

TRAVAUX PRATIQUES - LANGAGE C ET EDP <sup>1</sup>

Dérivation numérique

Table des matières

1 Approximation de dérivées premières 1

2 Approximation de dérivées secondes 2

Dans ce TP on utilisera le code fourni (**matwrapper**) pour effectuer les représentations graphiques sous Matlab à partir d'un code C. Pour gérer les tableaux 1D, on pourra utiliser la structure **vector** de la librairie **SLAC** développée précédemment.

1 Approximation de dérivées premières

Soit  $f$  une fonction définie sur l'intervalle  $[a, b]$  et suffisamment régulière.

**Q. 1** Montrer que l'on a

$$f'(\bar{x}) = \frac{f(\bar{x} + h) - f(\bar{x})}{h} + \mathcal{O}(h) \tag{1.1}$$

$$f'(\bar{x}) = \frac{f(\bar{x}) - f(\bar{x} - h)}{h} + \mathcal{O}(h) \tag{1.2}$$

■

**Q. 2** On note  $x_i = a + ih, i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , une discrétisation régulière de l'intervalle  $[a, b]$ . Soit une fonction  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  suffisamment régulière. On suppose que les  $y_i$  sont donnés par

$$y_i = f(x_i), \quad \forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket. \tag{1.3}$$

■

Écrire une fonction **Derive1** permettant de calculer des approximations d'ordre 1 de  $f'(x_i)$  pour  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ . Un prototype de fonction possible est

Vector Derive1(double (\*pf)(double), Vector x)

Pour obtenir une formule d'approximation d'ordre 2 de  $f'(\bar{x})$ , on suppose  $f \in \mathcal{C}^3(\llbracket a, b \rrbracket)$  et on peut alors développer les formules de Taylor de  $f(\bar{x} + h)$  et  $f(\bar{x} - h)$  jusqu'au troisième ordre.

On obtient alors

$$f'(\bar{x}) = \frac{f(\bar{x} + h) - f(\bar{x} - h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2). \tag{1.4}$$

- Cette approximation est la formule des **différences finies centrées**.
- Cette approximation est d'ordre 2.

---

1. version du 16 octobre 2019 à 16:19

**Q. 3** Montrer que l'on a les deux formules suivantes

$$f'(\bar{x}) = -\frac{f(\bar{x} + 2h) - 4f(\bar{x} + h) + 3f(\bar{x})}{2h} + \mathcal{O}(h^2), \quad (1.5)$$

$$f'(\bar{x}) = \frac{3f(\bar{x}) - 4f(\bar{x} - h) + f(\bar{x} - 2h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2). \quad (1.6)$$

**Q. 4** On note  $x_i = a + ih$ ,  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , une discrétisation régulière de l'intervalle  $[a, b]$ . Soit une fonction  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  suffisamment régulière. On suppose que les  $y_i$  sont donnés par

$$y_i = f(x_i), \quad \forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket. \quad (1.7)$$

Ecrire une fonction `Derive2` permettant de calculer des approximations d'ordre 2 de  $f'(x_i)$  pour  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ .

**Q. 5** Ecrire un programme, nommé `erreurDerive`, permettant de vérifier graphiquement, pour chacune des 2 fonctions précédentes, l'ordre des erreurs. voir figure 1.

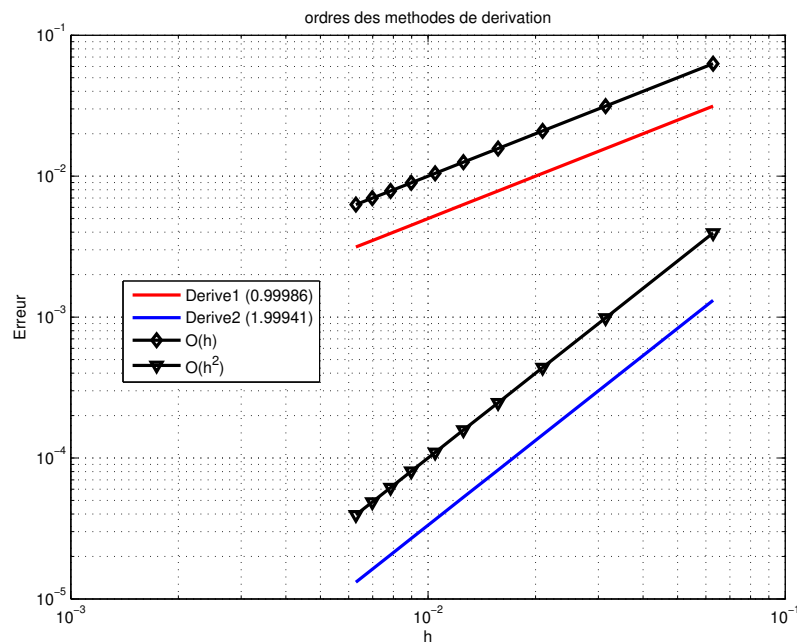


FIGURE 1 – Ordre de l'erreur des méthodes de dérivation

## 2 Approximation de dérivées secondes

L'objectif ici est déterminer une approximation d'ordre 2 de la dérivée seconde d'une fonction  $f$  (suffisamment régulière) en les points d'une discrétisation régulière  $x_i = a + ih$ ,  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , de l'intervalle  $[a, b]$ .

**Q. 6** 1. Montrer que l'on a la formule suivante utilisant deux points de part et d'autres de  $\bar{x}$  :

$$f^{(2)}(\bar{x}) = \frac{f(\bar{x} + h) - 2f(\bar{x}) + f(\bar{x} - h)}{h^2} + \mathcal{O}(h^2) \quad (2.1)$$

2. On va établir une formule n'utilisant que des points après  $\bar{x}$ . Pour cela montrer que

$$h^2 f^{(2)}(\bar{x}) = f(\bar{x}) - 2f(\bar{x} + h) + f(\bar{x} + 2h) - h^3 f^{(3)}(\bar{x}) + \mathcal{O}(h^4), \quad (2.2)$$

$$3h^2 f^{(2)}(\bar{x}) = 2f(\bar{x}) - 3f(\bar{x} + h) + f(\bar{x} + 3h) - 4h^3 f^{(3)}(\bar{x}) + \mathcal{O}(h^4). \quad (2.3)$$

Puis en déduire

$$f^{(2)}(\bar{x}) = \frac{2f(\bar{x}) - 5f(\bar{x} + h) + 4f(\bar{x} + 2h) - f(\bar{x} + 3h)}{h^2} + \mathcal{O}(h^2). \quad (2.4)$$

3. Etablir la formule suivante n'utilisant que des points avant  $\bar{x}$  :

$$f^{(2)}(\bar{x}) = \frac{2f(\bar{x}) - 5f(\bar{x} - h) + 4f(\bar{x} - 2h) - f(\bar{x} - 3h)}{h^2} + \mathcal{O}(h^2). \quad (2.5)$$

**Q. 7** Ecrire une fonction `DeriveSec2` permettant de calculer des approximations d'ordre 2 de  $f^{(2)}(x_i)$  pour  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ . ■

**Q. 8** Ecrire un programme, nommé `erreurDeriveSeconde`, permettant de vérifier/retrouver graphiquement, l'ordre de la méthode d'approximation précédente. voir figure 2. ■

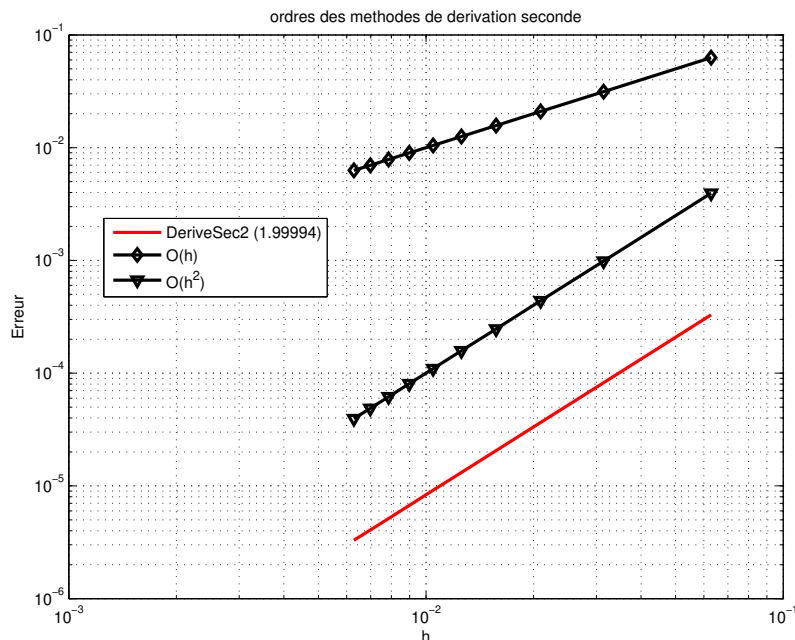


FIGURE 2 – Ordre de l'erreur de l'approximation de la dérivée seconde