

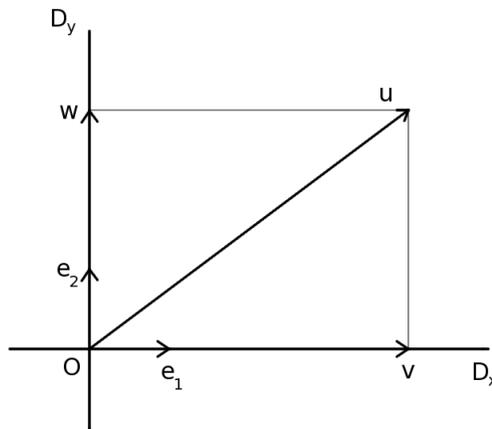
NOTES DE COURS : **Projections**

◇ Travaillons dans le plan vectoriel \mathbb{R}^2 , que l'on munit de la base canonique

$$\mathcal{B} := \{e_1 = (1, 0), e_2 = (0, 1)\} .$$

Tout vecteur u du plan s'écrit de manière unique dans la base \mathcal{B} . Dans l'exemple suivant, on prend

$$u = \underbrace{4 \cdot (1, 0)}_v + \underbrace{3 \cdot (0, 1)}_w = (4, 3) .$$



Le vecteur v de coordonnées $(4, 0)$ est le *projeté de u sur la droite des abscisses D_x parallèlement à la droite des ordonnées D_y* ; on le note

$$v = \boxed{\text{proj}_{D_x}^{D_y}(u)} .$$

Le vecteur w de coordonnées $(0, 3)$ est le *projeté de u sur la droite des ordonnées D_y parallèlement à la droite des abscisses D_x* ; on le note

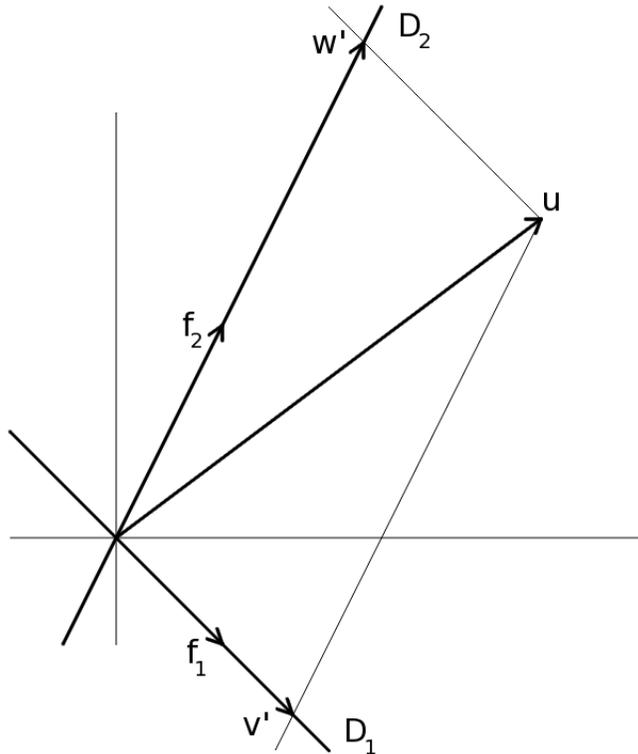
$$w = \boxed{\text{proj}_{D_y}^{D_x}(u)} .$$

◇ Considérons maintenant une autre base du plan \mathbb{R}^2 , par exemple

$$\mathcal{B}' := \{f_1 = (1, -1), f_2 = (1, 2)\} .$$

De la même manière, le vecteur u s'écrit de manière unique dans la base \mathcal{B}' :

$$u = \underbrace{a(1, -1)}_{v'} + \underbrace{b(1, 2)}_{w'} .$$



On appelle D_1 et D_2 les deux droites engendrées respectivement par le vecteur f_1 et f_2 .
Le vecteur v' est le *projeté de u sur la droite D_1 parallèlement à la droite D_2* :

$$v' = \boxed{\text{proj}_{D_1}^{D_2}(u)} .$$

Le vecteur w' est le *projeté de u sur la droite D_2 parallèlement à la droite D_1* :

$$w' = \boxed{\text{proj}_{D_2}^{D_1}(u)} .$$

Il reste maintenant à calculer les coordonnées de ces vecteurs. Pour ce faire, on résoud le système suivant

$$u = a(1, -1) + b(1, 2) = (a, -a) + (b, 2b) = (a + b, -a + 2b) .$$

$$\begin{cases} a + b = 4 \\ -a + 2b = 3 \end{cases} \iff \begin{cases} -3a = -5 \\ 3b = 7 \end{cases} \iff \begin{cases} a = \frac{5}{3} \\ b = \frac{7}{3} \end{cases}$$

Le projeté v' de u sur la droite D_1 parallèlement à la droite D_2 est donc

$$v' = \boxed{\text{proj}_{D_1}^{D_2}(u) = \left(\frac{5}{3}, \frac{-5}{3}\right)} .$$

Et le projeté w' de u sur la droite D_2 parallèlement à la droite D_1 est donc

$$w' = \boxed{\text{proj}_{D_2}^{D_1}(u) = \left(\frac{7}{3}, \frac{14}{3}\right)} .$$

◊ Une autre méthode consiste à écrire la matrice de passage P de la base \mathcal{B}' dans la base \mathcal{B} :

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} .$$

On calcule ensuite l'inverse de cette matrice :

$$P^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Enfin, les coordonnées du vecteur $u = (4, 3)$ dans la base \mathcal{B}' sont données par le produit suivant

$$[u]_{\mathcal{B}'} = P^{-1}[u]_{\mathcal{B}} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \end{pmatrix}.$$

On en conclut que

$$u = \underbrace{\frac{5}{3} f_1}_{v'} + \underbrace{\frac{7}{3} f_2}_{w'}.$$

◇ Pour un exemple en dimension 3 de projection sur un plan parallèlement à une droite et, respectivement sur une droite parallèlement à un plan, on réfère à l'exercice 3 de la feuille 5. La méthode détaillée ici s'applique à la résolution de cet exercice.