

## Analyse numérique - TD6 & TD 7 - Corrigé

### Méthodes directes pour la résolution des systèmes linéaires

## 1 Méthode de Gauss et factorisation LU

### Exercice 1 : un exemple

Soient  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ . On considère le système linéaire suivant d'inconnues  $x_1, x_2, x_3$  :

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 3x_3 = \alpha \\ 2x_1 + 6x_2 - 5x_3 = \beta \\ x_1 - 2x_2 + 7x_3 = \gamma \end{cases} \quad (1)$$

1. Écrire le système (1) sous la forme  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , avec  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ ,  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$ , et  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$ , que l'on explicitera.
2. Est-ce que le système (1) admet une unique solution pour tout  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  ?
3. Montrer que  $\mathbb{A}$  admet une unique factorisation LU.

Dans la suite on choisit  $\alpha = 1$ ,  $\beta = -1$  et  $\gamma = 2$  et on va résoudre le système  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  de plusieurs façons :

- (a) Résoudre le système (1) par l'algorithme de Gauss sans pivot.
- (b) Calculer la factorisation LU de  $\mathbb{A}$  puis résoudre le système (1) en utilisant cette factorisation LU.
- (c) Résoudre le système (1) par l'algorithme de Gauss avec pivot partiel.
- (d) Calculer la factorisation  $\bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbb{U}}$  de  $\mathbb{P}\mathbb{A}$  (où  $\mathbb{P}$  est la matrice produit des matrices de permutations effectuées dans l'algorithme de Gauss avec pivot partiel), puis résoudre le système (1) en utilisant cette factorisation.

Correction

1. On a

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & -5 \\ 1 & -2 & 7 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix},$$

$\mathbb{A}$  et  $\mathbf{b}$  étant les données, et  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$  le vecteur inconnu.

2. On calcule  $\det(\mathbb{A}) = 24 \neq 0$  donc  $\mathbb{A}$  est inversible. Le système admet donc une unique solution :  $\mathbf{x} = \mathbb{A}^{-1}\mathbf{b}$ . Pour tout  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$ , c'est-à-dire pour tout  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ .

3. On choisit  $\alpha = 1$ ,  $\beta = -1$  et  $\gamma = 2$ . Vérifions que  $\mathbb{A}$  admet une unique factorisation LU. D'après le cours (ou l'exercice 3 ci-dessous), une condition suffisante est que les sous matrices principales de  $\mathbb{A}$  sont inversibles. Ceci est bien le cas car :  $\det(\Delta_1) = \det(1) = 1 \neq 0$ ,  $\det(\Delta_2) = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix} = 2 \neq 0$ , et  $\det(\Delta_3) = \det(\mathbb{A}) \neq 0$ .

3. (a) Le fait que  $\mathbb{A}$  admet une (unique) factorisation LU revient à dire que l'on peut effectuer l'algorithme de Gauss sans pivot. On regroupe  $\mathbb{A}$  et  $\mathbf{b}$  (en ajoutant  $\mathbf{b}$  à droite de  $\mathbb{A}$ ) :

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & | & 1 \\ 2 & 6 & -5 & | & -1 \\ 1 & -2 & 7 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow[\mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - \mathcal{L}_1]{\mathcal{L}_2 \leftarrow \mathcal{L}_2 - 2\mathcal{L}_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & | & 1 \\ 0 & 2 & 1 & | & -3 \\ 0 & -4 & 10 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 + 2\mathcal{L}_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & | & 1 \\ 0 & 2 & 1 & | & -3 \\ 0 & 0 & 12 & | & -5 \end{pmatrix}$$

$\mathbb{A}^{(0)} = \mathbb{A} \quad \mathbf{b}^{(0)} = \mathbf{b} \qquad \qquad \mathbb{A}^{(1)} \qquad \mathbf{b}^{(1)} \qquad \qquad \mathbb{A}^{(2)} \qquad \mathbf{b}^{(2)}$

En posant  $\mathbb{U} = \mathbb{A}^{(2)}$  et  $\mathbf{c} = \mathbf{b}^{(2)}$  on est ramené à résoudre le système triangulaire supérieur  $\mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{c}$ , que l'on résout par remontée :

$$\begin{cases} 12x_3 = -5 & \Rightarrow \text{permet de calculer } x_3 : x_3 = -\frac{5}{12} \\ 2x_2 + x_3 = -3 & \Rightarrow \text{permet de calculer } x_2 \text{ connaissant } x_3 : x_2 = -\frac{31}{24} \\ x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 1 & \Rightarrow \text{permet de calculer } x_1 \text{ connaissant } x_2, x_3 : x_1 = \frac{7}{3} \end{cases}$$

(b) Pour trouver la factorisation LU de  $\mathbb{A}$  on reprend les étapes de l'algorithme de Gauss :

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & -5 \\ 1 & -2 & 7 \end{pmatrix}}_{\mathbb{A}=\mathbb{A}^{(0)}} \xrightarrow{\substack{\mathcal{L}_2 \leftarrow \mathcal{L}_2 - 2 * \mathcal{L}_1 \\ \mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - 1 * \mathcal{L}_1}} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & -4 & 10 \end{pmatrix}}_{\mathbb{A}^{(1)}} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathbb{E}^{(1)}} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & -5 \\ 1 & -2 & 7 \end{pmatrix}}_{\mathbb{A}^{(0)}}$$

$$\xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - (-2) * \mathcal{L}_2} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix}}_{\mathbb{A}^{(2)}} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathbb{E}^{(2)}} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & -4 & 10 \end{pmatrix}}_{\mathbb{A}^{(1)}}$$

Notons que  $\mathbb{E}^{(1)}$  est inversible, et  $(\mathbb{E}^{(1)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . De même,  $\mathbb{E}^{(2)}$  est inversible, et  $(\mathbb{E}^{(2)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ .

Ainsi, à la fin de la 1ère étape de la méthode de Gauss on a :

$$\mathbb{A}^{(1)} = \mathbb{E}^{(1)}\mathbb{A},$$

et à la fin de la 2ème étape on obtient :

$$\underset{\text{def}}{\mathbb{U}} = \mathbb{A}^{(2)} = \mathbb{E}^{(2)}\mathbb{A}^{(1)} = \mathbb{E}^{(2)}\mathbb{E}^{(1)}\mathbb{A}.$$

De l'égalité ci-dessus, on a

$$\begin{aligned} \mathbb{E}^{(2)}\mathbb{E}^{(1)}\mathbb{A} = \mathbb{U} &\iff \mathbb{A} = (\mathbb{E}^{(2)}\mathbb{E}^{(1)})^{-1}\mathbb{U} \\ &\iff \mathbb{A} = ((\mathbb{E}^{(1)})^{-1}(\mathbb{E}^{(2)})^{-1})\mathbb{U} \\ &\iff \mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U} \end{aligned}$$

$$\text{avec } \underset{\text{def}}{\mathbb{L}} = (\mathbb{E}^{(1)})^{-1}(\mathbb{E}^{(2)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Notons que pour obtenir  $\mathbb{L}$  il suffit de partir de la matrice identité  $\mathbb{I}$  puis de recopier dans cette matrice, en les changeant de signe, les coefficients utilisés à chaque opération élémentaire

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{2} & 1 & 0 \\ \mathbf{1} & \mathbf{-2} & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\mathbb{I} \qquad \mathbb{L} = (\mathbb{E}^{(1)})^{-1}(\mathbb{E}^{(2)})^{-1}$$

Si l'on souhaite directement trouver la factorisation LU de  $\mathbb{A}$  sans passer par les étapes de l'algorithme de Gauss, alors on

cherche  $\mathbb{L} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \ell_{21} & 1 & 0 \\ \ell_{31} & \ell_{32} & 1 \end{pmatrix}$  et  $\mathbb{U} = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{pmatrix}$  telles que  $\mathbb{L}\mathbb{U} = \mathbb{A}$ . Identifions les coefficients ligne par ligne :

**Étape 1 : identification de la première ligne de  $\mathbb{L}\mathbb{U} = \mathbb{A}$  :**

$$u_{11} = a_{11} = 1, \quad u_{12} = a_{12} = 2, \quad u_{13} = a_{13} = -3.$$

**Étape 2 : identification de la deuxième ligne de  $\mathbb{L}\mathbb{U} = \mathbb{A}$  :**

$$\begin{aligned} \ell_{21}u_{11} = a_{21} = 2 &\Rightarrow \ell_{21} = 2, \\ \ell_{21}u_{12} + u_{22} = a_{22} = 6 &\Rightarrow u_{22} = 2, \\ \ell_{21}u_{13} + u_{23} = a_{23} = -5 &\Rightarrow u_{23} = 1. \end{aligned}$$

**Étape 2 : identification de la troisième ligne de  $\mathbb{L}\mathbb{U} = \mathbb{A}$  :**

$$\begin{aligned} \ell_{31}u_{11} = a_{31} = 1 &\Rightarrow \ell_{31} = 1, \\ \ell_{31}u_{12} + \ell_{32}u_{22} = a_{32} = -2 &\Rightarrow \ell_{32} = -2, \\ \ell_{31}u_{13} + \ell_{32}u_{23} + u_{33} = a_{33} = 7 &\Rightarrow u_{33} = 12. \end{aligned}$$

C'est cette méthode que l'on généralisera ci-dessous, dans l'exercice 2, pour écrire l'algorithme de calcul de la factorisation LU d'une matrice  $\mathbb{A}$  de dimension quelconque.

Utilisons maintenant cette factorisation LU pour résoudre le système  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ . On a

$$\begin{aligned}\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} &\iff \mathbb{L}\mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{b} \\ &\iff \mathbb{L}\mathbf{y} = \mathbf{b} \text{ puis } \mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{y}\end{aligned}$$

On résout par descente  $\mathbb{L}\mathbf{y} = \mathbf{b}$  et on trouve  $\mathbf{y} = (1, -3, -5)^t$  (notons que  $\mathbf{y} = \mathbf{c}$  de la question (a)). Puis on résout  $\mathbb{U}\mathbf{x} = \mathbf{y}$  par remontée, et on trouve  $\mathbf{x} = (\frac{7}{3}, -\frac{31}{24}, -\frac{5}{12})^t$ .

(c) Effectuons maintenant l'algorithme de Gauss avec pivot partiel. On commence par chercher dans la colonne 1 le plus grand nombre en valeur absolue : ici 2 (à la 2ème ligne) et on permute la 2ème ligne avec la 1ère :

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -3 & 1 \\ 2 & 6 & -5 & -1 \\ 1 & -2 & 7 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{\mathcal{L}_2 \leftrightarrow \mathcal{L}_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 1 & 2 & -3 & 1 \\ 1 & -2 & 7 & 2 \end{array} \right)$$

Ensuite on effectue la 1ère étape de la méthode de Gauss :

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 1 & 2 & -3 & 1 \\ 1 & -2 & 7 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\mathcal{L}_2 \leftarrow \mathcal{L}_2 - \frac{1}{2}\mathcal{L}_1 \\ \mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - \frac{1}{2}\mathcal{L}_1}} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} & \frac{5}{2} \end{array} \right)$$

On cherche maintenant dans la colonne 2 à partir de la ligne 2 le plus grand nombre en valeur absolue : ici -5 (à la 3ème ligne) et on permute la 3ème ligne avec la 2ème :

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} & \frac{5}{2} \end{array} \right) \xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftrightarrow \mathcal{L}_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} & \frac{5}{2} \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \end{array} \right)$$

Puis on effectue la 2ème (et dernière) étape de la méthode de Gauss :

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} & \frac{5}{2} \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \end{array} \right) \xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - \frac{1}{5}\mathcal{L}_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -5 & -1 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} & \frac{5}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{12}{5} & 1 \end{array} \right)$$

En posant  $\bar{\mathbb{U}} = \begin{pmatrix} 2 & 6 & -5 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{12}{5} \end{pmatrix}$  et  $\bar{\mathbf{c}} = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{5}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$  on est ramené à résoudre le système triangulaire supérieur  $\bar{\mathbb{U}}\mathbf{x} = \bar{\mathbf{c}}$ , que l'on résout par remontée. On retrouve alors  $\mathbf{x} = (\frac{7}{3}, -\frac{31}{24}, -\frac{5}{12})^t$ .

(d) Pour trouver la factorisation  $\bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbb{U}}$  de  $\mathbb{P}\mathbb{A}$  on reprend les étapes de l'algorithme de Gauss avec pivot partiel :

$$\begin{aligned}\underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & -5 \\ 1 & -2 & 7 \end{array} \right)}_{\mathbb{A} = \mathbb{A}^{(0)}} &\xrightarrow{\mathcal{L}_2 \leftrightarrow \mathcal{L}_1} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & -2 & 7 \end{array} \right)}_{\mathbb{P}_1\mathbb{A}} = \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)}_{\mathbb{P}_1} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & -5 \\ 1 & -2 & 7 \end{array} \right)}_{\mathbb{A}^{(0)}} \\ &\xrightarrow{\substack{\mathcal{L}_2 \leftarrow \mathcal{L}_2 - \frac{1}{2}\mathcal{L}_1 \\ \mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - \frac{1}{2}\mathcal{L}_1}} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} \end{array} \right)}_{\mathbb{A}^{(1)}} = \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & 1 \end{array} \right)}_{\bar{\mathbb{E}}^{(1)}} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & -2 & 7 \end{array} \right)}_{\mathbb{P}_1\mathbb{A}^{(0)}} \\ &\xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftrightarrow \mathcal{L}_2} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} \end{array} \right)}_{\mathbb{P}_2\mathbb{A}^{(1)}} = \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{array} \right)}_{\mathbb{P}_2} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} \end{array} \right)}_{\mathbb{A}^{(1)}} \\ &\xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftarrow \mathcal{L}_3 - (-\frac{1}{5})\mathcal{L}_2} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{12}{5} \end{array} \right)}_{\mathbb{A}^{(2)}} = \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{5} & 1 \end{array} \right)}_{\bar{\mathbb{E}}^{(2)}} \underbrace{\left( \begin{array}{ccc} 2 & 6 & -5 \\ 0 & -5 & \frac{19}{2} \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} \end{array} \right)}_{\mathbb{P}_2\mathbb{A}^{(1)}} = \end{aligned}$$

Notons que  $\bar{\mathbb{E}}^{(1)}$  est inversible, et  $(\bar{\mathbb{E}}^{(1)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . De même,  $\bar{\mathbb{E}}^{(2)}$  est inversible, et  $(\bar{\mathbb{E}}^{(2)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix}$ .

Ainsi, à la fin de la 1ère étape de la méthode de Gauss on a :

$$\mathbb{A}^{(1)} = \bar{\mathbb{E}}^{(1)}\mathbb{P}_1\mathbb{A},$$

et à la fin de la 2ème étape on obtient :

$$\begin{aligned} \bar{\mathbb{U}} &\stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{A}^{(2)} = \bar{\mathbb{E}}^{(2)}\mathbb{P}_2\mathbb{A}^{(1)} = \bar{\mathbb{E}}^{(2)}\mathbb{P}_2\bar{\mathbb{E}}^{(1)}\mathbb{P}_1\mathbb{A} \\ &\iff \bar{\mathbb{U}} = (\bar{\mathbb{E}}^{(2)}\bar{\mathbb{E}}^{(1)})(\mathbb{P}_2\mathbb{P}_1)\mathbb{A} \quad (\text{car } \mathbb{P}_2 \text{ et } \bar{\mathbb{E}}^{(1)} \text{ commutent}) \end{aligned}$$

De l'égalité ci-dessus, on a

$$\begin{aligned} (\bar{\mathbb{E}}^{(2)}\bar{\mathbb{E}}^{(1)})(\mathbb{P}_2\mathbb{P}_1)\mathbb{A} = \bar{\mathbb{U}} &\iff (\mathbb{P}_2\mathbb{P}_1)\mathbb{A} = (\bar{\mathbb{E}}^{(2)}\bar{\mathbb{E}}^{(1)})^{-1}\bar{\mathbb{U}} \\ &\iff (\mathbb{P}_2\mathbb{P}_1)\mathbb{A} = ((\bar{\mathbb{E}}^{(1)})^{-1}(\bar{\mathbb{E}}^{(2)})^{-1})\bar{\mathbb{U}} \\ &\iff \mathbb{P}\mathbb{A} = \bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbb{U}} \end{aligned}$$

avec  $\mathbb{P} = \mathbb{P}_2\mathbb{P}_1$  et  $\bar{\mathbb{L}} \stackrel{\text{def}}{=} (\bar{\mathbb{E}}^{(1)})^{-1}(\bar{\mathbb{E}}^{(2)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix}$ .

Notons que pour obtenir  $\bar{\mathbb{L}}$  et  $\mathbb{P}$  il suffit de partir de la matrice identité  $\mathbb{I}$  puis :

— pour obtenir  $\bar{\mathbb{L}}$  : de recopier dans  $\mathbb{I}$ , en les changeant de signe, les coefficients utilisés à chaque opération élémentaire :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\bar{\mathbb{L}}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix}$$

$\mathbb{I} \qquad \qquad \bar{\mathbb{L}}$

— pour obtenir  $\mathbb{P}$  : de faire, à partir de  $\mathbb{I}$ , chaque permutation élémentaire :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathcal{L}_2 \leftrightarrow \mathcal{L}_1} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathcal{L}_3 \leftrightarrow \mathcal{L}_2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\mathbb{I} \qquad \qquad \mathbb{P}_1 \qquad \qquad \mathbb{P} = \mathbb{P}_2\mathbb{P}_1$

on a alors  $\mathbb{P}\mathbb{A} = \bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbb{U}}$ .

Utilisons maintenant cette factorisation  $\mathbb{P}\mathbb{A} = \bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbb{U}}$  pour résoudre le système  $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ . On a, puisque  $\mathbb{P}$  est inversible

$$\begin{aligned} \mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} &\iff \mathbb{P}\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbb{P}\mathbf{b} \iff \bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbb{U}}\mathbf{x} = \mathbb{P}\mathbf{b} \\ &\iff \bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbf{y}} = \mathbb{P}\mathbf{b} \text{ puis } \bar{\mathbb{U}}\mathbf{x} = \bar{\mathbf{y}} \end{aligned}$$

On résout par descente  $\bar{\mathbb{L}}\bar{\mathbf{y}} = \mathbb{P}\mathbf{b}$  et on trouve  $\bar{\mathbf{y}} = (-1, \frac{5}{2}, 1)^t$  (notons que  $\bar{\mathbf{y}} = \bar{\mathbf{c}}$  de la question (c)). Puis on résout  $\bar{\mathbb{U}}\mathbf{x} = \bar{\mathbf{y}}$  par remontée, et on trouve  $\mathbf{x} = (\frac{7}{3}, -\frac{31}{24}, -\frac{5}{12})^t$ .

## Exercice 2 : généralités

Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible admettant une factorisation  $\mathbb{L}\mathbb{U}$  où  $\mathbb{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbb{U}$  est une matrice triangulaire supérieure.

1. Montrer que si la factorisation  $\mathbb{L}\mathbb{U}$  existe alors elle est unique.
2. Décrire une méthode permettant de calculer explicitement les coefficients des matrices  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$ .
3. (algo) Ecrire une fonction `FACTLU` permettant de calculer les matrices  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$ . Quel est le coût de cette méthode? (on évaluera le nombre d'opérations élémentaires)
4. Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible. Est-il toujours possible de décomposer  $\mathbb{A}$  sous la forme  $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$  où  $\mathbb{L}$  est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbb{U}$  est une matrice triangulaire supérieure?

5. (algo) Soit  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible admettant une factorisation LU. Expliquer comment résoudre le système  $\mathbb{A}x = b$  en utilisant cette factorisation et écrire l'algorithme (fonction `RESFACTLU`) correspondant. Calculer le coût de cet algorithme.

**Correction**

1. Supposons que la matrice  $\mathbb{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  vérifie

$$\mathbb{A} = \mathbb{L}_1 \mathbb{U}_1 = \mathbb{L}_2 \mathbb{U}_2, \tag{2}$$

où

- $\mathbb{U}_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathbb{U}_2 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  sont des matrices triangulaires supérieures,
- $\mathbb{L}_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathbb{L}_2 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  sont des matrices triangulaires inférieures à diagonale unité (leurs coefficients diagonaux sont tous égaux à 1).

Nous allons montrer que  $\mathbb{L}_1 = \mathbb{L}_2$  et  $\mathbb{U}_1 = \mathbb{U}_2$ . Comme  $\mathbb{A}$  est inversible, alors

$$\det(\mathbb{A}) = \det(\mathbb{L}_1 \mathbb{U}_1) = \det(\mathbb{L}_1) \det(\mathbb{U}_1) \neq 0.$$

Cela signifie donc que  $\det(\mathbb{L}_1) \neq 0$  et  $\det(\mathbb{U}_1) \neq 0$ , autrement dit que les matrices  $\mathbb{L}_1$  et  $\mathbb{U}_1$  sont inversibles (on savait déjà en fait que  $\mathbb{L}_1$  était inversible puisque  $\det(\mathbb{L}_1) = 1$ ). De manière similaire, on montre que  $\mathbb{L}_2$  et  $\mathbb{U}_2$  sont inversibles.

Ainsi, la seconde égalité de (2) est équivalente à

$$(\mathbb{L}_2)^{-1} \mathbb{L}_1 = \mathbb{U}_2 (\mathbb{U}_1)^{-1}. \tag{3}$$

La matrice  $\mathbb{L}_2$  est triangulaire inférieure à diagonale unité. Par conséquent, d'après l'exercice 4 du TD2, la matrice  $\mathbb{L}_2^{-1}$  est triangulaire inférieure à diagonale unité. Donc comme  $\mathbb{L}_2^{-1} \mathbb{L}_1$  est le produit de deux matrices triangulaires inférieures à diagonale unité, le terme de gauche de l'égalité (3) est une matrice triangulaire inférieure à diagonale unité.

De manière similaire, comme la matrice  $\mathbb{U}_1$  est triangulaire supérieure, son inverse  $(\mathbb{U}_1)^{-1}$  est triangulaire supérieure. Donc, le terme de droite de l'égalité (3) est une matrice triangulaire supérieure.

Ainsi, l'égalité (3) implique que  $(\mathbb{L}_2)^{-1} \mathbb{L}_1$  triangulaire inférieure est égale à  $\mathbb{U}_2 (\mathbb{U}_1)^{-1}$  triangulaire supérieure, donc ce sont deux matrices diagonales identiques. De plus,  $(\mathbb{L}_2)^{-1} \mathbb{L}_1$  étant à diagonale unité, elle est égale à la matrice identité :

$$(\mathbb{L}_2)^{-1} \mathbb{L}_1 = \mathbb{U}_2 (\mathbb{U}_1)^{-1} = \mathbb{I},$$

ou de façon équivalente

$$\mathbb{L}_2 = \mathbb{L}_1 \quad \text{et} \quad \mathbb{U}_2 = \mathbb{U}_1.$$

Autrement dit, si  $\mathbb{A}$  admet une factorisation LU (avec  $\mathbb{L}$  triangulaire inférieure à diagonale unité et  $\mathbb{U}$  triangulaire supérieure), alors cette factorisation est unique.

**Remarque.** Ce résultat repose de manière essentielle sur le fait que  $\mathbb{L}$  est à diagonale unité. Sans cette hypothèse, il n'y a pas unicité de la décomposition LU.

2. On suppose que  $\mathbb{A}$  admet une décomposition LU. L'objectif de cette question est de calculer  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$ .

On pose  $\mathbb{A} = (a_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2}$ ,  $\mathbb{L} = (\ell_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2}$ ,  $\mathbb{U} = (u_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2}$  :

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad \mathbb{L} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ \ell_{21} & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ \ell_{n1} & \ell_{n2} & \cdots & \cdots & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbb{U} = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & \cdots & u_{1n} \\ 0 & u_{22} & u_{23} & \cdots & u_{2n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & 0 & \ddots & \ddots \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & u_{nn} \end{pmatrix}$$

Comme  $\mathbb{L}$  est triangulaire inférieure à diagonale unité, on sait que, pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$

$$\ell_{ii} = 1 \quad \text{et} \quad \ell_{ik} = 0 \quad \forall k > i. \tag{4}$$

De manière similaire, comme  $\mathbb{U}$  est triangulaire supérieure, pour tout  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,

$$u_{kj} = 0 \quad \forall k > j. \tag{5}$$

Ainsi les inconnues du problème sont :

- les nombres  $\ell_{ik}$ , pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$  et pour tout  $k < i$ .
- les nombres  $u_{kj}$ , pour tout  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$  et pour tout  $k \leq j$ .

Comme  $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$ , et en utilisant (4) et (5),

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, a_{ij} = \sum_{k=1}^n \ell_{ik} u_{kj} = \sum_{k=1}^{\min(i, j)} \ell_{ik} u_{kj}. \quad (6)$$

De plus, comme  $\mathbb{A}$  est inversible, on a  $\det(\mathbb{A}) \neq 0$ , et ainsi l'égalité  $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$  implique que  $\det(\mathbb{L}) \det(\mathbb{U}) \neq 0$  donc  $\mathbb{U}$  est inversible. Or  $\det(\mathbb{U}) = \prod_{j=1}^n u_{jj}$  (car  $\mathbb{U}$  est triangulaire supérieure), donc

$$u_{jj} \neq 0, \quad \forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket. \quad (7)$$

**La question est donc la suivante :** comment utiliser la formule (6) pour trouver un algorithme de calcul des inconnues  $\ell_{ik}$  ( $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $k < i$ ) et  $u_{kj}$  ( $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $k \leq j$ ) ? Pour déterminer ces coefficients, nous allons utiliser une identification des coefficients de  $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$  **ligne par ligne** :

### Étape 1 : identification de la première ligne de $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$

Nous allons voir que cette étape va nous permettre de calculer la première ligne de  $\mathbb{U}$  (i.e les coefficient  $u_{1j}$  pour tout  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ) et la première ligne de  $\mathbb{L}$  (il n'y a en fait rien à calculer puisque  $\ell_{11} = 1$  et  $\ell_{1k} = 0$  sinon).

L'équation (6) pour  $i = 1$  donne

$$a_{1j} = \sum_{k=1}^1 \ell_{1k} u_{kj} = \ell_{11} u_{1j} = u_{1j}$$

car  $\min(1, j) = 1$  et  $\ell_{11} = 1$ . Ainsi, pour tout  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,

$$u_{1j} = a_{1j} \quad (8)$$

ce qui nous permet de calculer la première ligne de  $\mathbb{U}$ . A l'issue de cette première étape, la première ligne de  $\mathbb{L}$  et la première ligne de  $\mathbb{U}$  sont intégralement déterminées.

### Étape 2 : identification de la deuxième ligne de $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$

Nous allons voir que cette étape va nous permettre de calculer la deuxième ligne de  $\mathbb{L}$  (i.e, le coefficient  $\ell_{21}$ ) **puis** la deuxième ligne de  $\mathbb{U}$  (i.e les coefficient  $u_{2j}$  pour tout  $j \geq 2$ ).

L'équation (6) pour  $i = 2$  donne

$$a_{2j} = \sum_{k=1}^{\min(2, j)} \ell_{2k} u_{kj} \quad (9)$$

Nous discutons deux cas, suivant la valeur de  $\min(2, j)$  :

- a-  $j < 2$  ( $\min(2, j) = j$ ) : dans ce cas,  $j = 1$ , et on a  $a_{21} = \ell_{21} u_{11}$ . Comme  $u_{11}$  a été calculé à la première étape, et  $u_{11} \neq 0$  d'après (7), on en déduit que

$$\ell_{21} = \frac{a_{21}}{u_{11}} \quad (10)$$

si bien que la deuxième ligne de  $\mathbb{L}$  est maintenant déterminée.

- b-  $j \geq 2$  ( $\min(2, j) = 2$ ) : la formule (9) devient  $a_{2j} = \ell_{21} u_{1j} + \ell_{22} u_{2j}$ , ou encore, puisque  $\ell_{22} = 1$ , pour tout  $j \in \llbracket 2, n \rrbracket$ ,

$$u_{2j} = a_{2j} - \ell_{21} u_{1j}. \quad (11)$$

Le terme de droite de l'équation précédente est connu intégralement :  $\ell_{21}$  a été calculé lors de l'étape 2-a ((10)) et les termes  $u_{1j}$ ,  $j \geq 2$ , sont connus depuis l'étape 1. La seconde ligne de  $\mathbb{U}$  est maintenant complètement déterminée.

**Remarque.** Dans le processus d'identification ci dessus, il n'est pas possible d'invertir les étapes 2-a et 2-b.

### Étape i : identification de la ligne $i$ de $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$

Dans cette étape, nous allons calculer la ligne  $i$  de  $\mathbb{L}$  (i.e, le coefficient  $\ell_{ij}$ ,  $j < i$ ) (Étape i-a) puis la ligne  $i$  de  $\mathbb{U}$  (i.e les coefficient  $u_{ij}$  pour tout  $j \geq i$ ) (Étape i-b).

Nous faisons l'hypothèse que les étapes précédentes (étapes  $k$  pour  $k < i$ ) ont permis de calculer les  $i - 1$  premières lignes de  $\mathbb{L}$  et les  $i - 1$  premières lignes de  $\mathbb{U}$ . On rappelle que l'équation (6) donne

$$a_{ij} = \sum_{k=1}^{\min(i,j)} \ell_{ik} u_{kj}. \quad (12)$$

Nous discutons deux cas, suivant la valeur de  $\min(i, j)$  :

a-  $j < i$  ( $\min(i, j) = j$ ) : L'équation (12) devient

$$a_{ij} = \sum_{k=1}^j \ell_{ik} u_{kj}. \quad (13)$$

On remarque que, comme  $k \leq j < i$ , les nombres  $u_{kj}$  sont connus. Pour  $j = 1$ , nous obtenons alors  $a_{i1} = \ell_{i1} u_{11}$  ce qui nous permet de déterminer  $\ell_{i1}$  par la formule

$$\ell_{i1} = \frac{a_{i1}}{u_{11}}$$

$\ell_{i1}$  étant déterminé, nous allons pouvoir déterminer  $\ell_{i2}$ . En effet, l'équation (13) pour  $j = 2$  donne

$$a_{i2} = \ell_{i1} u_{12} + \ell_{i2} u_{22}$$

Puisque les termes  $u_{12}$  et  $u_{22}$  ont été calculés lors d'étapes précédentes et que  $\ell_{i1}$  vient d'être calculé, la seule inconnue de l'équation précédente est  $\ell_{i2}$ . On obtient alors (puisque  $\mathbb{A}$  est inversible et  $\mathbb{A} = \mathbb{L}\mathbb{U}$ ,  $u_{22} \neq 0$ )

$$\ell_{i2} = \frac{a_{i2} - \ell_{i1} u_{12}}{u_{22}}.$$

On peut ainsi continuer à déterminer  $\ell_{ij}$  de proche en proche pour tout  $j < i$ . En effet, supposons  $\ell_{ik}$  connu pour tout  $k \leq j - 1$ . D'après (7) on a  $u_{jj} \neq 0$ ,  $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . On peut donc réécrire l'équation (13) comme

$$\ell_{ij} = \frac{a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} \ell_{ik} u_{kj}}{u_{jj}} \quad (\forall j \leq i - 1). \quad (14)$$

Le terme de droite de l'équation précédente est connu : en effet  $u_{kj}$  est connu pour tout  $k < i$  (donc en particulier pour  $k \leq j$ ). De même, les termes  $\ell_{ik}$  sont connus, par conséquent  $\ell_{ij}$  est déterminé.

A l'issue de cette étape i-a, les coefficients  $\ell_{ij}$  pour  $j < i$  sont déterminés.

b-  $j \geq i$  ( $\min(i, j) = i$ ) : l'équation L'équation (12) devient

$$a_{ij} = \sum_{k=1}^i \ell_{ik} u_{kj} = \sum_{k=1}^{i-1} \ell_{ik} u_{kj} + \ell_{ii} u_{ij}, \quad (15)$$

qui, comme  $\ell_{ii} = 1$  donne

$$u_{ij} = a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} \ell_{ik} u_{kj} \quad (\forall j \geq i). \quad (16)$$

Puisque les coefficients  $u_{kj}$  pour  $k \leq i - 1$  ont été déterminés lors des étapes précédentes et que les coefficients  $\ell_{ik}$  ( $k \geq i$ ) sont connus depuis l'étape i-a, le terme de droite de (16) est connu et l'équation (16) permet de construire  $u_{ij}$  pour tout  $j \geq i$ .

---

**Algorithm 1** Fonction **FACTLU** : Calcule (en identifiant par lignes) les matrices  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$  de la factorisation  $\mathbb{L}\mathbb{U}$  d'une matrice  $\mathbb{A}$

---

**Données** :  $\mathbb{A}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  inversible et admettant une factorisation  $\mathbb{L}\mathbb{U}$

**Résultat** :  $\mathbb{L}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  triangulaire inférieure à diagonale unité

$\mathbb{U}$  : matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  triangulaire supérieure inversible

---

1: **Fonction**  $[\mathbb{L}, \mathbb{U}] \leftarrow \text{FACTLU}(\mathbb{A})$

```

2:  n ← size(A, 1)
3:  L ← In
4:  U ← On
5:  Pour i ← 1 à n faire
6:      Pour j ← 1 à i - 1 faire
7:          L(i, j) ← A(i, j)
8:          Pour k ← 1 à j - 1 faire
9:              L(i, j) ← L(i, j) - L(i, k) * U(k, j)
10:         fin Pour
11:         L(i, j) ← L(i, j) / U(j, j)
12:     fin Pour
13:     Pour j ← i à n faire
14:         U(i, j) ← A(i, j)
15:         Pour k ← 1 à i - 1 faire
16:             U(i, j) ← U(i, j) - L(i, k) * U(k, j)
17:         fin Pour
18:     fin Pour
19: fin Fonction

```

▷ matrice identité de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$   
 ▷ matrice nulle de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$   
 ▷ Calcul de la ligne  $i$  de  $\mathbb{L}$  ( $l_{ij}$ ,  $j < i$ ) (formule (14))  
 ▷ Calcul de la ligne  $i$  de  $\mathbb{U}$  ( $u_{ij}$ ,  $j \geq i$ ) (formule (16))

---

### Remarque.

1. Une autre méthode est proposée en cours, pour calculer  $\mathbb{L}$  et  $\mathbb{U}$ . Elle consiste à calculer, à chaque étape  $i$ , la  $i$ -ème ligne de  $\mathbb{U}$  et la  $i$ -ème colonne de  $\mathbb{L}$ .
2. Dans le processus d'identification de l'étape  $i$ -a, il n'est pas possible d'intervertir les sous étapes : dans l'égalité (14), il faut connaître  $l_{ik}$  pour  $k \leq j - 1$  pour pouvoir calculer  $l_{ij}$ . Il faut donc commencer par calculer  $l_{i1}$ , puis  $l_{i2}$  et ainsi de suite jusqu'à  $l_{i,i-1}$ . Par contre, la définition (16) de  $u_{ij}$  ne fait pas appel à  $u_{ik}$  pour  $k \leq j - 1$ . Les calculs (16) peuvent donc être effectués en parallèle.
3. On aurait aussi pu identifier les équations (6) colonne par colonne.