

## Exercice 6

1. Soit  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice symétrique inversible admettant une factorisation  $\mathbf{LU}$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{U}$  est une matrice triangulaire supérieure. Montrer que  $\mathbf{A}$  admet une factorisation  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{D}$  est une matrice diagonale inversible.
2. Montrer qu'une matrice  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  admet une factorisation  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{D}$  est une matrice diagonale dont tous les coefficients diagonaux sont strictement positifs si et seulement si  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive. Montrer que cette factorisation est unique.
3. En déduire que  $\mathbf{A}$  admet une unique factorisation de Cholesky  $\mathbf{A} = \mathbf{BB}^t$  où  $\mathbf{B}$  est une matrice triangulaire dont les coefficients diagonaux sont strictement positifs si et seulement si  $\mathbf{A}$  est matrice symétrique définie positive.
4. On suppose  $\mathbf{A}$  symétrique définie positive. Décrire une méthode permettant de calculer explicitement les coefficients de la matrice  $\mathbf{B}$  précédente.
5. (*algo*) Ecrire la fonction CHOLESKY permettant de calculer la matrice  $\mathbf{B}$  de la méthode précédente. Quel est le coût de la méthode ?

1. On suppose qu'il existe une matrice  $\mathbf{U}$  triangulaire supérieure et une matrice  $\mathbf{L}$  triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ . Comme de plus,  $\mathbf{A}$  est inversible,  $\mathbf{U}$  est inversible, et donc que les éléments diagonaux de  $\mathbf{U}$  sont non nuls. On définit  $\mathbf{D} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  comme la matrice diagonale formée des éléments diagonaux de  $\mathbf{U}$  :

$$d_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq j \\ u_{ii} & \text{si } i = j. \end{cases} \quad \mathbf{D} = \begin{pmatrix} u_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & u_{22} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & u_{nn} \end{pmatrix}$$

La matrice  $\mathbf{D}$  est inversible. Il est clair que  $\mathbf{U} = \mathbf{D}\tilde{\mathbf{U}}$  où  $\tilde{\mathbf{U}} = \mathbf{D}^{-1}\mathbf{U}$ . Les composantes de  $\tilde{\mathbf{U}}$  sont

$$\tilde{u}_{ij} = \frac{u_{ij}}{u_{ii}} \quad \forall (i, j) \in [1 : n]^2.$$

$\tilde{\mathbf{U}}$  est une matrice triangulaire supérieure à diagonale unité.

Puisque par ailleurs,  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ , on a  $\mathbf{A} = \mathbf{LD}\tilde{\mathbf{U}}$ . Nous allons montrer que  $\tilde{\mathbf{U}} = \mathbf{L}^t$ , ce qui montrera que  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ . Comme  $\mathbf{A}$  est symétrique, on a

$$\mathbf{LU} = \mathbf{A} = \mathbf{A}^t = (\mathbf{LD}\tilde{\mathbf{U}})^t = \tilde{\mathbf{U}}^t \mathbf{D}^t \mathbf{L}^t = \underbrace{(\tilde{\mathbf{U}}^t)}_{\text{tri. inf. diag. unité}} \underbrace{(\mathbf{D}^t \mathbf{L}^t)}_{\text{tri. sup}}$$

Par unicité de la factorisation  $\mathbf{LU}$  (cf. exercice 4), on en déduit que  $\tilde{\mathbf{U}}^t = \mathbf{L}$ .

2. On procède par double implication :

1. Étape 1 : on montre que si  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive (SDP), alors il existe une matrice diagonale  $\mathbf{D} > 0$  (i.e.  $d_{ii} > 0$  pour tout  $i \in [1 : n]$ ) et une matrice  $\mathbf{L}$  triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ .
2. Étape 2 : On montre que s'il existe une matrice diagonale  $\mathbf{D} > 0$  (i.e.  $d_{ii} > 0$  pour tout  $i \in [1 : n]$ ) et une matrice  $\mathbf{L}$  triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ , alors  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive (SDP).

Enfin, on montre que l'unicité d'une telle factorisation a postériori.

**Rappel sur les matrices symétriques définies positives** Une matrice  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive si

- a-  $\mathbf{A}$  est symétrique :  $\mathbf{A}^t = \mathbf{A}$ .
- b-  $\mathbf{A}$  est définie : s'il existe  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que  $\langle \mathbf{A}x, x \rangle = 0$  alors  $x = 0$  ( $\langle \cdot, \cdot \rangle$  désigne le produit scalaire euclidien de  $\mathbb{R}^n$ ).
- c-  $\mathbf{A}$  est positive : pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $\langle \mathbf{A}x, x \rangle \geq 0$ .

**Remarque.** une matrice SDP est inversible. En effet, si  $\mathbf{A}$  est SDP et s'il existe  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que  $\mathbf{A}x = 0$ , alors  $\langle \mathbf{A}x, x \rangle = 0$ . D'après la propriété b, on en déduit que  $x = 0$ .

### Étape 1 (implication)

On montre que si  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive (SDP), alors il existe une matrice diagonale  $\mathbf{D} > 0$  (i.e  $d_{ii} > 0$  pour tout  $i \in [1 : n]$ ) et une matrice  $\mathbf{L}$  triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ . Pour cela, on va utiliser la proposition suivante (preuve ci-dessous) :

**Proposition 0.1.** *Soit  $\mathbf{A}$  une matrice symétrique définie positive. Alors tous les mineurs principaux de  $\mathbf{A}$  sont non nuls.*

Soit  $\mathbf{A}$  une matrice SDP. Alors, d'après la proposition précédente, ses mineurs principaux sont non nuls, et donc  $\mathbf{A}$  admet une décomposition  $\mathbf{LU}$ . Par conséquent, en utilisant la question 1, il existe une matrice diagonale  $\mathbf{D}$  inversible et une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité  $\mathbf{L}$  telle que

$$\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t.$$

Pour terminer l'étape 1, il suffit de montrer que  $\mathbf{D} > 0$ . Tout d'abord, puisque  $\mathbf{A}$  est SDP,

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \langle \mathbf{A}x, x \rangle > 0 \Leftrightarrow \langle \mathbf{D}(\mathbf{L}^t x), \mathbf{L}^t x \rangle > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n. \quad (1)$$

Par ailleurs, on remarque que pour tout  $i \in [1 : n]$ ,  $d_{ii} = \langle \mathbf{D}e_i, e_i \rangle$ . Ainsi, en choisissant  $x = (\mathbf{L}^t)^{-1}e_i$  dans (1) ( $\mathbf{L}^t$  est inversible car  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire à diagonale unité), on a donc

$$d_{ii} = \langle \mathbf{D}e_i, e_i \rangle = \langle \mathbf{D}(\mathbf{L}^t x), \mathbf{L}^t x \rangle > 0.$$

*démonstration de la Proposition 0.1.* Nous prouvons cette proposition par contradiction. Décomposons  $\mathbf{A}$  par blocs : Soit  $k \in \mathbb{N}$ ,  $k \leq n$ , on a

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_k & \mathbf{B} \\ \mathbf{B}^t & \mathbf{C} \end{bmatrix}$$

où  $\mathbf{A}_k$  est la sous matrice de  $\mathbf{A}$  formée des  $k$  premières colonnes et  $k$  premières lignes de  $\mathbf{A}$ ,  $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_{k, n-k}(\mathbb{R})$ ,  $\mathbf{C} \in \mathcal{M}_{n-k, n-k}(\mathbb{R})$ .

Supposons que le mineur principal d'ordre  $k$  de  $\mathbf{A}$  soit nul. Cela signifie exactement que  $\mathbf{A}_k$  n'est pas inversible. Donc il existe  $x_k \in \mathbb{R}^k$  non nul tel que  $\mathbf{A}_k x_k = \mathbf{0}$ . Par conséquent,  $\langle \mathbf{A}_k x_k, x_k \rangle = 0$ . On définit maintenant  $x \in \mathbb{R}^n$  par

$$x = \begin{bmatrix} x_k \\ \mathbf{0} \end{bmatrix} \quad \text{i.e} \quad x_i = \begin{cases} (x_k)_i & \text{si } i \in [1 : k], \\ 0 & \text{si } i \in [k+1 : n], \end{cases}$$

où  $\mathbf{0}$  désigne le vecteur nul de  $\mathbb{R}^{n-k}$ . On a

$$\langle \mathbf{A}x, x \rangle = \langle \mathbf{A}_k x_k + \mathbf{B}\mathbf{0}, x_k \rangle + \langle \mathbf{B}^t x_k + \mathbf{C}\mathbf{0}, \mathbf{0} \rangle = \langle \mathbf{A}_k x_k, x_k \rangle = 0.$$

Comme  $\mathbf{A}$  est symétrique définie positive, on en déduit que  $x = \mathbf{0}$  ce qui entraîne que  $x_k = \mathbf{0}$ . On aboutit donc à une contradiction. Donc, pour tout  $k \in [1 : n]$ , la matrice  $\mathbf{A}_k$  est inversible.  $\square$

### Étape 2 (implication réciproque)

On montre qu'une matrice de la forme  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$  où  $\mathbf{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbf{D} > 0$  est une matrice diagonale strictement positive, est symétrique définie positive.

- On montre que  $\mathbf{A}$  est symétrique :

$$\mathbf{A}^t = (\mathbf{LDL}^t)^t = \underbrace{(\mathbf{L}^t)^t}_{=\mathbf{L}} \underbrace{\mathbf{D}^t}_{=\mathbf{D}} \mathbf{L}^t = \mathbf{LDL}^t = \mathbf{A}.$$

- On montre que  $\mathbf{A}$  est positive : on considère  $x \in \mathbb{R}^n$  et on pose  $y = \mathbf{L}^t x$ . Alors,

$$\langle \mathbf{A}x, x \rangle = \langle \mathbf{LDL}^t x, x \rangle = \langle \mathbf{D}\mathbf{L}^t x, \mathbf{L}^t x \rangle = \langle \mathbf{D}y, y \rangle \geq 0 \quad (2)$$

car  $\mathbf{D}$  est une matrice positive.

- On montre que  $\mathbf{A}$  est définie : soit  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que  $\langle \mathbf{A}x, x \rangle = 0$ . Posons  $y = \mathbf{L}^t x$ . D'après (2), on a

$$\langle \mathbf{D}y, y \rangle = \sum_{i=1}^n d_{ii} y_i^2 = 0.$$

Comme, pour tout  $i \in [1 : n]$   $d_{ii} > 0$ , on en déduit que  $y_i = 0$  pour tout  $i \in [1 : n]$ . Donc  $y = \mathbf{0}$  et comme  $\mathbf{L}^t$  est inversible, on en déduit que  $x = (\mathbf{L}^t)^{-1}y = \mathbf{0}$ .

Pour terminer cette question, il reste à montrer l'unicité de la factorisation  $\mathbf{LDL}^t$ . Supposons que

$$\mathbf{A} = \mathbf{L}_1 \mathbf{D}_1 (\mathbf{L}_1)^t = \mathbf{L}_2 \mathbf{D}_2 (\mathbf{L}_2)^t$$

avec  $\mathbf{L}_1$  et  $\mathbf{L}_2$  triangulaires inférieures à diagonale unité et  $\mathbf{D}_1$ ,  $\mathbf{D}_2$  diagonales ayant des coefficients strictement positifs. On pose  $\mathbf{U}_1 = \mathbf{D}_1 (\mathbf{L}_1)^t$  et  $\mathbf{U}_2 = \mathbf{D}_2 (\mathbf{L}_2)^t$ . Alors  $\mathbf{U}_1$  et  $\mathbf{U}_2$  sont triangulaires supérieures inversibles. Donc

$$\mathbf{A} = \mathbf{L}_1 \mathbf{U}_1 = \mathbf{L}_2 \mathbf{U}_2$$

par unicité de la factorisation  $\mathbf{LU}$ , on trouve que  $\mathbf{L}_1 = \mathbf{L}_2$  et  $\mathbf{U}_1 = \mathbf{U}_2$ . On en déduit que  $\mathbf{D}_1 = \mathbf{D}_2$ , ce qui termine la preuve d'unicité.

3. Comme pour la question précédente, nous procédons par double implication :

### Étape 1 (implication)

Supposons que  $\mathbf{A}$  est SDP. Alors, d'après la question 2, il existe une matrice diagonale  $\mathbf{D}$  ayant des coefficients diagonaux strictement positifs, et une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t$ . On introduit la matrice diagonale  $\mathbf{D}^{1/2}$  définie par

$$(d^{1/2})_{ij} = \begin{cases} \sqrt{d_{ii}} & \text{si } i = j, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

On peut vérifier que  $\mathbf{D}^{1/2} \mathbf{D}^{1/2} = \mathbf{D}$ . Alors, comme  $\mathbf{D}^{1/2} = (\mathbf{D}^{1/2})^t$ , on a

$$\mathbf{A} = \mathbf{LDL}^t = \mathbf{L} \mathbf{D}^{1/2} \mathbf{D}^{1/2} \mathbf{L}^t = (\mathbf{L} \mathbf{D}^{1/2}) ((\mathbf{D}^{1/2})^t \mathbf{L}^t) = (\mathbf{L} \mathbf{D}^{1/2}) (\mathbf{L} \mathbf{D}^{1/2})^t.$$

Si on définit par  $\mathbf{B} = \mathbf{L} \mathbf{D}^{1/2}$ , on a donc  $\mathbf{A} = \mathbf{B} \mathbf{B}^t$ . Pour conclure, il suffit de vérifier que  $\mathbf{B}$  est une matrice triangulaire inférieure dont les éléments diagonaux sont strictement positifs :

- $\mathbf{B}$  est le produit d'une matrice triangulaire inférieure et d'une matrice diagonale, donc  $\mathbf{B}$  est triangulaire inférieure
- On a

$$b_{ii} = \sum_{k=1}^n \ell_{ik} \underbrace{(d^{1/2})_{ki}}_{=0 \text{ sauf si } k=i} = \underbrace{\ell_{ii}}_{=1} (d^{1/2})_{ii} = \sqrt{d_{ii}} > 0.$$

### Étape 2 (implication réciproque)

Réciproquement, soit  $\mathbf{A}$  une matrice se décomposant sous la forme  $\mathbf{A} = \mathbf{B} \mathbf{B}^t$  où  $\mathbf{B}$  est une matrice triangulaire inférieure dont les éléments diagonaux sont strictement positifs. Vérifions que  $\mathbf{A}$  est SDP.

- $\mathbf{A}$  est symétrique. En effet,

$$\mathbf{A}^t = (\mathbf{B} \mathbf{B}^t)^t = (\mathbf{B}^t)^t \mathbf{B}^t = \mathbf{B} \mathbf{B}^t = \mathbf{A}.$$

- $\mathbf{A}$  est positive. En effet, pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ ,

$$\langle \mathbf{A}x, x \rangle = \langle \mathbf{B} \mathbf{B}^t x, x \rangle = \langle \mathbf{B}^t x, \mathbf{B}^t x \rangle = \|\mathbf{B}^t x\|_2^2 \geq 0.$$

- $\mathbf{A}$  est définie. Supposons qu'il existe  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que  $\langle \mathbf{A}x, x \rangle = 0$ . Alors, d'après le calcul précédent,

$$\|\mathbf{B}^t x\|_2 = 0,$$

et donc  $\mathbf{B}^t x = 0$ . Comme  $\mathbf{B}$  est inversible ( $\det(\mathbf{B}^t) = \prod_{i=1}^n b_{i,i} > 0$ ), on en déduit que  $x = 0$ .

4. Comme  $\mathbf{B}$  est triangulaire inférieure  $b_{mp} = 0$  pour tout  $p > m$ . Donc,

$$\mathbf{A} = \mathbf{B} \mathbf{B}^t \Leftrightarrow a_{ij} = \sum_{k=1}^n b_{ik} b_{kj}^t = \sum_{k=1}^n b_{ik} b_{jk} = \sum_{k=1}^{\min(i,j)} b_{ik} b_{jk} \quad \forall (i, j) \in [1 : n]^2. \quad (3)$$

Nous allons nous servir de l'égalité précédente pour calculer successivement les **colonnes** de  $\mathbf{B}$  :

**Étape 1** Nous calculons la première colonne de  $\mathbf{B}$  c'est à dire les coefficients  $b_{i1}$  pour tout  $i \in [1 : n]$ . L'égalité (3) dans le cas  $j = 1$  donne

$$a_{i1} = \sum_{k=1}^1 b_{ik} b_{1k} = b_{11} b_{i1}.$$

On en déduit d'abord que

$$b_{11} = \sqrt{a_{11}},$$

puis,  $b_{11}$  étant désormais connu,

$$b_{i1} = \frac{a_{i1}}{a_{11}} \quad \forall i \in [2 : n].$$

**Étape j** On suppose que les  $j - 1$  premières colonnes de  $\mathbf{B}$  ont déjà été calculées lors des étapes précédentes ( $b_{ik}$  est connu pour tout  $k \in [1 : j - 1]$  et pour tout  $i \in [0 : n]$ ). Nous allons calculer les coefficients de la colonne  $j$  de  $\mathbf{B}$ , c'est à dire  $b_{ij}$  pour  $i \in [j : n]$  (en effet, on sait déjà que  $b_{ij} = 0$  quand  $i < j$ ). On remarque que pour les coefficients qui nous intéressent,  $i \geq j$  ( $\min(i, j) = j$ ), si bien que L'égalité (3) devient

$$a_{ij} = \sum_{k=1}^j b_{ik} b_{jk} \quad \forall i \in [j : n].$$

D'après l'hypothèse de récurrence, pour  $k \leq j - 1$ , les coefficients  $b_{ik}$  et  $b_{jk}$  sont connus. L'équation précédente devient donc

$$a_{ij} = \underbrace{\sum_{k=1}^{j-1} b_{ik} b_{jk}}_{\text{connu}} + b_{ij} b_{jj} \quad \forall i \in [j : n].$$

L'égalité va nous permettre de calculer tous les termes  $b_{ij}$ , en commençant par le coefficient diagonal  $b_{jj}$  : on obtient

$$b_{jj} = \sqrt{a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} b_{jk}^2}, \quad (4)$$

puis

$$b_{ij} = \frac{a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} b_{ik} b_{jk}}{b_{jj}}. \quad (5)$$

Le fait que  $b_{jj} > 0$  provient directement de la question précédente ( $\mathbf{A}$  SDP, donc il existe  $\mathbf{B}$  triangulaire inférieure à diagonale strictement positive telle que  $\mathbf{A} = \mathbf{B}\mathbf{B}^t$ ). Puisque  $b_{jj} \neq 0$ , la formule (5) a bien un sens. Noter, que tout comme à l'étape 1, il faut d'abord calculer le coefficient diagonal  $b_{jj}$ . Par contre pour  $i > j$ , les calculs des coefficients  $b_{ij}$  peuvent être effectués en parallèle.

**Remarque.** Pour construire  $\mathbf{B}$ , nous avons effectué une identification colonne par colonne de (3). Nous aurions aussi pu faire cette identification ligne par ligne.

5.

**Fonction** Cholesky( $A$ ) :  $B$

[ $A$  est une matrice SDP,

$B$  est un matrice carrée triangulaire inférieures à diagonale strictement positive

Ce programme calcule la matrice  $B$  telle que  $A = BB^t$ ]

[Initialisations]

$n \leftarrow \text{size}(A, 1)$

$B \leftarrow \text{zeros}(n, n)$  [Initialisation de  $B$  à la matrice nulle]

[On calcule  $B$  colonne par colonne]

**Pour**  $j$  de 1 à  $n$  faire

[1- On calcule le terme diagonal  $b_{jj}$  par la formule (4)]

$B(j, j) \leftarrow A(j, j)$

**Pour**  $k$  de 1 à  $j - 1$  faire

|  $B(j, j) \leftarrow B(j, j) - B(j, k)^2$

**Fin Pour**

[2- On calcule les termes extradiagonaux  $b_{ij}$ ,  $i \in [j + 1 : n]$  par la formule (5)]

**Pour**  $i$  de  $j + 1$  à  $n$  faire

|  $B(i, j) \leftarrow A(i, j)$

**Pour**  $k$  de 1 à  $j - 1$  faire

| |  $B(i, j) \leftarrow B(i, j) - B(i, k) \times B(j, k)$

**Fin Pour**

|  $B(i, j) = B(i, j) / B(j, j)$

**Fin Pour**

**Fin Pour**

**Retourner**  $B$  ;

**Fin**

Algorithme 1: Algorithme pour la factorisation de Cholesky

On peut vérifier que le coût de calcul est d'environ  $\frac{n^3}{3}$  opérations (multiplications, additions) plus  $n$  extractions de racines carrées. Quand la matrice est symétrique définie positive, il est donc plus avantageux d'utiliser la factorisation de Cholesky que la factorisation LU (dont le coût de calcul est de l'ordre de  $\frac{2n^3}{3}$  opérations).