Méthodes Numériques II
Chapitre 3: Equations Différentielles Ordinaires
Exercices - épisode 2

version du 2025/02/13 à 05:06:22

Exercice 1

la **méthode de Heun** est donnée par

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{2}\boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}) + \frac{h}{2}\boldsymbol{f}\left(t^{n+1}, \boldsymbol{y}^{[n]} + h\boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]})\right).$$

Q. 1 *Ecrire la fonction algorithmique* REDHeunVec *permettant de résoudre un problème de Cauchy vectoriel par la méthode de Heun en utilisant au plus* $2N$ *évaluation de* $\boldsymbol{f}$. □

R. 1 Le schéma de Heun peut s'écrire sous la forme

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{2}(\boldsymbol{k}_1^n + \boldsymbol{k}_2^n)$$

avec

$$\begin{aligned} \boldsymbol{k}_1^n &= \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}) \\ \boldsymbol{k}_2^n &= \boldsymbol{f}(t^{n+1}, \boldsymbol{y}^{[n]} + h\boldsymbol{k}_1) \end{aligned}$$

L'algorithme de la fonction REDHeunVec s'écrit alors :

Algorithme 1: Fonction REDHeunVec : résolution d'un problème de Cauchy par le schéma de Heun

---

Données :
- $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0 + T] \times \mathbb{R}^d \longrightarrow \mathbb{R}^d$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
- t^0 : réel, temps initial
- T : réel > 0
- $\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^d$, donnée initiale
- N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat :
- $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
- $\boldsymbol{Y}$: matrice réelle de dimension $d \times (N+1)$, $\boldsymbol{Y}(:, n) = \boldsymbol{y}^{(n-1)}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

Fonction $[\boldsymbol{t}, \boldsymbol{Y}] \leftarrow$ REDHeunVec($f, t^0, T, \boldsymbol{y}^0, N$)
  $\boldsymbol{t} \leftarrow DirReg(t^0, t^0 + T, N)$
  $h \leftarrow (b - a)/N$
  $\boldsymbol{Y}(:, 1) \leftarrow \boldsymbol{y}^0$
  Pour $n \leftarrow 1$ **à** N **faire**
    $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n), \boldsymbol{Y}(:, n))$
    $\boldsymbol{k}_2 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n+1), \boldsymbol{Y}(:, n) + h\boldsymbol{k}_1)$
    $\boldsymbol{Y}(:, n+1) \leftarrow \boldsymbol{Y}(:, n) + (h/2) * (\boldsymbol{k}_1 + \boldsymbol{k}_2)$
  Fin Pour
Fin Fonction

Q. 2 *Ecrire un programme algorithmique permettant de retrouver numériquement l'ordre de cette méthode.* □

R. 2 Il est possible de vérifier/retrouver numériquement l'ordre du schéma de Heun. Pour celà on choisi un problème de Cauchy dont la solution exacte est connue et on calcule pour différentes valeurs de h (et donc différentes valeurs de N) le maximum de l'erreur commise entre la solution exacte et la solution numérique donnée par le schéma de Heun :

$$E(h) = \max_{n \in [\![0,N]\!]} \left\| \boldsymbol{y}(t^n) - \boldsymbol{y}^{[n]} \right\|_\infty$$

On représente ensuite la fonction $h \mapsto E(h)$. La méthode de Heun étant d'ordre 2, on a alors $E(h) = \mathcal{O}(h^2) \approx Ch^2$ quand h est suffisament petit. On utilise alors une échelle logarithmique pour représenter la courbe. En effet, on a

$$\log E(h) \approx \log(Ch^2) = \log(C) + 2\log(h)$$

En posant $X = \log(h)$ et $Y = \log E(h)$, coordonnées en échelle logarithmique, on a

$$Y \approx \log(C) + 2X$$

qui est l'équation d'une droite. La pente de cette droite est donc l'ordre de la méthode.

$t^0 \leftarrow 0$, $T \leftarrow 4\pi$,
$f : t, z \longrightarrow \cos(t) + 1$, $y_{ex} : t \longrightarrow \sin(t) + t$
$y^0 \leftarrow y_{ex}(t^0)$
$LN \leftarrow 100 : 50 : 1000$
$nLN \leftarrow \mathrm{length}(LN)$
$H \leftarrow \mathbb{0}_{nLN}$, ▷ pour stocker les h
$E \leftarrow \mathbb{0}_{nLN}$, ▷ pour stocker les erreurs
Pour $k \leftarrow 1$ **à** nLN **faire**
  $N \leftarrow LN(k)$
  $[t, y] \leftarrow \mathrm{REDHeunVec}(f, t^0, T, \boldsymbol{y}^0, N)$
  $E(k) \leftarrow \max(\mathrm{abs}(y - y_{ex}(t)))$
  $H(k) \leftarrow T/N$
Fin Pour
... ▷ Representation graphique

Exercice 2

la **méthode de Runge-Kutta d'ordre 4** est donnée par

$$\begin{array}{lcl}
\boldsymbol{k}_1^{[n]} & = & \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}) \\
\boldsymbol{k}_2^{[n]} & = & \boldsymbol{f}(t^n + \frac{h}{2}, \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{2}\boldsymbol{k}_1^{[n]}) \\
\boldsymbol{k}_3^{[n]} & = & \boldsymbol{f}(t^n + \frac{h}{2}, \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{2}\boldsymbol{k}_2^{[n]}) \\
\boldsymbol{k}_4^{[n]} & = & \boldsymbol{f}(t^n + h, \boldsymbol{y}^{[n]} + h\boldsymbol{k}_3^{[n]}) \\
\hline
\boldsymbol{y}^{[n+1]} & = & \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{6}(\boldsymbol{k}_1^{[n]} + 2\boldsymbol{k}_2^{[n]} + 2\boldsymbol{k}_3^{[n]} + \boldsymbol{k}_4^{[n]}).
\end{array}$$

Q. 1 *Ecrire une fonction algorithmique* REDRK4Vec *permettant de résoudre un problème de Cauchy vectoriel par la méthode de Runge-Kutta d'ordre 4.* □

R. 1 Il faut noter qu'il n'est pas nécessaire de stocker l'ensemble des vecteurs $\boldsymbol{k}_1^{[n]}, \dots, \boldsymbol{k}_4^{[n]}$, $n \in [\![1, N]\!]$. Pour minimiser l'occupation mémoire de l'ordinateur, à chaque itération, on calcule $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{k}_1^{[n]}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]})$, ... $\boldsymbol{k}_4 \leftarrow \boldsymbol{k}_4^{[n]}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]})$. L'algorithme de la fonction REDRK4Vec s'écrit alors :

Algorithme 2: Fonction REDRK4Vec : résolution d'un problème de Cauchy par le schéma de RK4

Données : $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0+T] \times \mathbb{R}^d \longrightarrow \mathbb{R}^d$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
t^0 : réel, temps initial
T : réel > 0
$\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^d$, donnée initiale
N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat : $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
$\boldsymbol{Y}$: matrice réelle de dimension $d \times (N+1)$, $\boldsymbol{Y}(:,n) = \boldsymbol{y}^{(n-1)}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

```
Fonction [t, Y] ← REDRK4Vec( f, t^0, T, y^0, N )
  t ← DirReg(t^0, t^0 + T, N)
  h ← (b − a)/N
  Y(:, 1) ← y^0
  Pour n ← 1 à N faire
    k_1 ← f(t(n), Y(:, n))
    k_2 ← f(t(n) + h/2, Y(:, n) + (h/2)k_1)
    k_3 ← f(t(n) + h/2, Y(:, n) + (h/2)k_2)
    k_4 ← f(t(n) + h, Y(:, n) + hk_3)
    Y(:, n + 1) ← Y(:, n) + (h/6) ∗ (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)
  Fin Pour
Fin Fonction
```

Q. 2 *Ecrire un programme algorithmique permettant de retrouver numériquement l'ordre de cette méthode.* □

R. 2 *voir aussi correction Exercice ??-Q2 : l'ordre 2 étant remplacé par 4 ici!* Il est possible de vérifier/retrouver numériquement l'ordre du schéma de Runge-Kutta 4. Pour celà on choisi un problème de Cauchy dont la solution exacte est connue et on calcule pour différentes valeurs de h (et donc différentes valeurs de N) le maximum de l'erreur commise entre la solution exacte et la solution numérique donnée par le schéma de Runge-Kutta 4 :

$$E(h) = \max_{n \in [\![0,N]\!]} \left\| \boldsymbol{y}(t^n) - \boldsymbol{y}^{[n]} \right\|_\infty$$

On représente ensuite la fonction $h \mapsto E(h)$. La méthode de Runge-Kutta 4 étant d'ordre 4, on a alors théoriquement $E(h) = \mathcal{O}(h^4) \approx Ch^4$ quand h est suffisament petit. On utilise alors une échelle logarithmique pour représenter la courbe. En effet, on a

$$\log E(h) \approx \log(Ch^4) = \log(C) + 4\log(h)$$

En posant $X = \log(h)$ et $Y = \log E(h)$, coordonnées en échelle logarithmique, on a

$$Y \approx \log(C) + 4X$$

qui est l'équation d'une droite. La pente de cette droite est donc l'ordre de la méthode.

$t^0 \leftarrow 0$, $T \leftarrow 4\pi$,
$f : t, z \longrightarrow \cos(t) + 1$, $y_{ex} : t \longrightarrow \sin(t) + t$
$y^0 \leftarrow y_{ex}(t^0)$
$LN \leftarrow 100 : 50 : 1000$
$nLN \leftarrow \text{length}(LN)$
$H \leftarrow \mathbb{0}_{nLN}$, ▷ pour stocker les h
$E \leftarrow \mathbb{0}_{nLN}$, ▷ pour stocker les erreurs
Pour $k \leftarrow 1$ **à** nLN **faire**
  $N \leftarrow LN(k)$
  $[t, y] \leftarrow \text{REDRK4Vec}(f, t^0, T, \boldsymbol{y}^0, N)$
  $E(k) \leftarrow \max(\text{abs}(y - y_{ex}(t)))$
  $H(k) \leftarrow T/N$
Fin Pour
... ▷ Representation graphique

Exercice 3

La **méthode de Adam-Bashforth d'ordre 4** explicite est donnée par

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{24}\left(55\boldsymbol{f}^{[n]} - 59\boldsymbol{f}^{[n-1]} + 37\boldsymbol{f}^{[n-2]} - 9\boldsymbol{f}^{[n-3]}\right). \tag{3.1}$$

avec $\boldsymbol{f}^{[n]} = \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]})$.

Q. 1 *Ecrire la fonction algorithmique REDAB4Vec permettant de résoudre un problème de Cauchy vectoriel par cette méthode.* □

R. 1 Soit $(t^{[n]})_{n=0}^N$ la discrétisation régulière de $[t^0, t^0 + T]$ avec $h = T/N$. On a donc $t^{[n]} = t^0 + nh$, $\forall n \in [\![0, N]\!]$.
On ne peut *utiliser* le schéma à pas multiples (3.1) que pour $n \geqslant 3$. On va alors utiliser un schéma à un pas d'ordre (au moins) 4 pour calculer les 4 premiers termes $\boldsymbol{y}^{[0]}$, $\boldsymbol{y}^{[1]}$, $\boldsymbol{y}^{[2]}$ et $\boldsymbol{y}^{[3]}$ nécessaire pour *démarrer* le schéma (3.1). On choisi par exemple la méthode de Runge-Kutta d'ordre 4 pour initialiser ces 4 termes. Deux possibilités :

- on réécrit le schéma de Runge-Kutta d'ordre 4 pour ces 4 premiers termes

$\boldsymbol{Y}(:, 1) \leftarrow \boldsymbol{y}^0$
Pour $n \leftarrow 1$ **à** 3 **faire**
  $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n), \boldsymbol{Y}(:, n))$
  $\boldsymbol{k}_2 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n) + h/2, \boldsymbol{Y}(:, n) + (h/2)\boldsymbol{k}_1)$
  $\boldsymbol{k}_3 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n) + h/2, \boldsymbol{Y}(:, n) + (h/2)\boldsymbol{k}_2)$
  $\boldsymbol{k}_4 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n) + h, \boldsymbol{Y}(:, n) + h\boldsymbol{k}_3)$
  $\boldsymbol{Y}(:, n+1) \leftarrow \boldsymbol{Y}(:, n) + (h/6) * (\boldsymbol{k}_1 + 2\boldsymbol{k}_2 + 2\boldsymbol{k}_3 + \boldsymbol{k}_4)$
Fin Pour

- on utilise la fonction REDRK4Vec avec ses paramètres d'entrées judicieusement choisis :

$[\boldsymbol{t}_{ini}, \boldsymbol{Y}_{ini}] \leftarrow \text{REDRK4Vec}(f, t^0, t^0 + 3 * h, \boldsymbol{y}^0, 3)$
Pour $n \leftarrow 1$ **à** 4 **faire**
  $\boldsymbol{Y}(:, n) \leftarrow \boldsymbol{Y}_{ini}(:, n)$
Fin Pour

En choisissant cette dernière solution, l'algorithme de la fonction REDAB4Vec s'écrit alors :

Algorithme 3: Fonction REDAB4Vec : résolution d'un problème de Cauchy par le schéma explicite d'Adams-Bashforth d'ordre 4

Données : $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0+T] \times \mathbb{R}^d \longrightarrow \mathbb{R}^d$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
t^0 : réel, temps initial
T : réel > 0
$\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^d$, donnée initiale
N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat : $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
$\boldsymbol{Y}$: matrice réelle de dimension $d \times (N+1)$, $\boldsymbol{Y}(:,n) = \boldsymbol{y}^{(n-1)}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

Fonction $[\boldsymbol{t}, \boldsymbol{Y}] \leftarrow$ REDAB4Vec($f, t^0, T, \boldsymbol{y}^0, N$)
  $\boldsymbol{t} \leftarrow$ DisReg(t^0, t^0+T, N)
  $h \leftarrow (b-a)/N$
  $[\boldsymbol{t}_{ini}, \boldsymbol{Y}_{ini}] \leftarrow$ REDRK4Vec$(f, t^0, t^0+3*h, \boldsymbol{y}^0, 3)$
  Pour $n \leftarrow 1$ **à** 4 **faire**
    $\boldsymbol{Y}(:,n) \leftarrow \boldsymbol{Y}_{ini}(:,n)$
  Fin Pour
  $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(3), \boldsymbol{Y}(:,3))$
  $\boldsymbol{k}_2 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(2), \boldsymbol{Y}(:,2))$
  $\boldsymbol{k}_3 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(1), \boldsymbol{Y}(:,1))$
  Pour $n \leftarrow 4$ **à** N **faire**
    $\boldsymbol{k}_0 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n), \boldsymbol{Y}(:,n))$
    $\boldsymbol{Y}(:,n+1) \leftarrow \boldsymbol{Y}(:,n) + (h/24)*(55*\boldsymbol{k}_0 - 59*\boldsymbol{k}_1 + 37*\boldsymbol{k}_2 - 9*\boldsymbol{k}_3)$
    $\boldsymbol{k}_3 \leftarrow \boldsymbol{k}_2$, $\boldsymbol{k}_2 \leftarrow \boldsymbol{k}_1$, $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{k}_0$
  Fin Pour
Fin Fonction

Exercice 4

On pose $\boldsymbol{f}^{[n]} = \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]})$. La **méthode de Adams-Bashforth d'ordre 4** explicite est donnée par

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{24}\left(55\boldsymbol{f}^{[n]} - 59\boldsymbol{f}^{[n-1]} + 37\boldsymbol{f}^{[n-2]} - 9\boldsymbol{f}^{[n-3]}\right)$$

et la **méthode de Adams-Moulton d'ordre 4** implicite par

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{24}\left(9\boldsymbol{f}^{[n+1]} + 19\boldsymbol{f}^{[n]} - 5\boldsymbol{f}^{[n-1]} + \boldsymbol{f}^{[n-2]}\right)$$

avec $\boldsymbol{f}^{[n]} = \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]})$.

Q. 1 *Ecrire la fonction algorithmique* REDPC4Vec *permettant de résoudre un problème de Cauchy (vectoriel) par une méthode de prédiction-correction utilisant ces deux schémas. On minimisera le nombre d'appel à la fonction* $\boldsymbol{f}$ *dans la boucle principale.* □

R. 1 On utilise le schéma de Runge-Kutta d'ordre 4 pour initialiser les 4 premières valeurs. Ensuite on utilise comme prédicteur le schéma explicite et comme correcteur le schéma implicite. Le principe est donc

- Calcul à l'aide du prédicteur :

$$\hat{\boldsymbol{y}}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{h}{24}\left(55\boldsymbol{f}^{[n]} - 59\boldsymbol{f}^{[n-1]} + 37\boldsymbol{f}^{[n-2]} - 9\boldsymbol{f}^{[n-3]}\right)$$

- Calcul à l'aide du correcteur :

$$\begin{aligned} \hat{\boldsymbol{f}}^{[n+1]} &= \boldsymbol{f}(t^{n+1}, \hat{\boldsymbol{y}}^{[n+1]}) \\ \boldsymbol{y}^{[n+1]} &= \boldsymbol{y}^{[n]} + \tfrac{h}{24}\left(9\hat{\boldsymbol{f}}^{[n+1]} + 19\boldsymbol{f}^{[n]} - 5\boldsymbol{f}^{[n-1]} + \boldsymbol{f}^{[n-2]}\right) \end{aligned}$$

L'algorithme de la fonction REDPC4Vec s'écrit alors :

Algorithme 4: Fonction REDPC4Vec : résolution d'un problème de Cauchy par prédiction-correction (Adams-Bashforth/Adams-Moulton) d'ordre 4

Données : $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0+T] \times \mathbb{R}^d \longrightarrow \mathbb{R}^d$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
t^0 : réel, temps initial
T : réel > 0
$\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^d$, donnée initiale
N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat : $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
$\boldsymbol{Y}$: matrice réelle de dimension $d \times (N+1)$, $\boldsymbol{Y}(:,n) = \boldsymbol{y}^{(n-1)}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

Fonction $[\boldsymbol{t}, \boldsymbol{Y}] \leftarrow$ REDPC4Vec($f, t^0, T, \boldsymbol{y}^0, N$)
  $\boldsymbol{t} \leftarrow DisReg(t^0, t^0+T, N)$
  $h \leftarrow (b-a)/N$
  $[\boldsymbol{t}_{ini}, \boldsymbol{Y}_{ini}] \leftarrow$ REDRK4Vec$(f, t^0, t^0 + 3*h, \boldsymbol{y}^0, 3)$
  Pour $n \leftarrow 1$ **à** 4 **faire**
    $\boldsymbol{Y}(:,n) \leftarrow \boldsymbol{Y}_{ini}(:,n)$
  Fin Pour
  $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(3), \boldsymbol{Y}(:,3))$
  $\boldsymbol{k}_2 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(2), \boldsymbol{Y}(:,2))$
  $\boldsymbol{k}_3 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(1), \boldsymbol{Y}(:,1))$
  Pour $n \leftarrow 4$ **à** N **faire**
    $\boldsymbol{k}_0 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n), \boldsymbol{Y}(:,n))$
    $\hat{\boldsymbol{Y}} \leftarrow \boldsymbol{Y}(:,n) + (h/24)*(55*\boldsymbol{k}_0 - 59*\boldsymbol{k}_1 + 37*\boldsymbol{k}_2 - 9*\boldsymbol{k}_3)$
    $\hat{\boldsymbol{F}} \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n+1), \hat{\boldsymbol{Y}})$
    $\boldsymbol{Y}(:,n+1) \leftarrow \boldsymbol{Y}(:,n) + (h/24)*(9*\hat{\boldsymbol{F}} + 19*\boldsymbol{k}_0 - 5*\boldsymbol{k}_1 + \boldsymbol{k}_2)$
    $\boldsymbol{k}_3 \leftarrow \boldsymbol{k}_2$
    $\boldsymbol{k}_2 \leftarrow \boldsymbol{k}_1$
    $\boldsymbol{k}_1 \leftarrow \boldsymbol{k}_0$
  Fin Pour
Fin Fonction

EXERCICE 5 : Examen du 4 avril 2023, partie E.D.O.

Q. 1 a. *Que signifie l'abréviation E.D.O.?*

b. *Donner la définition détaillée d'un problème de Cauchy* ***vectoriel****.*

c. *Quelles sont les données d'un problème de Cauchy* ***vectoriel****?*

d. Que cherche-t'on?

□

R. 1 a. Equation Différentielle Ordinaire

b. Un problème de Cauchy vectoriel consiste à déterminer la fonction $\boldsymbol{y} : [t^0, t^0 + T] \longrightarrow \mathbb{R}^m$ solution de

$$\begin{cases} \boldsymbol{y}'(t) &= \boldsymbol{f}(t, \boldsymbol{y}(t)), \quad \forall t \in [t^0, t^0 + T], \\ \boldsymbol{y}(t^0) &= \boldsymbol{y}_0 \in \mathbb{R}^m, \end{cases}$$

avec $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0 + T] \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$ donné.

c. les données d'un problème de Cauchy vectoriel sont

- $t^0 \in \mathbb{R}$,
- $T \in \mathbb{R}^{+*}$,
- $\boldsymbol{y}_0 \in \mathbb{R}^m$,
- $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0 + T] \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$.

d. On cherche la fonction $\boldsymbol{y} : [t^0, t^0 + T] \longrightarrow \mathbb{R}^m$

Q. 2 *Ecrire une fonction algorithmique* `DisReg` *permettant de d'obtenir une discrétisation régulière de l'intervalle* $[a, b]$ *(*$a < b$*) en* $n + 1$ *points.*

□

R. 2 Une discrétisation régulière de l'intervalle $[a, b]$ avec N pas (constant) de discrétisation est donnée par

$$t^n = a + nh, \ \forall n \in [\![0, N]\!], \quad \text{avec } h = \frac{b-a}{N}.$$

Algorithme 5: Fonction DisReg retournant une discrétisation régulière de l'intervalle $[a, b]$

Données : a, b : deux réels, $a < b$
N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).
Résultat : $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$

Fonction $\boldsymbol{t} \leftarrow$ DisReg(a, b, N)
  $h \leftarrow (b - a)/N$
  Pour $n \leftarrow 0$ **à** N **faire**
    $\boldsymbol{t}(n + 1) \leftarrow a + n * h$
  Fin Pour
Fin Fonction

On souhaite résoudre numériquement un problème de Cauchy par un schéma explicite à un pas (constant) du type

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + h\boldsymbol{\Phi}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}, h). \tag{5.2}$$

La fonction $\boldsymbol{\Phi}$ associée à une méthode de Runge-Kutta à q évaluations de $\boldsymbol{f}$ (fonction associée au problème de Cauchy) peut s'écrire sous la forme :

$$\boldsymbol{\Phi}(t, \boldsymbol{y}, h) = \sum_{i=1}^{q} c_i \boldsymbol{k}^{[i]}(t, \boldsymbol{y}, h)$$

avec

$$\boldsymbol{k}^{[i]}(t,\boldsymbol{y},h)=\boldsymbol{f}\left(t+ha_i,y+h\sum_{j=1}^{q}b_{i,j}\boldsymbol{k}^{[j]}(t,\boldsymbol{y},h)\right),\ 1\leqslant i\leqslant q$$

que l'on peut représenter sous la forme d'un tableau dit **tableau de Butcher** :

$$\begin{array}{c|c} \boldsymbol{a} & \mathbb{B} \\ \hline & \boldsymbol{c}^t \end{array} \tag{5.3}$$

avec $\mathbb{B}=(b_{i,j})_{i,j\in[\![1,q]\!]}\in\mathcal{M}_{q,q}(\mathbb{R})$, $\boldsymbol{a}=(a_i)_{i\in[\![1,q]\!]}\in\mathbb{R}^q$ et $\boldsymbol{c}=(c_i)_{i\in[\![1,q]\!]}\in\mathbb{R}^q$.
On prend pour tableau de Butcher:

$$\begin{array}{c|ccc} 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{5} & \frac{1}{5} & 0 & 0 \\ 1 & -\frac{13}{7} & \frac{20}{7} & 0 \\ \hline & -\frac{1}{3} & \frac{25}{24} & \frac{7}{24} \end{array} \tag{5.4}$$

Q. 3 *Ecrire explicitement et en détail le schéma de Runge-Kutta associé au tableau de Butcher (5.4). On admettra que ce schéma est d'ordre* 3. □

R. 3 On a, par identification, $q=3$ ainsi que

$$\boldsymbol{a}=\left(0,\frac{1}{5},1\right),\ \boldsymbol{c}=\left(-\frac{1}{3},\frac{25}{24},\frac{7}{24}\right)\ \text{et}\ \mathbb{B}=\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{5} & 0 & 0 \\ -\frac{13}{7} & \frac{20}{7} & 0 \end{pmatrix}.$$

On obtient alors

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]}=\boldsymbol{y}^{[n]}+h\boldsymbol{\Phi}(t^n,\boldsymbol{y}^{[n]},h)$$

avec

$$\begin{aligned}\boldsymbol{\Phi}(t,\boldsymbol{y},h) &= \sum_{i=1}^{q}c_i\boldsymbol{k}^{[i]}(t,\boldsymbol{y},h)\\ &= c_1\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)+c_2\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h)+c_3\boldsymbol{k}^{[3]}(t,\boldsymbol{y},h)\\ &= -\frac{1}{3}\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)+\frac{25}{24}\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h)+\frac{7}{24}\boldsymbol{k}^{[3]}(t,\boldsymbol{y},h)\end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned}\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h) &= \boldsymbol{f}\left(t+ha_1,y+h\sum_{j=1}^{q}b_{1,j}\boldsymbol{k}^{[j]}(t,\boldsymbol{y},h)\right)\\ &= \boldsymbol{f}\left(t,y+h\big(b_{1,1}\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)+b_{1,2}\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h)+b_{1,3}\boldsymbol{k}^{[3]}(t,\boldsymbol{y},h)\big)\right)\\ &= \boldsymbol{f}\left(t,y\right),\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h) &= \boldsymbol{f}\left(t+ha_2,y+h\sum_{j=1}^{q}b_{2,j}\boldsymbol{k}^{[j]}(t,\boldsymbol{y},h)\right)\\ &= \boldsymbol{f}\left(\frac{1}{5}h+t,y+h\big(b_{2,1}\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)+b_{2,2}\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h)+b_{2,3}\boldsymbol{k}^{[3]}(t,\boldsymbol{y},h)\big)\right)\\ &= \boldsymbol{f}\left(\frac{1}{5}h+t,y+\frac{1}{5}h\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)\right),\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\boldsymbol{k}^{[3]}(t,\boldsymbol{y},h) &= \boldsymbol{f}\left(t+ha_3,y+h\sum_{j=1}^{q}b_{3,j}\boldsymbol{k}^{[j]}(t,\boldsymbol{y},h)\right)\\ &= \boldsymbol{f}\left(h+t,y+h\big(b_{3,1}\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)+b_{3,2}\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h)+b_{3,3}\boldsymbol{k}^{[3]}(t,\boldsymbol{y},h)\big)\right)\\ &= \boldsymbol{f}\left(h+t,y+-\frac{13}{7}h\boldsymbol{k}^{[1]}(t,\boldsymbol{y},h)+\frac{20}{7}h\boldsymbol{k}^{[2]}(t,\boldsymbol{y},h)\right).\end{aligned}$$

En résumé, le schéma peut s'écrire :

$$\left\{\begin{array}{lcl} \boldsymbol{y}^{[n+1]} & = & \boldsymbol{y}^{[n]} + -\frac{1}{24}h(8\,\boldsymbol{k}_1 - 25\,\boldsymbol{k}_2 - 7\,\boldsymbol{k}_3) \\ \text{avec} & & \boldsymbol{k}_1 = \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}), \\ & & \boldsymbol{k}_2 = \boldsymbol{f}(t^n + \frac{1}{5}h, \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{1}{5}h\boldsymbol{k}_1), \\ & & \boldsymbol{k}_3 = \boldsymbol{f}(t^n + h, \boldsymbol{y}^{[n]} + h(-\frac{13}{7}\boldsymbol{k}_1 + \frac{20}{7}\boldsymbol{k}_2)), \\ \boldsymbol{y}^{[0]} & & \text{donné.} \end{array}\right.$$

Un autre schéma de Runge-Kutta d'ordre 3 pour la résolution d'un problème de Cauchy vectoriel est donné par

$$\left\{\begin{array}{lcl} \boldsymbol{y}^{[n+1]} & = & \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{1}{36}h(3\,\boldsymbol{k}_1 + 25\,\boldsymbol{k}_2 + 8\,\boldsymbol{k}_3) \\ \text{avec} & & \boldsymbol{k}_1 = \boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}), \\ & & \boldsymbol{k}_2 = \boldsymbol{f}(t^n + \frac{2}{5}h, \boldsymbol{y}^{[n]} + \frac{2}{5}h\boldsymbol{k}_1), \\ & & \boldsymbol{k}_3 = \boldsymbol{f}(t^n + h, \boldsymbol{y}^{[n]} + h(-\frac{7}{8}\boldsymbol{k}_1 + \frac{15}{8}\boldsymbol{k}_2)), \\ \boldsymbol{y}^{[0]} & & \text{donné.} \end{array}\right. \tag{5.5}$$

Q. 4 *[Algorithmique] Ecrire la fonction algorithmique* RedRK3 *permettant de résoudre un problème de Cauchy vectoriel par le schéma* (5.5). □

R. 4 L'algorithme de la fonction REDRK3Vec s'écrit alors :

Algorithme 6: Fonction REDRK3Vec : résolution d'un problème de Cauchy par le schéma de RK3

Données :
- $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0 + T] \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
- t^0 : réel, temps initial
- T : réel > 0
- $\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^m$, donnée initiale
- N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat :
- $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
- $\mathbb{Y}$: matrice réelle de dimension $m \times (N+1)$, $\mathbb{Y}(:, n) = \boldsymbol{y}^{(n-1)}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

```
1:  Fonction [t, Y] ← REDRK3Vec( f, t^0, T, y^0, N )
2:     t ← DisReg(t^0, t^0 + T, N)
3:     h ← (b − a)/N
4:     Y(:, 1) ← y^0
5:     Pour n ← 1 à N faire
6:        k_1 ← f(t(n) , Y(:, n))
7:        k_2 ← f(t(n) + 2 ∗ h/5 , Y(:, n) + (2 ∗ h/5) ∗ k_1)
8:        k_3 ← f(t(n + 1) , Y(:, n) + h ∗ (−7/8 ∗ k_1 + 15/8 ∗ k_2))      ▷ t(n) + h = t(n + 1)
9:        Y(:, n + 1) ← Y(:, n) + (h/36) ∗ (3 ∗ k_1 + 25 ∗ k_2 + 8 ∗ k_3)
10:    Fin Pour
11: Fin Fonction
```

Un schéma explicite, à **pas multiples**, et d'ordre 3 est donné par

$$\boldsymbol{y}^{[n+1]} = \boldsymbol{y}^{[n]} + h\left(\frac{23}{12}\boldsymbol{f}(t^n, \boldsymbol{y}^{[n]}) - \frac{4}{3}\boldsymbol{f}(t^{n-1}, \boldsymbol{y}^{[n-1]}) + \frac{5}{12}\boldsymbol{f}(t^{n-2}, \boldsymbol{y}^{[n-2]})\right) \tag{5.6}$$

Q. 5 *Expliquez en détail comment résoudre un problème de Cauchy vectoriel par le schéma* (5.6). *Un soin particulier sera apporté à l'«initialisation».* □

R. 5 Dans ce schéma, $(t^n)_{n=0}^N$ est la discrétisation régulière de $[t^0, t^0+T]$ avec N pas de discrétisation, $h = T/N$.
Le schéma (5.6) est à 3 pas, il est donc nécessaire de connaitre $\boldsymbol{y}^{[0]}$, $\boldsymbol{y}^{[1]}$ et $\boldsymbol{y}^{[2]}$ pour ensuite utiliser (5.6) en prenant successivement $n = 2, 3, \ldots, N-1$ ce qui permet alors de déterminer successivement $\boldsymbol{y}^{[3]}, \boldsymbol{y}^{[4]}, \ldots, \boldsymbol{y}^{[N]}$.
La donnée initiale $\boldsymbol{y}^{[0]}$ étant connu, il nous faut calculer $\boldsymbol{y}^{[1]}$ et $\boldsymbol{y}^{[2]}$. Pour celà on utilise un schéma à un pas, au moins du même ordre (3 ici). On peut donc utiliser la fonction REDRK3Vec pour calculer ces trois premiers termes en faisant attention à bien calculer ceux-ci aux temps t^0, $t^1 = t^0 + h$, et $t^2 = t^0 + 2h$. On utilise donc la fonction REDRK3Vec de la manière suivante:

$$[\boldsymbol{t}_{ini}, \mathbb{Y}_{ini}] \leftarrow \text{REDRK3Vec}(f, t^0, t^0 + 2*h, \boldsymbol{y}_0, 2).$$

On a alors $\boldsymbol{t}_{ini} \in \mathbb{R}^3$, $\mathbb{Y}_{ini} \in \mathcal{M}_{m,3}(\mathbb{R})$ avec

$$\boldsymbol{t}_{ini}(1) = t^0, \;\; \boldsymbol{t}_{ini}(2) = t^0 + h \text{ et } \boldsymbol{t}_{ini}(3) = t^0 + 2*h$$

et

$$\mathbb{Y}_{ini}(:,1) \approx \boldsymbol{y}(t^0), \;\; \mathbb{Y}_{ini}(:,2) \approx \boldsymbol{y}(t^0+h) \text{ et } \mathbb{Y}_{ini}(:,3) \approx \boldsymbol{y}(t^0+2h).$$

Q. 6 *[Algorithmique] Ecrire la fonction algorithmique* RedPM3 *permettant de résoudre un problème de Cauchy (vectoriel) par le schéma* (5.6).

□

R. 6 Voici un algorithme possible:

Algorithme 7: Fonction REDPM3Vec : résolution d'un problème de Cauchy par le schéma explicite à pas multiples d'ordre 3

Données :
- $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0+T] \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
- t^0 : réel, temps initial
- T : réel > 0
- $\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^m$, donnée initiale
- N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat :
- $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
- $\mathbb{Y}$: matrice réelle de dimension $m \times (N+1)$, $\mathbb{Y}(:,n) = \boldsymbol{y}^{[n-1]}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

```
Fonction [t, Y] ← REDPM3Vec( f, t^0, T, y^0, N )
   t ← DisReg(t^0, t^0 + T, N)
   h ← T/N
   [t_ini, Y_ini] ← REDRK3Vec(f, t^0, t^0 + 2*h, y^0, 2)
   Pour n ← 1 à 3 faire
      Y(:, n) ← Y_ini(:, n)
   Fin Pour
   Pour n ← 3 à N faire
      f_0 ← f(t(n), Y(:, n))
      f_1 ← f(t(n − 1), Y(:, n − 1))
      f_2 ← f(t(n − 2), Y(:, n − 2))
      Y(:, n + 1) ← Y(:, n) + (h/12) * (23 * f_0 − 16 * f_1 + 5 * f_2)
   Fin Pour
Fin Fonction
```

Une autre version minimisant le nombre d'appels à la fonction $\boldsymbol{f}$ est donné par

Algorithme 8: Fonction REDPM3VecV1 : résolution d'un problème de Cauchy par le schéma explicite à pas multiples d'ordre 3 en minimisant le nombre d'appels à la fonction $\boldsymbol{f}$

Données :
- $\boldsymbol{f}$: $\boldsymbol{f} : [t^0, t^0+T] \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$ fonction d'un problème de Cauchy (scalaire)
- t^0 : réel, temps initial
- T : réel > 0
- $\boldsymbol{y}^0$: un vecteur de $\mathbb{R}^m$, donnée initiale
- N : un entier non nul (nombre de pas de discrétisation).

Résultat :
- $\boldsymbol{t}$: vecteur de $\mathbb{R}^{N+1}$, $\boldsymbol{t}(n) = t^{n-1}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$
- $\mathbb{Y}$: matrice réelle de dimension $m \times (N+1)$, $\mathbb{Y}(:,n) = \boldsymbol{y}^{[n-1]}$, $\forall n \in [\![1, N+1]\!]$

Fonction $[\boldsymbol{t}, \mathbb{Y}] \leftarrow$ REDPM3VecV1($\boldsymbol{f}, t^0, T, \boldsymbol{y}^0, N$)
  $\boldsymbol{t} \leftarrow$ DisReg(t^0, t^0+T, N)
  $h \leftarrow T/N$
  $[\boldsymbol{t}_{ini}, \mathbb{Y}_{ini}] \leftarrow$ REDRK3Vec$(\boldsymbol{f}, t^0, t^0 + 2*h, \boldsymbol{y}^0, 2)$
  Pour $n \leftarrow 1$ **à** 3 **faire**
    $\mathbb{Y}(:,n) \leftarrow \mathbb{Y}_{ini}(:,n)$
  Fin Pour
  $\boldsymbol{f}_1 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(2), \mathbb{Y}(:,2))$
  $\boldsymbol{f}_2 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(1), \mathbb{Y}(:,1))$
  Pour $n \leftarrow 3$ **à** N **faire**
    $\boldsymbol{f}_0 \leftarrow \boldsymbol{f}(\boldsymbol{t}(n), \mathbb{Y}(:,n))$
    $\mathbb{Y}(:,n+1) \leftarrow \mathbb{Y}(:,n) + (h/12) * \left(23 * \boldsymbol{f}_0 - 16 * \boldsymbol{f}_1 + 5 * \boldsymbol{f}_2\right)$
    $\boldsymbol{f}_2 \leftarrow \boldsymbol{f}_1$
    $\boldsymbol{f}_1 \leftarrow \boldsymbol{f}_0$
  Fin Pour
Fin Fonction

Application: Soit le système d'E.D.O. suivant

$$\begin{cases} \ddot{x}_1(t) - \nu_1(\dot{x}_2(t) - \dot{x}_1(t)) + x_2(t) &= \cos(t) \quad (5.7a) \\ \ddot{x}_2(t) - \nu_2(\dot{x}_1(t) - \dot{x}_2(t)) + x_1(t) &= \sin(t) \quad (5.7b) \end{cases}$$

On veut résoudre numériquement ce système d'E.D.O. avec pour données initiales $x_1(0) = 1$, $\dot{x}_1(0) = 0$, $x_2(0) = -1$, $\dot{x}_2(0) = 1/2$. Le temps final T sera égal à 10.

Q. 7 *Ecrire le problème précédent sous la forme d'un problème de Cauchy.* □

R. 7 C'est un système de deux E.D.O couplées: elles dépendent l'une de l'autre. Les deux E.D.O. oyant un terme en dérivée seconde, elles sont d'ordre 2. On va donc pouvoir *transformer* chacune des E.D.O. en deux E.D.O. d'ordre 1, pour aboutir à un système de 4 E.D.O. d'ordre 1.
On pose, par exemple,

$$\boldsymbol{y}(t) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \\ y_3(t) \\ y_4(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_1'(t) \\ x_2'(t) \end{pmatrix}.$$

Il aurait aussi été possible de prendre

$$\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_1'(t) \\ x_2(t) \\ x_2'(t) \end{pmatrix} \text{ ou } \begin{pmatrix} x_1'(t) \\ x_2'(t) \\ x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} \text{ ou } \ldots$$

Avec notre choix, on a

$$\begin{aligned}
\boldsymbol{y}'(t) &= \begin{pmatrix} x_1'(t) \\ x_2'(t) \\ x_1''(t) \\ x_2''(t) \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} y_3(t) \\ y_4(t) \\ \nu_1(x_2'(t) - x_1'(t)) - x_2(t) + \cos(t) \\ \nu_2(x_1'(t) - x_2'(t)) - x_1(t) + \sin(t) \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} y_3(t) \\ y_4(t) \\ \nu_1(y_4(t) - y_3(t)) - y_2(t) + \cos(t) \\ \nu_2(y_3(t) - y_4(t)) - y_1(t) + \sin(t) \end{pmatrix} = \boldsymbol{f}(t, \boldsymbol{y}(t)).
\end{aligned}$$

Le problème de Cauchy associé est donc

trouver la fonction $\boldsymbol{y} : [0, T] \longrightarrow \mathbb{R}^4$ vérifiant

$$\begin{aligned}
\boldsymbol{y}'(t) &= \boldsymbol{f}(t, \boldsymbol{y}(t)), \quad \forall t \in [0, T] \\
\boldsymbol{y}(0) &= \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4
\end{aligned}$$

avec

$$\begin{array}{rccl}
\boldsymbol{f} : & [0, T] \times \mathbb{R}^4 & \longrightarrow & \mathbb{R}^4 \\
& (t, \boldsymbol{z}) & \longmapsto & \begin{pmatrix} z_3 \\ z_4 \\ \nu_1(z_4 - z_3) - z_2 + \cos(t) \\ \nu_2(z_3 - z_4) - z_1 + \sin(t) \end{pmatrix}
\end{array}$$

Q. 8 *[Algorithmique] Ecrire un algorithme complet permettant de résoudre* (5.7a)-(5.7b) *avec les données initiales spécifiées. On prendra $\nu_1 = 1/4$ et $\nu_2 = 1/3$. Ce programme devra aussi représenter les approximations des fonctions x_1 et x_2. On utilisera pour celà la fonction* Plot(X, Y) *qui relie les points $(X(i), Y(i))$ contenus dans les deux tableaux de même taille X et Y (function similaire à la fonction* `plot` *de Matlab).* □

R. 8 Voici le programme algorithmique complet:

1: $T \leftarrow 10$
2: $\nu_1 \leftarrow 1/4$, $\nu_2 \leftarrow 1/3$,
3: $\begin{array}{rccl} \boldsymbol{f} : & [0, T] \times \mathbb{R}^4 & \longrightarrow & \mathbb{R}^4 \\ & (t, \boldsymbol{z}) & \longmapsto & \begin{pmatrix} z_3 \\ z_4 \\ \nu_1(z_4 - z_3) - z_2 + \cos(t) \\ \nu_2(z_3 - z_4) - z_1 + \sin(t) \end{pmatrix} \end{array}$
4: $[\boldsymbol{t}, \mathbb{Y}] \leftarrow$ REDPM3Vec$\left(\boldsymbol{f}, 0, T, \begin{pmatrix} 1, \\ -1 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix}, 1000\right)$
5: Plot$(\boldsymbol{t}, \mathbb{Y}(1, :))$ ▷ Représentation de la fonction x_1
6: Plot$(\boldsymbol{t}, \mathbb{Y}(2, :))$ ▷ Représentation de la fonction x_2
