

3.4 Méthodes itératives

3.4.1 Principe

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ une matrice régulière, d'éléments diagonaux non-nuls, et $\mathbf{b} \in \mathbb{K}^n$. On note \mathbb{D} la **matrice diagonale** telle que $\mathbb{D} = \text{diag}(A)$, \mathbb{E} la **matrice triangulaire inférieure** à diagonale nulle définie par

$$\begin{cases} E_{ij} = 0, & i \leq j \\ E_{ij} = -A_{ij} & i > j \end{cases} \quad (3.1)$$

et \mathbb{F} la **matrice triangulaire supérieure** à diagonale nulle définie par

$$\begin{cases} F_{ij} = 0, & i \geq j \\ F_{ij} = -A_{ij} & i < j \end{cases} \quad (3.2)$$

On a $A = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ et

$$(\mathbb{A}\mathbf{x})_i = b_i \iff b_i = \sum_{j=1}^n A_{i,j}x_j = \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j}x_j + A_{i,i}x_i + \sum_{j=i+1}^n A_{i,j}x_j.$$

Méthode de Jacobi

$$x_i^{[k+1]} = \frac{1}{A_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1, j \neq i}^n A_{ij}x_j^{[k]} \right) \quad \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket \quad (3.3)$$

Méthode de Gauss-Seidel

$$x_i^{[k+1]} = \frac{1}{A_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{ij}x_j^{[k+1]} - \sum_{j=i+1}^n A_{ij}x_j^{[k]} \right) \quad \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket \quad (3.4)$$

Méthodes de relaxation S.O.R.

$$x_i^{[k+1]} = \frac{w}{A_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{ij}x_j^{[k+1]} - \sum_{j=i+1}^n A_{ij}x_j^{[k]} \right) + (1-w)x_i^{[k]} \quad \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket \quad (3.5)$$

Exercice 3.4.1

En écrivant A sous la forme $A = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$, montrer que les méthodes itératives de Jacobi, Gauss-Seidel et S.O.R. s'écrivent sous la forme $\mathbf{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\mathbf{x}^{[k]} + \mathbf{c}$, où l'on exprimera les matrices \mathbb{B} et les vecteurs \mathbf{c} en fonction de \mathbb{D} , \mathbb{E} , \mathbb{F} et \mathbf{b} .

Proposition 3.44

Soit A une matrice régulière telle que tous ses éléments diagonaux soient non nuls. On note $\mathbb{D} = \text{diag}(A)$ et \mathbb{E} , \mathbb{F} , les matrices à diagonales nulles respectivement triangulaire inférieure et supérieure telles que $A = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$. On pose $\mathbb{L} = \mathbb{D}^{-1}\mathbb{E}$ et $\mathbb{U} = \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}$.

La matrice d'itération de la méthode de Jacobi, notée \mathbb{J} , est donnée par

$$\mathbb{J} = \mathbb{D}^{-1}(\mathbb{E} + \mathbb{F}) = \mathbb{L} + \mathbb{U}, \quad (3.6)$$

La matrice d'itération de la méthode S.O.R., notée \mathcal{L}_w , est donnée par

$$\mathcal{L}_w = \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E} \right)^{-1} \left(\frac{1-w}{w} \mathbb{D} + \mathbb{F} \right) = (\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1} ((1-w)\mathbb{I} + w\mathbb{U}). \quad (3.7)$$

et elle vérifie

$$\rho(\mathcal{L}_w) \geq |w-1|. \quad (3.8)$$

La matrice d'itération de Gauss-Seidel \mathcal{L}_1 et elle correspond à

$$\mathcal{L}_1 = (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F} = (\mathbb{I} - \mathbb{L})^{-1}\mathbb{U}. \quad (3.9)$$

3.4.2 Etude de la convergence

Théorème 3.45

Soit A une matrice régulière décomposée sous la forme $A = \mathbb{M} - \mathbb{N}$ avec \mathbb{M} régulière. On pose

$$\mathbb{B} = \mathbb{M}^{-1}\mathbb{N} \quad \text{et} \quad \mathbf{c} = \mathbb{M}^{-1}\mathbf{b}.$$

Alors la suite définie par

$$\mathbf{x}^{[0]} \in \mathbb{K}^n \quad \text{et} \quad \mathbf{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\mathbf{x}^{[k]} + \mathbf{c}$$

converge vers $\bar{\mathbf{x}} = A^{-1}\mathbf{b}$ quelque soit $\mathbf{x}^{[0]}$ si et seulement si $\rho(\mathbb{B}) < 1$.

Corollaire 3.46

Soit A une matrice vérifiant $A_{i,i} \neq 0 \forall i$. Une condition nécessaire de convergence pour la méthode S.O.R. est que $0 < w < 2$.

Théorème 3.47

Soit A une matrice à diagonale strictement dominante ou une matrice inversible à diagonale fortement dominante alors

- la méthode de Jacobi est convergente,
- si $w \in]0, 1]$ la méthode de Relaxation est convergente.

Théorème 3.48

Soit A une matrice hermitienne inversible en décomposée en $A = \mathbb{M} - \mathbb{N}$ où \mathbb{M} est inversible. Soit $\mathbb{B} = \mathbb{I} - \mathbb{M}^{-1}A$, la matrice de l'itération. Supposons que $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$ (qui est hermitienne) soit définie positive. Alors $\rho(\mathbb{B}) < 1$ si et seulement si A est définie positive.

Exercice 3.4.2

Soit $A \in \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{C})$ une matrice hermitienne inversible décomposée en $A = \mathbb{M} - \mathbb{N}$ où \mathbb{M} est inversible. On note $\mathbb{B} = \mathbb{I} - \mathbb{M}^{-1}A$.

Q. 1 Montrer que la matrice $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$ est hermitienne.

On suppose maintenant que $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$ est définie positive.

Q. 2 Soit \mathbf{x} un vecteur quelconque de \mathbb{C}^n et $\mathbf{y} = \mathbb{B}\mathbf{x}$.

1. Montrer que

$$\langle \mathbf{x}, A\mathbf{x} \rangle - \langle \mathbf{y}, A\mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, A\mathbb{M}^{-1}A\mathbf{x} \rangle + \langle \mathbb{M}^{-1}A\mathbf{x}, A\mathbf{x} \rangle - \langle \mathbb{M}^{-1}A\mathbf{x}, A\mathbb{M}^{-1}A\mathbf{x} \rangle \quad (3.10)$$

et

$$\mathbf{x} - \mathbf{y} = \mathbb{M}^{-1}A\mathbf{x}. \quad (3.11)$$

2. En déduire que

$$\langle \mathbf{x}, \mathbb{A}\mathbf{x} \rangle - \langle \mathbf{y}, \mathbb{A}\mathbf{y} \rangle = \langle (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \rangle. \quad (3.12)$$

Q. 3 Montrer que si \mathbb{A} est définie positive alors $\rho(\mathbb{B}) < 1$.

Q. 4 Démontrer par l'absurde que si $\rho(\mathbb{B}) < 1$ alors \mathbb{A} est définie positive.

Théorème 3.49

Soit \mathbb{A} une matrice hermitienne définie positive, alors la méthode de relaxation converge si et seulement si $w \in]0, 2[$.

Exercice 3.4.3

Soit $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ une matrice hermitienne définie positive décomposée (par points) sous la forme $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ où $\mathbb{D} = \text{diag}(\mathbb{A})$, \mathbb{E} est triangulaire inférieure et d'éléments nuls sur la diagonale et \mathbb{F} est triangulaire supérieure et d'éléments nuls sur la diagonale.

On étudie une méthode itérative de résolution du système linéaire $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$. Soit $\mathbf{x}_0 \in \mathbb{C}^n$, on définit la suite $(\mathbf{x}_k)_{k \in \mathbb{N}}$ par

$$(\mathbb{D} - \mathbb{E})\mathbf{x}_{k+1/2} = \mathbb{F}\mathbf{x}_k + \mathbf{b} \quad (3.13)$$

$$(\mathbb{D} - \mathbb{F})\mathbf{x}_{k+1} = \mathbb{E}\mathbf{x}_{k+1/2} + \mathbf{b} \quad (3.14)$$

Q. 1 Ecrire le vecteur \mathbf{x}_{k+1} sous la forme

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbb{B}\mathbf{x}_k + \mathbf{c} \quad (3.15)$$

en explicitant la matrice \mathbb{B} et le vecteur \mathbf{c} .

Q. 2 1. Montrer que

$$\mathbb{D}^{-1} = (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} - \mathbb{D}^{-1}\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}. \quad (3.16)$$

2. Soit (λ, \mathbf{p}) un élément propre de la matrice \mathbb{B} . Montrer que

$$\lambda\mathbb{A}\mathbf{p} + (\lambda - 1)\mathbb{E}\mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\mathbf{p} = 0. \quad (3.17)$$

Q. 3 En déduire la convergence de cette méthode vers la solution \mathbf{x} de $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$.

Q. 4 Étendre ces résultats au cas d'une décomposition $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ par blocs.