

EXAMEN DU 9 SEPTEMBRE 2015  
durée : 1h30.

Sans documents, sans calculatrice, sans portable, ...

**EXERCICE 1 : 6 points**

On note  $x_i = a + ih$ ,  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , une discrétisation régulière de l'intervalle  $[a, b]$ . Soit une fonction  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  suffisamment régulière. On suppose que les  $y_i$  sont donnés par

$$y_i = f(x_i), \quad \forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket. \quad (1)$$

**Q. 1 (Matlab)** *Ecrire une fonction (Matlab) DISREG permettant de retourner l'ensemble des  $(x_i)_{i \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ .* ■

On rappelle le théorème suivant

**Théorème 1 (Taylor-Lagrange)** *On suppose que  $f \in \mathcal{C}^{n+1}$  sur  $I$  un intervalle de  $\mathbb{R}$ . Soit  $\bar{x} \in I$  et  $h \in \mathbb{R}$  tel que  $\bar{x} + h$  appartienne à  $I$ , on a*

$$f(\bar{x} + h) = f(\bar{x}) + \sum_{k=1}^n \frac{h^k}{k!} f^{(k)}(\bar{x}) + \mathcal{O}(h^{n+1}) \quad (2)$$

**Q. 2 (mathématiques)** 1. *En utilisant (1) et les formules de Taylor en  $x_{i+1}$  et  $x_{i-1}$ , montrer que,  $\forall i \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$ ,*

$$f'(x_i) = \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{2h} + \mathcal{O}(h^2) \quad (3)$$

2. *En utilisant (1) et les formules de Taylor en  $x_{i+1}$  et  $x_{i+2}$ , montrer que,  $\forall i \in \llbracket 0, n-2 \rrbracket$ ,*

$$f'(x_i) = \frac{-3y_i + 4y_{i+1} - y_{i+2}}{2h} + \mathcal{O}(h^2) \quad (4)$$

3. *En utilisant (1) et les formules de Taylor en  $x_{i-1}$  et  $x_{i-2}$ , montrer que,  $\forall i \in \llbracket 2, n \rrbracket$ ,*

$$f'(x_i) = \frac{3y_i - 4y_{i-1} + y_{i-2}}{2h} + \mathcal{O}(h^2) \quad (5)$$

**Q. 3 (algorithmique)** *A partir des formules précédentes, écrire une fonction (algorithmique ou Matlab) DERIVE2 permettant de calculer des approximations d'ordre 2 de  $f'(x_i)$  pour  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ .* ■

**EXERCICE 2 : 7 points**

Soient  $t, z$  deux réels,  $m, n, p, q$  des entiers strictement supérieurs à 1,  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$  un vecteur de  $\mathbb{R}^n$ ,  $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_p)$  un vecteur de  $\mathbb{R}^p$  et  $\mathbf{w} = (w_1, \dots, w_q)$  un vecteur de  $\mathbb{R}^q$ .

Soit  $\alpha$  le réel défini par

$$\alpha = \sum_{k=1}^p \left( (y_k + k) \prod_{j=1}^n (x_j + k/j) \right).$$

**Q. 1** 1. *Quelles sont les données nécessaires et suffisantes permettant de calculer  $\alpha$ ? Préciser les types et les dimensions.*

2. *Ecrire la fonction **SP** (algorithmique ou Matlab) permettant de calculer  $\alpha$ . Toutes les données seront passées en paramètre à la fonction.*

3. Ecrire un programme Matlab (complet) utilisant la fonction **SP** supposée écrite en langage Matlab. ■

Soit  $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_q)$  le vecteur de  $\mathbb{R}^q$  défini par

$$\mathbf{a}_i = \prod_{j=1}^p \left( (y_j + i\pi) \sum_{k=1}^m (j + \sin(z - kt)) \right), \quad \forall i \in \llbracket 1, q \rrbracket.$$

- Q. 2**
1. Quelles sont les données nécessaires et suffisantes permettant de calculer  $\mathbf{a}$ ? Préciser les types et les dimensions.
  2. Ecrire la fonction Matlab **PS** permettant de calculer  $\mathbf{a}$ . Toutes les données seront passées en paramètre à la fonction.
  3. Ecrire un programme Matlab (complet) utilisant cette fonction. ■

### EXERCICE 3 : 7 points

Soient  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $(x_i, y_i)_{i \in \llbracket 0, n \rrbracket}$  avec  $(x_i, y_i) \in \mathbb{R}^2$  et les  $x_i$  distincts deux à deux. Le **polynôme d'interpolation de Lagrange** associé aux  $n + 1$  points  $(x_i, y_i)_{i \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ , noté  $\mathcal{P}_n$ , est donné par

$$\mathcal{P}_n(t) = \sum_{i=0}^n y_i L_i(t), \quad \forall t \in \mathbb{R} \quad (1)$$

avec

$$\forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket, \quad L_i(t) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{t - x_j}{x_i - x_j}, \quad \forall t \in \mathbb{R}. \quad (2)$$

**Théorème 2** Le **polynôme d'interpolation de Lagrange**,  $\mathcal{P}_n$ , associé aux  $n + 1$  points  $(x_i, y_i)_{i \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ , est l'unique polynôme de degré au plus  $n$ , vérifiant

$$\mathcal{P}_n(x_i) = y_i, \quad \forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket. \quad (3)$$

**Q. 1 (algorithmique)** Ecrire la fonction **LAGRANGE** permettant de calculer  $\mathcal{P}_n$  (polynôme d'interpolation de Lagrange associé aux  $n + 1$  points  $(x_i, y_i)_{i \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ ) au point  $t \in \mathbb{R}$ . ■

**Q. 2 (Matlab)** Ecrire un script Matlab permettant de représenter sur la même figure:

- la fonction  $f(t) = \sin(t^2)$  sur l'intervalle  $[-2, 2]$ .
- les points  $(x_i, y_i)$  pour  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $n$  étant un entier compris entre 3 et 11 demandé à l'utilisateur, les points  $x_i$  étant ceux de la discrétisation régulière de l'intervalle  $[-\pi/2, \pi/2]$  avec  $n + 1$  points et  $y_i = f(x_i)$ .
- le polynôme d'interpolation de Lagrange  $\mathcal{P}_n$  associé aux  $n + 1$  points  $(x_i, y_i)_{i \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ , sur l'intervalle  $[-2, 2]$ .

On supposera la fonction **LAGRANGE** de la question précédente déjà implémentée sous Matlab. ■