

EXAMEN DU 3 SEPTEMBRE 2012
durée : 1h30.

Sans documents, sans calculatrice, sans portable, ...

Tous les calculs doivent être justifiés.
Le barème est donné à titre indicatif.

EXERCICE 1 : E.D.O. [15.75 pts ramené à 12]

Q. 1 1. Que signifie les abréviations E.D.O.? [0.25 pts]

2. Donner la définition détaillée d'un problème de Cauchy vectoriel. [0.5 pts] ■

Pour résoudre numériquement un problème de Cauchy, différentes méthodes peuvent être utilisées. Dans le reste de l'exercice, nous allons nous focaliser sur les méthodes dites de **Prédiction-Correction**.

Q. 2 Rappeler brièvement le principe générale d'une méthode de **Prédiction-Correction**. [1 pts] ■

Q. 3 (Algo) Ecrire la fonction algorithmique REDPC2VEC permettant de résoudre un problème de Cauchy vectoriel par une méthode de type **Prédiction-Correction**, utilisant les deux schémas d'ordre 2 suivants

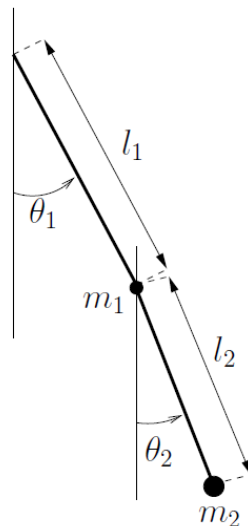
$$\mathbf{y}^{[n+1]} = \mathbf{y}^{[n]} + \frac{h}{2} \left(\mathbf{f}(t^{n+1}, \mathbf{y}^{[n+1]}) + \mathbf{f}(t^n, \mathbf{y}^{[n]}) \right) \quad (1)$$

et

$$\mathbf{y}^{[n+1]} = \mathbf{y}^{[n]} + h \mathbf{f} \left(t^n + \frac{h}{2}, \mathbf{y}^{[n]} + \frac{h}{2} \mathbf{f}(t^n, \mathbf{y}^{[n]}) \right) \quad (2)$$

[3 pts] ■

A la masse d'un pendule simple, on accroche un second pendule de manière à être dans la configuration suivante :



On peut montrer que les équations du mouvement (sans viscosité) sont données par :

$$\begin{aligned} (m_1 + m_2)l_1\theta_1''(t) + m_2l_2\theta_2''(t) \cos(\theta_1(t) - \theta_2(t)) + m_2l_2(\theta_2'(t))^2 \sin(\theta_1(t) - \theta_2(t)) + (m_1 + m_2)g \sin(\theta_1(t)) &= 0 \\ l_1\theta_1''(t) \cos(\theta_1(t) - \theta_2(t)) + l_2\theta_2''(t) - l_1(\theta_1'(t))^2 \sin(\theta_1(t) - \theta_2(t)) + g \sin(\theta_2(t)) &= 0 \end{aligned}$$

où m_1 , l_1 , m_2 et l_2 sont des constantes données correspondant aux masses et longueurs des pendules.

Q. 4 Montrer que les deux équations précédentes peuvent se mettre sous la forme

$$\mathbb{M}(t) \begin{pmatrix} \theta_1''(t) \\ \theta_2''(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1(t) \\ b_2(t) \end{pmatrix} \quad (3)$$

où

- $\mathbb{M}(t) \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ (matrice 2×2) dépendant uniquement de $\theta_1(t)$, $\theta_2(t)$, m_1 , m_2 , l_1 , l_2 ,
- $b_1(t) \in \mathbb{R}$ dépendant uniquement de $\theta_1(t)$, $\theta_2(t)$, $\theta_2'(t)$, m_1 , m_2 , l_2 ,
- $b_2(t) \in \mathbb{R}$ dépendant uniquement de $\theta_1(t)$, $\theta_2(t)$, $\theta_1'(t)$, l_1 .

On explicitera $\mathbb{M}(t)$, $b_1(t)$ et $b_2(t)$. [1 pts] ■

Q. 5 1. Démontrer que la matrice $\mathbb{M}(t)$ est inversible. [1 pts] ■

2. Calculer son inverse. [1 pts] ■

Q. 6 Pour simplifier les écritures, on pose

$$\mathbb{M}^{-1}(t) = \mathbb{P}(t) = \begin{pmatrix} P_{11}(t) & P_{12}(t) \\ P_{21}(t) & P_{22}(t) \end{pmatrix}.$$

Montrer que ce problème peut se mettre sous la forme d'un problème de Cauchy que l'on explicitera en fonction de $\mathbb{P}(t)$, $b_1(t)$ et $b_2(t)$. [2 pts] ■

Q. 7 (Matlab) 1. Ecrire la fonction Matlab `FCAUCHY` associée au problème de Cauchy de la question précédente et correspondant à la fonction de Cauchy. [2 pts] ■

2. Ecrire un programme Matlab permettant de résoudre numériquement, à l'aide des fonctions `REDPC2VEC` et `FCAUCHY`, le problème 3 avec conditions initiales. [3 pts] ■

3. Donner la(les) commande(s) permettant de représenter sur une figure les approximations de θ_1 et θ_1' et sur une autre les approximations de θ_2 et θ_2' . [1 pts] ■

EXERCICE 2 : E.D.P. [13.75 pts ramené à 11]

Soit le problème suivant

$$-u''(x) + c(x)u(x) = f(x), \forall x \in]a; b[, \quad (1)$$

$$u(a) = \alpha, \quad (2)$$

$$u'(b) = \beta. \quad (3)$$

- Q. 1** 1. Quelles sont les données du problème (1) à (3)? (préciser le type de chaque donnée : réel, entier, fonction, vecteur, ...) [0.5 pts]
2. Quelles sont les inconnues du problème (1) à (3)? (préciser le type) [0.25 pts]
3. Quelles sont les conditions initiales? [0.25 pts]
4. Quelles sont les conditions aux limites? [0.25 pts] ■

- Q. 2** Construire une discrétisation régulière de $[a; b]$ avec N pas de discrétisation en espace. [0.5 pts] ■

On note $x_i, i \in \llbracket 0, N \rrbracket$ cette discrétisation. On souhaite résoudre (1) à l'aide du schéma numérique

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{\Delta x^2} + c_i u_i = f_i. \quad (4)$$

- Q. 3** 1. Expliquer comment le schéma (4) a été obtenu à partir de (1) et préciser ce que représente les termes u_i, f_i, c_i et Δx ? [2 pts]
2. Donner l'ensemble \mathcal{E} des valeurs que peut prendre i dans le schéma (1). [1 pts]
3. Construire une discrétisation des conditions aux limites d'ordre 2 au moins. [2 pts]
4. Le schéma global est de quel ordre? Justifiez. [1 pts] ■

On note \mathbf{V} le vecteur de dimension $N + 1$, de composantes $\mathbf{V}_i = u_{i-1}, \forall i \in \llbracket 1, N + 1 \rrbracket$.

- Q. 4** Montrer que le vecteur \mathbf{V} est solution du système linéaire

$$\mathbb{A}\mathbf{V} = \mathbf{F} \quad (5)$$

en explicitant la matrice \mathbb{A} et le vecteur \mathbf{F} (préciser les dimensions). [3 pts] ■

- Q. 5** Ecrire un algorithme complet de résolution du problème (1) à (3) basé sur (5). (Utiliser au maximum les fonctions) [3 pts] ■