

Tend'17 mars : cours de probabilités au bien du cours de L. Micel

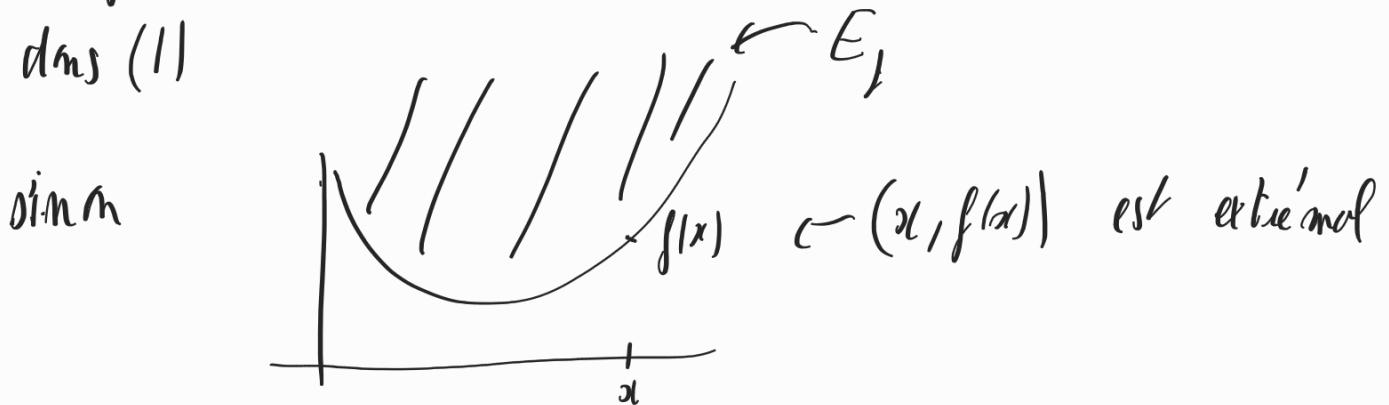
21 et 23 mars : cours avec L. Micel

① Inégalité de Jensen pour l'espérance conditionnelle :

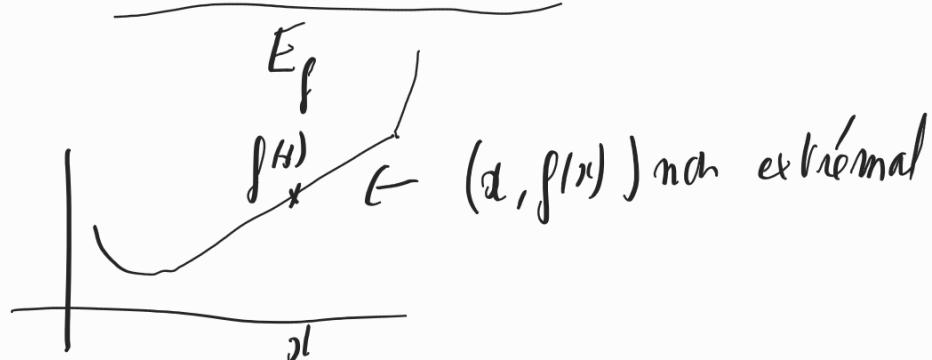
X variable aléatoire positive, \mathcal{B} sous-tribu, $f: \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$, fonction convexe. Alors

$$\mathbb{E}(f(X)|\mathcal{B}) \geq f(\mathbb{E}(X|\mathcal{B})) \quad \text{p.o.} \quad (1)$$

. si f est une fonction affine : $f(x) = ax + b$, on a égalité dans (1)

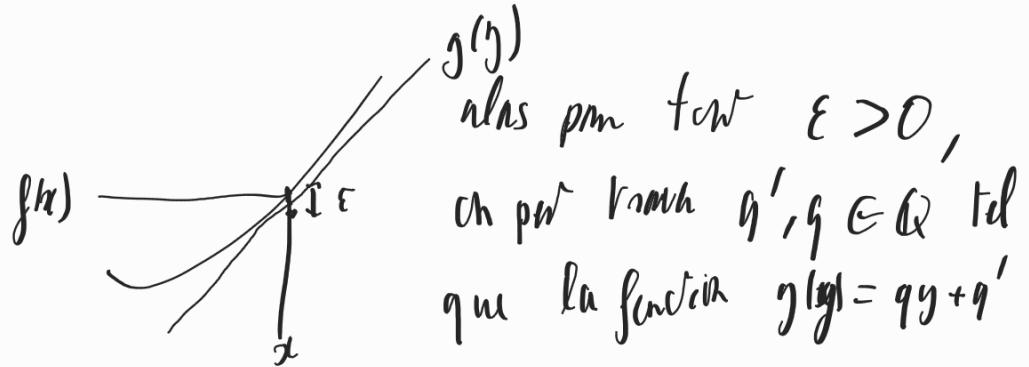


on dit que le point $(x, f(x)) \in \mathbb{R}^2$ est extrémal si l'ensemble $\{(x, y), x \in \mathbb{R}^+, y \geq f(x)\} \setminus (x, f(x))$ est convexe



$(x, f(x))$ non extérieur si f est une fonction affine au voisinage de x

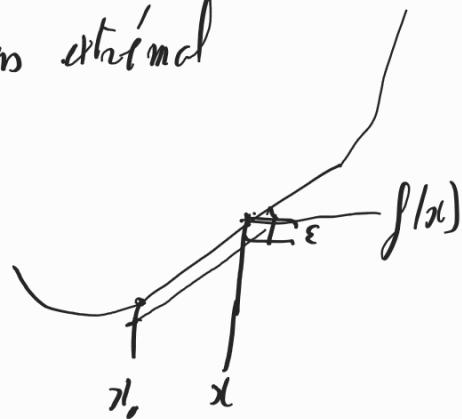
- si $(x, f(x))$ extérieur



sont inférieure à f ($t+y, g(y) \leq f(y)$) et telle que

$$f(x)-\epsilon \leq g(x) \leq f(x)$$

- si $(x, f(x))$ n'est pas extérieur



$x_0 = \inf \{t, \text{ la fonction } f \text{ est affine sur } [t, x]\}$

pour tout $\epsilon > 0$, on peut trouver $q, q' \in \mathbb{Q}$, tq la fonction $g'(y) = qy + q'$
soit inférieure à f et $f(x)-\epsilon \leq g(x) \leq f(x)$

$$\mathbb{E}(f(x)/\mathcal{B}) = \mathbb{E}\left(\sup_{q, q' \in A} (qx + q') / \mathcal{B}\right)$$

$$A = \{(q, q') \mid \forall x, qx + q' \leq f(x), q, q' \in \mathbb{Q}^2\}$$

$$\underbrace{\mathbb{E}\left(\sup_{(q, q') \in A} (qx + q') / \mathcal{B}\right)}_{\text{et l'inégalité est vrai si } \mathbb{P}(N_{q, q'}) = 0} \geq \mathbb{E}(q, x + q_1) / \mathcal{B} \quad \text{pm tkt } (q, q_1) \in A$$

$$\text{et l'inégalité est vrai si } \mathbb{P}(N_{q, q_1}) = 0$$

$$\mathbb{E} \left(\sup_{(q, q') \in A} qX + q' \mid \mathcal{B} \right) \geq \sup_{(q, q') \in A} \mathbb{E}(qX + q' \mid \mathcal{B})$$

et l'inégalité est vraie sur $\Omega - \bigcup_{(q, q') \in A} N_{q, q'}$

union dénombrable d'ensembles négligeables
→ négligeable

$$\mathbb{E}(f(X) \mid \mathcal{B}) \geq f(\mathbb{E}(X \mid \mathcal{B}))$$

Th si $X \in L^2(\Omega, \mathcal{F}, P)$ et \mathcal{B} sous-tribu de \mathcal{F} , alors

$\mathbb{E}(X \mid \mathcal{B})$ est la projection orthogonale de X sur $\underbrace{L^2(\Omega, \mathcal{B}, P)}$

sous espace réduit des variables aléatoires
de caractère intégrable mesurables / \mathcal{B}

dém. $\mathbb{E}(\mathbb{E}(X \mid \mathcal{B}))^2 \leq \mathbb{E}(X^2 \mid \mathcal{B})$

d'après f

$$\mathbb{E}(\mathbb{E}(X \mid \mathcal{B})^2) \leq \mathbb{E}(\mathbb{E}(X^2 \mid \mathcal{B})) = \mathbb{E}(X^2) \Leftrightarrow$$

$$\Rightarrow \mathbb{E}(X \mid \mathcal{B}) \in L^2$$

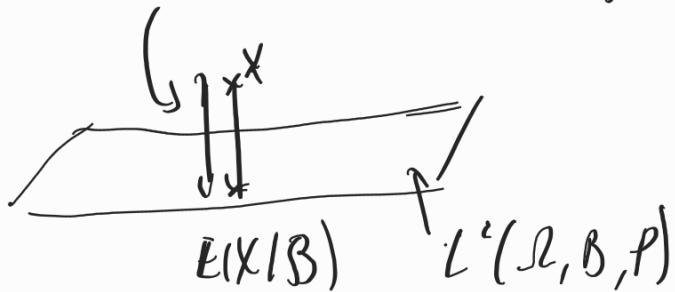
. si Z v.a \mathcal{B} -mesurable bornée,

$$\mathbb{E}(Z(X - \mathbb{E}(X \mid \mathcal{B})) = \mathbb{E}(ZX) - \underbrace{\mathbb{E}(ZE(X \mid \mathcal{B}))}_{\mathbb{E}(ZX)} = 0$$

Z orthogonal à $X - \mathbb{E}(X \mid \mathcal{B})$ pour tout Z \mathcal{B} -mesurable bornée

par densité, c'est vrai pour tout \mathbb{Z} \mathbb{B} -mesurable, L^2
(approximable par sup($\inf(\mathbb{Z}, \mathbb{n}), -\mathbb{n})$)

dmc $X - E(X|\mathbb{B})$ est orthogonal à $L^2(\Omega, \mathbb{B}, P)$



Prop: X, Y v.a réelles, \mathbb{B} sch-rub. Si Y est \mathbb{B} -mesurable, alors

$$E(YX|\mathbb{B}) = Y E(X|\mathbb{B}) \quad [\text{si supposons que } Y \circ X > 0 \\ \text{ou que } Y \circ X \in L']$$

remarque: si $\lambda \in \mathbb{R}$ $E(\lambda X) = \lambda E(X)$

dém: on se place dans le cas où $X, Y > 0$. Soit Z v.a \mathbb{B} -mesurable positive

$$E(\underbrace{ZE(Y E(X|\mathbb{B}))}_{\mathbb{B}\text{-mesurable}}) = \underbrace{E(ZY)}_{\mathbb{B}\text{-mesurable}} \cdot E(X|\mathbb{B}) = E(ZYX) = E(Z\underbrace{YE(X|\mathbb{B})}_{\mathbb{B}\text{-mesurable}})$$

par définition de l'espérance conditionnelle, on a donc que

$$YE(X|\mathbb{B}) = E(XY|\mathbb{B})$$

Prop si $\mathbb{B}_1, \mathbb{B}_2$ sont deux sch-rubus $\mathbb{B}_1 \subset \mathbb{B}_2$, alors pour toute v.a X positive (on L'), $E(E(X|\mathbb{B}_2)|\mathbb{B}_1) = E(X|\mathbb{B}_1)$

remarque: si on est dans L^2 , $L^2(\Omega, \mathbb{B}_1, P) \subset L^2(\Omega, \mathbb{B}_2, P)$, la prop. dit que si on projette sur $L^2(\Omega, \mathbb{B}_2, P)$ puis sur $L^2(\Omega, \mathbb{B}_1, P)$, c'est

la même chose que de prouver que $E(X|\mathcal{B}_1, \mathcal{P})$

dém: cas ≥ 0 , si $Z \geq 0$ est \mathcal{B}_1 -mesurable, alors Z est aussi \mathcal{B}_2 -mesurable

$$E(Z E(X|\mathcal{B}_1, \mathcal{P})) = E(Z E(X|\mathcal{B}_2)) = E(ZX)$$

Th ① si $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ sont indépendantes, alors $\forall X$ r.v. positive, \mathcal{B}_2 -mesurable, $E(X|\mathcal{B}_1) = E(X)$

② reciproquement, si $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ sont des sous-tribus et si $\forall X$ r.v. ≥ 0 , \mathcal{B}_2 -mesurable, $E(X|\mathcal{B}_1) = E(X)$, alors $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ sont indépendantes

dém ① $\forall Z \geq 0$, \mathcal{B}_1 -mesurable,

$$E(ZX) = E(Z)E(X) = E(ZE(X|\mathcal{B}_1))$$

donc $E(X) = E(X|\mathcal{B}_1)$

② en particulier si $A \in \mathcal{B}_1$, $\mathbb{1}_A$ est ≥ 0 , \mathcal{B}_2 -mesurable

$$E(\mathbb{1}_A|\mathcal{B}_1) = E(\mathbb{1}_A) = P(A)$$

$$\text{Si } B \in \mathcal{B}_1, \underbrace{P(A \cap B)}_{\text{Si }} = E(\mathbb{1}_{A \cap B}) = \underbrace{E(\mathbb{1}_A \mathbb{1}_B)}$$

$$= E(\underbrace{E(\mathbb{1}_A|\mathcal{B}_1)}_{P(A)} \mathbb{1}_B) = \underbrace{E(P(A) \mathbb{1}_B)}_{P(A)} = P(A) E(\mathbb{1}_B) = \underbrace{P(A)P(B)}$$

$\Rightarrow \mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ sont indépendantes

Th X r.v. à valeurs dans E | Y ————— F

on suppose que Y est \mathcal{B} -mesurable
 X indépendante de \mathcal{B}

Alors pour toute fonction mesurable $g : E \times F \rightarrow \mathbb{R}_+$

$$\mathbb{E}(g(X, Y) | \mathcal{B}) = \int g(x, y) P_X(dx) \quad (1)$$

où P_X est la loi de X

remarque : si Y est déterministe alors la variable aléatoire donnée par (1) est aussi déterministe \rightarrow on termine un résultat précédent : on peut écrire $\mathbb{E}(g(X, Y) | \mathcal{B}) = \mathbb{E}(h(X) | \mathcal{B})$

dém : On note $\phi : y \mapsto \int g(x, y) P_X(dx)$ une variable aléatoire et déterministe si $\exists c \in \mathbb{R}$ tel que $\phi(y) = c$ pour tout $y \in F$
soit $Z \geq 0$, \mathcal{B} -mesurable.
 Y, Z \mathcal{B} -mesables et X indépendante de \mathcal{B}

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(g(X, Y) | Z) &= \int g(x, y) \mathbb{P}(dx, dy, dz) \\ &= \int g(x, y) \mathbb{P}_X(dx) \mathbb{P}_{Y, Z}(dy, dz) \\ &= \int_{F \times \mathbb{R}_+} \mathbb{P} \left(\underbrace{\int_E g(x, y) P_X(dx)}_{\phi(y)} \right) \mathbb{P}_{Y, Z}(dy, dz) \\ &= \int_{F \times \mathbb{R}_+} \mathbb{P}(\phi(y)) \mathbb{P}_{Y, Z}(dy, dz) = \mathbb{E}(\phi(Y) | Z) \end{aligned}$$

et $\phi(Y)$ \mathcal{B} -mesurable donc $\phi(Y)$ est l'espérance conditionnelle de $g(X, Y) | \mathcal{B}$

Comment calculer ces espérances conditionnelles ?

- On a vu le cas discret
- cas des variables aléatoires à densité

on suppose que $\begin{cases} X \text{ et } Y \text{ valent dans } \mathbb{R}^m \\ Y \end{cases} \xrightarrow{\quad} \mathbb{R}^n$ et que (X, Y) admet une

densité $p: \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}$ mesurable, positive, $\int_{\mathbb{R}^{m+n}} p(x) dx = 1$

Alors X et Y ont une densité. La densité de Y est la fonction

$$g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$y \mapsto \int_{\mathbb{R}^m} p(x, y) dx$$

Prop: pour toute fonction $h: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^+$, mesurable

$$\mathbb{E}(h(X)|Y) = \int h(x) \frac{p(x, Y)}{g(Y)} dx \quad (\text{variable aléatoire mesurable } / g(Y) \rightarrow \text{fonction de } Y)$$

dém: on prend Z v.a. \mathcal{D}/Ω , $\sigma(Y)$ -mesurable, alors Z s'écrit comme une fonction de Y : $Z = g(Y) \quad g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}_+$

$$\mathbb{E}(Z h(X)) = \mathbb{E}(h(X) g(Y)) = \int_{\mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n} h(x) g(y) p(x, y) dx dy$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \left(\int_{\mathbb{R}^m} h(x) p(x, y) dx \right) g(y) dy$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \left(\underbrace{\left(\int_{\mathbb{R}^m} h(x) p(x, y) dx \right)}_{q(y)} \right) g(y) q(y) \underbrace{\mathbf{1}_{\{g(y) > 0\}}}_{\{g(y) > 0\}} dy$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} g(y) q(y) \mathbf{1}_{\{g(y) > 0\}} q(y)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} q(y) = \frac{1}{g(y)} \int_{\mathbb{R}^m} h(x) dx, y \in \mathbb{R}^n \\ \text{si } g(y) > 0 \\ = 0 \quad \text{si } g(y) = 0 \end{array} \right.$$

$$= E(g(Y) \varphi(Y)) = E(Z \varphi(Y)) \text{ donc } \varphi(Y) = E(h(X)|Y)$$

Rappel : dans le cas d'issus : (X, Y) variables aléatoires discrètes tels, on peut définir la loi conditionnelle de $X|Y=y$ et l'espérance conditionnelle et l'espérance de la loi conditionnelle : $E(X|Y=y)$

→ on va essayer de généraliser la notion de loi conditionnelle dans le cas non finis.

def : (E, \mathcal{E}) , (F, \mathcal{F}) espaces mesurables. on dit que

$r: E \times F \rightarrow [0,1]$ est une probabilité de transition si elle vérifie :

- $\forall x \in E, \quad F \rightarrow [0,1] \quad$ est une mesure de probabilité
 $B \mapsto r(x, B)$ [probabilité conditionnelle
 n° x]

- $\forall B \in \mathcal{F}, \quad E \rightarrow [0,1] \quad$ est \mathcal{E} -mesurable
 $x \mapsto r(x, B)$

remarque : ces précédentes $r(x, y)$ $\rho: \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^+$; $x \in \mathbb{R}^m, y \in \mathbb{R}^n$
 $r(x, B) = \int_B \rho(x, y) dy$ vérifie ces conditions

Prop : (1) si h mesurable positive sur (F, \mathcal{F}) , alors

$\varphi: x \mapsto \int h(y) d\mu(x, dy)$ est une fonction mesurable

positive sur E

(2) si λ est une mesure de proba sur (E, \mathcal{E}) alors

$n: A \in \mathcal{F} \mapsto \int \lambda(dx) r(x, A)$ est une mesure de proba sur (F, \mathcal{F})

déf : $\begin{cases} X & \text{r.a. sur } (\mathcal{E}, \mathcal{E}) \\ Y & \text{r.a. sur } (\mathcal{F}, \mathcal{F}) \end{cases}$ on appelle la loi conditionnelle de Y

sachant X une probabilité de transition v telle que $\forall h: \mathcal{F} \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathbb{E}(h(Y)|X) = \int d(X, dy) h(y)$

espérance conditionnelle = espérance de la loi conditionnelle

Propriété : si v et v' sont des lois conditionnelles, $\forall A \in \mathcal{F}$

$$d(X, A) = P(Y \in A | X) = v'(X, A) \quad p.s.$$

$$d(X, A) = v'(X, A) \quad p.s.$$

de même, $\underbrace{d(x, .)}_{\text{mesure de proba sur } (\mathcal{F}, \mathcal{F})} = \mu(x, .) \quad p.s.$

Th si $(\mathcal{E}, \mathcal{E})$, $(\mathcal{F}, \mathcal{F})$ sont métriques complètes séparables, \mathcal{E}, \mathcal{F} l'un
boulimiques, alors il existe une loi conditionnelle de Y sachant X