

PARTIEL DU 3 JANVIER 2017
durée : 1h30.

Sans documents et sans appareils électroniques
Le barème est donné à titre indicatif

EXERCICE 1 (14 POINTS)

Q. 1 Soit $\mathbb{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ une matrice triangulaire supérieure.

a. A quelles conditions, sur ses coefficients, la matrice \mathbb{U} est-elle inversible?

On suppose, pour la suite, la matrice \mathbb{U} inversible.

b. Expliquer en **détails** le principe de résolution du système linéaire $\mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ avec $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ donné.

c. Ecrire la fonction algorithmique **RSLTRI****SUP** permettant de déterminer le vecteur \mathbf{x} solution de $\mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{b}$.

Soit $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ une matrice hermitienne définie positive décomposée sous la forme $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ où $\mathbb{D} = \text{diag}(\mathbb{A})$, \mathbb{E} est triangulaire inférieure et d'éléments nuls sur la diagonale et \mathbb{F} est triangulaire supérieure et d'éléments nuls sur la diagonale.

Q. 2 Ecrire la fonction algorithmique **DECOMPDEF** permettant de retourner les matrices \mathbb{D} , \mathbb{E} et \mathbb{F} .

On va maintenant étudier une méthode itérative pour la résolution du système linéaire $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ où le vecteur $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ est donné. Soit $\mathbf{x}^{[0]} \in \mathbb{C}^n$ donné, on définit la suite $(\mathbf{x}^{[k]})_{k \in \mathbb{N}}$ de \mathbb{C}^n par

$$(\mathbb{D} - \mathbb{E})\mathbf{x}^{[k+1/2]} = \mathbb{F}\mathbf{x}^{[k]} + \mathbf{b} \quad (1)$$

$$(\mathbb{D} - \mathbb{F})\mathbf{x}^{[k+1]} = \mathbb{E}\mathbf{x}^{[k+1/2]} + \mathbf{b} \quad (2)$$

le vecteur $\mathbf{x}^{[k+1/2]}$ étant considéré comme un vecteur intermédiaire permettant le calcul de $\mathbf{x}^{[k+1]}$ en fonction de $\mathbf{x}^{[k]}$.

Q. 3 Montrer que le vecteur $\mathbf{x}^{[k+1]}$ peut s'écrire sous la forme

$$\mathbf{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\mathbf{x}^{[k]} + \mathbf{c} \quad (3)$$

où $\mathbb{B} = (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1}\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}$ et où l'on déterminera le vecteur \mathbf{c} .

On pose $\mathbf{e}^{[k]} = \mathbf{x}^{[k]} - \mathbf{x}^{[k-1]}$, $\forall k \in \mathbb{N}^*$.

Q. 4 a. Montrer que

$$\mathbf{e}^{[k+1]} = \mathbb{B}\mathbf{e}^{[k]}. \quad (4)$$

b. Ecrire précisément le théorème du cours donnant des conditions nécessaires et suffisantes pour avoir la convergence de la suite $\mathbf{e}^{[k]}$.

c. Que peut-on en déduire sur la convergence de la suite $\mathbf{x}^{[k]}$.

Q. 5 a. Montrer que

$$\mathbb{D}^{-1} = (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} - \mathbb{D}^{-1}\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}. \quad (5)$$

b. Soit (λ, \mathbf{p}) un élément propre de la matrice \mathbb{B} . Montrer que

$$\lambda\mathbb{A}\mathbf{p} + (\lambda - 1)\mathbb{E}\mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\mathbf{p} = 0. \quad (6)$$

Q. 6 En déduire la convergence du schéma (3) vers la solution $\underline{\mathbf{x}}$ de $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$.

On suppose les fonctions **DECOMPDEF** et **RSLTRI****SUP** déjà écrites (voir ci-dessus pour leurs descriptifs) ainsi que la fonction **RSLTRI****INF** permettant de résoudre un système linéaire avec une matrice triangulaire inférieure inversible.

- Q. 7** a. A partir de (1) et (2), expliquer comment déterminer $\mathbf{x}^{[k+1]}$ en fonction de $\mathbf{x}^{[k]}$ sans calculer de matrices inverses.
- b. Décrire le principe de la résolution de $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ par le schéma itératif (1) et (2) sans calculer de matrices inverses et en expliquant le(s) critère(s) d'arrêt.

EXERCICE 2 (10 POINTS)

Soient $n \in \mathbb{N}$. On considère un ensemble de $n + 1$ triplets de \mathbb{R}^3 donnés : $(x_i, f_i, f'_i)_{0 \leq i \leq n} \in (\mathbb{R}^3)^{n+1}$. On suppose que les points x_i sont deux à deux distincts.

Q. 1 Base de Lagrange :

- a. Soit $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Supposons qu'il existe un polynôme ℓ_i de degré au plus n satisfaisant la propriété suivante :

$$\forall j \in \llbracket 0, n \rrbracket, \quad \ell_i(x_j) = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j, \\ 0 & \text{si } i \neq j. \end{cases} \quad (1)$$

Montrer que (s'il existe) le polynôme ℓ_i est unique.

- b. Soit $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Montrer que le polynôme w_i défini par

$$w_i(t) = \frac{\prod_{j=0, j \neq i}^n (t - x_j)}{\prod_{j=0, j \neq i}^n (x_i - x_j)}, \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

satisfait la condition (1). Conclure.

- c. Montrer que la famille $(\ell_i)_{0 \leq i \leq n}$ forme une base de l'espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré inférieur ou égal à n .
- d. Soit $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$. On pose $q_i = (\ell_i)^2$. Montrer que q_i est un polynôme de degré $2n$ satisfaisant

$$q_i(x_i) = 1, \quad q'_i(x_i) = \sum_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{2}{x_i - x_j}, \quad \text{et} \quad q'_i(x_j) = q_i(x_j) = 0 \quad \forall j \in \llbracket 0, n \rrbracket \setminus \{i\}$$

Q. 2 Interpolation de Hermite : l'objectif de cette question est de construire un polynôme \mathcal{H}_{2n+1} de degré au plus $2n + 1$ satisfaisant la propriété suivante :

$$\forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket, \quad \mathcal{H}_{2n+1}(x_i) = f_i, \quad \text{et} \quad \mathcal{H}'_{2n+1}(x_i) = f'_i. \quad (2)$$

Le polynôme \mathcal{H}_{2n+1} est appelé polynôme d'interpolation d'Hermite des triplets $(x_i, f_i, f'_i)_{0 \leq i \leq n}$.

- a. Montrer que s'il existe, le polynôme \mathcal{H}_{2n+1} est unique.
- b. Soit $(r_i)_{0 \leq i \leq n}$ un ensemble de $n + 1$ polynômes de degré au plus 1. On considère le polynôme r (de degré au plus $2n + 1$) défini par

$$r(t) = \sum_{i=0}^n q_i(t)r_i(t).$$

où le polynôme q_i est défini en Q.1-d.

Montrer que le polynôme r satisfait la propriété (2) si et seulement si,

$$\forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket, \quad r_i(x_i) = f_i \quad \text{et} \quad r'_i(x_i) = f'_i - q'_i(x_i)f_i.$$

- c. À l'aide des deux questions précédentes, montrer qu'il existe un unique polynôme \mathcal{H}_{2n+1} de degré au plus $2n + 1$ satisfaisant (2).