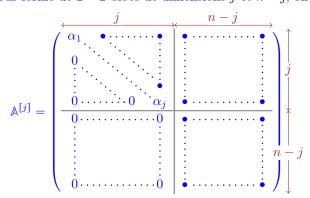
De plus, en posant

$$m{w}_j = egin{pmatrix} m{0}_p \ & & \\ \hline m{u}_j \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^n \ \ ext{et} \ \ \mathbb{H}^{[j]} = \mathbb{H}(m{w}_j) = egin{pmatrix} \mathbb{I}_p & \mathbb{I}_{p,q} \ & \mathbb{I}_p & \mathbb{I}_{p,q} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}).$$

on a alors

$$\mathbb{A}^{[j]} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \mathbb{H}^{[j]} \mathbb{A}^{[j-1]} \quad = \quad \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \hline \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_j) \mathbb{E} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_j) \mathbb{V} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \hline \mathbb{O}_{q,p} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}_j) \mathbb{V} \end{array} \right).$$

En récrivant la matrice  $\mathbb{A}^{[j]}$  sous forme de  $2 \times 2$  blocs de dimensions j et n-j, on obtient



Etape n-1: faire l'Etape j avec j=n-1.

Au final, on a donc

$$\mathbb{H}^{[n-1]} \dots \mathbb{H}^{[1]} \mathbb{A} = \mathbb{R}$$

où  $\mathbb{R}$  est triangulaire supérieure, et, les matrices  $\mathbb{H}^{[j]}$ ,  $j \in [1, n-1]$  sont, soit la matrice identité, soit une matrice élémentaire de Householder: elles sont donc unitaires.

On note  $\mathbb{H} = \mathbb{H}^{[n-1]} \dots \mathbb{H}^{[1]}$ , cette matrice est donc le produit d'au plus (n-1) matrices élémentaires de Householder. Comme le produit de matrices unitaires reste une matrice unitaire, on a  $\mathbb{H}$  unitaire et

$$A = \mathbb{H}^*\mathbb{R}$$
.

On pose  $\mathbb{Q} = \mathbb{H}^*$ . La matrice  $\mathbb{Q}$  est alors unitaire et on a

$$\mathbb{Q} = \left(\mathbb{H}^{[1]}\right)^* \dots \left(\mathbb{H}^{[n-1]}\right)^*.$$

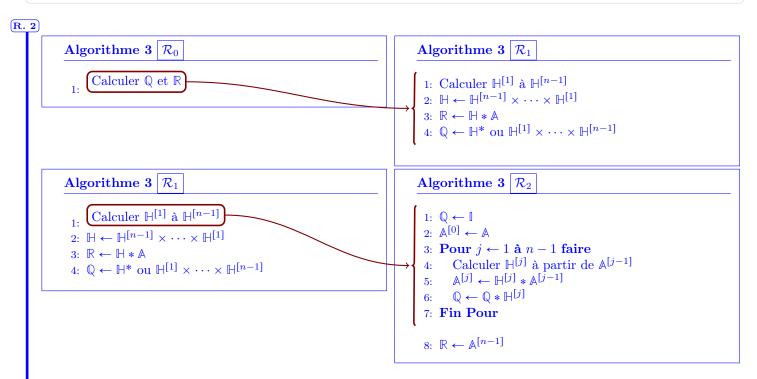
Les matrices élémentaires de Householer étant hermitiennes, on obtient

$$\mathbb{Q} = \mathbb{H}^{[1]} \dots \mathbb{H}^{[n-1]}$$

et donc  $\mathbb Q$  est aussi le produit d'au plus (n-1) matrices élémentaires de Householder.

Ecrire une fonction FactQR permettant de calculer la factorisation QR d'une matrice  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .

On pourra utiliser la fonction Householder Exercice 10 Exercice 3.1.9.



**Etape** j: On suppose les j-1 premières colonnes de  $\mathbb{A}^{[j-1]}$  sous forme triangulaire supérieure. On pose p=j-1, q=n-p et on décompose la matrice  $\mathbb{A}^{[j-1]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  en  $2 \times 2$  blocs:

$$\mathbb{A}^{[j-1]} = \begin{pmatrix} \mathbb{V} & \mathbb{F} \\ \mathbb{E} & \mathbb{V} \end{pmatrix}_q^p$$

avec, par hypothèse,  $\mathbb U$  triangulaire supérieure et  $\mathbb E$  matrice nulle.

Pour calculer  $\mathbb{H}^{[j-1]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  à partir de  $\mathbb{A}^{[j-1]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , on défini le vecteur  $\boldsymbol{v} = \mathbb{V}_{:,1} \in \mathbb{C}^q$  comme étant le premier vecteur colonne de  $\mathbb{V}$ . On note  $\boldsymbol{e}_1 \in \mathbb{C}^q$ , le premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^q$ .

• Si  $\mathbf{v} - \langle \mathbf{e}_1, \mathbf{v} \rangle \mathbf{e}_1 = 0$ , i.e.  $\mathbf{v}$  est nul ou colinéaire à  $\mathbf{e}_1$ , alors  $\mathbb{H}^{[j-1]} = \mathbb{I}_n$ . On a alors

$$\mathbb{A}^{[j]} = \mathbb{H}^{[j]} \mathbb{A}^{[j-1]} = \mathbb{A}^{[j-1]}$$

et les j premières colonnes de  $\mathbb{A}^{[j]}$  sont alors sous forme triangulaire supérieure.

• Sinon, en utilisant le corollaire 3.1.3 de [2]/corollaire 2.16 de [1], on défini le vecteur  $\mathbf{u} \in \mathbb{C}^q$  par

$$\boldsymbol{u} = \frac{\boldsymbol{v} - \alpha \boldsymbol{e}_1}{\|\boldsymbol{v} - \alpha \boldsymbol{e}_1\|} \text{ avec } \alpha = -\|\boldsymbol{v}\|_2 e^{i \arg(\boldsymbol{v}_1)}$$

et, la matrice élémentaire de Householder  $\mathbb{H}(\boldsymbol{u})$  vérifie alors

$$\mathbb{H}(\boldsymbol{u})\boldsymbol{v} = \alpha_i \boldsymbol{e}_1.$$

En posant

$$m{w} = \left( \frac{m{0}_p}{m{u}} 
ight) \in \mathbb{C}^n \ \ ext{et} \ \ \mathbb{H}^{[j]} = \mathbb{H}(m{w}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}),$$

où la matrice élémentaire de Householder  $\mathbb{H}(\boldsymbol{w})$  est donnée par

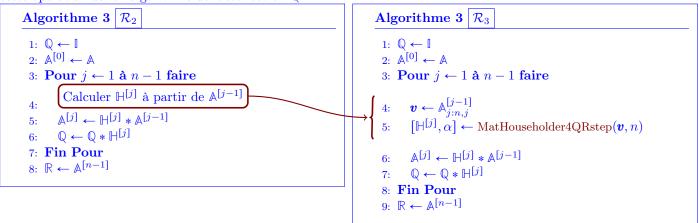
$$\mathbb{H}(oldsymbol{w}) \stackrel{ ext{def}}{=} \mathbb{I}_n - 2oldsymbol{w}oldsymbol{w}^* = egin{pmatrix} \mathbb{I}_p & \mathbb{O}_{p,q} \ \mathbb{O}_{q,p} & \mathbb{H}(oldsymbol{u}) \end{pmatrix}.$$

On a alors

$$\mathbb{A}^{[j]} = \mathbb{H}^{[j]} \mathbb{A}^{[j-1]} \quad = \quad \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{U} & \mathbb{F} \\ \hline \mathbb{O}_{q,p} & \mathbb{H}(\boldsymbol{u}) \mathbb{V} \end{array} \right)$$

et les j premières colonnes de  $\mathbb{A}^{[j]}$  sont alors sous forme triangulaire supérieure.

Pour déterminer la matrice  $\mathbb{H}^{[j]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , il suffit donc de connaître  $\boldsymbol{v} \in \mathbb{C}^q$ . On va donc utiliser une fonction réalisant cette opération dans l'algorithme de factorisation  $\mathbb{Q}\mathbb{R}$ 



La fonction MatHouseholder4QRstep étant donnée par:

## **Algorithme 4** function $[S, \alpha] \leftarrow \text{MatHouseholder4QRstep}(\boldsymbol{v}, n)$ .

A partir d'un vecteur  $\mathbf{v} \in \mathbb{C}^q$ ,  $q \in [2, n]$ , retourne une matrice  $\mathbb{S} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  unitaire et  $\alpha \in \mathbb{C}$  telles que

- si  $\mathbf{v} \langle \mathbf{e}_1, \mathbf{v} \rangle \mathbf{e}_1 = 0$  (i.e.  $\mathbf{v}$  nul ou colinéaire à  $\mathbf{e}_1$ ) alors  $\mathbb{S}$  est la matrice identitée et  $\alpha = 0$ ,
- sinon, en définissant  $\boldsymbol{u} \in \mathbb{C}^q$  par

$$\boldsymbol{u} = \frac{\boldsymbol{v} - \alpha \boldsymbol{e}_1}{\|\boldsymbol{v} - \alpha \boldsymbol{e}_1\|} \text{ avec } \alpha = -\|\boldsymbol{v}\|_2 e^{i \arg(\boldsymbol{v}_1)}$$

on prend S comme étant la matrice élémentaire de Householder:

$$\mathbb{S} = \mathbb{H}(\boldsymbol{w}) \ \text{ avec } \boldsymbol{w} = \left(\frac{\mathbf{0}_p}{\boldsymbol{u}}\right) \in \mathbb{C}^n.$$

**Données : v** : vecteur de  $\mathbb{C}^q$ ,  $q \in [2, n]$ ,

n: dimension de

**Résultat :**  $\mathbb{S}$  : matrice de Householder ou identité dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ,

 $\alpha$ : nombre complexe.

- 1: **Fonction**  $[S, \alpha] \leftarrow \text{MatHouseholder4QRstep}(\mathbf{v}, n)$
- 2:  $\boldsymbol{e} \leftarrow \boldsymbol{0}_q, \ \boldsymbol{e}(1) \leftarrow 1$
- 3:  $[\mathbb{H}, \alpha] \leftarrow \text{Householder}(\boldsymbol{v}, \boldsymbol{e}, 1)$
- 4:  $\mathbb{S} \leftarrow \text{eye}(n)$
- 5: Si  $\alpha \neq 0$  alors
- 6:  $p \leftarrow n q$
- 7:  $I \leftarrow p + 1 : n$
- 8:  $\mathbb{S}(I,I) \leftarrow \mathbb{H}$
- 9: **Fin Si**
- 10: Fin Fonction

Bien évidemment, on peut simplifier/améliorer l'écriture de l'Algorithme 3  $\lfloor \mathcal{R}_3 \rfloor$  en ne stockant pas les suites de matrices:

```
Algorithme 3 \left| \mathcal{R}_{3} \right|

1: \mathbb{Q} \leftarrow \mathbb{I}

2: \mathbb{A}^{[0]} \leftarrow \mathbb{A}

3: Pour j \leftarrow 1 à n-1 faire

4: \mathbf{v} \leftarrow \mathbb{A}_{j:n,j}^{[j-1]}

5: \left[ \mathbb{H}^{[j]}, \alpha \right] \leftarrow \text{MatHouseholder4QRstep}(\mathbf{v}, n)

6: \mathbb{A}^{[j]} \leftarrow \mathbb{H}^{[j]} * \mathbb{A}^{[j-1]}

7: \mathbb{Q} \leftarrow \mathbb{Q} * \mathbb{H}^{[j]}

8: Fin Pour

9: \mathbb{R} \leftarrow \mathbb{A}^{[n-1]}
```

```
Algorithme 3 \mathbb{R}_4

1: \mathbb{Q} \leftarrow \mathbb{I}

2: \mathbb{R} \leftarrow \mathbb{A}

3: Pour j \leftarrow 1 à n-1 faire

4: \mathbf{v} \leftarrow \mathbb{R}_{j:n,j}

5: [\mathbb{H}, \alpha] \leftarrow \text{MatHouseholder4QRstep}(\mathbf{v}, n)

6: Si \alpha \neq 0 alors \Rightarrow \text{Sinon } \mathbb{H} = \mathbb{I}

7: \mathbb{R} \leftarrow \mathbb{H} * \mathbb{R}

8: \mathbb{Q} \leftarrow \mathbb{Q} * \mathbb{H}

9: Fin Si

10: Fin Pour
```

Voici (enfin) l'agorithme final:

```
Algorithme 3 Fonction FactQR
```

```
Données:
                         A
                                       matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{C}).
Résultat:
                                       matrice unitaire de \mathcal{M}_n(\mathbb{C}).
                          Q
                                       matrice triangulaire supérieure de \mathcal{M}_n(\mathbb{C}).
  1: Fonction [\mathbb{Q}, \mathbb{R}] \leftarrow \text{FactQR}(\mathbb{A})
           \mathbb{Q} \leftarrow \mathbb{I}
  2:
           \mathbb{R} \leftarrow \mathbb{A}
 3:
          Pour j \leftarrow 1 à n-1 faire
  4:
               \boldsymbol{v} \leftarrow \mathbb{R}(j:n,j)
                [\mathbb{H}, \alpha] \leftarrow \text{MatHouseholder4QRstep}(\boldsymbol{v}, n)
  6:
               Si \alpha \neq 0 alors

ightharpoonup Sinon \mathbb{H} = \mathbb{I}!
  7:
                    \mathbb{R} \leftarrow \mathbb{H} * \mathbb{R}
                    \mathbb{Q} \leftarrow \mathbb{Q} * \mathbb{H}
 9:
                Fin Si
10:
           Fin Pour
11:
12: Fin Fonction
```

- Ecrire un programme permettant de tester cette fonction. On dispose des fonctions:
  - MatRand(m,n) retournant une matrice aléatoire de  $\mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{C})$  chacune des parties imaginaires et réelles de ses éléments étant une variable aléatoire suivant la loi uniforme [0,1].
  - NormInf(A) retournant la norme infinie d'une matrice carrée A.

```
1: \mathbb{A} \leftarrow \text{MatRand}(50, 50)

2: [\mathbb{Q}, \mathbb{R}] \leftarrow \text{FactQR}(\mathbb{A})

3: \text{err} \leftarrow \text{NormInf}(\mathbb{A} - \mathbb{Q} * \mathbb{R})
```

ightharpoonup doit être très petit!

## 2 Exercices supplémentaires

#### Exercice 15: Factorisation LU

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admettant une factorisation  $\mathbb{L}\mathbb{U}$ . Montrer que cette factorisation est unique (sans citer le théorème du cours!)

R. 1

a. On a

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & 1 & 0 \\ L_{4,1} & L_{4,2} & L_{4,3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & U_{1,3} & U_{1,4} \\ 0 & U_{2,2} & U_{2,3} & U_{2,4} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & U_{3,4} \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

ullet On calcule la première ligne de  $\mathbb U$  car on a

$$A_{1,j} = \sum_{k=1}^{4} L_{1,k} U_{k,j} = U_{1,j}.$$

Donc on a  $U_{1,j} = A_{1,j}, \forall j \in [1,4] \text{ et } \mathbb{U}_{1,:} = (1 \ 2 \ 3 \ 4).$ 

 $\bullet$  On calcule ensuite la première colonne de  $\mathbb L$  car on a

$$A_{j,1} = \sum_{k=1}^{4} L_{j,1} U_{k,1} = L_{j,1} U_{1,1}.$$

Donc on a 
$$L_{j,1} = A_{j,1}/U_{1,1}, \ \forall j \in [2,4] \ \text{et} \ \mathbb{L}_{:,1} = \begin{pmatrix} 1\\2\\3\\4 \end{pmatrix}$$
.

On a maintenant

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & L_{3,2} & 1 & 0 \\ 4 & L_{4,2} & L_{4,3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & U_{2,2} & U_{2,3} & U_{2,4} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & U_{3,4} \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

ullet On calcule la deuxième ligne de  $\mathbb U$  car on a

$$A_{2,j} = \sum_{k=1}^{4} L_{2,k} U_{k,j} = L_{2,1} U_{1,j} + L_{2,2} U_{2,j} = L_{2,1} U_{1,j} + U_{2,j}.$$

Donc on a  $U_{2,j} = A_{1,j} - L_{2,1}U_{1,j}, \forall j \in [2,4] \text{ et } \mathbb{U}_{2,:} = (0 \ 1 \ -5 \ 2).$ 

 $\bullet$  On calcule ensuite la deuxième colonne de  $\mathbb L$  car on a

$$A_{j,2} = \sum_{k=1}^{4} L_{j,1} U_{k,2} = L_{j,1} U_{1,2} + L_{j,2} U_{2,2}.$$

Donc on a 
$$L_{j,2} = (A_{j,2} - L_{j,1}U_{1,2})/U_{2,2}, \ \forall j \in [\![ 3,4 ]\!] \ \text{et} \ \mathbb{L}_{:,2} = \left( \begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ -5 \\ 2 \end{array} \right).$$

On a maintenant

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & L_{4,3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & U_{3,3} & U_{3,4} \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

ullet On calcule la troisième ligne de  $\mathbb U$  car on a

$$A_{3,j} = \sum_{k=1}^{4} L_{3,k} U_{k,j} = \sum_{k=1}^{2} L_{3,k} U_{k,j} + L_{3,3} U_{3,j} = \sum_{k=1}^{2} L_{3,k} U_{k,j} + U_{3,j}.$$

Donc on a  $U_{3,j} = A_{3,j} - \sum_{k=1}^2 L_{3,k} U_{k,j}, \ \forall j \in [\![2,4]\!]$  et  $\mathbb{U}_{2,:} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ .

 $\bullet$  On calcule ensuite la troisième colonne de  $\mathbb L$  car on a

$$A_{j,3} = \sum_{k=1}^{4} L_{j,1} U_{k,3} = L_{j,1} U_{1,3} + L_{j,2} U_{2,3} + L_{j,3} U_{3,3}.$$

Donc on a 
$$L_{j,3} = (A_{j,3} - L_{j,1}U_{1,3} - L_{j,2}U_{2,3})/U_{3,3}, \ \forall j \in \llbracket 4, 4 \rrbracket \text{ et } \mathbb{L}_{:,3} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

On a maintenant

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

 $\bullet\,$  Enfin, on calcule la quatrième ligne de  $\mathbb U$  car on a

$$A_{4,4} = \sum_{k=1}^{4} L_{4,k} U_{k,4} = \sum_{k=1}^{3} L_{4,k} U_{k,4} + L_{4,4} U_{4,4} = \sum_{k=1}^{3} L_{4,k} U_{k,4} + U_{4,4}.$$

Donc on a  $U_{4,4} = A_{4,4} - \sum_{k=1}^{3} L_{4,k} U_{k,4}$ , et  $\mathbb{U}_{3,:} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix}$ .

Au final, on a

$$\mathbb{L} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \mathbb{U} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix}.$$

Remarque. On peut bien sûr vérifier que

$$\mathbb{A} = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array}\right) = \mathbb{L}\mathbb{U} = \left(\begin{array}{ccccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{ccccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{ccccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array}\right).$$

b. Pour démontrer l'unicité, on va supposer qu'il existe deux factorisations LU de A i.e.

$$A = \mathbb{L}_1 \mathbb{U}_1 = \mathbb{L}_2 \mathbb{U}_2$$
.

avec  $\mathbb{L}_1$ ,  $\mathbb{L}_2$  matrices triangulaires inférieures à diagonale unité et  $\mathbb{U}_1$ ,  $\mathbb{U}_2$  matrices triangulaires supérieures (inversibles). En multipliant l'équation  $\mathbb{L}_1\mathbb{U}_1=\mathbb{L}_2\mathbb{U}_2$  à gauche par  $\mathbb{L}_1^{-1}$  et à droite par  $\mathbb{U}_2^{-1}$  on obtient

$$\mathbb{U}_1 \mathbb{U}_2^{-1} = \mathbb{L}_1^{-1} \mathbb{L}_2. \tag{R15.7}$$

La matrice  $\mathbb{L}_1^{-1}\mathbb{L}_2$  est triangulaire inférieure à diagonale unité car produit de deux matrices triangulaires inférieures à diagonale unité. Elle est égale à la matrice  $\mathbb{U}_1\mathbb{U}_2^{-1}$  qui elle est triangulaire supérieure (car produit de deux matrices triangulaires supérieures). Donc  $\mathbb{L}_1^{-1}\mathbb{L}_2$  est à la fois une matrice triangulaire supérieure et inférieure : elle est donc diagonale. Comme elle est à diagonale unité on en déduit que  $\mathbb{L}_1^{-1}\mathbb{L}_2 = \mathbb{I}$  et donc  $\mathbb{L}_1 = \mathbb{L}_2$ . De l'équation (R15.8), on tire alors  $\mathbb{U}_1 = \mathbb{U}_2$ .

c. On a

$$det(\mathbb{A}) = det(\mathbb{L}\mathbb{U}) = det(\mathbb{L}) det(\mathbb{U})$$
$$= 1 \times 16 = 16.$$

d. Résoudre  $\mathbb{A}x = b$  et équivalent à résoudre  $\mathbb{L}\mathbb{U}x = b$ , on note  $y = \mathbb{U}x$  qui est solution du système triangulaire inférieur

$$\mathbb{L}\boldsymbol{y} = \boldsymbol{b} \iff \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{pmatrix}$$

que l'on peut résoudre simplement par la méthode de la descente pour obtenir

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 2 \\ 16 \end{pmatrix}.$$

Ensuite, on peut déterminer  $\boldsymbol{x}$  comme solution du système triangulaire supèrieur

$$\mathbb{U}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{y} \iff \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 2 \\ 16 \end{pmatrix}$$

que l'on peut résoudre simplement par la méthode de la remontée pour obtenir

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Remarque. On peut bien sûr vérifier que

$$\mathbb{A} \pmb{x} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{array} \right) = \pmb{b} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \left( \begin{array}{c} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{array} \right).$$

On pose

$$\mathbb{A} \stackrel{\text{def}}{=} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array} \right) \text{ et } \boldsymbol{b} \stackrel{\text{def}}{=} \left( \begin{array}{c} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{array} \right).$$

- a. Déterminer L une matrice trianqulaire inférieure à diagonale unité et U une matrice trianqulaire supérieure telles  $que \ \mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}.$
- b. Calculer le déterminant de la matrice  $\mathbb{A}$ .
- c. Résoudre le système Ax = b.

Q. 2

a. On a

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & 1 & 0 \\ L_{4,1} & L_{4,2} & L_{4,3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & U_{1,3} & U_{1,4} \\ 0 & U_{2,2} & U_{2,3} & U_{2,4} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & U_{3,4} \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

• On calcule la première ligne de U car on a

$$A_{1,j} = \sum_{k=1}^{4} L_{1,k} U_{k,j} = U_{1,j}.$$

Donc on a  $U_{1,j} = A_{1,j}, \forall j \in [1, 4] \text{ et } \mathbb{U}_{1,:} = (1 \ 2 \ 3 \ 4).$ 

• On calcule ensuite la première colonne de L car on a

$$A_{j,1} = \sum_{k=1}^{4} L_{j,1} U_{k,1} = L_{j,1} U_{1,1}.$$

Donc on a 
$$L_{j,1} = A_{j,1}/U_{1,1}, \ \forall j \in [2,4]] \text{ et } \mathbb{L}_{:,1} = \begin{pmatrix} 1\\2\\3\\4 \end{pmatrix}.$$

On a maintenant

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & L_{3,2} & 1 & 0 \\ 4 & L_{4,2} & L_{4,3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & U_{2,2} & U_{2,3} & U_{2,4} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & U_{3,4} \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

• On calcule la deuxième ligne de U car on a

$$A_{2,j} = \sum_{k=1}^4 L_{2,k} U_{k,j} = L_{2,1} U_{1,j} + L_{2,2} U_{2,j} = L_{2,1} U_{1,j} + U_{2,j}.$$

Donc on a  $U_{2,j} = A_{1,j} - L_{2,1}U_{1,j}, \ \forall j \in [2,4] \ \text{et} \ \mathbb{U}_{2,:} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -5 & 2 \end{pmatrix}$ .

• On calcule ensuite la deuxième colonne de L car on a

$$A_{j,2} = \sum_{k=1}^{4} L_{j,1} U_{k,2} = L_{j,1} U_{1,2} + L_{j,2} U_{2,2}.$$

Donc on a 
$$L_{j,2} = (A_{j,2} - L_{j,1}U_{1,2})/U_{2,2}, \ \forall j \in [3,4]] \text{ et } \mathbb{L}_{:,2} = \begin{pmatrix} 0\\1\\-5\\2 \end{pmatrix}.$$

On a maintenant

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & L_{4,3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & U_{3,3} & U_{3,4} \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

ullet On calcule la troisième ligne de  $\mathbb U$  car on a

$$A_{3,j} = \sum_{k=1}^{4} L_{3,k} U_{k,j} = \sum_{k=1}^{2} L_{3,k} U_{k,j} + L_{3,3} U_{3,j} = \sum_{k=1}^{2} L_{3,k} U_{k,j} + U_{3,j}.$$

Donc on a  $U_{3,j} = A_{3,j} - \sum_{k=1}^{2} L_{3,k} U_{k,j}, \ \forall j \in [\![2,4]\!]$  et  $\mathbb{U}_{2,:} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ .

 $\bullet$  On calcule ensuite la troisième colonne de  $\mathbb L$  car on a

$$A_{j,3} = \sum_{k=1}^{4} L_{j,1} U_{k,3} = L_{j,1} U_{1,3} + L_{j,2} U_{2,3} + L_{j,3} U_{3,3}.$$

Donc on a 
$$L_{j,3} = (A_{j,3} - L_{j,1}U_{1,3} - L_{j,2}U_{2,3})/U_{3,3}, \ \forall j \in [4,4] \text{ et } \mathbb{L}_{:,3} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$
.

On a maintenant

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & U_{4,4} \end{pmatrix}$$

 $\bullet$  Enfin, on calcule la quatrième ligne de  $\mathbb U$  car on a

$$A_{4,4} = \sum_{k=1}^{4} L_{4,k} U_{k,4} = \sum_{k=1}^{3} L_{4,k} U_{k,4} + L_{4,4} U_{4,4} = \sum_{k=1}^{3} L_{4,k} U_{k,4} + U_{4,4}.$$

Donc on a  $U_{4,4} = A_{4,4} - \sum_{k=1}^3 L_{4,k} U_{k,4}$ , et  $\mathbb{U}_{3,:} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix}$ .

Au final, on a

$$\mathbb{L} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \mathbb{U} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix}.$$

Remarque. On peut bien sûr vérifier que

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix} = \mathbb{L} \mathbb{U} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix}.$$

b. Pour démontrer l'unicité, on va supposer qu'il existe deux factorisations LU de A i.e.

$$\mathbb{A} = \mathbb{L}_1 \mathbb{U}_1 = \mathbb{L}_2 \mathbb{U}_2$$
.

avec  $\mathbb{L}_1$ ,  $\mathbb{L}_2$  matrices triangulaires inférieures à diagonale unité et  $\mathbb{U}_1$ ,  $\mathbb{U}_2$  matrices triangulaires supérieures (inversibles). En multipliant l'équation  $\mathbb{L}_1\mathbb{U}_1=\mathbb{L}_2\mathbb{U}_2$  à gauche par  $\mathbb{L}_1^{-1}$  et à droite par  $\mathbb{U}_2^{-1}$  on obtient

$$\mathbb{U}_1 \mathbb{U}_2^{-1} = \mathbb{L}_1^{-1} \mathbb{L}_2. \tag{R15.8}$$

La matrice  $\mathbb{L}_1^{-1}\mathbb{L}_2$  est triangulaire inférieure à diagonale unité car produit de deux matrices triangulaires inférieures à diagonale unité. Elle est égale à la matrice  $\mathbb{U}_1\mathbb{U}_2^{-1}$  qui elle est triangulaire supérieure (car produit de deux matrices triangulaires supérieures). Donc  $\mathbb{L}_1^{-1}\mathbb{L}_2$  est à la fois une matrice triangulaire supérieure et inférieure : elle est donc diagonale. Comme elle est à diagonale unité on en déduit que  $\mathbb{L}_1^{-1}\mathbb{L}_2 = \mathbb{I}$  et donc  $\mathbb{L}_1 = \mathbb{L}_2$ . De l'équation (R15.8), on tire alors  $\mathbb{U}_1 = \mathbb{U}_2$ .

c. On a

$$\det(\mathbb{A}) = \det(\mathbb{L}\mathbb{U}) = \det(\mathbb{L})\det(\mathbb{U})$$
$$= 1 \times 16 = 16.$$

d. Résoudre  $\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$  et équivalent à résoudre  $\mathbb{L}\mathbb{U}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$ , on note  $\boldsymbol{y} = \mathbb{U}\boldsymbol{x}$  qui est solution du système triangulaire inférieur

$$\mathbb{L}\boldsymbol{y} = \boldsymbol{b} \iff \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{pmatrix}$$

que l'on peut résoudre simplement par la méthode de la descente pour obtenir

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 2 \\ 16 \end{pmatrix}.$$

Ensuite, on peut déterminer  $\boldsymbol{x}$  comme solution du système triangulaire supèrieur

$$\mathbb{U}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{y} \iff \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 2 \\ 16 \end{pmatrix}$$

que l'on peut résoudre simplement par la méthode de la remontée pour obtenir

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Remarque. On peut bien sûr vérifier que

$$\mathbb{A}\boldsymbol{x} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{array} \right) = \boldsymbol{b} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \left( \begin{array}{c} 4 \\ 16 \\ -26 \\ 54 \end{array} \right).$$

- On peut noter que la matrice  $\mathbb A$  est symétrique
  - a. Montrer qu'il existe une matrice diagonale  $\mathbb D$  telle que  $\mathbb A=\mathbb L\mathbb D\mathbb L^t$ , la matrice  $\mathbb L$  étant celle de la question précédente.
  - b. Rappeler la définition d'une matrice hermitienne définie positive de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
  - c. En déduire que la matrice A est définie positive.

$$\mathbb{D} = \operatorname{diag}(\mathbb{U}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{pmatrix}.$$

On peut vérifier que  $\mathbb{DL}^{t} = \mathbb{U}$ . En effet

$$\mathbb{DL}^{\mathtt{t}} = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 16 \end{array}\right) = \mathbb{U}.$$

b. Une matrice  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est symétrique définie positive si

 $\mathbf{sym\acute{e}trique:}\ \mathbb{A}=\mathbb{A}^{\mathtt{t}},$ 

**définie positive :**  $\forall \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}, \langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle > 0.$ 

c. Soit  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 \setminus \{0\}$  on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{LDL}^{\mathsf{t}}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{DL}^{\mathsf{t}}\boldsymbol{x}, \mathbb{L}^{\mathsf{t}}\boldsymbol{x} \rangle$$

On pose  $\mathbf{y} = \mathbb{L}^{\mathsf{t}} \mathbf{x} \neq 0$  car  $\mathbf{x} \neq 0$  et  $\mathbb{L}^{\mathsf{t}}$  inversible. On obtient alors

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{D}\boldsymbol{y}, \boldsymbol{y} \rangle = \sum_{i=1}^{4} D_{i,i} |y_i|^2 > 0$$

car  $\mathbb{D}$  diagonale,  $D_{i,i} > 0$ ,  $\forall i \in [1, 4]$  et  $\mathbf{y} \neq 0$ .

La matrice symétrique A est donc bien définie positive.

En déduire qu'il existe une matrice  $\mathbb B$  triangulaire inférieure à diagonale positive telle qur  $\mathbb A=\mathbb B\mathbb B^t$ .

R. 4 Soit  $\mathbb{S}$  la matrice diagonale telle que  $\mathbb{S}^2 = \mathbb{D}$  donnée par

$$\mathbb{S} = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array}\right).$$

Comme S est symétrique, on a

$$\mathbb{A} = \mathbb{LDL^t} = \mathbb{LSS^tL^t}.$$

On pose  $\mathbb{B} = \mathbb{LS}$ , c'est à dire

$$\mathbb{B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}.$$

Remarque. On peut bien sûr vérifier que

$$\mathbb{A} \stackrel{\text{def}}{=} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array} \right) = \mathbb{BB}^{t} \stackrel{\text{def}}{=} \left( \begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 4 \end{array} \right) \left( \begin{array}{ccccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{ccccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{array} \right).$$

#### EXERCICE 16

**Définition.** On dit que  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admet une factorisation  $\mathbb{WU}$  si il existe  $\mathbb{W} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure inversible et  $\mathbb{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire supérieure à diagonale unité telles que

$$\mathbb{A} = \mathbb{WU}.$$

On note  $\mathbb{A} = (a_{i,j})_{i,j=1}^n$ ,  $\mathbb{W} = (w_{i,j})_{i,j=1}^n$  et  $\mathbb{U} = (u_{i,j})_{i,j=1}^n$  les composantes de ces matrices.

On rappelle que la sous-matrice principale d'ordre k de  $\mathbb{A}$ ,  $k \in [1, n]$ , est la matrice  $\Delta_k \in \mathcal{M}_k(\mathbb{C})$  telle que

$$(\Delta_k)_{i,j} = a_{i,j}, \ \forall (i,j) \in [1,k].$$

Q. 1

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admettant une factorisation  $\mathbb{W}\mathbb{U}$ .

- a. Démontrer que toutes les sous-matrices principales de A sont inversibles.
- b. Démontrer que la factorisation WU est unique.
- c. Soit  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$  donné. Expliquer comment résoudre le système  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  à l'aide de la factorisation  $\mathbb{WU}$ .
- **R.** :
- a. Soit  $k \in [1, n]$ . On appelle sous-matrice principale d'ordre k de  $\mathbb{A}$ , la matrice  $\Delta_k \in \mathcal{M}_k(\mathbb{C})$  telle que

$$(\Delta_k)_{i,j} = \mathbb{A}_{i,j}, \ \forall (i,j) \in [1,k].$$

b. Comme la matrice  $\mathbb{V}$  est triangulaire inférieure inversible, on a  $\forall i \in [1, n], w_{i,i} \neq 0$ . Comme la matrice  $\mathbb{U}$  est triangulaire supérieure à diagonale unité, elle est inversible et on a  $\forall i \in [1, n], u_{i,i} = 1$ .

La sous-matrice principale d'ordre n de  $\mathbb{A}$ , est  $\mathbb{A}$  qui est inversible par hypothèse.

Soit  $k \in [1, n-1]$ . Montrons que la sous-matrice principale d'ordre k de  $\mathbb{A}$ , est inversible.

On écrit les trois matrices  $\mathbb{A}$ ,  $\mathbb{W}$  et  $\mathbb{U}$  sous la forme de matrices blocs carrés  $2 \times 2$  dont le premier bloc diagonal est dans  $\mathcal{M}_k(\mathbb{C})$  et le second dans  $\mathcal{M}_{n-k}(\mathbb{C})$ . Comme  $\mathbb{W}$  est triangulaire inférieure et  $\mathbb{U}$  triangulaire supérieure, on a

$$\mathbb{A} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{A}_{1,1} & \mathbb{A}_{1,2} \\ \hline \mathbb{A}_{2,1} & \mathbb{A}_{2,2} \end{array}\right), \quad \mathbb{W} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{W}_{1,1} & \mathbb{O}_{k,n-k} \\ \hline \mathbb{W}_{2,1} & \mathbb{W}_{2,2} \end{array}\right) \quad \text{et} \ \mathbb{U} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbb{U}_{1,1} & \mathbb{U}_{1,2} \\ \hline \mathbb{O}_{n-k,k} & \mathbb{U}_{2,2} \end{array}\right).$$

On a alors  $\mathbb{W}_{1,1} \in \mathcal{M}_k(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure avec tous ses éléments diagonaux non nuls puisque  $(\mathbb{W}_{1,1})_{i,i} = w_{i,i} \neq . \mathbb{W}_{1,1}$  est donc inversible. De plus,  $\mathbb{U}_{1,1} \in \mathcal{M}_{n-k}(\mathbb{C})$  triangulaire supérieure avec tous ses éléments diagonaux égaux à 1 et donc  $\mathbb{U}_{1,1}$  est inversible. On a

$$\mathbb{A} = \mathbb{W} \mathbb{U} \quad \Leftrightarrow \quad \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{A}_{1,1} & \mathbb{A}_{1,2} \\ \mathbb{A}_{2,1} & \mathbb{A}_{2,2} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{W}_{1,1} & \mathbb{O}_{k,n-k} \\ \mathbb{W}_{2,1} & \mathbb{W}_{2,2} \end{array} \right) \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{U}_{1,1} & \mathbb{U}_{1,2} \\ \mathbb{O}_{n-k,k} & \mathbb{U}_{2,2} \end{array} \right).$$

En effectuant le produit matricielle bloc, 1ère ligne bloc par 1ère colonne bloc, on obtient

$$\mathbb{A}_{1,1} = \mathbb{W}_{1,1} \mathbb{U}_{1,1} + \mathbb{O}_{k,n-k} \mathbb{O}_{n-k,k} = \mathbb{W}_{1,1} \mathbb{U}_{1,1}.$$

On a donc, par propriété du déterminant,

$$\det (\mathbb{A}_{1,1}) = \det (\mathbb{W}_{1,1} \mathbb{U}_{1,1}) = \det (\mathbb{W}_{1,1}) \det (\mathbb{U}_{1,1}).$$

Comme  $\mathbb{W}_{1,1}$  et  $\mathbb{U}_{1,1}$  sont inversibles, leurs déterminants sont non nuls. On en déduit que det  $(\mathbb{A}_{1,1}) \neq 0$ , c'est à dire  $\mathbb{A}_{1,1}$  inversible, or par définition,  $\mathbb{A}_{1,1} \in \mathcal{M}_k(\mathbb{C})$  est la sous matrice principale d'ordre k de  $\mathbb{A}$ .

c. Soient  $\mathbb{W}_1\mathbb{U}_1$  et  $\mathbb{W}_2\mathbb{U}_2$  deux factorisations  $\mathbb{W}\mathbb{U}$  de  $\mathbb{A}$ . avec  $\mathbb{W}_1$ ,  $\mathbb{W}_2$  triangulaires inférieures inversibles et  $\mathbb{U}_1$ ,  $\mathbb{U}_2$  triangulaires supérieures à diagonale unité (donc inversibles). Les matrices  $\mathbb{W}_1^{-1}$  et  $\mathbb{W}_2^{-1}$  sont donc triangulaires inférieures et les matrices  $\mathbb{U}_1^{-1}$  et  $\mathbb{U}_2^{-1}$  sont donc triangulaires supérieures à diagonale unité puisque pour  $k \in \{1, 2\}$ , on

$$\forall i \in [1, n], (\mathbb{U}_k^{-1})_{i,i} = \frac{1}{(\mathbb{U}_k)_{i,i}} = 1.$$

On a

$$\mathbb{A} = \mathbb{W}_1 \mathbb{U}_1 = \mathbb{W}_2 \mathbb{U}_2$$

et en multipliant à droite par  $\mathbb{U}_2^{-1}$  et à gauche par  $\mathbb{W}_1^{-1}$  on obtient

$$\mathbb{U}_1 \mathbb{U}_2^{-1} = \mathbb{W}_1^{-1} \mathbb{W}_2. \tag{R16.9}$$

La matrice  $\mathbb{W}_1^{-1}\mathbb{W}_2$  est triangulaire inférieure car produit de deux matrices triangulaires inférieures. La matrice  $\mathbb{U}_1\mathbb{U}_2^{-1}$  est triangulaire supérieure car produit de deux matrices triangulaires supérieures. Comme ces deux matrices sont égales, on en déduit On déduit de (R16.9), que les matrices  $\mathbb{W}_1^{-1}\mathbb{W}_2$  et  $\mathbb{U}_1\mathbb{U}_2^{-1}$  sont diagonales. Or on a

$$\forall i \in [1, n], \ (\mathbb{U}_1 \mathbb{U}_2^{-1})_{i,i} = (\mathbb{U}_1)_{i,i} (\mathbb{U}_2^{-1})_{i,i} = 1$$

ce qui donne

$$\mathbb{U}_1 \mathbb{U}_2^{-1} = \mathbb{I} = \mathbb{W}_1^{-1} \mathbb{W}_2$$

et donc  $\mathbb{U}_1 = \mathbb{U}_2$  et  $\mathbb{W}_1 = \mathbb{W}_2$ .

d. Comme  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admet une factorisation  $\mathbb{WU}$ , résoudre le système  $\mathbb{A} \boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$  revient alors à résoudre

$$\mathbb{W} \mathbb{U} \boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$$
.

On pose  $\boldsymbol{y} = \mathbb{U}\boldsymbol{x}$ , et on résoud tout à bord

$$\mathbb{W} \boldsymbol{y} = \boldsymbol{b}.$$

puis, une fois le vecteur  $\boldsymbol{y}$  déterminé, on résoud

$$\mathbb{U}\boldsymbol{x}=\boldsymbol{y}$$
.

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admettant une factorisation  $\mathbb{WU}$ . Expliquer de manière détaillée une méthodologie pour calculer les coefficients des matrices  $\mathbb{W}$  et  $\mathbb{U}$ . On explicitera les formules utilisées.

R. 2

$$\mathbb{A} = \mathbb{WU} \tag{R16.10}$$

c'est à dire

$$\begin{pmatrix}
a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\
\vdots & \ddots & \dots \\
a_{n,1} & \dots & a_{n,n}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
w_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\
w_{2,1} & \ddots & \ddots & \vdots \\
\vdots & & \ddots & 0 \\
w_{n,1} & \dots & w_{n,n-1} & w_{n,n}
\end{pmatrix} \begin{pmatrix}
1 & u_{1,2} & \dots & u_{n,1} \\
0 & \ddots & \ddots & \vdots \\
\vdots & \ddots & \ddots & u_{n-1,n} \\
0 & \dots & 0 & 1
\end{pmatrix}.$$
(R16.11)

**Etape 1:** • La 1ère colonne de  $\mathbb{U}$  est connue, on peut alors calculer la 1ère colonne de  $\mathbb{W}$ .

• La 1ère ligne de  $\mathbb{W}$  est connue, puisque l'on vient de calculer (entre autres)  $w_{1,1}$ . On peut déterminer la 1ère ligne de  $\mathbb{U}$ .

**Etape 2: •** La 2ème colonne de U est connue, on peut alors, connaissant la 1ère colonne de W, calculer la 2ème colonne de W.

ullet La 2ème ligne de  $\mathbb W$  est maintenant connue. On peut déterminer, la 2ème ligne de  $\mathbb U$  puisque l'on connait sa 1ère ligne.

:

**Etape** i: on suppose connue les (i-1) premières colonnes de  $\mathbb{W}$  et les (i-1) premières lignes de  $\mathbb{U}$ .

• La  $i^{\text{ème}}$  colonne de  $\mathbb{U}$  est connue puisque  $u_{i,i} = 1$ . On peut calculer la  $i^{\text{ème}}$  colonne de  $\mathbb{W}$ . En effet, soit  $j \in [\![i,n]\!]$ , on a

$$a_{j,i} = \sum_{k=1}^{n} w_{j,k} u_{k,i} = \sum_{k=1}^{i-1} w_{j,k} u_{k,i} + w_{j,i} u_{i,i} + \sum_{k=i+1}^{n} w_{j,k} u_{k,i}.$$

Or,  $\mathbb{U}$  est triangulaire supérieure, donc  $u_{k,i}=0, \forall k>i$ . De plus  $u_{i,i}=1$ , on obtient donc

$$a_{j,i} = \sum_{k=1}^{i-1} w_{j,k} u_{k,i} + w_{j,i}.$$

Dans la somme, par hypothèse,  $w_{j,k}$  et  $u_{k,i}$  sont connus car  $k \in [1, i-1]$ . On obtient alors

$$\forall j \in [[i, n]], \ w_{j,i} = a_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} w_{j,k} u_{k,i}.$$
(R16.12)

• La  $i^{\text{ème}}$  ligne de  $\mathbb{W}$  est maintenant connue puisque l'on vient de calculer (entre autres)  $w_{i,i}$ . On peut alors calculer la  $i^{\text{ème}}$  ligne de  $\mathbb{U}$ . En effet, soit  $j \in [i+1,n]$ , on a

$$a_{i,j} = \sum_{k=1}^{n} w_{i,k} u_{k,j} = \sum_{k=1}^{i-1} w_{i,k} u_{k,j} + w_{i,i} u_{i,j} + \sum_{k=i+1}^{n} w_{i,k} u_{k,j}.$$

Or, W est triangulaire inférieure, donc  $w_{i,k} = 0$ ,  $\forall k > i$ . On obtient donc

$$a_{i,j} = \sum_{k=1}^{i-1} w_{i,k} u_{k,j} + w_{i,i} u_{i,j}.$$

Dans la somme, par hypothèse,  $w_{i,k}$  et  $u_{k,j}$  sont connus car  $k \in [1, i-1]$ . On obtient alors

$$\forall j \in [[i+1, n]], \ u_{i,j} = \frac{1}{w_{i,i}} \left( a_{i,j} - \sum_{k=1}^{i-1} w_{i,k} u_{k,j} \right).$$
 (R16.13)

et  $w_{i,i} \neq 0$  car sinon la factorisation wu de  $\mathbb{A}$  ne serait pas possible.

Pour résumer, on va calculer sussessivement, pour i allant de 1 à n

• la  $i^{\text{ème}}$  colonne de W:

$$\begin{cases} w_{j,i} &= 0, & \forall j \in [1, i-1], \\ w_{j,i} &= a_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} w_{j,k} u_{k,i}, & \forall j \in [i, n], \end{cases}$$
(R16.14)

• la  $i^{\text{ème}}$  ligne de  $\mathbb{U}$ :

$$\begin{cases}
 u_{i,j} &= 0, & \forall j \in [1, i-1], \\
 u_{i,i} &= 1, \\
 u_{i,j} &= \frac{1}{w_{i,i}} \left( a_{i,j} - \sum_{k=1}^{i-1} w_{i,k} u_{k,j} \right), & \forall j \in [i+1, n],
\end{cases}$$
(R16.15)

Q. 3[Algo] Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admettant une factorisation  $\mathbb{WU}$ .

- a. Ecrire la fonction ResTriSup retournant x, solution de  $\mathbb{U}x = b$  où  $\mathbb{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est une matrice triangulaire supérieure inversible et  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ .
- b. Ecrire la fonction algorithmique FactWU retournant les matrices  $\mathbb{W}$  et  $\mathbb{U}$ .
- c. On suppose la fonction  $\boldsymbol{x} \leftarrow \operatorname{ResTriInf}(\mathbb{L}, \boldsymbol{b})$  retournant  $\boldsymbol{x}$ , solution de  $\mathbb{L}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$  avec  $\mathbb{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure inversible et  $b \in \mathbb{C}^n$ , déjà écrite. Ecrire la fonction algorithmique ResWU retournant x, solution de Ax = b en utilisant sa factorisation  $\mathbb{WU}$ .

R. 3

a. Soit  $\mathbb{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice triangulaire inversible et  $\boldsymbol{b} \in \mathbb{C}^n$ . Pour résoudre le système  $\mathbb{U}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$ , on utilise l'algorithme de remontée: pour i allant de n à 1 (pas de -1) faire

$$x_i = (b_i - \sum_{j=i+1}^n U_{i,j} x_j) / U_{i,i}.$$

matrice triangulaire de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  supérieure inversible. Données:

> b vecteur de  $\mathbb{C}^n$ .

 $\boldsymbol{x}$ vecteur de  $\mathbb{C}^n$ . Résultat :

- 1: Fonction  $\boldsymbol{x} \leftarrow \text{ResTriSup}(\ \mathbb{U}, \boldsymbol{b}\ )$
- Pour  $i \leftarrow n$  à 1 faire(pas de -1)
- Pour  $j \leftarrow i + 1$  à n faire 4:
- $S \leftarrow S + U(i,j) * x(j)$
- Fin Pour
- $x(i) \leftarrow (b(i) S)/U(i, i)$
- Fin Pour
- 9: Fin Fonction
  - b. Voici l'algorithme final:

```
Données:
                    \mathbb{A}: matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) admettant une factorisation \mathbb{WU}.
Résultat:
                    U
                               matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) triangulaire supérieure
                                avec U_{i,i} = 1, \ \forall i \in [1, n]
                                matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) triangulaire inférieure.
  1: Fonction [\mathbb{W}, \mathbb{U}] \leftarrow \text{FactWU}(\mathbb{A})
         \mathbb{W} \leftarrow \mathbb{O}_n
 2:
                                                                                                                                              \triangleright \mathbb{O}_n matrice nulle n \times n
         \mathbb{U} \leftarrow \mathbb{I}_n

ightharpoonup \mathbb{I}_n matrice identitée n \times n
 3:
         Pour i \leftarrow 1 à n faire
 4:
            Pour j \leftarrow i à n faire

ightharpoonup Calcul de la colonne i de \mathbb{W}
 5:
                S_1 \leftarrow 0
 6:
                Pour k \leftarrow 1 à i-1 faire
 7:
 8:
                   S_1 \leftarrow S_1 + W(j,k) * U(k,i)
                Fin Pour
 9:
                W(j,i) \leftarrow A(j,i) - S_1
10:
            Fin Pour
11:
            Pour j \leftarrow i + 1 à n faire

ightharpoonup Calcul de la ligne i de \mathbb{U}
12:
13:
                S_2 \leftarrow 0
                Pour k \leftarrow 1 à i-1 faire
14:
                   S_2 \leftarrow S_2 + W(i,k) * U(k,j)
15:
                Fin Pour
16:
                U(i,j) \leftarrow (A_{i,j} - S_2)/W(i,i).
17:
18:
            Fin Pour
19:
         Fin Pour
20: Fin Fonction
```

c. On utilise la  $\mathbf{Q.1}$ -d.

Voici la fonction ResWU permettant de résoudre, par une factorisation  $\mathbb{WU}$ , le système linéaire  $\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$ 

On admet le résultat suivant:

**Théorème.** Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . La matrice  $\mathbb{A}$  admet une factorisation  $\mathbb{WU}$  si et seulement si toutes les sous-matrices principales de  $\mathbb{A}$  sont inversibles.

- Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive.
  - a. Rappeler la définition d'une matrice hermitienne définie positive.
  - b. Démontrer que A est inversible.
  - c. Montrer que toutes les sous-matrices principales de A sont hermitiennes définies positives.
  - d. En déduire que  $\mathbb{A}$  admet une unique factorisation  $\mathbb{WU}$ .

R. 4

a.  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est hermitienne définie positive si

$$\mathbb{A} = \mathbb{A}^* \text{ et } \forall \boldsymbol{u} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}, \langle \mathbb{A}\boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle > 0.$$

b.  $\mathbb{A}$  inversible est équivalent  $\ker \mathbb{A} = \{0\}.$ 

Soit  $\boldsymbol{x} \in \mathbb{C}^n$ , tel que  $\mathbb{A}\boldsymbol{x} = 0$ . Montrons que  $\boldsymbol{x} = 0$ .

Par l'absurde, supposons  $\boldsymbol{x} \neq 0$ . Comme A est hermitienne définie positive on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle > 0$$

ce qui n'est pas possible car  $\mathbb{A}\boldsymbol{x}=0$ , et  $\langle \mathbb{A}\boldsymbol{x},\boldsymbol{x}\rangle=0$ .

c. On écrit la matrice  $\mathbb{A}$  sous la forme de matrices blocs carrés  $2 \times 2$  dont le premier bloc diagonal est dans  $\mathcal{M}_k(\mathbb{C})$  et le second dans  $\mathcal{M}_{n-k}(\mathbb{C})$ .

$$\mathbb{A} = \left( \begin{array}{c|c} \Delta_k & \mathbb{A}_{1,2} \\ \mathbb{A}_{2,1} & \mathbb{A}_{2,2} \end{array} \right)$$

On veut démontrer que

$$\forall y \in \mathbb{C}^k \setminus \{0\}, \ \langle \Delta_k \boldsymbol{y}, \boldsymbol{y} \rangle > 0.$$

Soit  $y \in \mathbb{C}^k \setminus \{0\}$ . On note  $\boldsymbol{x} \in \mathbb{C}^n$  le vecteur tel que  $x_i = y_i$ ,  $\forall i \in [1, k]$  et  $x_i = 0$ ,  $\forall i \in [k+1, n]$ . On note que  $\boldsymbol{x} \neq 0$  car  $\boldsymbol{y} \neq 0$ . On a

$$\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \left(\begin{array}{c|c} \Delta_k & \mathbb{A}_{1,2} \\ \mathbb{A}_{2,1} & \mathbb{A}_{2,2} \end{array}\right) \left(\begin{array}{c} \boldsymbol{y} \\ \boldsymbol{O}_{n-k} \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} \Delta_k \boldsymbol{y} \\ \mathbb{A}_{2,1} \boldsymbol{y} \end{array}\right)$$

et donc

$$\left\langle \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \right\rangle = \left\langle \left( -\frac{\Delta_k \boldsymbol{y}}{\mathbb{A}_{2,1} \boldsymbol{y}} \right), \left( -\frac{\boldsymbol{y}}{O_{n-k}} \right) \right\rangle = \left\langle \Delta_k \boldsymbol{y}, \boldsymbol{y} \right\rangle.$$

Comme  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$ , et  $\mathbb{A}$  est hermitienne définie positive, on a  $\langle \mathbb{A}\mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle > 0$  et donc  $\langle \Delta_k \mathbf{y}, \mathbf{y} \rangle > 0$ .

d. Comme toutes les sous-matrices principales de  $\mathbb{A}$  sont hermitiennes définies positives, elles sont inversibles. D'après la  $\mathbf{Q.4}$ ,  $\mathbb{A}$  admet une factorisation  $\mathbb{WU}$  et d'après la  $\mathbf{Q.1}$ -c, elle est unique.