

# Analyse Numérique I

Sup'Galilée, Ingénieurs MACS, 1ère année / L3 MIM

François Cuvelier

Laboratoire d'Analyse Géométrie et Applications  
Institut Galilée  
Université Paris XIII.

2023/10/10

# Chapitre IV

## Résolution de systèmes linéaires

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices diagonales
- Matrices triangulaires inférieures
- Matrices triangulaires supérieures
- Ecriture algébrique

- Résultats théoriques
- Utilisation pratique
- Résultats théoriques
- Résolution d'un système linéaire
- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky
- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives

Soient  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  une matrice inversible et  $\mathbf{b} \in \mathbb{K}^n$ .

Résoudre

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

Le calcul de la matrice inverse  $\mathbb{A}^{-1}$  revient à résoudre  $n$  systèmes linéaires.



Pour résoudre un système linéaire, on ne calcule pas la matrice inverse associée.

- **Méthodes directes** : On cherche  $\mathbb{M}$  inversible tel que  $\mathbb{M}\mathbb{A}$  *facilement* inversible

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff \mathbb{M}\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbb{M}\mathbf{b}.$$

- **Méthodes itératives** : On cherche  $\mathbb{B}$  et  $\mathbf{c}$ ,

$$\mathbf{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\mathbf{x}^{[k]} + \mathbf{c}, \quad k \geq 0, \quad \mathbf{x}^{[0]} \text{ donné}$$

en espérant  $\lim_{k \rightarrow +\infty} \mathbf{x}^{[k]} = \mathbf{x}$ .

Soient  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  inversible et  $\mathbf{b} \in \mathbb{K}^n$ .

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

De petites erreurs sur les données engendrent-elles de petites erreurs sur la solution?

# Exemple de R.S. Wilson

Soient

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 10 & 7 & 8 & 7 \\ 7 & 5 & 6 & 5 \\ 8 & 6 & 10 & 9 \\ 7 & 5 & 9 & 10 \end{pmatrix}, \quad \Delta\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{10} & \frac{1}{5} \\ \frac{2}{25} & \frac{1}{25} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{50} & -\frac{11}{100} & 0 \\ -\frac{1}{100} & -\frac{1}{100} & 0 & -\frac{1}{50} \end{pmatrix}$$

et  $\mathbf{b}^t = (32, 23, 33, 31)$ ,  $(\Delta\mathbf{b})^t = (\frac{1}{100}, -\frac{1}{100}, \frac{1}{100}, -\frac{1}{100})$ . Des calculs exacts donnent

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad \Longleftrightarrow \quad \mathbf{x}^t = (1, 1, 1, 1)$$

$$\begin{aligned} \mathbb{A}\mathbf{u} = (\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) \quad \Longleftrightarrow \quad \mathbf{u}^t &= \left( \frac{91}{50}, -\frac{9}{25}, \frac{27}{20}, \frac{79}{100} \right) \\ &\approx (1.8, -0.36, 1.3, 0.79) \end{aligned}$$

$$(\mathbb{A} + \Delta\mathbb{A})\mathbf{v} = \mathbf{b} \quad \Longleftrightarrow \quad \mathbf{v}^t = (-81, 137, -34, 22)$$

$$\begin{aligned} (\mathbb{A} + \Delta\mathbb{A})\mathbf{y} = (\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) \quad \Longleftrightarrow \quad \mathbf{y}^t &= \left( -\frac{18283543}{461600}, \frac{31504261}{461600}, -\frac{3741501}{230800}, \frac{5235241}{461600} \right) \\ &\approx (-39.61, 68.25, -16.21, 11.34) \end{aligned}$$

Soient  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  inversible et  $\mathbf{b} \in \mathbb{K}^n$ .

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

De petites erreurs sur les données engendrent-elles de petites erreurs sur la solution?

Non, pas forcément!

Le système linéaire précédent est **mal conditionné**.

On dit qu'un système linéaire est **bien conditionné** ou qu'il a un **bon conditionnement** si de petites perturbations des données n'entraînent qu'une variation *raisonnable* de la solution.

Est-il possible de "mesurer" le **conditionnement** d'une matrice?

### ♥ Definition 1.1

Soit  $\|\cdot\|$  une norme matricielle subordonnée, le conditionnement d'une matrice régulière  $A$ , associé à cette norme, est le nombre

$$\text{cond}(A) = \|A\| \|A^{-1}\|.$$

Nous noterons  $\text{cond}_p(A) = \|A\|_p \|A^{-1}\|_p$ .





## Proposition:



Soit  $A$  une matrice régulière. On a les propriétés suivantes

- 1  $\forall \alpha \in \mathbb{K}^*$ ,  $\text{cond}(\alpha A) = \text{cond}(A)$ .
- 2  $\text{cond}_p(A) \geq 1$ ,  $\forall p \in \llbracket 1, +\infty \rrbracket$ .
- 3  $\text{cond}_2(A) = 1$  si et seulement si  $A = \alpha Q$  avec  $\alpha \in \mathbb{K}^*$  et  $Q$  matrice unitaire



## Théorème 2:



Soit  $\mathbb{A}$  une matrice inversible. Soient  $\mathbf{x}$  et  $\mathbf{x} + \Delta\mathbf{x}$  les solutions respectives de

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad \text{et} \quad \mathbb{A}(\mathbf{x} + \Delta\mathbf{x}) = \mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}.$$

Supposons  $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$ , alors l'inégalité

$$\frac{\|\Delta\mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x}\|} \leq \text{cond}(\mathbb{A}) \frac{\|\Delta\mathbf{b}\|}{\|\mathbf{b}\|}$$

est satisfaite, et c'est la meilleure possible : pour une matrice  $\mathbb{A}$  donnée, on peut trouver des vecteurs  $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$  et  $\Delta\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$  tels qu'elle devienne une égalité.



## Théorème:



Soient  $\mathbb{A}$  et  $\mathbb{A} + \Delta\mathbb{A}$  deux matrices inversibles. Soient  $\mathbf{x}$  et  $\mathbf{x} + \Delta\mathbf{x}$  les solutions respectives de

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \text{ et } (\mathbb{A} + \Delta\mathbb{A})(\mathbf{x} + \Delta\mathbf{x}) = \mathbf{b}.$$

Supposons  $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$ , alors on a

$$\frac{\|\Delta\mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x} + \Delta\mathbf{x}\|} \leq \text{cond}(\mathbb{A}) \frac{\|\Delta\mathbb{A}\|}{\|\mathbb{A}\|}.$$

## Remarque 1

Une matrice est donc **bien conditionnée** si son conditionnement est proche de 1.

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

### • Matrices particulières

- Matrices diagonales
- Matrices triangulaires inférieures
- Matrices triangulaires supérieures

### • Exercices et résultats préliminaires

### • Méthode de Gauss-Jordan

- Ecriture algébrique

### • Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

### • Factorisation LDL\*

### • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

### • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives

# Système diagonal

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  diagonale inversible et  $\mathbf{b} \in \mathbb{K}^n$ .

$$x_i = b_i/A_{i,i}, \quad \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket. \quad (1)$$

---

**Algorithm** Fonction **RSLMATDIAG** permettant de résoudre le système linéaire à matrice diagonale inversible

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}.$$

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice diagonale de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  inversible.

$\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{R}^n$ .

**Résultat :**  $\mathbf{x}$  : vecteur de  $\mathbb{R}^n$ .

1: **Fonction**  $\mathbf{x} \leftarrow$  **RSLMATDIAG** (  $\mathbb{A}, \mathbf{b}$  )

2: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

3:      $x(i) \leftarrow b(i)/A(i,i)$

4: **Fin Pour**

5: **Fin Fonction**

---

# Système triangulaire inférieur

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire inférieure inversible ( $A_{i,j} = 0$  si  $i < j$ )

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff \begin{pmatrix} A_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ A_{n,1} & \dots & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

$\mathbb{A}$  inversible  $\iff$

# Système triangulaire inférieur

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire inférieure inversible ( $A_{i,j} = 0$  si  $i < j$ )

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff \begin{pmatrix} A_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ A_{n,1} & \dots & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{A} \text{ inversible} \iff A_{i,i} \neq 0, \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$$

# Système triangulaire inférieur

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire inférieure inversible ( $A_{i,j} = 0$  si  $i < j$ )

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff \begin{pmatrix} A_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ A_{n,1} & \dots & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{A} \text{ inversible} \iff A_{i,i} \neq 0, \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$$

Soit  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $(\mathbb{A}\mathbf{x})_i = b_i, \iff \sum_{j=1}^n A_{i,j}x_j = b_i.$

$$b_i = \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j}x_j + A_{i,i}x_i + \sum_{j=i+1}^n \underbrace{A_{i,j}}_{=0} x_j = \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j}x_j + A_{i,i}x_i$$

$$x_i = \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j}x_j \right), \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket. \quad (2)$$



$$x_i = \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j \right), \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket.$$

### Algorithme 2 $\mathcal{R}_0$

- 1: Résoudre  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  en calculant successivement  $x_1, x_2, \dots, x_n$ .

### Algorithme 2 $\mathcal{R}_1$

- 1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**  
2:  $x_i \leftarrow \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j \right)$   
3: **Fin Pour**

$$x_i = \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j \right), \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket.$$

### Algorithme 2 $\mathcal{R}_1$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

$$x_i \leftarrow \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j \right)$$

2:

3: **Fin Pour**

### Algorithme 2 $\mathcal{R}_2$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

2:  $S \leftarrow \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j$

3:  $x_i \leftarrow (b_i - S)/A_{i,i}$

4: **Fin Pour**

$$x_i = \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j \right), \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket.$$

### Algorithme 2 $\mathcal{R}_2$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

$$S \leftarrow \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j$$

2:

3:  $x_i \leftarrow (b_i - S)/A_{i,i}$

4: **Fin Pour**

### Algorithme 2 $\mathcal{R}_3$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

2:  $S \leftarrow 0$

3: **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  **faire**

4:  $S \leftarrow S + A(i, j) * x(j)$

5: **Fin Pour**

6:  $x_i \leftarrow (b_i - S)/A_{i,i}$

7: **Fin Pour**

$$x_i = \frac{1}{A_{i,i}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} A_{i,j} x_j \right), \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket.$$

---

**Algorithm** Fonction **RSLTRIINF** permettant de résoudre le système linéaire triangulaire inférieur inversible

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}.$$

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice triangulaire de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  inférieure inversible.

$\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

**Résultat :**  $\mathbf{x}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

- 1: **Fonction**  $\mathbf{x} \leftarrow \mathbf{RSLTRIINF} (\mathbb{A}, \mathbf{b})$
- 2: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**
- 3:      $S \leftarrow 0$
- 4:     **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  **faire**
- 5:          $S \leftarrow S + A(i, j) * x(j)$
- 6:     **Fin Pour**
- 7:      $x(i) \leftarrow (b(i) - S) / A(i, i)$
- 8: **Fin Pour**
- 9: **Fin Fonction**

# Système triangulaire supérieur

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire supérieure inversible ( $A_{i,j} = 0$  si  $i > j$ )

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff \begin{pmatrix} A_{1,1} & \dots & \dots & A_{1,n} \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & A_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$



## Exercice

Ecrire la fonction `RSLTRISUP` permettant de résoudre le système triangulaire supérieure  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ .

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- Méthode de Gauss-Jordan
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives



Lemme 3.1:



voir exercice 1

Soit  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . On note  $\mathbb{P}_n^{[i,j]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  la matrice identité dont on a permuté les lignes  $i$  et  $j$ . Alors la matrice  $\mathbb{P}_n^{[i,j]}$  est symétrique et orthogonale. Pour toute matrice  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ ,

- 1 la matrice  $\mathbb{P}_n^{[i,j]} \mathbb{A}$  est matrice  $\mathbb{A}$  dont on a permuté les **lignes**  $i$  et  $j$ ,
- 2 la matrice  $\mathbb{A} \mathbb{P}_n^{[i,j]}$  est matrice  $\mathbb{A}$  dont on a permuté les **colonnes**  $i$  et  $j$ ,



Lemme 3.2:



voir exercice 2

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  avec  $A_{1,1} \neq 0$ . Il existe une matrice  $\mathbb{E} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure à diagonale unité telle que

$$\mathbb{E} \mathbb{A} \mathbf{e}_1 = A_{1,1} \mathbf{e}_1 \quad (3)$$

où  $\mathbf{e}_1$  est le premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ .



## Théorème 4: Décomposition de Schur



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . Il existe une matrice unitaire  $U$  et une matrice triangulaire supérieure  $T$  telles que

$$A = UTU^* \quad (4)$$



## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- **Méthode de Gauss-Jordan**
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives

# Algorithme de Gauss-Jordan

$$Ax = b \iff Ux = f$$

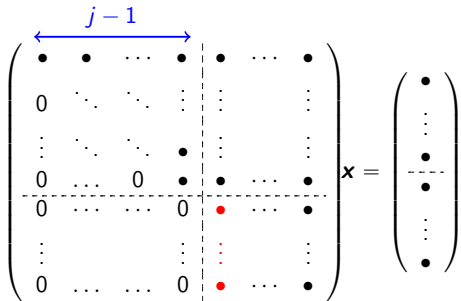
où  $U$  matrice triangulaire supérieure.

Opérations élémentaires sur les matrices :

- $\mathcal{L}_i \leftrightarrow \mathcal{L}_j$  permutation lignes  $i$  et  $j$
- $\mathcal{L}_i \leftarrow \mathcal{L}_i + \alpha \mathcal{L}_j$  combinaison linéaire

A l'aide d'opérations élémentaires, on va transformer successivement en  $n - 1$  étapes le système.

- **Etape  $j$ :** on va *s'arranger* pour annuler les termes sous-diagonaux de la colonne  $j$  de la matrice sans modifier les  $j - 1$  premières colonnes.



- **Etape  $j$** : on va *s'arranger* pour annuler les termes sous-diagonaux de la colonne  $j$  de la matrice sans modifier les  $j - 1$  premières colonnes.

$$\begin{pmatrix}
 \bullet & \bullet & \cdots & \bullet & \bullet & \cdots & \bullet \\
 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\
 \vdots & \ddots & \ddots & \bullet & \vdots & \cdots & \vdots \\
 0 & \cdots & 0 & \bullet & \bullet & \cdots & \bullet \\
 \hline
 0 & \cdots & \cdots & 0 & \bullet & \cdots & \bullet \\
 \vdots & & & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\
 0 & \cdots & \cdots & 0 & \bullet & \cdots & \bullet
 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} \bullet \\ \vdots \\ \bullet \\ \vdots \\ \bullet \\ \vdots \\ \bullet \end{pmatrix}$$

---

**Algorithm** Algorithme de Gauss-Jordan formel pour la résolution de  $\Delta \mathbf{x} = \mathbf{b}$

---

- 1: **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $n - 1$  **faire**
- 2:   Rechercher l'indice  $k$  de la ligne du pivot (sur la colonne  $j$ ,  $k \in \llbracket j, n \rrbracket$ )
- 3:   Permuter les lignes  $j$  ( $\mathcal{L}_j$ ) et  $k$  ( $\mathcal{L}_k$ ) du système si besoin.
- 4:   **Pour**  $i \leftarrow j + 1$  à  $n$  **faire**
- 5:     Eliminer en effectuant  $\mathcal{L}_i \leftarrow \mathcal{L}_i - \frac{A_{i,j}}{A_{j,j}} \mathcal{L}_j$
- 6:   **Fin Pour**
- 7: **Fin Pour**
- 8: Résoudre le système triangulaire supérieur par la méthode de la remontée.

---

**Algorithm** Algorithme de Gauss-Jordan avec fonctions pour la résolution de  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  inversible.

$\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

**Résultat :**  $\mathbf{x}$  : vecteur de  $\mathbb{R}^n$ .

```
1: Fonction  $\mathbf{x} \leftarrow$  RSLGAUSS ( $\mathbb{A}, \mathbf{b}$ )
2:   Pour  $j \leftarrow 1$  à  $n - 1$  faire
3:      $k \leftarrow$  CHERCHEINDPIVOT ( $\mathbb{A}, j$ )                                ▷ à écrire
4:      $[\mathbb{A}, \mathbf{b}] \leftarrow$  PERMLIGNESYS ( $\mathbb{A}, \mathbf{b}, j, k$ )                    ▷ à écrire
5:     Pour  $i \leftarrow j + 1$  à  $n$  faire
6:        $[\mathbb{A}, \mathbf{b}] \leftarrow$  COMBLIGNESYS ( $\mathbb{A}, \mathbf{b}, j, i, -A(i, j)/A(j, j)$ )    ▷ à écrire
7:     Fin Pour
8:   Fin Pour
9:    $\mathbf{x} \leftarrow$  RSLTRISUP ( $\mathbb{A}, \mathbf{b}$ )                                    ▷ déjà écrite
10: Fin Fonction
```

---

---

**Algorithm** Recherche d'un pivot pour l'algorithme de Gauss-Jordan.

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

$j$  : entier,  $1 \leq j \leq n$ .

**Résultat :**  $k$  : dans  $\llbracket j, n \rrbracket$ , indice ligne pivot

```
1: Fonction  $k \leftarrow \text{CHERCHEINDPIVOT} (\mathbb{A}, j)$ 
2:  $k \leftarrow j$ , pivot  $\leftarrow |\mathbb{A}(j, j)|$ 
3: Pour  $i \leftarrow j + 1$  à  $n$  faire
4:   Si  $|\mathbb{A}(i, j)| >$  pivot alors
5:      $k \leftarrow i$ 
6:     pivot  $\leftarrow |\mathbb{A}(i, j)|$ 
7:   Fin Si
8: Fin Pour
9: Fin Fonction
```

---

**Algorithm** Permutte deux lignes d'une matrice et d'un vecteur.

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

$\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

$j, k$  : entiers,  $1 \leq j, k \leq n$ .

**Résultat :**  $\mathbb{A}$  et  $\mathbf{b}$  modifiés.

```
1: Fonction  $[\mathbb{A}, \mathbf{b}] \leftarrow \text{PERMLIGNESYS} (\mathbb{A}, \mathbf{b}, j, k)$ 
2: Pour  $l \leftarrow 1$  à  $n$  faire
3:    $t \leftarrow \mathbb{A}(j, l)$ 
4:    $\mathbb{A}(j, l) \leftarrow \mathbb{A}(k, l)$ 
5:    $\mathbb{A}(k, l) \leftarrow t$ 
6: Fin Pour
7:  $t \leftarrow \mathbf{b}(j)$ ,  $\mathbf{b}(j) \leftarrow \mathbf{b}(k)$ ,  $\mathbf{b}(k) \leftarrow t$ 
8: Fin Fonction
```

---

**Algorithm** Combinaison linéaire  $\mathcal{L}_i \leftarrow \mathcal{L}_i + \alpha \mathcal{L}_j$  appliqué à une matrice et à un vecteur.

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

$\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

$j, i$  : entiers,  $1 \leq j, i \leq n$ .

alpha : scalaire de  $\mathbb{K}$

**Résultat :**  $\mathbb{A}$  et  $\mathbf{b}$  modifiés.

```
1: Fonction  $[\mathbb{A}, \mathbf{b}] \leftarrow \text{COMBLIGNESYS} (\mathbb{A}, \mathbf{b}, j, i, \alpha)$ 
2: Pour  $k \leftarrow 1$  à  $n$  faire
3:    $\mathbb{A}(i, k) \leftarrow \mathbb{A}(i, k) + \alpha * \mathbb{A}(j, k)$ 
4: Fin Pour
5:  $\mathbf{b}(i) \leftarrow \mathbf{b}(i) + \alpha \mathbf{b}(j)$ 
6: Fin Fonction
```



## Exercice 1: Méthode de Gauss, écriture algébrique



voir exercice 3

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  inversible.

**Q.1** Montrer qu'il existe une matrice  $\mathbb{G} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telle que  $|\det(\mathbb{G})| = 1$  et  $\mathbb{G}\mathbb{A}\mathbf{e}_1 = \alpha\mathbf{e}_1$  avec  $\alpha \neq 0$  et  $\mathbf{e}_1$  premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ .

**Q.2**

- 1 Montrer par récurrence sur l'ordre des matrices que pour toute matrice  $\mathbb{A}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  inversible, il existe une matrice  $\mathbb{S}_n \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telle que  $|\det \mathbb{S}_n| = 1$  et  $\mathbb{S}_n\mathbb{A}_n = \mathbb{U}_n$  avec  $\mathbb{U}_n$  matrice triangulaire supérieure inversible.
- 2 Soit  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ . En supposant connue la décomposition précédente  $\mathbb{S}_n\mathbb{A}_n = \mathbb{U}_n$ , expliquer comment résoudre le système  $\mathbb{A}_n\mathbf{x} = \mathbf{b}$ .

**Q.3** Que peut-on dire si  $\mathbb{A}$  est non inversible?

**Indication** : utiliser les Lemmes 3.1 et 3.2.

On a donc démontré le théorème suivant



### **Théorème 5**

Soit  $A$  une matrice carrée, inversible ou non. Il existe (au moins) une matrice inversible  $G$  telle que  $GA$  soit triangulaire supérieure.

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- Méthode de Gauss-Jordan
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives





## Exercice: Factorisation LU



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice dont les sous-matrices principales d'ordre  $i$ , notées  $\Delta_i$ ,  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$  (voir Définition B.48, page 99) sont inversibles.

Montrer qu'il existe des matrices  $E^{[k]} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ,  $k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$ , triangulaires inférieures à diagonale unité telles que la matrice  $U$  définie par

$$U = E^{[n-1]} \dots E^{[1]} A$$

soit triangulaire supérieure avec  $U_{i,i} = \det \Delta_i / (U_{1,1} \times \dots \times U_{i-1,i-1})$ ,  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ .



## Théorème 6: Factorisation LU



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice dont les sous-matrices principales sont inversibles alors il existe une unique matrice  $L \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure (*lower triangular* en anglais) à diagonale unité et une unique matrice  $U \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire supérieure (*upper triangular* en anglais) inversible telles que

$$A = LU.$$

preuve :

- **Existence** : exercice précédent  $U = E^{[n-1]} \dots E^{[1]}A$

$$L = \left( E^{[n-1]} \dots E^{[1]} \right)^{-1}$$

- **Unicité** :  $A = L_1U_1 = L_2U_2 \dots$



## Exercice 2

Montrer que si  $A$  inversible admet une factorisation LU alors toutes ses sous-matrices principales sont inversibles.



## Corollaire 6.1:



Si  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est une matrice hermitienne définie positive alors elle admet une unique factorisation LU.

**preuve :**  $A$  hermitienne définie positive alors toutes ses sous-matrices principales sont définies positives et donc inversibles.

## Remarque 2

*Si la matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est inversible mais que ses sous-matrices principales ne sont pas toutes inversibles, il est possible par des permutations préalables de lignes de la matrice de se ramener à une matrice telle que ses sous-matrices principales soient inversibles.*



### **Théorème 7: Factorisation LU avec permutations**



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice inversible. Il existe une matrice  $P$ , produit de matrices de permutation, une matrice  $L \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure à diagonale unité et une matrice  $U \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire supérieure telles que

$$PA = LU. \quad (5)$$

# Utilisation pratique de la factorisation LU

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation LU

Trouver  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  tel que

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff LU\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad (6)$$

est équivalent à

# Utilisation pratique de la factorisation LU

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation LU

Trouver  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  tel que

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff LU\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad (6)$$

est équivalent à

Trouver  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  solution de

$$U\mathbf{x} = \mathbf{y} \quad (7)$$

avec  $\mathbf{y} \in \mathbb{K}^n$  solution de

$$L\mathbf{y} = \mathbf{b}. \quad (8)$$

# Algorithme de résolution de systèmes linéaire par LU

---

**Algorithm** Fonction RSLFactLU permettant de résoudre, par une factorisation LU, le système linéaire  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  où  $\mathbb{A}$  est une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , dont toutes les sous-matrices principales sont inversibles, et  $\mathbf{b} \in \mathbb{K}^n$ .

---

, **Données** :  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  dont les sous-matrices principales sont inversibles;  
 $\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

**Résultat** :  $\mathbf{x}$  : vecteur de  $\mathbb{K}^n$ .

1: **Fonction**  $\mathbf{x} \leftarrow \text{RSLFACTLU} (\mathbb{A}, \mathbf{b})$

2:  $[\mathbb{L}, \mathbb{U}] \leftarrow \text{FACTLU}(\mathbb{A})$

3:  $\mathbf{y} \leftarrow \text{RSLTRIINF}(\mathbb{L}, \mathbf{b})$

4:  $\mathbf{x} \leftarrow \text{RSLTRISUP}(\mathbb{U}, \mathbf{y})$

5: **Fin Fonction**

▷ Factorisation LU

▷ Résolution du système  $\mathbb{L}\mathbf{y} = \mathbf{b}$

▷ Résolution du système  $\mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{y}$

---

Il nous faut donc écrire la fonction **FACTLU**

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation LU.

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \dots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \dots & A_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ L_{n,1} & L_{n,2} & \dots & L_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & \dots & \dots & U_{1,n} \\ 0 & U_{2,2} & \dots & \dots & U_{2,n} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{pmatrix}$$

On connaît  $A$ , on cherche  $L$  et  $U$



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation  $LU$ .

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \dots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \dots & A_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ L_{n,1} & L_{n,2} & \dots & L_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & \dots & \dots & U_{1,n} \\ 0 & U_{2,2} & \dots & \dots & U_{2,n} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{pmatrix}$$

- **Etape 1 :**

- ▶ On connaît la **première ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **première ligne** de  $U$

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation  $LU$ .

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \dots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \dots & A_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ L_{n,1} & L_{n,2} & \dots & L_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & \dots & \dots & U_{1,n} \\ 0 & U_{2,2} & \dots & \dots & U_{2,n} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{pmatrix}$$

• **Etape 1 :**

- ▶ On connaît la **première ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **première ligne** de  $U$
- ▶ On connaît la **première colonne** de  $U \implies$  on peut calculer la **première colonne** de  $L$

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation  $LU$ .

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \dots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \dots & A_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ L_{n,1} & L_{n,2} & \dots & L_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & \dots & \dots & U_{1,n} \\ 0 & U_{2,2} & \dots & \dots & U_{2,n} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{pmatrix}$$

- **Etape 1 :**

- ▶ On connaît la **première ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **première ligne** de  $U$
- ▶ On connaît la **première colonne** de  $U \implies$  on peut calculer la **première colonne** de  $L$

- **Etape 2 :**

- ▶ On connaît la **deuxième ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **deuxième ligne** de  $U$  car on connaît la première ligne de  $U$

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation  $LU$ .

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \dots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \dots & A_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ L_{n,1} & L_{n,2} & \dots & L_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & \dots & \dots & U_{1,n} \\ 0 & U_{2,2} & \dots & \dots & U_{2,n} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{pmatrix}$$

• **Etape 1 :**

- ▶ On connaît la **première ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **première ligne** de  $U$
- ▶ On connaît la **première colonne** de  $U \implies$  on peut calculer la **première colonne** de  $L$

• **Etape 2 :**

- ▶ On connaît la **deuxième ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **deuxième ligne** de  $U$  car on connaît la première ligne de  $U$
- ▶ On connaît la **deuxième colonne** de  $U \implies$  on peut calculer la **deuxième colonne** de  $L$  car on connaît la première colonne de  $L$

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  admettant une factorisation  $LU$ .

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \dots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \dots & A_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ L_{2,1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ L_{3,1} & L_{3,2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ L_{n,1} & L_{n,2} & \dots & L_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1,1} & U_{1,2} & \dots & \dots & U_{1,n} \\ 0 & U_{2,2} & \dots & \dots & U_{2,n} \\ 0 & 0 & U_{3,3} & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{pmatrix}$$

- **Etape 1 :**

- ▶ On connaît la **première ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **première ligne** de  $U$
- ▶ On connaît la **première colonne** de  $U \implies$  on peut calculer la **première colonne** de  $L$

- **Etape 2 :**

- ▶ On connaît la **deuxième ligne** de  $L \implies$  on peut calculer la **deuxième ligne** de  $U$  car on connaît la première ligne de  $U$
- ▶ On connaît la **deuxième colonne** de  $U \implies$  on peut calculer la **deuxième colonne** de  $L$  car on connaît la première colonne de  $L$

- ...

Par récurrence, en supposant connues les  $(i - 1)$  premières colonnes de  $\mathbb{L}$  et les  $(i - 1)$  premières lignes de  $\mathbb{U}$ .

$$\mathbb{A} = \left( \begin{array}{c|cccc} & \mathbb{L} & & & \\ \hline & \begin{array}{c} \xrightarrow{i-1} \\ \bullet \quad 0 \quad \dots \quad 0 \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \quad \bullet \\ \bullet \quad \dots \quad \dots \quad \bullet \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \bullet \quad \dots \quad \dots \quad \bullet \end{array} & \begin{array}{c} 0 \quad \dots \quad \dots \quad 0 \\ \vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots \\ 0 \quad \dots \quad \dots \quad 0 \\ L_{i,i} \quad 0 \quad \dots \quad 0 \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \bullet \quad \dots \quad \bullet \quad L_{n,n} \end{array} & & & \\ \hline & \begin{array}{c} \mathbb{U} \\ \text{Connus} \\ \begin{array}{c} \bullet \quad \cdot \quad \dots \quad \bullet \\ 0 \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ 0 \quad \dots \quad 0 \quad \bullet \\ 0 \quad \dots \quad \dots \quad 0 \\ \vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots \\ \vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots \\ 0 \quad \dots \quad \dots \quad 0 \end{array} \end{array} & \begin{array}{c} \vdots \quad \dots \quad \dots \quad \vdots \\ \vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots \\ U_{i,i} \quad \bullet \quad \dots \quad \bullet \\ 0 \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ 0 \quad \dots \quad 0 \quad U_{n,n} \end{array} & & & \\ \hline & & & & \end{array} \right)$$



Par récurrence, en supposant connues les  $(i - 1)$  premières colonnes de  $\mathbb{L}$  et les  $(i - 1)$  premières lignes de  $\mathbb{U}$ .

$$\mathbb{A} = \left( \begin{array}{c|ccc} & \overbrace{\begin{array}{ccc} \bullet & 0 & \dots & 0 \\ \bullet & \ddots & \ddots & \\ \vdots & \ddots & \ddots & \\ \bullet & \dots & \bullet & \bullet \\ \vdots & & \vdots & \\ \bullet & \dots & \bullet & \bullet \end{array}}^{i-1} & 0 & \dots & \dots & 0 \\ \hline \bullet & \dots & \dots & \bullet & L_{i,i} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & \vdots & \vdots & & & \\ \bullet & \dots & \dots & \bullet & \vdots & & & L_{n,n} \end{array} \right) \left( \begin{array}{c|ccc} & \overbrace{\begin{array}{ccc} \bullet & \bullet & \dots & \bullet \\ 0 & \ddots & \ddots & \\ \vdots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \dots & 0 & \bullet \\ \vdots & & \vdots & \\ 0 & \dots & \dots & \bullet \end{array}}^{\text{Connus}} & \bullet & \dots & \dots & \bullet \\ \hline 0 & \dots & \dots & 0 & U_{i,i} & \bullet & \dots & \bullet \\ \vdots & & & \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & U_{n,n} \end{array} \right)$$

$\Rightarrow$  ligne  $i$  de  $\mathbb{L}$  connue :  $\Rightarrow$  on peut calculer la ligne  $i$  de  $\mathbb{U}$ !

On cherche  $U_{i,j} \forall j \in \llbracket i, n \rrbracket$ .

$$A_{i,j} \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{k=1}^n L_{i,k} U_{k,j} = \sum_{k=1}^{i-1} \overbrace{L_{i,k} U_{k,j}}^{\text{connus}} + \overbrace{L_{i,i}}^{=1} U_{i,j} + \sum_{k=i+1}^n \overbrace{L_{i,k}}^{=0} U_{k,j}$$

$$U_{i,j} = A_{i,j} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{i,k} U_{k,j}, \quad \forall j \in \llbracket i, n \rrbracket.$$



Par récurrence, en supposant connues les  $(i - 1)$  premières colonnes de  $\mathbb{L}$  et les  $(i - 1)$  premières lignes de  $\mathbb{U}$ .

$$\mathbb{A} = \left( \begin{array}{c|ccc}
 & \overbrace{\quad\quad\quad}^{i-1} & & \\
 \hline
 \begin{array}{c} \bullet \quad 0 \quad \dots \quad 0 \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \quad \bullet \end{array} & \begin{array}{c} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{array} & \dots & \dots \quad 0 \\
 \hline
 \bullet \quad \dots \quad \dots \quad \bullet & L_{i,i} & 0 & \dots \quad 0 \\
 \hline
 \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \bullet \quad \dots \quad \dots \quad \bullet \end{array} & \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \bullet \end{array} & \begin{array}{c} \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \end{array} & \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ 0 \\ L_{n,n} \end{array} \\
 \hline
 \text{Connus} & & & 
 \end{array} \right) \left( \begin{array}{c|ccc}
 & & & \\
 \hline
 \begin{array}{c} \bullet \quad \bullet \quad \dots \quad \bullet \\ 0 \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \vdots \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ 0 \quad \dots \quad 0 \quad \bullet \end{array} & \begin{array}{c} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{array} & \dots & \dots \quad 0 \\
 \hline
 0 \quad \dots \quad \dots \quad 0 & U_{i,i} & \bullet \quad \dots \quad \bullet \\
 \hline
 \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \\ 0 \quad \dots \quad \dots \quad 0 \end{array} & \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ 0 \\ 0 \end{array} & \begin{array}{c} \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ \bullet \quad \cdot \quad \cdot \end{array} & \begin{array}{c} \vdots \\ \vdots \\ 0 \\ U_{n,n} \end{array} \\
 \hline
 & \text{Connus} & & 
 \end{array} \right)$$

$\Rightarrow$  colonne  $i$  de  $\mathbb{U}$  connue : on peut calculer la colonne  $i$  de  $\mathbb{L}$ !

Par récurrence, en supposant connues les  $(i - 1)$  premières colonnes de  $\mathbb{L}$  et les  $(i - 1)$  premières lignes de  $\mathbb{U}$ .

$$\mathbb{A} = \left( \begin{array}{c|ccc}
 \overbrace{\begin{matrix} \bullet & 0 & \cdots & 0 \\ \bullet & \ddots & \ddots & \\ \vdots & \ddots & \ddots & \\ \bullet & \cdots & \bullet & \bullet \end{matrix}}^{i-1} & \begin{matrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} & \cdots & \cdots & 0 \\
 \hline
 \bullet & \cdots & \cdots & \bullet & L_{i,i} & 0 & \cdots & 0 \\
 \hline
 \vdots & & & \vdots & \bullet & \ddots & \ddots & \vdots \\
 \vdots & & & \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\
 \bullet & \cdots & \cdots & \bullet & \bullet & \cdots & \bullet & L_{n,n}
 \end{array} \right) \left( \begin{array}{c|ccc}
 \overbrace{\begin{matrix} \bullet & \bullet & \cdots & \bullet \\ 0 & \ddots & \ddots & \\ 0 & \cdots & 0 & \bullet \end{matrix}}^{\text{Connus}} & \begin{matrix} \bullet \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} & \cdots & \cdots & \bullet \\
 \hline
 0 & \cdots & \cdots & 0 & U_{i,i} & \bullet & \cdots & \bullet \\
 \hline
 \vdots & & & \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\
 \vdots & & & \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \bullet \\
 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & U_{n,n}
 \end{array} \right)$$

$\Rightarrow$  colonne  $i$  de  $\mathbb{U}$  connue : on peut calculer la colonne  $i$  de  $\mathbb{L}$ !

On cherche  $L_{j,i} \forall j \in \llbracket i + 1, n \rrbracket$ , ( $L_{i,i} = 1$ )

$$A_{j,i} \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{k=1}^n L_{j,k} U_{k,i} = \sum_{k=1}^{i-1} \overbrace{L_{j,k} U_{k,i}}^{\text{connus}} + L_{j,i} \overbrace{U_{i,i}}^{\text{connu}} + \sum_{k=i+1}^n L_{j,k} \overbrace{U_{k,i}}^{=0}$$

$$L_{j,i} = \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{j,k} U_{k,i} \right) / U_{i,i}, \quad \forall j \in \llbracket i + 1, n \rrbracket.$$

En résumé, à l'étape  $i$ :

- Calcul de la ligne  $i$  de  $\mathbb{U}$

$$U_{i,j} = 0, \quad \forall j \in \llbracket 1, i-1 \rrbracket,$$

$$U_{i,j} = A_{i,j} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{i,k} U_{k,j}, \quad \forall j \in \llbracket i, n \rrbracket.$$

- Calcul de la colonne  $i$  de  $\mathbb{L}$

$$L_{j,i} = 0, \quad \forall j \in \llbracket 1, i-1 \rrbracket,$$

$$L_{i,i} = 1,$$

$$L_{j,i} = \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{j,k} U_{k,i} \right) / U_{i,i}, \quad \forall j \in \llbracket i+1, n \rrbracket.$$

Algorithme 9  $\mathcal{R}_0$

1: Calculer les matrices  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$

Algorithme 9  $\mathcal{R}_1$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**  
2:   Calculer la ligne  $i$  de  $\mathbb{U}$ .  
3:   Calculer la colonne  $i$  de  $\mathbb{L}$ .  
4: **Fin Pour**

### Algorithme 9 $\mathcal{R}_1$

- 1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
- 2:     Calculer la ligne  $i$  de  $U$ .
- 3:     Calculer la colonne  $i$  de  $L$ .
- 4: **Fin Pour**

### Algorithme 9 $\mathcal{R}_2$

- 1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
- 2:     **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
- 3:          $U(i, j) \leftarrow 0$
- 4:     **Fin Pour**
- 5:     **Pour**  $j \leftarrow i$  à  $n$  faire
- 6:          $U_{i,j} \leftarrow A_{i,j} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{i,k} U_{k,j}$
- 7:     **Fin Pour**
- 8:     **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
- 9:          $L_{j,i} \leftarrow 0$
- 10:     **Fin Pour**
- 11:      $L_{i,i} \leftarrow 1$
- 12:     **Pour**  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire
- 13:          $L_{j,i} \leftarrow \frac{1}{U_{i,i}} \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{j,k} U_{k,i} \right)$
- 14:     **Fin Pour**
- 15: **Fin Pour**

### Algorithme 9 $\mathcal{R}_2$

- 1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
- 2:   **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
- 3:      $U(i, j) \leftarrow 0$
- 4:   **Fin Pour**
- 5:   **Pour**  $j \leftarrow i$  à  $n$  faire

$$U_{i,j} \leftarrow A_{i,j} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{i,k} U_{k,j}$$

- 6:
- 7:   **Fin Pour**
- 8:   **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
- 9:      $L_{j,i} \leftarrow 0$
- 10:   **Fin Pour**
- 11:    $L_{i,i} \leftarrow 1$
- 12:   **Pour**  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire

$$L_{j,i} \leftarrow \frac{1}{U_{i,i}} \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{j,k} U_{k,i} \right)$$

- 13:
- 14:   **Fin Pour**
- 15: **Fin Pour**

### Algorithme 9 $\mathcal{R}_3$

- 1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
- 2:   **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
- 3:      $U(i, j) \leftarrow 0$
- 4:   **Fin Pour**
- 5:   **Pour**  $j \leftarrow i$  à  $n$  faire

$$\left\{ \begin{array}{l} 6: \quad S_1 \leftarrow \sum_{k=1}^{i-1} L_{i,k} U_{k,j} \\ 7: \quad U_{i,j} \leftarrow A_{i,j} - S_1 \end{array} \right.$$

- 8:   **Fin Pour**
- 9:   **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
- 10:      $L_{j,i} \leftarrow 0$
- 11:   **Fin Pour**
- 12:    $L_{i,i} \leftarrow 1$
- 13:   **Pour**  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire

$$\left\{ \begin{array}{l} 14: \quad S_2 \leftarrow \sum_{k=1}^{i-1} L_{j,k} U_{k,i} \\ 15: \quad L_{j,i} \leftarrow \frac{1}{U_{i,i}} (A_{j,i} - S_2). \end{array} \right.$$

- 16:   **Fin Pour**
- 17: **Fin Pour**

### Algorithme 9 $\mathcal{R}_3$

```

1: Pour  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
2:   Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire
3:      $U(i,j) \leftarrow 0$ 
4:   Fin Pour
5:   Pour  $j \leftarrow i$  à  $n$  faire
6:      $S_1 \leftarrow \sum_{k=1}^{i-1} L_{i,k} U_{k,j}$ 
7:      $U_{i,j} \leftarrow A_{i,j} - S_1$ 
8:   Fin Pour
9:   Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire
10:     $L_{j,i} \leftarrow 0$ 
11:  Fin Pour
12:   $L_{i,i} \leftarrow 1$ 
13:  Pour  $j \leftarrow i+1$  à  $n$  faire
14:     $S_2 \leftarrow \sum_{k=1}^{i-1} L_{j,k} U_{k,i}$ 
15:     $L_{j,i} \leftarrow \frac{1}{U_{i,i}} (A_{j,i} - S_2)$ 
16:  Fin Pour
17: Fin Pour
  
```

### Algorithme 9 $\mathcal{R}_4$

```

1: Pour  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
2:   Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire
3:      $U(i,j) \leftarrow 0$ 
4:   Fin Pour
5:   Pour  $j \leftarrow i$  à  $n$  faire
6:      $S_1 \leftarrow 0$ 
7:     Pour  $k \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire
8:        $S_1 \leftarrow S_1 + L_{i,k} * U_{k,j}$ 
9:     Fin Pour
10:     $U_{i,j} \leftarrow A_{i,j} - S_1$ 
11:  Fin Pour
12:  Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire
13:     $L_{j,i} \leftarrow 0$ 
14:  Fin Pour
15:   $L_{i,i} \leftarrow 1$ 
16:  Pour  $j \leftarrow i+1$  à  $n$  faire
17:     $S_2 \leftarrow 0$ 
18:    Pour  $k \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire
19:       $S_2 \leftarrow S_2 + L_{j,k} * U_{k,i}$ 
20:    Fin Pour
21:     $L_{j,i} \leftarrow \frac{1}{U_{i,i}} (A_{j,i} - S_2)$ 
22:  Fin Pour
23: Fin Pour
  
```

**Algorithm** Fonction **FACTLU** permet de calculer les matrices  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$  dites matrice de factorisation LU associée à la matrice  $\mathbb{A}$ , telle que

$$\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$$

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  dont les sous-matrices principales sont inversibles.

**Résultat :**  $\mathbb{L}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire inférieure avec  $L_{i,i} = 1, \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$

$\mathbb{U}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire supérieure.

1: **Fonction**  $[\mathbb{L}, \mathbb{U}] \leftarrow \mathbf{FACTLU}(\mathbb{A})$

2:  $\mathbb{U} \leftarrow \mathbb{0}_n$

▷  $\mathbb{0}_n$  matrice nulle  $n \times n$

3:  $\mathbb{L} \leftarrow \mathbb{I}_n$

▷  $\mathbb{I}_n$  matrice identité  $n \times n$

4: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire

5:     **Pour**  $j \leftarrow i$  à  $n$  faire

▷ Calcul de la ligne  $i$  de  $\mathbb{U}$

6:          $S_1 \leftarrow 0$

7:         **Pour**  $k \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire

8:              $S_1 \leftarrow S_1 + L(i, k) * U(k, j)$

9:         **Fin Pour**

10:          $U(i, j) \leftarrow A(i, j) - S_1$

11:     **Fin Pour**

12:     **Pour**  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire

▷ Calcul de la colonne  $i$  de  $\mathbb{L}$

13:          $S_2 \leftarrow 0$

14:         **Pour**  $k \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire

15:              $S_2 \leftarrow S_2 + L(j, k) * U(k, i)$

16:         **Fin Pour**

17:          $L(j, i) \leftarrow (A_{j,i} - S_2) / U(i, i).$

18:     **Fin Pour**

19:     **Fin Pour**

20: **Fin Fonction**

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- Méthode de Gauss-Jordan
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  **hermitienne inversible** admettant une factorisation LU. On pose

$$D = \text{diag } U \text{ et } R = D^{-1}U.$$

$R$  est alors triangulaire supérieure à diagonale unité. On a alors

$$A = LU = LDD^{-1}U = LDR.$$

$$A \text{ hermitienne } A^* = A \implies A = R^*(D^*L^*) = L(DR)$$

Par unicité de la factorisation LU :

$$R^* = L \text{ et } D^*L^* = DR \implies R^* = L \text{ et } D^* = D$$



## Théorème 8: Factorisation LDL\*



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice hermitienne inversible admettant une factorisation LU. Alors  $A$  s'écrit sous la forme

$$A = LDL^* \quad (9)$$

où  $D = \text{diag } U$  est une matrice à coefficients réels.



## Corollaire 8.1:



voir exercice 5



Une matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admet une factorisation LDL\* avec  $L \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  matrice diagonale à coefficients diagonaux strictement positifs **si et seulement si** la matrice  $A$  est hermitienne définie positive.

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- Méthode de Gauss-Jordan
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives

## ♥ Definition

Une **factorisation régulière de Cholesky** d'une matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est une factorisation  $A = BB^*$  où  $B$  est une matrice triangulaire inférieure inversible.

Si les coefficients diagonaux de  $B$  sont positifs, on parle alors d'une **factorisation positive de Cholesky**.



## Théorème: Factorisation de Cholesky



voir exercice 6



La matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  admet une factorisation régulière de Cholesky **si et seulement si** la matrice  $A$  est hermitienne définie positive. Dans ce cas, elle admet une unique factorisation positive.

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive et  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ . On note  $\mathbb{B}$  la matrice de factorisation positive de Cholesky de  $\mathbb{A}$ .

Trouver  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$  tel que

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad (\iff \quad \mathbb{B}\mathbb{B}^*\mathbf{x} = \mathbf{b}) \quad (10)$$

est équivalent à

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive et  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ . On note  $\mathbb{B}$  la matrice de factorisation positive de Cholesky de  $\mathbb{A}$ .

Trouver  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$  tel que

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad (\iff \mathbb{B}\mathbb{B}^*\mathbf{x} = \mathbf{b}) \quad (10)$$

est équivalent à

Trouver  $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$  solution de

$$\mathbb{B}^*\mathbf{x} = \mathbf{y} \quad (11)$$

avec  $\mathbf{y} \in \mathbb{C}^n$  solution de

$$\mathbb{B}\mathbf{y} = \mathbf{b}. \quad (12)$$

# Algorithme de résolution de systèmes linéaire par Cholesky

**Algorithm** Fonction **RSLCHOLESKY** permettant de résoudre, par une factorisation de Cholesky positive, le système linéaire

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

où  $\mathbb{A}$  une matrice hermitienne de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  définie positive et  $\mathbf{b} \in \mathbb{C}^n$ .

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive,  
 $\mathbf{b}$  : vecteur de  $\mathbb{C}^n$ .

**Résultat :**  $\mathbf{x}$  : vecteur de  $\mathbb{C}^n$ .

- 1: **Fonction**  $\mathbf{x} \leftarrow \mathbf{RSLCHOLESKY}(\mathbb{A}, \mathbf{b})$
- 2:  $\mathbb{B} \leftarrow \mathbf{CHOLESKY}(\mathbb{A})$
- 3:  $\mathbf{y} \leftarrow \mathbf{RSLTRIINF}(\mathbb{B}, \mathbf{b})$
- 4:  $\mathbb{U} \leftarrow \mathbf{MATADJOINTE}(\mathbb{B})$
- 5:  $\mathbf{x} \leftarrow \mathbf{RSLTRISUP}(\mathbb{U}, \mathbf{y})$
- 6: **Fin Fonction**

- ▷ Factorisation positive de Cholesky
  - ▷ Résolution du système  $\mathbb{B}\mathbf{y} = \mathbf{b}$
- ▷ Calcul de la matrice adjointe de  $\mathbb{B}$ 
  - ▷ Résolution du système  $\mathbb{B}^*\mathbf{x} = \mathbf{y}$

Il nous faut donc écrire la fonction **CHOLESKY**

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive. il existe une unique matrice  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure avec  $B_{i,i} \in \mathbb{R}^{+*}$ ,  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , telle que

$$A = BB^*$$

c'est à dire

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & \dots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \dots \\ A_{n,1} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ B_{n,1} & \dots & \dots & B_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \overline{B_{1,1}} & \dots & \dots & \overline{B_{n,1}} \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \overline{B_{n,n}} \end{pmatrix}.$$



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive. il existe une unique matrice  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure avec  $B_{i,i} \in \mathbb{R}^{+*}$ ,  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , telle que

$$A = BB^*$$

c'est à dire

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & \dots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \dots \\ A_{n,1} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ B_{n,1} & \dots & \dots & B_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \overline{B_{1,1}} & \dots & \dots & \overline{B_{n,1}} \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \overline{B_{n,n}} \end{pmatrix}.$$

- Calcul de  $B_{1,1}$  (la 1ère ligne de  $B$  est donc déterminée)  
 $\implies$  calcul 1ère colonne de  $B$ .

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive. il existe une unique matrice  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure avec  $B_{i,i} \in \mathbb{R}^{+*}$ ,  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , telle que

$$A = BB^*$$

c'est à dire

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & \dots & A_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \dots \\ A_{n,1} & \dots & A_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ B_{n,1} & \dots & \dots & B_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \overline{B_{1,1}} & \dots & \dots & \overline{B_{n,1}} \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \overline{B_{n,n}} \end{pmatrix}.$$

- Calcul de  $B_{1,1}$  (la 1ère ligne de  $B$  est donc déterminée)  
 $\implies$  calcul 1ère colonne de  $B$ .
- Puis calcul de  $B_{2,2}$  (la 2ème ligne de  $B$  est donc déterminée)  
 $\implies$  calcul 2ème colonne de  $B$ .
- Etc...

Soit  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . On suppose connues les  $i - 1$  premières colonnes de  $\mathbb{B}$ .

Peut-on calculer la colonne  $i$  de  $\mathbb{B}$ ?

$$A = \mathbb{B}\mathbb{B}^* \implies A_{i,i} = \sum_{k=1}^n B_{i,k}(\mathbb{B}^*)_{k,i} = \sum_{k=1}^n B_{i,k}\overline{B_{i,k}}$$

Or  $\mathbb{B}$  triangulaire inférieure (i.e.  $B_{i,j} = 0$  si  $j > i$ )

$$A_{i,i} = \sum_{k=1}^{i-1} |B_{i,k}|^2 + |B_{i,i}|^2$$

et donc

$$B_{i,i} = \left( A_{i,i} - \sum_{j=1}^{i-1} |B_{i,j}|^2 \right)^{1/2}.$$

Il reste à déterminer  $B_{j,i}$ ,  $\forall j \in \llbracket i + 1, n \rrbracket$ .

$$A_{j,i} = \sum_{k=1}^n B_{j,k} (\mathbb{B}^*)_{k,i} = \sum_{k=1}^n B_{j,k} \overline{B_{i,k}}, \quad \forall j \in \llbracket i + 1, n \rrbracket$$

Comme  $\mathbb{L}$  est triangulaire inférieure on obtient

$$A_{j,i} = \sum_{k=1}^i B_{j,k} \overline{B_{i,k}} = \sum_{k=1}^{i-1} B_{j,k} \overline{B_{i,k}} + B_{j,i} \overline{B_{i,i}}, \quad \forall j \in \llbracket i + 1, n \rrbracket$$

Or  $B_{i,i} > 0$  connu et les  $i - 1$  premières colonnes de  $\mathbb{B}$  aussi.

$$\begin{aligned} B_{j,i} &= \frac{1}{B_{i,i}} \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} B_{j,k} \overline{B_{i,k}} \right), \quad \forall j \in \llbracket i + 1, n \rrbracket \\ B_{j,i} &= 0, \quad \forall j \in \llbracket 1, i - 1 \rrbracket. \end{aligned}$$

### Algorithme 11 $\mathcal{R}_0$

- 1: Calculer la matrice  $\mathbb{B}$

### Algorithme 11 $\mathcal{R}_1$

- 1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**
- 2:   Calculer  $B_{i,i}$ , connaissant les  $i - 1$  premières colonnes de  $\mathbb{B}$ .
- 3:   Calculer la  $i^{\text{ème}}$  colonne de  $\mathbb{B}$ .
- 4: **Fin Pour**

**Algorithme 11**  $\mathcal{R}_1$ 

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

Calculer  $B_{i,i}$ , connaissant les  
 $i - 1$  premières colonnes de  $\mathbb{B}$ .

2:

Calculer la  $i^{\text{ème}}$  colonne de  $\mathbb{B}$ .

3:

4: **Fin Pour**

**Algorithme 11**  $\mathcal{R}_2$ 

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  **faire**

2:  $B_{i,i} \leftarrow \left( A_{i,i} - \sum_{j=1}^{i-1} |B_{i,j}|^2 \right)^{1/2}$

3: **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  **faire**

4:  $B_{j,i} \leftarrow 0$

5: **Fin Pour**

6: **Pour**  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  **faire**

7:  $B_{j,i} \leftarrow \frac{1}{B_{i,i}} \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} B_{j,k} \overline{B_{i,k}} \right)$ .

8: **Fin Pour**

9: **Fin Pour**

### Algorithme 11 $\mathcal{R}_2$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire

$$B_{i,i} \leftarrow \left( A_{i,i} - \sum_{j=1}^{i-1} |B_{i,j}|^2 \right)^{1/2}$$

2:

3: **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire

4:  $B_{j,i} \leftarrow 0$

5: **Fin Pour**

6: **Pour**  $j \leftarrow i+1$  à  $n$  faire

$$B_{j,i} \leftarrow \frac{1}{B_{i,i}} \left( A_{j,i} - \sum_{k=1}^{i-1} B_{j,k} \overline{B_{i,k}} \right).$$

7:

8: **Fin Pour**

9: **Fin Pour**

### Algorithme 11 $\mathcal{R}_3$

1: **Pour**  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire

2:  $S_1 \leftarrow \sum_{j=1}^{i-1} |B_{i,j}|^2$

3:  $B_{i,i} \leftarrow (A_{i,i} - S_1)^{1/2}$

4: **Pour**  $j \leftarrow 1$  à  $i-1$  faire

5:  $B_{j,i} \leftarrow 0$

6: **Fin Pour**

7: **Pour**  $j \leftarrow i+1$  à  $n$  faire

8:  $S_2 \leftarrow \sum_{k=1}^{i-1} B_{j,k} \overline{B_{i,k}}$

9:  $B_{j,i} \leftarrow \frac{1}{B_{i,i}} (A_{j,i} - S_2).$

10: **Fin Pour**

11: **Fin Pour**

### Algorithme 11 $\mathcal{R}_3$

1: Pour  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire

$$S_1 \leftarrow \sum_{j=1}^{i-1} |B_{i,j}|^2$$

2:

$$B_{i,i} \leftarrow (A_{i,i} - S_1)^{1/2}$$

4: Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire

$$B_{j,i} \leftarrow 0$$

6: Fin Pour

7: Pour  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire

$$S_2 \leftarrow \sum_{k=1}^{i-1} B_{j,k} \overline{B_{i,k}}$$

8:

$$B_{j,i} \leftarrow \frac{1}{B_{i,i}} (A_{j,i} - S_2).$$

10: Fin Pour

11: Fin Pour

### Algorithme 11 $\mathcal{R}_4$

1: Pour  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire

$$2: S_1 \leftarrow 0$$

3: Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire

$$4: S_1 \leftarrow S_1 + |B_{i,j}|^2$$

5: Fin Pour

$$6: B_{i,i} \leftarrow (A_{i,i} - S_1)^{1/2}$$

7: Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire

$$8: B_{j,i} \leftarrow 0$$

9: Fin Pour

10: Pour  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire

$$11: S_2 \leftarrow 0$$

12: Pour  $k \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire

$$13: S_2 \leftarrow S_2 + B_{j,k} \overline{B_{i,k}}$$

14: Fin Pour

$$15: B_{j,i} \leftarrow \frac{1}{B_{i,i}} (A_{j,i} - S_2).$$

16: Fin Pour

17: Fin Pour



---

**Algorithm** Fonction **CHOLESKY** permettant de calculer la matrice  $\mathbb{B}$ , dites matrice de factorisation positive de Cholesky associée à la matrice  $\mathbb{A}$ , telle que  $\mathbb{A} = \mathbb{B}\mathbb{B}^*$ .

---

**Données :**  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  hermitienne définie positive.

**Résultat :**  $\mathbb{B}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  triangulaire inférieure  
avec  $B(i, i) > 0, \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$

```
1: Fonction  $\mathbb{B} \leftarrow \text{CHOLESKY}(\mathbb{A})$ 
2:   Pour  $i \leftarrow 1$  à  $n$  faire
3:      $S_1 \leftarrow 0$ 
4:     Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
5:        $S_1 \leftarrow S_1 + |B(i, j)|^2$ 
6:     Fin Pour
7:      $B(i, i) \leftarrow \text{SQRT}(A(i, i) - S_1)$ 
8:     Pour  $j \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
9:        $B(j, i) \leftarrow 0$ 
10:    Fin Pour
11:    Pour  $j \leftarrow i + 1$  à  $n$  faire
12:       $S_2 \leftarrow 0$ 
13:      Pour  $k \leftarrow 1$  à  $i - 1$  faire
14:         $S_2 \leftarrow S_2 + B(j, k) * \overline{B(i, k)}$ 
15:      Fin Pour
16:       $B(j, i) \leftarrow (A(j, i) - S_2) / B(i, i)$ 
17:    Fin Pour
18:  Fin Pour
19: Fin Fonction
```



### Exercice 3

Proposer une méthode permettant de tester la fonction `CHOLESKY` .

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- Méthode de Gauss-Jordan
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR


- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives

### **Definition: Matrice élémentaire de Householder**

Soit  $\mathbf{u} \in \mathbb{C}^n$  tel que  $\|\mathbf{u}\|_2 = 1$ . On appelle **matrice élémentaire de Householder** la matrice  $\mathbb{H}(\mathbf{u}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  définie par

$$\mathbb{H}(\mathbf{u}) = \mathbb{I} - 2\mathbf{u}\mathbf{u}^*. \quad (13)$$

 **Propriété:** voir exercice 7



Toute matrice élémentaire de Householder est hermitienne et unitaire.



**Propriété:** voir exercice 9



Soient  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  et  $\mathbf{u} \in \mathbb{K}^n$ ,  $\|\mathbf{u}\|_2 = 1$ . On note  $\mathbf{x}_{\parallel} = \text{proj}_{\mathbf{u}}(\mathbf{x}) \stackrel{\text{def}}{=} \langle \mathbf{u}, \mathbf{x} \rangle \mathbf{u}$  et  $\mathbf{x}_{\perp} = \mathbf{x} - \mathbf{x}_{\parallel}$ . On a alors

$$\mathbb{H}(\mathbf{u})(\mathbf{x}_{\perp} + \mathbf{x}_{\parallel}) = \mathbf{x}_{\perp} - \mathbf{x}_{\parallel}. \quad (14)$$

et

$$\mathbb{H}(\mathbf{u})\mathbf{x} = \mathbf{x}, \quad \text{si } \langle \mathbf{x}, \mathbf{u} \rangle = 0. \quad (15)$$



**Théorème:** voir exercice 8



Soient  $\mathbf{a}, \mathbf{b}$  deux vecteurs non colinéaires de  $\mathbb{C}^n$  avec  $\|\mathbf{b}\|_2 = 1$ . Soit  $\alpha \in \mathbb{C}$  tel que  $|\alpha| = \|\mathbf{a}\|_2$  et  $\arg \alpha = -\arg \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle \in [\pi]$ . On a alors

$$\mathbb{H}\left(\frac{\mathbf{a} - \alpha \mathbf{b}}{\|\mathbf{a} - \alpha \mathbf{b}\|_2}\right) \mathbf{a} = \alpha \mathbf{b}. \quad (16)$$



## Exercice: voir exercice 10



Soient  $\mathbf{a}$  et  $\mathbf{b}$  deux vecteurs non nuls et non colinéaires de  $\mathbb{C}^n$  avec  $\|\mathbf{b}\|_2 = 1$ .

**Q.1** Ecrire la fonction algorithmique **HOUSEHOLDER** permettant de retourner une matrice de Householder  $\mathbb{H}$  et  $\alpha \in \mathbb{C}$  tels que  $\mathbb{H}(\mathbf{u})\mathbf{a} = \alpha\mathbf{b}$ . Le choix du  $\alpha$  est fait par le paramètre  $\delta$  (0 ou 1) de telle sorte que  $\arg \alpha = -\arg(\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle) + \delta\pi$  avec  $|\alpha| = \|\mathbf{a}\|_2$ .

Des fonctions comme **DOT**( $\mathbf{a}, \mathbf{b}$ ) (produit scalaire de deux vecteurs), **NORM**( $\mathbf{a}$ ) (norme 2 d'un vecteur), **ARG**( $z$ ) (argument d'un nombre complexe), **MATPROD**( $\mathbb{A}, \mathbb{B}$ ) (produit de deux matrices), **CTRANSPOSE**( $\mathbb{A}$ ) (adjoint d'une matrice), ... pourront être utilisées

**Q.2** Proposer un programme permettant de tester cette fonction. On pourra utiliser la fonction **VECRAND**( $n$ ) retournant un vecteur aléatoire de  $\mathbb{C}^n$ , les parties réelles et imaginaires de chacune de ses composantes étant dans  $]0, 1[$  (loi uniforme).

**Q.3** Proposer un programme permettant de vérifier que  $\delta = 1$  est le "meilleur" choix.



**Corollaire 8.2:** voir exercice 11



Soit  $\mathbf{a} \in \mathbb{C}^n$  avec  $a_1 \neq 0$  et  $\exists j \in \llbracket 2, n \rrbracket$  tel que  $a_j \neq 0$ . Soient  $\theta = \arg a_1$  et

$$\mathbf{u}_{\pm} = \frac{\mathbf{a} \pm \|\mathbf{a}\|_2 e^{i\theta} \mathbf{e}_1}{\|\mathbf{a} \pm \|\mathbf{a}\|_2 e^{i\theta} \mathbf{e}_1\|}$$

Alors

$$\mathbb{H}(\mathbf{u}_{\pm})\mathbf{a} = \mp \|\mathbf{a}\|_2 e^{i\theta} \mathbf{e}_1 \tag{17}$$

où  $\mathbf{e}_1$  désigne le premier vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ .



## Théorème 9:



voir exercice 12



Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice. Il existe une matrice unitaire  $Q \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  produit d'au plus  $n - 1$  matrices de Householder et une matrice triangulaire supérieure  $R \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  telles que

$$A = QR. \quad (18)$$

Si  $A$  est réelle alors  $Q$  et  $R$  sont aussi réelles et l'on peut choisir  $Q$  de telle sorte que les coefficients diagonaux de  $R$  soient positifs. De plus, si  $A$  est inversible alors la factorisation est unique.





## Exercice: Algorithmique

voir exercice 13



**Q.1** *Ecrire une fonction **FACTQR** permettant de calculer la factorisation QR d'une matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .*

*On pourra utiliser la fonction **HOUSEHOLDER** (voir Exercice 54, page 78).*

**Q.2** *Ecrire un programme permettant de tester cette fonction.*

## 1 Conditionnement

## 2 Méthodes directes

- Matrices particulières
  - Matrices diagonales
  - Matrices triangulaires inférieures
  - Matrices triangulaires supérieures
- Exercices et résultats préliminaires
- Méthode de Gauss-Jordan
  - Ecriture algébrique
- Factorisation LU

- Résultats théoriques

- Utilisation pratique

## • Factorisation LDL\*

## • Factorisation de Cholesky

- Résultats théoriques

- Résolution d'un système linéaire

- Algorithme : Factorisation positive de Cholesky

## • Factorisation QR

- La transformation de Householder

## 3 Méthodes itératives