# Exercices associés au cours d'Analyse Numérique I Résolution de systèmes linéaires Méthodes itératives

## 1 Exercices du cours

### EXERCICE 1

Soit  $\mathbb A$  une matrice inversible décomposée sous la forme  $\mathbb A=\mathbb M-\mathbb N$  avec  $\mathbb M$  inversible. On pose

$$\mathbb{B} = \mathbb{M}^{-1}\mathbb{N} \text{ et } \boldsymbol{c} = \mathbb{M}^{-1}\boldsymbol{b}.$$

Montrer que la suite définie par

$$\boldsymbol{x}^{[0]} \in \mathbb{K}^n \text{ et } \boldsymbol{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}^{[k]} + \boldsymbol{c}$$

converge vers  $\bar{\boldsymbol{x}} = \mathbb{A}^{-1}\boldsymbol{b}$  quelque soit  $\boldsymbol{x}^{[0]}$  si et seulement si  $\rho(\mathbb{B}) < 1$ .

Correction On rappelle tout d'abord le Théorème ??, page ??:

**Théorème.** Soit  $\mathbb B$  une matrice carrée. Les conditions suivantes sont équivalentes :

- a.  $\lim_{k\to\infty} \mathbb{B}^k = 0$ ,
- b.  $\lim_{k\to\infty} \mathbb{B}^k \mathbf{v} = 0$  pour tout vecteur  $\mathbf{v}$ ,
- $c. \ \rho(\mathbb{B}) < 1,$
- $d. \ \|\mathbb{B}\| < 1 \ pour \ au \ moins \ une \ norme \ matricielle \ subordonn\'ee \ \| \bullet \| \ .$

Comme  $\bar{\boldsymbol{x}} = \mathbb{A}^{-1}\boldsymbol{b}$  (sans présupposer de la convergence) on a

$$\mathbb{A}\bar{x} = b \iff \mathbb{M}\bar{x} = \mathbb{N}\bar{x} + b$$

et, comme M est inversible

$$\bar{\boldsymbol{x}} = \mathbb{M}^{-1} \mathbb{N} \bar{\boldsymbol{x}} + \mathbb{M}^{-1} \boldsymbol{b} = \mathbb{B} \bar{\boldsymbol{x}} + \boldsymbol{c}$$

On obtient donc

$$\bar{\boldsymbol{x}} - \boldsymbol{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}(\bar{\boldsymbol{x}} - \boldsymbol{x}^{[k]})$$

Or la suite  $x^{[k]}$  converge vers  $\bar{x}$  si et seulement si la suite  $e^{[k]} \stackrel{\text{def}}{=} \bar{x} - x^{[k]}$  converge vers 0. On a

$$\forall k \in \mathbb{N}. \quad \boldsymbol{e}^{[k]} = \mathbb{B}^k \boldsymbol{e}^{[0]}.$$

D'après le théorème cité, on a  $\lim_{k\to +\infty}\mathbb{B}^k\pmb{e}^{[0]}=0,\, \forall \pmb{e}^{[0]}\in\mathbb{K}^n$  si et seulement si  $\rho(\mathbb{B})<1.$ 

### EXERCICE 2

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{C})$  une matrice hermitienne inversible décomposée en  $\mathbb{A} = \mathbb{M} - \mathbb{N}$  où  $\mathbb{M}$  est inversible. On note  $\mathbb{B} = \mathbb{I} - \mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}$ .

 $\stackrel{\mathbf{Q. \ 1}}{|} Montrer \ que \ la \ matrice \ \mathbb{M}^* + \mathbb{N} \ est \ hermitienne.$ 

R. 1

La matrice  $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$  est donc hermitienne.

On suppose maintenant que  $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$  est définie positive.

Soit  $\boldsymbol{x}$  un vecteur quelconque de  $\mathbb{C}^n$  et  $\boldsymbol{y} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}$ .

a. Montrer que

$$\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle - \langle \boldsymbol{y}, \mathbb{A}\boldsymbol{y} \rangle = \langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle + \langle \mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}\boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle - \langle \mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}\boldsymbol{x}, \mathbb{A}\mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle$$
(2.1)

et

$$\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y} = \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}. \tag{2.2}$$

b. En déduire que

$$\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle - \langle \boldsymbol{y}, \mathbb{A}\boldsymbol{y} \rangle = \langle (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}), (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}) \rangle.$$
 (2.3)

R. 2

a. On a  $\boldsymbol{y} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}$  avec  $\mathbb{B} = \mathbb{I} - \mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}$  ce qui donne

$$x - y = x - \mathbb{B}x = (\mathbb{I} - \mathbb{B})x = \mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}x.$$

L'équation (2.2) est donc démontrée. Pour prouver (2.1), on note que

$$y = x - \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} x$$

et donc

$$egin{aligned} \left\langle oldsymbol{y}, \mathbb{A} oldsymbol{y} 
ight
angle &= \left\langle oldsymbol{x} - \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x}, \mathbb{A} \left( oldsymbol{x} - \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight) 
ight
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle - \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle - \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle - \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} 
ight
angle - \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle - \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle \\ &= \left\langle oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x}, \mathbb{A} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} oldsymbol{x} \right
angle + \left\langle \mathbb{M}^{-1$$

On en déduit immédiatement (2.1).

b. En utilisant (2.2), on obtient

$$\begin{split} \left\langle \boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}, \left( \mathbb{M}^* + \mathbb{N} \right) (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}) \right\rangle &= \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \left( \mathbb{M}^* + \mathbb{N} \right) \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle \\ &= \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \left( \mathbb{M} + \mathbb{N}^* \right) \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle \quad \text{car } \mathbb{M}^* + \mathbb{N} \text{ hermitienne} \\ &= \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \left( \mathbb{M} + \mathbb{M}^* - \mathbb{A}^* \right) \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle \quad \text{car } \mathbb{N} = \mathbb{M} - \mathbb{A} \\ &= \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle + \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{M}^* \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle - \left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle \quad \text{car } \mathbb{A} \text{ hermitienne} \end{split}$$

Or, par propriété du produit scalaire, on a

$$\left\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{M}^* \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle = \left\langle \mathbb{M} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle = \left\langle \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle = \left\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}^* \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \right\rangle.$$

Comme A est hermitienne, on obtient

$$\langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{M}^* \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \rangle = \langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \rangle.$$

On abouti alors à

$$\langle \boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}, (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}) \rangle = \langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{A} \boldsymbol{x} \rangle + \langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \rangle - \langle \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x}, \mathbb{A} \mathbb{M}^{-1} \mathbb{A} \boldsymbol{x} \rangle.$$

L'équation (2.3) est obtenue en utilisant (2.1).

Montrer que si  $\mathbb{A}$  est définie positive alors  $\rho(\mathbb{B}) < 1$ .

(R. 3)

On veut démontrer que sous les hypothèses  $\mathbb{A}$  hermitienne définie positive et  $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$  (hermitienne) définie positive on a  $\rho(\mathbb{B}) < 1$ , c'est à dire que pour tout élément propre  $(\lambda, \boldsymbol{u})$  de  $\mathbb{B}$  alors  $|\lambda| < 1$ . Soit  $(\lambda, \boldsymbol{u}) \in \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$  un élément propre de  $\mathbb{B}$ . On a  $\mathbb{B}\boldsymbol{u} = \lambda \boldsymbol{u}$ . En prenant  $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{u}$  dans  $\mathbf{Q}.2$ , on a  $\boldsymbol{y} = \mathbb{B}\boldsymbol{u} = \lambda \boldsymbol{u}$  et donc  $\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y} = (1 - \lambda)\boldsymbol{u}$ . De (2.3) on obtient

$$\langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}\boldsymbol{u} \rangle - \langle \lambda \boldsymbol{u}, \lambda \mathbb{A}\boldsymbol{u} \rangle = \langle (1-\lambda)\boldsymbol{u}, (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})((1-\lambda)\boldsymbol{u}) \rangle$$

c'est à dire

$$(1 - |\lambda|^2) \langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}\boldsymbol{u} \rangle = |1 - \lambda|^2 \langle \boldsymbol{u}, (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})\boldsymbol{u} \rangle.$$
 (R2.1)

On va montrer que  $|1-\lambda|>0$ , c'est à dire  $\lambda\neq 1$ . Pour celà on effectue une démonstration par l'absurde.

Par l'absurde on suppose  $\lambda = 1$ . Dans ce cas, comme  $\mathbb{B}\boldsymbol{u} = \boldsymbol{u}$ , on a  $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{y}$ . De (2.2), on déduit alors  $\mathbb{M}^{-1}\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{0}$  et comme  $\mathbb{A}$  et  $\mathbb{M}^{-1}$  sont inversibles  $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{0}$ . Or  $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{u}$  est un vecteur propre de  $\mathbb{B}$ , il ne peut donc être nul! On a une contradiction et donc, l'hypothèse de départ est fausse: on a démontré que  $\lambda \neq 1$ .

Comme par hypothèse, la matrice  $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$  (hermitienne) est définie positive et  $\boldsymbol{u} \neq 0$ , on obtient

$$|1-\lambda|^2 \langle \boldsymbol{u}, (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})\boldsymbol{u} \rangle > 0.$$

On déduit alors de (R2.1) que

$$(1-|\lambda|^2)\langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}\boldsymbol{u}\rangle > 0.$$

Comme A est hermitienne définie positive et  $\mathbf{u} \neq 0$ , on a

$$\langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}\boldsymbol{u} \rangle > 0$$

et donc  $1 - |\lambda|^2 > 0$ , c'est à dire  $|\lambda| < 1$ .

On suppose  $\rho(\mathbb{B}) < 1$  et on va démontrer, par l'absurde, que  $\mathbb{A}$  est définie positive.

On suppose qu'il existe  $\mathbf{x}^{[0]} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$  tel que  $\alpha_0 \stackrel{\text{def}}{=} \langle \mathbf{x}^{[0]}, \mathbb{A}\mathbf{x}^{[0]} \rangle \in \mathbb{C} \setminus [0, +\infty[$ . On défini alors les suites

$$\forall k \in \mathbb{N}^*, \ \boldsymbol{x}^{[k]} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}^{[k-1]} \ \ et \ \ \alpha_k = \left\langle \boldsymbol{x}^{[k]}, \mathbb{A}\boldsymbol{x}^{[k]} \right\rangle.$$

a. Montrer que

$$\lim_{k \to +\infty} \boldsymbol{x}^{[k]} = 0 \quad et \quad \lim_{k \to +\infty} \alpha_k = 0.$$

- b. Montrer que  $\alpha_0 \in ]-\infty,0]$ .
- c. Démontrer par récurrence sur  $k \in \mathbb{N}^*$  que

$$(\mathcal{P}_k) : \mathbf{x}^{[k]} \neq \mathbf{0}, \ \mathbf{x}^{[k]} - \mathbf{x}^{[k-1]} \neq \mathbf{0}, \ et \ 0 \geqslant \alpha_{k-1} > \alpha_k.$$

d. Conclure.

R. 4

Q. 4

a. On a alors

$$\boldsymbol{x}^{[k]} = \mathbb{B}^k \boldsymbol{x}^{[0]}, \ \forall k \in \mathbb{N}.$$

D'après le Théorème ??, page ??,

$$\rho(\mathbb{B}) < 1 \iff \lim_{k \to +\infty} \mathbb{B}^k \boldsymbol{v} = \boldsymbol{0}, \ \forall \boldsymbol{v} \in \mathbb{C}^n.$$

On a donc

$$\lim_{k\to+\infty} \boldsymbol{x}^{[k]} = \mathbf{0}.$$

Comme l'application  $\boldsymbol{x} \mapsto \langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle$  est continue, on en déduit

$$\lim_{k \to +\infty} \alpha_k = \lim_{k \to +\infty} \left\langle \boldsymbol{x}^{[k]}, \mathbb{A}\boldsymbol{x}^{[k]} \right\rangle = 0.$$

b. Pour une matrice quelconque  $\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle \in \mathbb{C}$ , or  $\mathbb{A}$  étant hermitienne, on a  $\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle \in \mathbb{R}$ . En effet, par propriété du produit scalaire on a

$$\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{A}^*\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \langle \mathbb{A}\boldsymbol{x}, \boldsymbol{x} \rangle = \overline{\langle \boldsymbol{x}, \mathbb{A}\boldsymbol{x} \rangle}$$

Comme par hypothèse  $\alpha_0 \in \mathbb{C} \setminus [0, +\infty[$ , on en déduit  $\alpha_0 \in ]-\infty, 0]$ 

c. Tout d'abord de l'égalité (2.3) avec  $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}^{[k-1]}$  et  $\boldsymbol{y} = \mathbb{B}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}^{[k]}$  on obtient

$$\left\langle \boldsymbol{x}^{[k-1]}, \mathbb{A}\boldsymbol{x}^{[k-1]} \right\rangle - \left\langle \boldsymbol{x}^{[k]}, \mathbb{A}\boldsymbol{x}^{[k]} \right\rangle = \left\langle (\boldsymbol{x}^{[k-1]} - \boldsymbol{x}^{[k]}), (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x}^{[k-1]} - \boldsymbol{x}^{[k]}) \right\rangle$$

• Initialisation : montrons que  $(\mathcal{P}_0)$  est vérifiée.

On a  $\mathbf{x}^{[0]} \neq 0$  et  $\mathbf{x}^{[1]} = \mathbb{B}\mathbf{x}^{[0]}$ .

On montre par l'absurde que  $\boldsymbol{x}^{[1]} \neq 0$ . Supposons  $\boldsymbol{x}^{[1]} = 0$ , alors  $\alpha_1 = 0$  et  $\boldsymbol{x}^{[0]} - \boldsymbol{x}^{[1]} = \boldsymbol{x}^{[0]} \neq 0$ . Comme  $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$  est hermitienne définie positive on obtient

$$\alpha_0 - \alpha_1 = \left\langle (\boldsymbol{x}^{[0]} - \boldsymbol{x}^{[1]}), (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x}^{[0]} - \boldsymbol{x}^{[1]}) \right\rangle > 0$$

et contradiction avec  $\alpha_0 \leq 0$ .

On montre ensuite par l'absurde que  $\boldsymbol{x}^{[0]} \neq \boldsymbol{x}^{[1]}$ . Supposons  $\boldsymbol{x}^{[1]} = \boldsymbol{x}^{[0]}$ . Par construction  $\boldsymbol{x}^{[1]} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}^{[0]}$ , et dans ce cas, comme  $\boldsymbol{x}^{[0]} \neq 0$ ,  $(1, \boldsymbol{x}^{[0]})$  serait un élément propre de  $\mathbb{B}$ : contradiction avec  $\rho(\mathbb{B}) < 1$ . Comme  $\boldsymbol{x}^{[0]} - \boldsymbol{x}^{[1]} \neq 0$ , on a

$$\alpha_0 - \alpha_1 = \left\langle (\boldsymbol{x}^{[0]} - \boldsymbol{x}^{[1]}), (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x}^{[0]} - \boldsymbol{x}^{[1]}) \right\rangle > 0$$

et donc  $0 \ge \alpha_0 > \alpha_1$ .

• **Hérédité**: soit  $k \in \mathbb{N}^*$ . On suppose  $(\mathcal{P}_k)$  vérifiée. On a alors  $\boldsymbol{x}^{[k]} \neq 0$ ,  $\boldsymbol{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}^{[k]}$  et  $\alpha_k \leq 0$ . On montre par l'absurde que  $\boldsymbol{x}^{[k+1]} \neq 0$ . Supposons  $\boldsymbol{x}^{[k+1]} = 0$ , alors  $\alpha_{k+1} = 0$  et  $\boldsymbol{x}^{[k]} - \boldsymbol{x}^{[k+1]} = \boldsymbol{x}^{[k]} \neq 0$ . Comme  $\mathbb{M}^* + \mathbb{N}$  est hermitienne définie positive on obtient

$$\alpha_k - \alpha_{k+1} = \left\langle (\boldsymbol{x}^{[k]} - \boldsymbol{x}^{[k+1]}), (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x}^{[k]} - \boldsymbol{x}^{[k+1]}) \right\rangle > 0$$

et contradiction avec  $\alpha_k \leq 0$ .

On montre ensuite par l'absurde que  $\boldsymbol{x}^{[k]} \neq \boldsymbol{x}^{[k+1]}$ . Supposons  $\boldsymbol{x}^{[k+1]} = \boldsymbol{x}^{[k]}$ . Par construction  $\boldsymbol{x}^{[k+1]} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}^{[k]}$ , et dans ce cas, comme  $\boldsymbol{x}^{[k]} \neq 0$ ,  $(1, \boldsymbol{x}^{[k]})$  serait un élément propre de  $\mathbb{B}$ : contradiction avec  $\rho(\mathbb{B}) < 1$ . Comme  $\boldsymbol{x}^{[k]} - \boldsymbol{x}^{[k+1]} \neq 0$ , on a

$$\alpha_k - \alpha_{k+1} = \left\langle (\boldsymbol{x}^{[k]} - \boldsymbol{x}^{[k+1]}), (\mathbb{M}^* + \mathbb{N})(\boldsymbol{x}^{[k]} - \boldsymbol{x}^{[k+1]}) \right\rangle > 0$$

et donc  $0 \ge \alpha_k > \alpha_{k+1}$ .

- Conclusion : la proposition est vérifiée pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ .
- d. La suite  $(\alpha_k)_{k\in\mathbb{N}}$  est donc strictement décroissante de premier terme  $\alpha_0 \leq 0$ : elle ne peut converger vers 0. On a donc une contradiction avec l'hypothèse initiale,  $\mathbb{A}$  hermitienne non définie positive

### EXERCICE 3

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible dont les éléments diagonaux sont non nuls. On note  $A_{i,j}$  la composante (i,j) de la matrice  $\mathbb{A}$ . On décompose la matrice  $\mathbb{A}$  sous la forme  $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ , où  $\mathbb{D}$  représente la diagonale de  $\mathbb{A}$ ,  $-\mathbb{E}$  la partie triangulaire inférieure stricte et  $-\mathbb{F}$  la partie triangulaire supérieure stricte.

La méthode S.O.R. (successive over relaxation) est donnée par

$$x_i^{[k+1]} = \frac{w}{\mathbf{A}_{ii}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} \mathbf{A}_{ij} x_j^{[k+1]} - \sum_{j=i+1}^{n} \mathbf{A}_{ij} x_j^{[k]} \right) + (1 - w) x_i^{[k]}, \quad \forall i \in [1, n]$$

Déterminer la matrice d'itération  $\mathbb B$  et le vecteur  $oldsymbol{c}$  tels que

$$\boldsymbol{x}^{[k+1]} = \mathbb{R}\boldsymbol{x}^{[k]} + \boldsymbol{c}$$

en fonction de  $\mathbb{D}$ ,  $\mathbb{E}$ ,  $\mathbb{F}$ , et **b**.

Pour la **méthode S.O.R.** on a ,  $\forall i \in [1, n]$ ,

$$x_i^{[k+1]} = \frac{w}{\mathbf{A}_{ii}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} \mathbf{A}_{ij} x_j^{[k+1]} - \sum_{j=i+1}^{n} \mathbf{A}_{ij} x_j^{[k]} \right) + (1 - w) x_i^{[k]}$$

ce qui s'écrit aussi

$$\frac{\mathbf{A}_{ii}}{w} x_i^{[k+1]} + \sum_{j=1}^{i-1} \mathbf{A}_{ij} x_j^{[k+1]} = b_i - \sum_{j=i+1}^{n} \mathbf{A}_{ij} x_j^{[k]} + \frac{1-w}{w} \mathbf{A}_{ii} x_i^{[k]}$$

et matriciellement on obtient

$$\left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right) \boldsymbol{x}^{[k+1]} = \left(\frac{1-w}{w}\mathbb{D} + \mathbb{F}\right) \boldsymbol{x}^{[k]} + \boldsymbol{b}.$$

Comme la matrice  $\left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right)$  est inversible (car triangulaire inférieure à éléments diagonaux non nuls), on a

$$\boldsymbol{x}^{[k+1]} = \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right)^{\text{-1}} \left(\frac{1-w}{w}\mathbb{D} + \mathbb{F}\right) \boldsymbol{x}^{[k]} + \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right)^{\text{-1}} \boldsymbol{b}$$

La matrice d'itération de S.O.R. est  $\mathbb{B} = \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right)^{-1} \left(\frac{1-w}{w}\mathbb{D} + \mathbb{F}\right)$  et le vecteur  $\mathbf{c} = \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right)^{-1} \mathbf{b}$ .

### EXERCICE 4

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible dont les éléments diagonaux sont non nuls. On note  $A_{i,j}$  la composante (i,j) de la matrice  $\mathbb{A}$ . On décompose la matrice  $\mathbb{A}$  sous la forme  $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ , où  $\mathbb{D}$  représente la diagonale de  $\mathbb{A}$ ,  $-\mathbb{E}$  la partie triangulaire inférieure stricte et  $-\mathbb{F}$  la partie triangulaire supérieure stricte.

La matrice d'itération de la méthode S.O.R., notée  $\mathcal{L}_w$ , est donnée par

$$\mathcal{L}_w = \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{E}\right)^{-1} \left(\frac{1 - w}{w} \mathbb{D} + \mathbb{F}\right). \tag{4.1}$$

On pose  $\mathbb{L} = \mathbb{D}^{-1}\mathbb{E}$  et  $\mathbb{U} = \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}$ .

 $Montrer\ que$ 

$$\mathcal{L}_w = (\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1} ((1 - w)\mathbb{I} + w\mathbb{U}).$$

R. 1 Comme  $\mathbb{E} = \mathbb{DL}$  et  $\mathbb{F} = \mathbb{DU}$  on obtient

$$\mathcal{L}_{w} = \left(\frac{\mathbb{D}}{w} - \mathbb{D}\mathbb{L}\right)^{-1} \left(\frac{1-w}{w}\mathbb{D} + \mathbb{D}\mathbb{U}\right)$$

$$= \left(\frac{1}{w}\mathbb{D}[\mathbb{I} - w\mathbb{L}]\right)^{-1} \left(\frac{1}{w}\mathbb{D}[(1-w)\mathbb{I} + w\mathbb{U}]\right)$$

$$= (\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1} \left(\frac{1}{w}\mathbb{D}\right)^{-1} \left(\frac{1}{w}\mathbb{D}\right) ((1-w)\mathbb{I} + w\mathbb{U})$$

$$= (\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1} ((1-w)\mathbb{I} + w\mathbb{U}).$$

 $En \ d\acute{e}duire \ que$ 

$$\rho(\mathcal{L}_w) \geqslant |w - 1|. \tag{4.2}$$

R. 2

La matrice  $\mathbb{L}$  est triangulaire inférieure à diagonale nulle car elle est le produit d'une matrice diagonale (et donc triangulaire inférieure)  $\mathbb{D}^{-1}$  et d'une matrice triangulaire inférieure  $\mathbb{E}$  à diagonale nulle. De même la matrice  $\mathbb{U}$  est triangulaire supérieure à diagonale nulle.

On sait que le déterminant d'une matrice est égale aux produits de ses valeurs propres comptées avec leurs multiplicités. En notant n la dimension de la matrice  $\mathcal{L}_w$ , et en notant  $\lambda_i(\mathcal{L}_w)$  ses n valeurs propres, on a donc

$$\det(\mathcal{L}_w) = \prod_{i=1}^n \lambda_i(\mathcal{L}_w).$$

Le rayon spectral de  $\mathcal{L}_w$ , noté  $\rho(\mathcal{L}_w)$ , correspond au plus grand des modules des valeurs propres. On a alors

$$\rho(\mathcal{L}_w) = \max_{i \in [\![1,n]\!]} |\lambda_i(\mathcal{L}_w)| \geqslant |\det(\mathcal{L}_w)|^{1/n}$$

De plus on a

$$\det(\mathcal{L}_w) = \det\left( (\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1} \left( (1 - w)\mathbb{I} + w\mathbb{U} \right) \right) = \det\left( (\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1} \right) \det\left( ((1 - w)\mathbb{I} + w\mathbb{U}) \right)$$

La matrice  $\mathbb{I} - w\mathbb{L}$  est triangulaire inférieure à diagonale unité donc son inverse aussi. On en déduit det  $((\mathbb{I} - w\mathbb{L})^{-1}) = 1$ . La matrice  $(1 - w)\mathbb{I} + w\mathbb{U}$  est triangulaire supérieure avec tous ses éléments diagonaux valant 1 - w et donc

$$\det\left(\left((1-w)\mathbb{I}+w\mathbb{U}\right)\right)=(1-w)^n$$
. On a alors  $|\det(\mathcal{L}_w)|=|1-w|^n$  et 
$$\rho(\mathcal{L}_w)\geqslant |\det(\mathcal{L}_w)|^{1/n}=|1-w|.$$

#### EXERCICE 5

On note  $\mathbb{T} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  la matrice tridiagonale

$$\mathbb{T} = \begin{pmatrix}
a_1 & c_1 & 0 & \dots & 0 \\
b_2 & a_2 & \ddots & \ddots & \vdots \\
0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\
\vdots & \ddots & \ddots & \ddots & c_{n-1} \\
0 & \dots & 0 & b_n & a_n
\end{pmatrix}.$$
(5.1)

- Soit  $\mu \in \mathbb{C}^*$ . On note  $\mathbb{Q}(\mu) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  la matrice diagonale de diagonale  $(\mu, \mu^2, \dots, \mu^n)$ .
  - a. Expliciter la matrice  $\mathbb{T}(\mu) \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{Q}(\mu)\mathbb{T}\mathbb{Q}^{-1}(\mu)$  en fonction des coefficients tridiagonaux de la matrice  $\mathbb{T}$  et de  $\mu$ .
  - b. Déterminer  $\det(\mathbb{T}(\mu))$  en fonction de  $\det(\mathbb{T})$ .

R. 1

a. On peut noter que la matrice  $\mathbb{Q}(\mu)$  est inversible car elle est diagonale et  $\mu \in \mathbb{C}^*$ . Son inverse est la matrice diagonale de diagonale  $(\mu^{-1}, \mu^{-2}, \dots, \mu^{-n})$ .

1ère démonstration. On a

$$\mathbb{T}(\mu) = \begin{pmatrix} \mu & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \mu^{2} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \mu^{n} \end{pmatrix} \mathbb{T} \begin{pmatrix} \frac{1}{\mu} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \frac{1}{\mu^{2}} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \frac{1}{\mu^{n}} \end{pmatrix} \\
= \begin{pmatrix} \mu a_{1} & \mu c_{1} & 0 & \dots & 0 \\ \mu^{2} b_{2} & \mu^{2} a_{2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \mu^{n-1} c_{n-1} \\ 0 & \dots & 0 & \mu^{n} b_{n} & \mu^{n} a_{n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\mu} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \frac{1}{\mu^{2}} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \frac{1}{\mu^{n}} \end{pmatrix} \\
= \begin{pmatrix} a_{1} & \mu^{-1} c_{1} & 0 & \dots & 0 \\ \mu b_{2} & a_{2} & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \mu^{-1} c_{n-1} \\ 0 & \dots & 0 & \mu b_{n} & a_{n} \end{pmatrix}$$

**2ème démonstration**. Pour simplifier l'écriture, on pose  $\mathbb{Q} \stackrel{\mathsf{def}}{=} \mathbb{Q}(\mu)$ . Soit  $(i,j) \in [1,n]^2$ , on a

$$\left(\mathbb{T}(\mu)\right)_{i,j} \quad = \quad \left(\mathbb{Q}\mathbb{T}\mathbb{Q}^{-1}\right)_{i,j} = \sum_{k=1}^{n} \left(\mathbb{Q}\mathbb{T}\right)_{i,k} \left(\mathbb{Q}^{-1}\right)_{k,j}$$

Or  $\mathbb{Q}^{\text{-1}}$  est diagonale, donc  $(\mathbb{Q}^{\text{-1}})_{k,j} = 0$ , si  $k \neq j$ . Ceci donne

$$\begin{split} \left(\mathbb{T}(\mu)\right)_{i,j} &= \left(\mathbb{QT}\right)_{i,j} \left(\mathbb{Q}^{-1}\right)_{j,j} = \mu^{-j} \left(\mathbb{QT}\right)_{i,j} \\ &= \mu^{-j} \sum_{k=1}^{n} \mathbb{Q}_{i,k} \mathbb{T}_{k,j}. \end{split}$$

De même,  $\mathbb Q$  est diagonale, donc  $\mathbb Q_{i,k}=0,$  si  $k\neq i.$  Ceci donne

$$(\mathbb{T}(\mu))_{i,j} = \mu^{-j} \mathbb{Q}_{i,i} \mathbb{T}_{i,j} = \mu^{i-j} \mathbb{T}_{i,j}.$$

La matrice  $\mathbb{T}$  étant tridiagonale,  $\mathbb{T}(\mu)$  l'est aussi et on a

$$\begin{split} \left(\mathbb{T}(\mu)\right)_{i,i} &= \mathbb{T}_{i,i} = a_i, & \forall i \in [\![1,n]\!] & \text{(diagonale)} \\ \left(\mathbb{T}(\mu)\right)_{i,i+1} &= \mu^{-1}\mathbb{T}_{i,i+1} = \mu^{-1}c_i, & \forall i \in [\![1,n-1]\!] & \text{(sur-diagonale)} \\ \left(\mathbb{T}(\mu)\right)_{i-1,i} &= \mu\mathbb{T}_{i-1,i} = \mu^{-1}b_i, & \forall i \in [\![2,n]\!] & \text{(sous-diagonale)} \end{split}$$

b. On a

$$\det(\mathbb{T}(\mu)) = \det\left(\mathbb{Q}(\mu)\mathbb{T}\mathbb{Q}^{-1}(\mu)\right) = \det(\mathbb{Q}(\mu))\det(\mathbb{T})\det(\mathbb{Q}^{-1}(\mu)) = \det(\mathbb{T}),$$
 car  $\det(\mathbb{Q}(\mu))\det(\mathbb{Q}^{-1}(\mu)) = 1.$ 

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible dont les éléments diagonaux sont non nuls. On note  $A_{i,j}$  la composante (i,j) de la matrice  $\mathbb{A}$ . On décompose la matrice  $\mathbb{A}$  sous la forme  $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$ , où  $\mathbb{D}$  représente la diagonale de  $\mathbb{A}$ ,  $-\mathbb{E}$  la partie triangulaire inférieure stricte et  $-\mathbb{F}$  la partie triangulaire supérieure stricte.

On note respectivement  $\mathbb{J}\stackrel{\text{def}}{=}\mathbb{D}^{-1}(\mathbb{E}+\mathbb{F})$  et  $\mathcal{L}_1\stackrel{\text{def}}{=}(\mathbb{D}-\mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}$  les matrices d'itérations des méthodes de Jacobi et de Gauss-Seidel.

Soit  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ . On souhaite résoudre le système  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{y}$  par la méthode de Gauss-Seidel ou par la méthode de Jacobi. On suppose dans la suite que la matrice inversible  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  s'écrit sous la forme

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} \alpha_1 & \nu_1 & 0 & \dots & 0 \\ \beta_2 & \alpha_2 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \nu_{n-1} \\ 0 & \dots & 0 & \beta_n & \alpha_n \end{pmatrix}$$

$$(5.2)$$

et que ses éléments diagonaux sont non nuls.

Q. 2

a. Montrer que les valeurs propres de J sont les racines du polynôme

$$q_{\mathbb{J}}(\lambda) \stackrel{\text{def}}{=} \det(\lambda \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}).$$

- b. En utilisant la question 1, montrer que  $q_{\mathbb{J}}(\lambda) = \det(\lambda \mathbb{D} \lambda \mathbb{E} \frac{1}{\lambda}\mathbb{F})$ .
- c. En déduire que si  $\lambda \in \mathbb{C}$  est valeur propre de  $\mathbb{J}$  alors  $-\lambda$  l'est aussi.

R. 2

a. Les valeurs propres de  $\mathbb J$  sont les racines de son polynôme caractéristique

$$P_{\mathbb{J}}(\lambda) \stackrel{\text{def}}{=} \det(\lambda \mathbb{J} - \mathbb{J}).$$

Or on a

$$P_{\mathbb{J}}(\lambda) = \det \left( \lambda \mathbb{I} - \mathbb{D}^{-1}(\mathbb{E} + \mathbb{F}) \right)$$
$$= \det \left( \mathbb{D}^{-1}(\lambda \mathbb{D} - (\mathbb{E} + \mathbb{F})) \right)$$
$$= \det(\mathbb{D}^{-1}) \det \left( \lambda \mathbb{D} - (\mathbb{E} + \mathbb{F}) \right)$$
$$= \det(\mathbb{D}^{-1}) q_{\mathbb{J}}(\lambda).$$

Comme  $\det(\mathbb{D}^{-1}) \neq 0$ , les valeurs propres de  $\mathbb{J}$  sont aussi les racines de  $q_{\mathbb{J}}(\lambda)$ .

b. En reprenant les notations de la question 1, et en notant  $\mathbb T$  la matrice

$$\mathbb{T} = \lambda \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F} = \begin{pmatrix}
\lambda \alpha_1 & \nu_1 & 0 & \dots & 0 \\
\beta_2 & \lambda \alpha_2 & \ddots & \ddots & \vdots \\
0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\
\vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \nu_{n-1} \\
0 & \dots & 0 & \beta_n & \lambda \alpha_n
\end{pmatrix}$$

la matrice  $\mathbb{T}(\lambda) \stackrel{\mathsf{def}}{=} \mathbb{Q}(\lambda) \mathbb{T} \mathbb{Q}^{-1}(\lambda)$  correspond alors à

$$\mathbb{T}(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda \alpha_1 & \frac{1}{\lambda} \nu_1 & 0 & \dots & 0 \\ \lambda \beta_2 & \lambda \alpha_2 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \frac{1}{\lambda} \nu_{n-1} \\ 0 & \dots & 0 & \lambda \beta_n & \lambda \alpha_n \end{pmatrix} = \lambda \mathbb{D} - \lambda \mathbb{E} - \frac{1}{\lambda} \mathbb{F}.$$

D'après la question 1, on a  $\det(\mathbb{T}(\lambda)) = \det(\mathbb{T})$  ce qui donne

$$\det\left(\lambda\mathbb{D} - \lambda\mathbb{E} - \frac{1}{\lambda}\mathbb{F}\right) = \det\left(\lambda\mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}\right) = q_{\mathbb{J}}(\lambda).$$

c. Soit  $\lambda \in \mathbb{C}$  une valeur propre de J. On a donc  $P_{\mathbb{J}}(\lambda) = 0$ . Or on a

$$P_{\mathbb{J}}(\lambda) = \det(\mathbb{D}^{-1})q_{\mathbb{J}}(\lambda) = \det(\mathbb{D}^{-1})\det(\lambda\mathbb{D} - \lambda\mathbb{E} - \frac{1}{\lambda}\mathbb{F})$$

et donc

$$P_{\mathbb{J}}(-\lambda) = \det(\mathbb{D}^{-1}) \det\left(-\lambda \mathbb{D} + \lambda \mathbb{E} + \frac{1}{\lambda}\mathbb{F}\right)$$
$$= (-1)^n \det(\mathbb{D}^{-1}) \det\left(\lambda \mathbb{D} - \lambda \mathbb{E} - \frac{1}{\lambda}\mathbb{F}\right)$$
$$= (-1)^n P_{\mathbb{J}}(\lambda)$$
$$= 0$$

c'est à dire  $-\lambda$  est aussi une valeur propre de J.

 $egin{array}{c} oldsymbol{Q. 3} \\ \hline a. \ Montrer \ que \ les \ valeurs \ propres \ de \ \mathcal{L}_1 \ sont \ les \ racines \ du \ polynôme \end{array}$ 

$$q_{\mathcal{L}_1}(\lambda) \stackrel{\text{def}}{=} \det(\lambda \mathbb{D} - \lambda \mathbb{E} - \mathbb{F}).$$

b. En déduire que

$$\forall \lambda \in \mathbb{C}^*, \quad q_{\mathcal{L}_1}(\lambda^2) = \lambda^n q_{\mathbb{J}}(\lambda). \tag{5.3}$$

(R. 3)

a. Les valeurs propres de  $\mathcal{L}_1$  sont les racines de son polynôme caractéristique

$$P_{\mathcal{L}_1}(\lambda) \stackrel{\text{def}}{=} \det(\lambda \mathbb{I} - \mathcal{L}_1).$$

Or on a

$$P_{\mathcal{L}_{1}}(\lambda) = \det \left(\lambda \mathbb{I} - (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} \mathbb{F}\right)$$

$$= \det \left((\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} (\lambda(\mathbb{D} - \mathbb{E}) - \mathbb{F})\right)$$

$$= \det ((\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}) \det \left(\lambda(\mathbb{D} - \mathbb{E}) - \mathbb{F}\right)$$

$$= \det ((\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}) q_{\mathcal{L}_{1}}(\lambda).$$

Comme  $\det((\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}) = \det(\mathbb{D}^{-1}) \neq 0$ , les valeurs propres de  $\mathcal{L}_1$  sont aussi les racines de  $q_{\mathcal{L}_1}(\lambda)$ .

b. Soit  $\lambda \in \mathbb{C}^*$ . On a

$$\begin{split} q_{\mathcal{L}_1}(\lambda^2) &= \det\left(\lambda^2(\mathbb{D} - \mathbb{E}) - \mathbb{F}\right) \\ &= \det\left(\lambda(\lambda\mathbb{D} - \lambda\mathbb{E} - \frac{1}{\lambda}\mathbb{F})\right) \\ &= \lambda^n \det\left(\lambda\mathbb{D} - \lambda\mathbb{E} - \frac{1}{\lambda}\mathbb{F}\right). \end{split}$$

Et donc on obtient bien (5.3).

Q. 4

- a. Comparer les valeurs propres de  $\mathbb{J}$  à celles de  $\mathcal{L}_1$ .
- b. Une des deux méthodes est-elle à privilégier dans ce cas?

R. 4

- a. Si  $\lambda$  est une valeur propre de  $\mathbb{J}$  alors  $\lambda^2$  est une valeur propre de  $\mathcal{L}_1$ . Si  $\mu \neq 0$  est une valeur propre de  $\mathcal{L}_1$  alors ses racines carrées complexes  $\sqrt{\mu}$  et  $-\sqrt{\mu}$  sont valeurs propres de  $\mathbb{J}$ .
- b. On a  $\rho(\mathcal{L}_1) = \rho(\mathbb{J})^2$ , et donc  $\rho(\mathcal{L}_1) < 1 \Leftrightarrow \rho(\mathbb{J}) < 1$ . Les deux méthodes convergent donc simultanément. Toutefois, lorsqu'il y a convergence, on a

$$\rho(\mathcal{L}_1) = \rho(\mathbb{J})^2 < \rho(\mathbb{J}) < 1$$

et donc, Il faut privilégier la méthode de Gauss-Seidel car une méthode itérative converge d'autant plus vite que le rayon spectral de sa matrice d'itération est petit.

# 2 Exercice supplémentaire

#### EXERCICE 6

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  une matrice hermitienne définie positive et  $\boldsymbol{b} \in \mathbb{C}^n$ .

Q. 1

Montrer les résultats suivant:

- a. tous les éléments diagonaux de  $\mathbb{A}$  sont dans  $\mathbb{R}_{+}^{*}$ .
- b. toutes les valeurs propres de  $\mathbb{A}$  sont dans  $\mathbb{R}_{+}^{*}$ .
- $c. \ \land \ est \ inversible.$

R. 1

a. Soit  $i \in [1, n]$  et  $e_i \in \mathbb{C}^n$ , le *i*-ème vecteur de la base canonique de  $\mathbb{C}^n$ . On a

$$\langle \boldsymbol{e}_i, \mathbb{A}\boldsymbol{e}_i \rangle = A_{i,i}.$$

Or, on a

$$\langle \boldsymbol{e}_i, \mathbb{A} \boldsymbol{e}_i \rangle = \langle \mathbb{A}^* \boldsymbol{e}_i, \boldsymbol{e}_i \rangle$$

$$= \langle \mathbb{A} \boldsymbol{e}_i, \boldsymbol{e}_i \rangle$$

$$= \overline{\langle \boldsymbol{e}_i, \mathbb{A} \boldsymbol{e}_i \rangle}$$

par propriété du produit scalaire  $\operatorname{car}\,\mathbb{A}\,\operatorname{est}\,\operatorname{hermitienne}$  par propriété du produit scalaire

et donc  $A_{i,i} = \overline{A_{i,i}}$ , c'est à dire  $A_{i,i} \in \mathbb{R}$ .

Comme  $\mathbb{A}$  est hemitienne définie positive, et, comme  $e_i \neq 0$ , on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{e}_i, \boldsymbol{e}_i \rangle > 0$$

et donc  $A_{i,i} > 0$ .

b. Soit  $(\lambda, \mathbf{u}) \in \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$  un élément propre de  $\mathbb{A}$ . On a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle = \langle \lambda \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle = \overline{\lambda} \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle$$

et

$$\langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}\boldsymbol{u} \rangle = \langle \boldsymbol{u}, \lambda \boldsymbol{u} \rangle = \lambda \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle.$$

Or A est hermitienne, donc on a

$$\langle \mathbb{A}\boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle = \langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}^* \boldsymbol{u} \rangle = \langle \boldsymbol{u}, \mathbb{A}\boldsymbol{u} \rangle.$$

On en déduit que

$$\overline{\lambda}\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u}\rangle = \lambda \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u}\rangle.$$

le vecteur  $\boldsymbol{u}$  étant non nul, on a  $\langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle = \|\boldsymbol{u}\|_2^2 \neq 0$  et donc  $\lambda = \overline{\lambda}$ , c'est à dire  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

De plus, A est définie positive entraine que

$$\lambda \|u\|_2^2 = \langle \mathbb{A}\boldsymbol{u}, \boldsymbol{u} \rangle > 0$$

et donc  $\lambda > 0$ .

c. Comme toutes les valeurs propres de A sont non nulles (puique strictement positives), A est inversible.

On note  $\underline{x}$  la solution de  $\mathbb{A}x = b$  et on décompose la matrice  $\mathbb{A}$  sous la forme  $\mathbb{A} = \mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$  où  $\mathbb{D} = \operatorname{diag}(\mathbb{A})$  est la matrice diagonale telle que,  $\forall i \in [\![1,n]\!]$ ,  $D_{i,i} = A_{i,i}$ ,  $\mathbb{E}$  est triangulaire inférieure d'éléments diagonaux nuls, et,  $\mathbb{F}$  est triangulaire supérieure d'éléments diagonaux nuls.

On va étudier une méthode itérative pour la résolution du système linéaire  $\mathbb{A} \boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$ .

Soit  $\boldsymbol{x}_0 \in \mathbb{C}^n$  donné. On définit la suite  $(\boldsymbol{x}_k)_{k \in \mathbb{N}}$  par,  $\forall k \in \mathbb{N}$ ,

$$(\mathbb{D} - \mathbb{E})\boldsymbol{x}_{k+1/2} = \mathbb{F}\boldsymbol{x}_k + \boldsymbol{b} \tag{6.1}$$

$$(\mathbb{D} - \mathbb{F})\boldsymbol{x}_{k+1} = \mathbb{E}\boldsymbol{x}_{k+1/2} + \boldsymbol{b} \tag{6.2}$$

a. Démontrer, en justifiant toutes les opérations utilisées, que le vecteur  $\boldsymbol{x}_{k+1}$  peut s'écrire sous la forme

$$\boldsymbol{x}_{k+1} = \mathbb{B}\boldsymbol{x}_k + \boldsymbol{c} \tag{6.3}$$

en déterminant le vecteur  $\boldsymbol{c}$  et en montrant que

$$\mathbb{B} = (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1} \mathbb{E} (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} \mathbb{F}.$$

b. Montrer que

$$\boldsymbol{x}_{k+1} - \underline{\boldsymbol{x}} = \mathbb{B}(\boldsymbol{x}_k - \underline{\boldsymbol{x}}).$$

c. Montrer que

$$\mathbb{D}^{-1} = (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} - \mathbb{D}^{-1} \mathbb{E} (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}. \tag{6.4}$$

R. 2

Q. 2

a. La matrice diagonale  $\mathbb{D}$  est inversible car, pour tout  $i \in [1, n]$ ,  $D_{i,i} = A_{i,i} > 0$ .

On en déduit que les matrices  $\mathbb{D} - \mathbb{E}$  (triangulaire inférieure de diagonale la diagonale de  $\mathbb{D}$ ) et  $\mathbb{D} - \mathbb{F}$  (triangulaire supérieure de diagonale la diagonale de  $\mathbb{D}$ ) sont inversibles.

De (6.1), on obtient en multipliant à gauche par  $(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}$ 

$$oldsymbol{x}_{k+1/2} = \left(\mathbb{D} - \mathbb{E}
ight)^{ ext{-}1} \mathbb{F} oldsymbol{x}_k + \left(\mathbb{D} - \mathbb{E}
ight)^{ ext{-}1} oldsymbol{b}.$$

En remplaçant cette expression de  $x_{k+1/2}$  dans (6.2), on a

$$(\mathbb{D} - \mathbb{F})\boldsymbol{x}_{k+1} = \mathbb{E}\left((\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{x}_k + (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\boldsymbol{b}\right) + \boldsymbol{b}$$
$$= \mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{x}_k + \left(\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} + \mathbb{I}\right)\boldsymbol{b}$$

En multipliant à gauche cette équation par  $(\mathbb{D}-\mathbb{F})^{\text{-}1},$  on abouti a

$$\boldsymbol{x}_{k+1} = (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1} \mathbb{E} (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{x}_k (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1} \left( \mathbb{E} (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} + \mathbb{I} \right) \boldsymbol{b}$$

En posant

$$\mathbb{B} = (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1} \mathbb{E} (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} \mathbb{F}$$
$$\mathbf{c} = (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1} \left( \mathbb{E} (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} + \mathbb{I} \right) \mathbf{b}$$

on obtient (6.3).

b. La matrice  $\mathbb{A}$  est inversible et donc  $\underline{x}$  est bien définie. De l'équation (6.1), on déduit

$$(\mathbb{D} - \mathbb{E})\boldsymbol{x}_{k+1/2} = \mathbb{F}\boldsymbol{x}_k + \mathbb{A}\underline{\boldsymbol{x}} = \mathbb{F}\boldsymbol{x}_k + (\mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F})\underline{\boldsymbol{x}}$$

et donc

$$(\mathbb{D} - \mathbb{E})(\boldsymbol{x}_{k+1/2} - \underline{\boldsymbol{x}}) = \mathbb{F}(\boldsymbol{x}_k - \underline{\boldsymbol{x}})$$
(R6.2)

De la même manière à partir de l'équation (6.2), on déduit

$$(\mathbb{D} - \mathbb{F})(\boldsymbol{x}_{k+1} - \underline{\boldsymbol{x}}) = \mathbb{E}(\boldsymbol{x}_{k+1/2} - \underline{\boldsymbol{x}})$$
(R6.3)

En utilisant (R6.2), l'équation (R6.4) devient

$$(\mathbb{D} - \mathbb{F})(\boldsymbol{x}_{k+1} - \boldsymbol{x}) = \mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}(\boldsymbol{x}_k - \boldsymbol{x})$$

c'est à dire

$$\boldsymbol{x}_{k+1} - \underline{\boldsymbol{x}} = \mathbb{B}(\boldsymbol{x}_k - \underline{\boldsymbol{x}}).$$

c. L'expression à démontrer est bien définie car  $\mathbb D$  et  $\mathbb D-\mathbb E$  inversibles. De plus on a

$$\mathbb{I} = (\mathbb{D} - \mathbb{E})(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}$$

En multipliant à gauche cette équation par  $\mathbb{D}^{-1}$  on obtient

$$\begin{array}{rcl} \mathbb{D}^{-1} & = & \mathbb{D}^{-1}(\mathbb{D} - \mathbb{E})(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} \\ & = & (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} - \mathbb{D}^{-1}\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}. \end{array}$$

Q. 3

a. Montrer que

$$\lambda \mathbb{A} \boldsymbol{p} + (\lambda - 1) \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} = 0. \tag{6.5}$$

b. En déduire que

$$\lambda = \frac{\langle \mathbb{F} \boldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} \rangle}{\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{A} \boldsymbol{p} \rangle + \langle \mathbb{F} \boldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} \rangle} \in [0, 1[.$$
(6.6)

c. En déduire la convergence  $x_k$  vers  $\underline{x}$ .

R. 3

a. On a

$$\mathbb{B}\boldsymbol{p} = \lambda \boldsymbol{p} \quad \Leftrightarrow \quad (\mathbb{D} - \mathbb{F})^{-1}\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda \boldsymbol{p}$$

$$\Leftrightarrow \quad \mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda(\mathbb{D} - \mathbb{F})\boldsymbol{p}$$

$$\Leftrightarrow \quad \mathbb{D}^{-1}\mathbb{E}(\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda\mathbb{D}^{-1}(\mathbb{D} - \mathbb{F})\boldsymbol{p}$$

De (6.4), on a

$$\mathbb{D}^{\text{-}1}\mathbb{E}(\mathbb{D}-\mathbb{E})^{\text{-}1}=(\mathbb{D}-\mathbb{E})^{\text{-}1}-\mathbb{D}^{\text{-}1}$$

et donc

$$\mathbb{B}\boldsymbol{p} = \lambda \boldsymbol{p} \quad \Leftrightarrow \quad \left( (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} - \mathbb{D}^{-1} \right) \mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda \mathbb{D}^{-1} (\mathbb{D} - \mathbb{F}) \boldsymbol{p}$$

$$\Leftrightarrow \quad (\mathbb{D} - \mathbb{E}) \left( (\mathbb{D} - \mathbb{E})^{-1} - \mathbb{D}^{-1} \right) \mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda (\mathbb{D} - \mathbb{E}) \mathbb{D}^{-1} (\mathbb{D} - \mathbb{F}) \boldsymbol{p}$$

$$\Leftrightarrow \quad \left( \mathbb{I} - \mathbb{I} + \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \right) \mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda (\mathbb{I} - \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1}) (\mathbb{D} - \mathbb{F}) \boldsymbol{p}$$

$$\Leftrightarrow \quad \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda (\mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F} + \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F}) \boldsymbol{p}$$

$$\Leftrightarrow \quad \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F}\boldsymbol{p} = \lambda (\mathbb{A} + \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F}) \boldsymbol{p}$$

On en déduit alors

$$\lambda \mathbb{A} \boldsymbol{p} + (\lambda - 1) \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} = 0.$$

b. On déduit de l'équation (6.5)

$$0 = \langle \boldsymbol{p}, \lambda \mathbb{A} \boldsymbol{p} + (\lambda - 1) \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} \rangle$$
$$= \lambda \langle \boldsymbol{p}, \mathbb{A} \boldsymbol{p} \rangle + (\lambda - 1) \langle \boldsymbol{p}, \mathbb{E} \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} \rangle$$

et donc

$$\lambda \left( \langle \boldsymbol{p}, \mathbb{A}\boldsymbol{p} \rangle + \left\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{E}\mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \right\rangle \right) = \left\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{E}\mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \right\rangle \tag{R6.4}$$

Comme la matrice  $\mathbb{A}$  est définie positive, on a  $\langle \mathbb{A}p, p \rangle > 0$  car  $p \neq 0$  (vecteur propre) et donc

$$\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{A}\boldsymbol{p} \rangle = \overline{\langle \mathbb{A}\boldsymbol{p}, \boldsymbol{p} \rangle} = \langle \mathbb{A}\boldsymbol{p}, \boldsymbol{p} \rangle > 0.$$

De plus on a

$$\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{E}\mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \rangle = \langle \mathbb{E}^*\boldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \rangle.$$

La matrice  $\mathbb{A}$  étant hermitienne, on a  $\mathbb{E}^* = \mathbb{F}$  et donc

$$\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{E}\mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \rangle = \langle \mathbb{F}\boldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \rangle.$$

La matrice  $\mathbb{A}$  étant définie positive, la matrice diagonale  $\mathbb{D}$  est définie positive car  $d_{i,i} > 0$ ,  $\forall i \in [1, n]$ , et donc  $\mathbb{D}^{-1}$  aussi. Comme  $\mathbb{F}p$  n'est pas nécessairement non nul, on a

$$\langle \mathbb{D}^{-1} \mathbb{F} \boldsymbol{p}, \mathbb{F} \boldsymbol{p} \rangle \in \mathbb{R}^+.$$

On en déduit

$$\left\langle \mathbb{F} \boldsymbol{p}, \mathbb{D}^{\text{--}1} \mathbb{F} \boldsymbol{p} \right\rangle = \overline{\left\langle \mathbb{D}^{\text{--}1} \mathbb{F} \boldsymbol{p}, \mathbb{F} \boldsymbol{p} \right\rangle} = \left\langle \mathbb{D}^{\text{--}1} \mathbb{F} \boldsymbol{p}, \mathbb{F} \boldsymbol{p} \right\rangle \geqslant 0.$$

De l'équation (R6.4), on obtient

$$\lambda(\langle \pmb{p}, \mathbb{A}\pmb{p}\rangle + \left\langle \mathbb{F}\pmb{p}, \mathbb{D}^{\text{-1}}\mathbb{F}\pmb{p}\right\rangle) = \left\langle \mathbb{F}\pmb{p}, \mathbb{D}^{\text{-1}}\mathbb{F}\pmb{p}\right\rangle.$$

Or

$$\langle \boldsymbol{p}, \mathbb{A}\boldsymbol{p} \rangle + \langle \mathbb{F}\boldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}\boldsymbol{p} \rangle > 0 \text{ donc } \neq 0$$

ce qui donne

$$\lambda = rac{\left\langle \mathbb{F}oldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}oldsymbol{p}
ight
angle}{\left\langle oldsymbol{p}, \mathbb{A}oldsymbol{p}
ight
angle + \left\langle \mathbb{F}oldsymbol{p}, \mathbb{D}^{-1}\mathbb{F}oldsymbol{p}
ight
angle}$$

On a alors  $\lambda \in [0, 1[$ .

c. En posant 
$$\boldsymbol{e}_k = \boldsymbol{x}_k - \underline{\boldsymbol{x}}$$
 on a alors

$$\mathbf{e}_k = \mathbb{B}^k \mathbf{e}_0, \quad \forall k \geqslant 0.$$

Or la suite  $\boldsymbol{x}_k$  converge vers  $\underline{\boldsymbol{x}}$  si et seulement si la suite  $\boldsymbol{e}_k$  converge vers  $\boldsymbol{0}$ . Pour celà, d'après le Théorème ??, page ??, il est nécessaire et suffisant d'avoir  $\rho(\mathbb{B}) < 1$ . Comme toutes les valeurs propres de  $\mathbb{B}$  sont dans [0,1[, on a  $\rho(\mathbb{B}) < 1$  et donc la convergence est assurée.

### Q. 4

- a. Ecrire une fonction algorithmique  $[\mathbb{D}, \mathbb{E}, \mathbb{F}] \leftarrow \text{Decomp}(\mathbb{A})$  retournant la décomposition de la matrice  $\mathbb{A}$  en  $\mathbb{A} = \mathbb{D} \mathbb{E} \mathbb{F}$ .
- b. Ecrire une fonction algorithmique RSLiter utilisant (6.1)-(6.2) pour approcher la solution du système linéaire  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ . Pour celà on pourra utiliser les fonctions
  - $x \leftarrow \text{RSLtriinf}(\mathbb{A}, b)$  retourne la solution du système  $\mathbb{A}x = b$  où  $\mathbb{A}$  est une matrice triangulaire inférieure inversible,
  - $\boldsymbol{x} \leftarrow \text{RSLtrisup}(\mathbb{A}, \boldsymbol{b})$  retourne la solution du système  $\mathbb{A}\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$  où  $\mathbb{A}$  est une matrice triangulaire supérieure inversible.

En aucun cas, il ne faudra utiliser les matrices inverses...

### R. 4

a. Voici une correction possible:

## **Algorithme 1** Décomposition d'une matrice $\mathbb{A}$ en $\mathbb{D} - \mathbb{E} - \mathbb{F}$

```
Données :
```

```
\mathbb{A}: matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{K})
```

### Résultat:

12: Fin Fonction

```
\mathbb{D}: matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) diagonale,
```

 $\mathbb{E}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire inférieure à diagonale nulle,

 $\mathbb{F}$ : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire supérieure à diagonale nulle.

```
1: Fonction [\mathbb{D}, \mathbb{E}, \mathbb{F}] \leftarrow \text{Decomp}(\mathbb{A})
           \mathbb{D} \leftarrow \mathbf{0}_{n,n}, \, \mathbb{E} \leftarrow \mathbf{0}_{n,n}, \, \mathbb{F} \leftarrow \mathbf{0}_{n,n}
           Pour i \leftarrow 1 à n faire
 3:
               Pour j \leftarrow 1 à i-1 faire
 4:
                     \mathbb{E}(i,j) \leftarrow -\mathbb{A}(i,j)
 5:
                Fin Pour
 6:
               \mathbb{D}(i,i) \leftarrow \mathbb{A}(i,i)
 7:
               Pour j \leftarrow i + 1 à n faire
 8:
 9:
                     \mathbb{F}(i,j) \leftarrow -\mathbb{A}(i,j)
                Fin Pour
10:
           Fin Pour
11:
```

b. Connaissant les vecteurs  $\boldsymbol{x}_k$  et  $\boldsymbol{b}$ , ainsi que les matrices  $\mathbb{D}$ ,  $\mathbb{E}$  et  $\mathbb{F}$ , il est possible de déterminer  $\boldsymbol{x}_{k+1}$  en effectuant les opérations suivantes:

$$egin{aligned} & oldsymbol{x}_{k+1/2} \leftarrow \mathrm{RSLtriinf}(\mathbb{D} - \mathbb{E}, \mathbb{F} oldsymbol{x}_k + oldsymbol{b}) \\ & oldsymbol{x}_{k+1} \leftarrow \mathrm{RSLtrisup}(\mathbb{D} - \mathbb{F}, \mathbb{E} oldsymbol{x}_{k+1/2} + oldsymbol{b}) \end{aligned}$$

car les matrices  $\mathbb{D} - \mathbb{E}$  et  $\mathbb{D} - \mathbb{F}$  sont respectivement triangulaire inférieure et triangulaire supérieure. Voici une correction possible:

# Algorithme 2 Méthode itérative de l'exercice pour la résolution d'un système linéaire $\mathbb{A}x = b$

```
matrice de \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) d'éléments diagonaux non nuls
  \mathbb{A}
  \boldsymbol{b}
                          vecteur de \mathbb{K}^n,
                          vecteur initial de \mathbb{K}^n,
                          la tolérence, \varepsilon \in \mathbb{R}^+,
                          nombre maximum d'itérations, kmax \in \mathbb{N}^*
  kmax :
Résultat :
  m{X} : un vecteur de \mathbb{K}^n
  1: Fonction X \leftarrow \text{RSLiter}(\mathbb{A}, \boldsymbol{b}, \boldsymbol{x}^0, \varepsilon, \text{kmax})
            k \leftarrow 0, \mathbf{X} \leftarrow \emptyset\mathbf{x} \leftarrow \mathbf{x}^0, \mathbf{r} \leftarrow \mathbf{b} - \mathbb{A} * \mathbf{x},
           tol \leftarrow \varepsilon(\|\boldsymbol{b}\| + 1)
           [\mathbb{D}, \mathbb{E}, \mathbb{F}] \leftarrow \underline{\mathrm{Decomp}}(\mathbb{A})
            \mathbb{L} \leftarrow \mathbb{D} - \mathbb{E}, \, \mathbb{U} \leftarrow \mathbb{D} - \mathbb{F}
            Tantque \|\boldsymbol{r}\| > \text{tol et } k \leq \text{kmax faire}
             k \leftarrow k + 1
                x \leftarrow \text{RSLtriinf}(\mathbb{L}, \mathbb{F} * x + b)
 9:
10:
                \boldsymbol{x} \leftarrow \text{RSLtrisup}(\mathbb{U}, \mathbb{E} * \boldsymbol{x} + \boldsymbol{b})
                r \leftarrow b - \mathbb{A} * x
11:
            Fin Tantque
            Si \|r\| \le \text{tol alors}
13:
                 X \leftarrow x
14:
            Fin Si
15:
16: Fin Fonction
```