

Analyse numérique-TD2 Méthodes directes pour la résolution des systèmes linéaires

1 Résolution des systèmes linéaires diagonaux et triangulaires

Exercice 1

Soient \mathbf{D} , \mathbf{L} et \mathbf{U} trois matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, respectivement diagonale, triangulaire inférieure et triangulaire supérieure. Soit $b \in \mathbb{C}^n$.

1. (*algo*) Résoudre $\mathbf{D}x = b$ et écrire l'algorithme (fonction RESDIAG) permettant de résoudre ce système. Calculer le coût (évaluer le nombre d'opérations élémentaires) de cet algorithme.
2. (*algo*) Résoudre $\mathbf{L}x = b$ et écrire l'algorithme (fonction RESTRIINF) permettant de résoudre ce problème. Calculer le coût de cet algorithme.
3. (*algo*) Résoudre $\mathbf{U}x = b$ et écrire l'algorithme (fonction RESTRISUP) permettant de résoudre ce problème. Calculer le coût de cet algorithme.
4. Soit $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$. Expliquer comment résoudre $\mathbf{A}x = b$ et écrire l'algorithme (fonction RESFACTLU) permettant de résoudre ce problème. Calculer le coût de cet algorithme.

2 Factorisation LU

Exercice 2 : généralités

Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice inversible admettant une factorisation \mathbf{LU} où \mathbf{L} est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{U} est une matrice triangulaire supérieure.

1. Montrer que si factorisation \mathbf{LU} existe alors elle est unique.
2. Décrire une méthode permettant de calculer explicitement les coefficients des matrices \mathbf{L} et \mathbf{U} .
3. (*algo*) Ecrire une fonction FACTLU permettant de calculer les matrices \mathbf{L} et \mathbf{U} .
4. Quel est le coût de cette méthode (évaluer le nombre d'opérations élémentaires)?
5. Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice inversible. Est-il toujours possible de décomposer \mathbf{A} sous la forme $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ où \mathbf{L} est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{U} est une matrice triangulaire supérieure?

Exercice 3 : sous matrices principales

Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Soit $m \in \llbracket 1, n \rrbracket$. On appelle $\mathbf{A}_m \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$ la matrice carrée obtenue en prenant les m premières lignes et les m premières colonnes de \mathbf{A} . Les matrices $(\mathbf{A}_m)_{m \in \llbracket 1, n \rrbracket}$ sont appelées sous-matrices principales de \mathbf{A} .

On suppose que \mathbf{A} admet une factorisation \mathbf{LU} où \mathbf{L} est triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{U} est triangulaire inversible. Montrer que les sous matrices principales de \mathbf{A} sont inversibles.

Exercice 4 : factorisation LU des matrices à diagonale strictement dominante

Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $\mathbf{B} = \mathbf{A}^T$ est une matrice dite à diagonale strictement dominante :

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, |\mathbf{B}_{ii}| > \sum_{j \in \llbracket 1, n \rrbracket, j \neq i} |\mathbf{B}_{ij}|$$

1. Montrer que \mathbf{A} est inversible.
2. Montrer que toutes les sous matrices principales de \mathbf{A} sont inversibles. En déduire que \mathbf{A} admet une factorisation \mathbf{LU} (\mathbf{L} est triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{U} est triangulaire supérieure inversible).
3. Montrer que \mathbf{L}^T est une matrice à diagonale strictement dominante.

3 Méthode d'élimination de Gauss

Exercice 5

1. Résoudre le système linéaire $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ par la méthode d'élimination de Gauss dans les trois cas suivants :

a-

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 4 \\ -1 \\ -5 \end{bmatrix}$$

b-

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & -4 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 12 \\ -5 \\ 0 \end{bmatrix}$$

c-

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & -4 & 1 \\ -1 & -2 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 12 \\ -5 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \text{ou} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Dans chaque cas, on écrira les étapes de la méthode sous forme matricielle.

2. (*algo*) Soit $\mathbf{M} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice carrée inversible et soit $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$ un vecteur ($\mathbf{b} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$). Écrire l'algorithme d'élimination de Gauss pour résoudre le système linéaire $\mathbf{Mx} = \mathbf{b}$.

4 Factorisation des matrices symétriques

Exercice 6

1. Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice symétrique inversible admettant une factorisation \mathbf{LU} où \mathbf{L} est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{U} est une matrice triangulaire supérieure. Montrer que \mathbf{A} admet une factorisation $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ où \mathbf{L} est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{D} est une matrice diagonale inversible.
2. Montrer qu'une matrice $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ admet une factorisation $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ où \mathbf{L} est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et \mathbf{D} est une matrice diagonale dont tous les coefficients diagonaux sont strictement positifs si et seulement si \mathbf{A} est symétrique définie positive. Montrer que cette factorisation est unique.
3. En déduire que \mathbf{A} admet une unique factorisation de Cholesky $\mathbf{A} = \mathbf{BB}^t$ où \mathbf{B} est une matrice triangulaire dont les coefficients diagonaux sont strictement positifs si et seulement si \mathbf{A} est matrice symétrique définie positive.
4. On suppose \mathbf{A} symétrique définie positive. Décrire une méthode permettant de calculer explicitement les coefficients de la matrice \mathbf{B} précédente.
5. (*algo*) Ecrire la fonction CHOLESKY permettant de calculer la matrice \mathbf{B} de la méthode précédente. Quel est le coût de la méthode ?

5 Vrai ou Faux ?

1. Toute matrice inversible $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ($n \in \mathbb{N}^*$) peut être écrite sous la forme $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ où $\mathbf{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et $\mathbf{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est une matrice triangulaire supérieure.
2. Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ($n \in \mathbb{N}^*$) une matrice inversible admettant les deux décompositions suivantes :

$$\mathbf{A} = \mathbf{L}_1 \mathbf{U}_1 = \mathbf{L}_2 \mathbf{U}_2,$$

où $\mathbf{L}_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et $\mathbf{L}_2 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ sont des matrices triangulaires inférieures, et $\mathbf{U}_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et $\mathbf{U}_2 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ sont des matrices triangulaires supérieures. Alors $\mathbf{L}_1 = \mathbf{L}_2$ et $\mathbf{U}_1 = \mathbf{U}_2$.

3. Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ($n \in \mathbb{N}^*$) une matrice triangulaire inférieure. Alors \mathbf{A} admet une décomposition \mathbf{LU} , où $\mathbf{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et $\mathbf{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est une matrice triangulaire supérieure.
4. Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ($n \in \mathbb{N}^*$) une matrice symétrique définie positive. Alors il existe une matrice $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ triangulaire inférieure inversible dont les éléments diagonaux sont strictement négatifs telle que $\mathbf{A} = \mathbf{BB}^T$.