

## Analyse numérique-TD2 Méthodes directes pour la résolution des systèmes linéaires

---

### 1 Résolution des systèmes linéaires diagonaux et triangulaires

#### Exercice 1

Soient  $\mathbf{D}$ ,  $\mathbf{L}$  et  $\mathbf{U}$  trois matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , respectivement diagonale, triangulaire inférieure et triangulaire supérieure. Soit  $b \in \mathbb{C}^n$ .

1. (*algo*) Résoudre  $\mathbf{D}x = b$  et écrire l'algorithme (fonction RESDIAG) permettant de résoudre ce système. Calculer le coût (évaluer le nombre d'opérations élémentaires) de cet algorithme.
2. (*algo*) Résoudre  $\mathbf{L}x = b$  et écrire l'algorithme (fonction RESTRIINF) permettant de résoudre ce problème. Calculer le coût de cet algorithme.
3. (*algo*) Résoudre  $\mathbf{U}x = b$  et écrire l'algorithme (fonction RESTRISUP) permettant de résoudre ce problème. Calculer le coût de cet algorithme.
4. Soit  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ . Expliquer comment résoudre  $\mathbf{A}x = b$  et écrire l'algorithme (fonction RESFACTLU) permettant de résoudre ce problème. Calculer le coût de cet algorithme.

### 2 Factorisation LU

#### Exercice 2 : généralités

Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible admettant une factorisation  $\mathbf{LU}$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U}$  est une matrice triangulaire supérieure.

1. Montrer que si factorisation  $\mathbf{LU}$  existe alors elle est unique.
2. Décrire une méthode permettant de calculer explicitement les coefficients des matrices  $\mathbf{L}$  et  $\mathbf{U}$ .
3. (*algo*) Ecrire une fonction FACTLU permettant de calculer les matrices  $\mathbf{L}$  et  $\mathbf{U}$ .
4. Quel est le coût de cette méthode (évaluer le nombre d'opérations élémentaires)?
5. Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible. Est-il toujours possible de décomposer  $\mathbf{A}$  sous la forme  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U}$  est une matrice triangulaire supérieure?

#### Exercice 3 : sous matrices principales

Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Soit  $m \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . On appelle  $\mathbf{A}_m \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$  la matrice carrée obtenue en prenant les  $m$  premières lignes et les  $m$  premières colonnes de  $\mathbf{A}$ . Les matrices  $(\mathbf{A}_m)_{m \in \llbracket 1, n \rrbracket}$  sont appelées sous-matrices principales de  $\mathbf{A}$ .

On suppose que  $\mathbf{A}$  admet une factorisation  $\mathbf{LU}$  où  $\mathbf{L}$  est triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U}$  est triangulaire inversible. Montrer que les sous matrices principales de  $\mathbf{A}$  sont inversibles.

#### Exercice 4 : factorisation LU des matrices à diagonale strictement dominante

Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telle que  $\mathbf{B} = \mathbf{A}^T$  est une matrice dite à diagonale strictement dominante :

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, |\mathbf{B}_{ii}| > \sum_{j \in \llbracket 1, n \rrbracket, j \neq i} |\mathbf{B}_{ij}|$$

1. Montrer que  $\mathbf{A}$  est inversible.
2. Montrer que toutes les sous matrices principales de  $\mathbf{A}$  sont inversibles. En déduire que  $\mathbf{A}$  admet une factorisation  $\mathbf{LU}$  ( $\mathbf{L}$  est triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U}$  est triangulaire supérieure inversible).
3. Montrer que  $\mathbf{L}^T$  est une matrice à diagonale strictement dominante.

### 3 Méthode d'élimination de Gauss

#### Exercice 5

1. Résoudre le système linéaire  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$  par la méthode d'élimination de Gauss dans les trois cas suivants :

a-

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 4 \\ -1 \\ -5 \end{bmatrix}$$

b-

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & -4 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 12 \\ -5 \\ 0 \end{bmatrix}$$

c-

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & -4 & 1 \\ -1 & -2 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 12 \\ -5 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \text{ou} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Dans chaque cas, on écrira les étapes de la méthode sous forme matricielle.

2. (*algo*) Soit  $\mathbf{M} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice carrée inversible et soit  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$  un vecteur ( $\mathbf{b} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ). Écrire l'algorithme d'élimination de Gauss pour résoudre le système linéaire  $\mathbf{Mx} = \mathbf{b}$ .

### 4 Factorisation des matrices symétriques

#### Exercice 6

1. Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice symétrique inversible admettant une factorisation  $\mathbf{LU}$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U}$  est une matrice triangulaire supérieure. Montrer que  $\mathbf{A}$  admet une factorisation  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{D}$  est une matrice diagonale inversible.
2. Montrer qu'une matrice  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  admet une factorisation  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{D}$  est une matrice diagonale dont tous les coefficients diagonaux sont strictement positifs si et seulement si  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive. Montrer que cette factorisation est unique.
3. En déduire que  $\mathbf{A}$  admet une unique factorisation de Cholesky  $\mathbf{A} = \mathbf{BB}^t$  où  $\mathbf{B}$  est une matrice triangulaire dont les coefficients diagonaux sont strictement positifs si et seulement si  $\mathbf{A}$  est matrice symétrique définie positive.
4. On suppose  $\mathbf{A}$  symétrique définie positive. Décrire une méthode permettant de calculer explicitement les coefficients de la matrice  $\mathbf{B}$  précédente.
5. (*algo*) Ecrire la fonction CHOLESKY permettant de calculer la matrice  $\mathbf{B}$  de la méthode précédente. Quel est le coût de la méthode ?

### 5 Vrai ou Faux ?

1. Toute matrice inversible  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  ( $n \in \mathbb{N}^*$ ) peut être écrite sous la forme  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$  où  $\mathbf{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est une matrice triangulaire supérieure.
2. Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  ( $n \in \mathbb{N}^*$ ) une matrice inversible admettant les deux décompositions suivantes :

$$\mathbf{A} = \mathbf{L}_1 \mathbf{U}_1 = \mathbf{L}_2 \mathbf{U}_2,$$

où  $\mathbf{L}_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathbf{L}_2 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  sont des matrices triangulaires inférieures, et  $\mathbf{U}_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathbf{U}_2 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  sont des matrices triangulaires supérieures. Alors  $\mathbf{L}_1 = \mathbf{L}_2$  et  $\mathbf{U}_1 = \mathbf{U}_2$ .

3. Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  ( $n \in \mathbb{N}^*$ ) une matrice triangulaire inférieure. Alors  $\mathbf{A}$  admet une décomposition  $\mathbf{LU}$ , où  $\mathbf{L} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est une matrice triangulaire supérieure.
4. Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  ( $n \in \mathbb{N}^*$ ) une matrice symétrique définie positive. Alors il existe une matrice  $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  triangulaire inférieure inversible dont les éléments diagonaux sont strictement négatifs telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{BB}^T$ .